模式识别与机器学习实验二——卷积神经网络实 现

2021113117-王宇轩

1. 实验环境

操作系统: Windows编程语言: Python

• IDE: PyCharm

• 设备: GPU

• Resize: 224*224

2. 文件列表

文件名	内容
main.py	AlexNet模型训练及评估原程序
events.out.tfevents.1698335370.JXnot4u-Legion	最佳结果的Tenserboard日志文件
实验报告.pdf	实验报告

3. 实验内容

3.1 数据集的处理

主要使用 torchvision.datasets 的 ImagFolder 将数据集的文件夹名作为类别名来加载数据集。需要将BACKGROUND_Google文件夹移除,否则因为加载了102个类别,模型会报错。

```
# 数据预处理
transform = transforms.Compose([
    transforms.Resize((224, 224)), # 调整图像大小
    transforms.ToTensor(), # 转换为张量
])

# 加载 Caltech101 数据集
dataset = ImageFolder(root='./caltech-101/101_ObjectCategories', transform=transform)
# 计算数据集大小
dataset_size = len(dataset)
# 计算划分的样本数量
train_size = int(0.8 * dataset_size)
```

```
val_size = int(0.1 * dataset_size)
test_size = dataset_size - train_size - val_size
# 随机划分训练集、验证集和测试集
train_dataset, val_dataset, test_dataset = random_split(dataset, [train_size, val_size, test_size])
# 创建数据加载器
train_loader = torch.utils.data.DataLoader(train_dataset, batch_size=batch_size, shuffle=True)
val_loader = torch.utils.data.DataLoader(val_dataset, batch_size=batch_size, shuffle=True)
test_loader = torch.utils.data.DataLoader(test_dataset, batch_size=batch_size, shuffle=True)
```

3.2 模型定义

```
net = nn.Sequential(
   # 这里使用一个11*11的更大窗口来捕捉对象。
   # 同时, 步幅为4, 以减少输出的高度和宽度。
   # 另外,输出通道的数目远大于LeNet
   nn.Conv2d(3, 96, kernel_size=11, stride=4, padding=1), nn.ReLU(),
   nn.MaxPool2d(kernel size=3, stride=2),
   #减小卷积窗口,使用填充为2来使得输入与输出的高和宽一致,且增大输出通道数
   nn.Conv2d(96, 256, kernel_size=5, padding=2), nn.ReLU(),
   nn.MaxPool2d(kernel size=3, stride=2),
   # 使用三个连续的卷积层和较小的卷积窗口。
   #除了最后的卷积层,输出通道的数量进一步增加。
   # 在前两个卷积层之后, 汇聚层不用于减少输入的高度和宽度
   nn.Conv2d(256, 384, kernel_size=3, padding=1), nn.ReLU(),
   nn.Conv2d(384, 384, kernel_size=3, padding=1), nn.ReLU(),
   nn.Conv2d(384, 256, kernel_size=3, padding=1), nn.ReLU(),
   nn.MaxPool2d(kernel_size=3, stride=2),
   nn.Flatten(),
   # 这里,全连接层的输出数量是LeNet中的好几倍。使用dropout层来减轻过拟合
   nn.Linear(6400, 4096), nn.ReLU(),
   nn.Dropout(p=0.7),
   nn.Linear(4096, 4096), nn.ReLU(),
   nn.Dropout(p=0.7),
   # 最后是输出层。由于这里使用caltech-101,所以类别数为101
   nn.Linear(4096, 101))
```

3.3 模型训练

```
# 设置设备 (使用 GPU 如果可用)

device = torch.device("cuda" if torch.cuda.is_available() else "cpu")

net = net.to(device)

print('training on', device)

# 定义优化器和损失函数

optimizer = torch.optim.SGD(net.parameters(), lr=lr)

loss = nn.CrossEntropyLoss()
```

```
# 初始化权重
def init_weights(m):
   if type(m) == nn.Linear or type(m) == nn.Conv2d:
       nn.init.xavier_uniform_(m.weight)
net.apply(init_weights)
# 设置训练模式
net.train()
# 迭代训练
total loss = 0
total_step = len(train_loader) # 确定步数
for epoch in range(num_epochs): # 迭代
   for i, (images, labels) in enumerate(train loader):
       #将输入数据和标签加载到设备上(如GPU)
       images = images.to(device)
       labels = labels.to(device)
       outputs = net(images)
       lo = loss(outputs, labels)
       optimizer.zero_grad()
       lo.backward()
       optimizer.step()
       # 损失函数值求和
       total loss += lo
       print('Epoch [{}/{}], Step [{}/{}], Loss: {:.4f}'.format(epoch + 1, num_epochs,
i + 1, total_step, lo.item()))
       # writer.add_scalar('Train Loss', lo.item(), epoch)
   # 计算平均权重并写入数据
   avr_loss = total_loss / total_step
   writer.add_scalar('Train Loss', avr_loss, epoch)
   total loss = 0
```

Tensorboard输出的日志文件存于 ./log 目录, 调用命令 tensorboard --logdir ./log --host 127.0.0.1 --port 8008 即可生成可视化结果。

3.4 模型评估

```
# 评估模型
net.eval()
# 计算在训练集、验证集和测试集上测试精度
with torch.no_grad():
    correct_train = 0
    total_train = 0
    correct_val = 0
    total_val = 0
    correct_test = 0
```

```
total_test = 0
# 训练集
for images_train, labels_train in train_loader:
    images_train = images_train.to(device)
    labels train = labels train.to(device)
   outputs_train = net(images_train)
    _, predicted_train = torch.max(outputs_train.data, 1)
   total_train += labels_train.size(0)
   correct train += (predicted train == labels train).sum().item()
   train_acc = correct_train / total_train
# 验证集
for images_val, labels_val in val_loader:
    images_val = images_val.to(device)
   labels val = labels val.to(device)
   outputs_val = net(images_val)
    _, predicted_val = torch.max(outputs_val.data, 1)
   total_val += labels_val.size(0)
   correct_val += (predicted_val == labels_val).sum().item()
   val_acc = correct_val / total_val
# 测试集
for images_test, labels_test in test_loader:
   images_test = images_test.to(device)
   labels_test = labels_test.to(device)
    outputs_test = net(images_test)
   _, predicted_test = torch.max(outputs_test.data, 1)
   total_test += labels_test.size(0)
   correct_test += (predicted_test == labels_test).sum().item()
   test_acc = correct_test / total_test
# 输出精度结果
print('训练集测试精度: {.4f}'.format(train_acc))
print('验证集测试精度: {.4f}'.format(train_acc))
print('测试集测试精度: {.4f}'.format(train_acc))
```

3.5 调试超参数

模型涉及到的超参数如下:

```
# 超参数
batch_size = 64
lr, num_epochs = 0.05, 35
```

此外,模型 net 中 Dropout 中的参数 p 也是需要调节的参数,以上给出的参数是已知效果最佳的,具体的调参过程于**4. 实验结果与分析**给出。

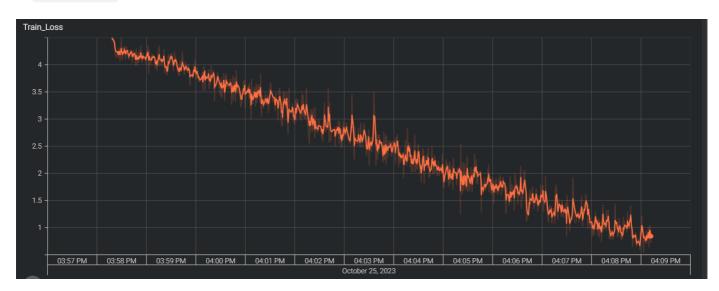
4. 实验结果与分析

最初,按照参考书上用Fashion-MNIST数据集进行训练的超参数进行训练,即:

```
lr, num_epochs = 0.01, 10
```

并取 batch_size = 128 结果是,模型收敛效果较差。

将 num_epochs 调至25, 损失函数图像和训练集、验证集测试精度如下:



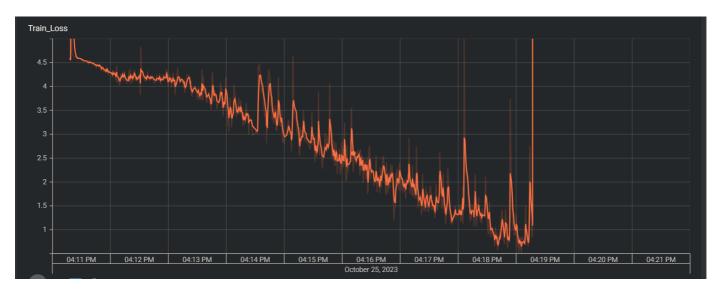
训练集测试精度: 0.7742400230514335 验证集测试精度: 0.46490218642117376

可见模型收敛效果提升明显,精度结果有所提升。

在此基础上尝试调大学习率,希望可以加快收敛速度,取:

```
batch_size = 128
lr, num_epochs = 0.1, 25
```

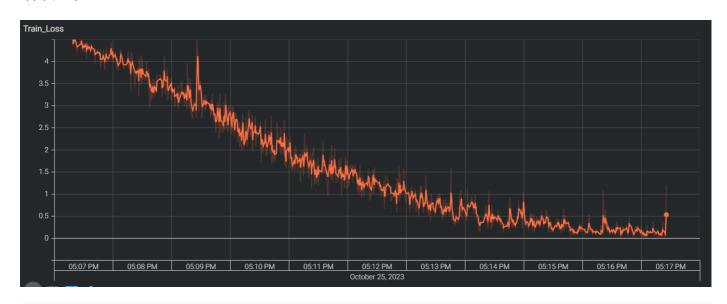
产生了如下的损失函数曲线,此结果表明学习率过大,模型并未收敛。



减小学习率,并且取更小的batch_size:

```
batch_size = 64
lr, num_epochs = 0.05, 25
```

结果如下:

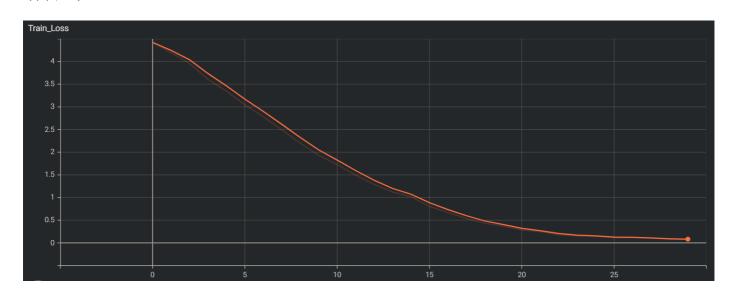


训练集测试精度: 0.94215865421012101 验证集测试精度: 0.61542310582001210

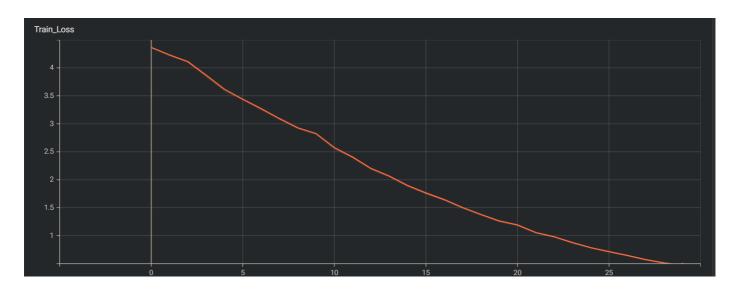
从损失函数曲线可看出,模型已充分收敛,但精度还有提升空间。增加迭代次数:

```
batch_size = 64
lr, num_epochs = 0.05, 30
```

结果如下:



训练集测试精度: 0.9987 验证集测试精度: 0.6563 测试集测试精度: 0.6743 此时封闭测试精度已经很好,但是过拟合的问题需要解决。尝试调大 Dropout 参数 p=0.7 , 结果如下:

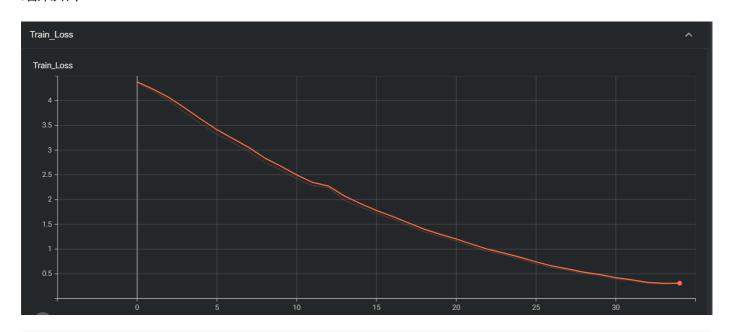


训练集测试精度: 0.9166 验证集测试精度: 0.6759 测试集测试精度: 0.6697

过拟合现象有所好转,但精度有所下降,且模型并未充分收敛。增加迭代次数:

```
batch_size = 64
lr, num_epochs = 0.05, 35
```

结果如下:



训练集测试精度: 0.9870 验证集测试精度: 0.6840 测试集测试精度: 0.7158 可见,模型收敛得较为充分,过拟合现象也有所减轻。以上就是已获得的最好结果。