Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Санкт-Петербургский Государственный Морской Технический Университет Факультет цифровых промышленных технологий

Курсовой проект

На тему: Распознавание количество пальцев (CNN) **По предмету:** Методы и средства глубокого обучения и нейросети

Работу выполнил студент группы		
№ 20126		Е.К. Борисов
	(подпись)	
Работу принял преподаватель		П.П. Поделенюк
	(подпись)	
	66))	2024 г.

Санкт-Петербург 2024

СОДЕРЖАНИЕ

ПЕРЕЧЕН	НЬ ОБОЗНАЧЕНИЙ И СОКРАЩЕНИЙ	3
введен	ИЕ	4
Глава 1.	Набор данных	5
Глава 2.	Подготовка данных	6
Глава 3.	Создание и обучение модели	10
Глава 4.	Результаты работы сети	13
ЗАКЛЮЧ	ІЕНИЕ	14
СПИСОК	ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ	15

ПЕРЕЧЕНЬ ОБОЗНАЧЕНИЙ И СОКРАЩЕНИЙ

Датасет Набор данных

CNN Сверточная нейронная сеть (Convolutional Neural Network)

Tensorflow Библиотека для работы с нейронными сетями

ВВЕДЕНИЕ

В современном мире компьютерное зрение и автоматическое распознавание образов играют ключевую роль в различных сферах, начиная от медицинской диагностики и биометрической аутентификации до автоматического управления производственными процессами и обнаружения объектов на дорогах. Одной из важных задач в области компьютерного зрения является распознавание и классификация различных объектов на изображениях. В этом контексте распознавание пальцев на изображениях имеет большое практическое значение, особенно в системах биометрической аутентификации и контроля доступа.

Сверточные нейронные сети (CNN) представляют собой мощный класс алгоритмов глубокого обучения, который широко применяется в задачах компьютерного зрения, включая распознавание объектов на изображениях. Используя методику изучения признаков иерархическим образом, CNN способны автоматически извлекать и анализировать различные характеристики объектов на изображениях, что делает их идеальным выбором для задач распознавания пальцев.

Цель данной курсовой работы состоит в разработке и реализации системы автоматического распознавания количества пальцев на изображениях с использованием сверточных нейронных сетей.

Глава 1. Набор данных

В данной работе я буду использовать готовый датасет черно-белых картинок. https://www.kaggle.com/datasets/koryakinp/fingers/data. Данный датасет содержит 21600 изображений пальцев правой и левой рук. Метки классов находятся в двух последних символах имени файла. L/R обозначает левую/правую руку; 0,1,2,3,4,5 обозначает количество пальцев. Примеры изображений показаны на рисунке 1.



Рисунок 1 – Примеры изображений.

Датасет содержит 3600 тестовых изображений и 18 тысяч изображений для тренировки.

Глава 2. Подготовка данных

Для начала необходимо выполнить предварительную обработку изображений. Для обработки изображений будем использовать ImageDataGenerator.

ImageDataGenerator — это класс из библиотеки TensorFlow/Keras, который предоставляет возможность автоматической предварительной обработки изображений во время обучения нейронной сети. Он позволяет гибко настраивать предварительную обработку, включая масштабирование, изменение размера, аугментацию данных и другие техники.

Код предварительной обработки изображений показан на рисунке 2.

```
train_dir = './archi Loading... s/train'
  test_dir = './archive2/fingers/test'
  img_height, img_width = 128, 128
  batch_size = 32
✓ 0.0s
  def extract_label(filename):
     return filename.split('_')[1][0]
√ 0.0s
  def create_dataframe(directory):
      data = {'filename': [], 'label': []}
      for root, dirs, files in os.walk(directory):
          for file in files:
              if file.endswith('.png') or file.endswith('.jpg'):
                  filepath = os.path.join(root, file)
                  label = extract_label(file)
                  data['filename'].append(filepath)
                  data['label'].append(label)
      return pd.DataFrame(data)
  train_df = create_dataframe(train_dir)
  test_df = create_dataframe(test_dir)
√ 0.0s
  train_datagen = ImageDataGenerator(rescale=1./255, validation_split=0.2)
  test_datagen = ImageDataGenerator(rescale=1./255)
  train_generator = train_datagen.flow_from_dataframe(
      x_col='filename',
      y_col='label',
      target_size=(img_height, img_width),
      batch_size=batch_size,
      class_mode='categorical',
      shuffle=True,
      subset='training',
      color_mode='grayscale'
  validation_generator = train_datagen.flow_from_dataframe(
     train_df,
      x_col='filename',
      y_col='label',
      target_size=(img_height, img_width),
      batch_size=batch_size,
      class_mode='categorical',
      shuffle=True,
      subset='validation',
      color_mode='grayscale'
  test_generator = test_datagen.flow_from_dataframe(
      test_df,
      x_col='filename',
      y_col='label',
      target_size=(img_height, img_width),
      batch_size=batch_size,
      class_mode='categorical',
      shuffle=False,
      color_mode='grayscale'
```

Рисунок 2 – Предварительная обработка изображений.

Для начала были созданы переменные, отвечающие за пути к месторасположению обучающих и тренировочных данных, а также параметры размера изображения и размер пакета, определяющий количество обучающих примеров, которые обрабатываются моделью перед обновлением её параметров.

После чего была объявлена функция extract_label, которая достает из имени файла название метки класса. Название картинок имеет следующий формат "0a8c5a58-d75f-4e48-9f06-ac8f8f722ae6_2R.png", мы разбиваем строку на массив строк, а затем достаем номер класса изображения по индексу.

Далее создаются датафреймы тестовых и тренировочных данных при помощи функции create_dataframe. Функция create_dataframe принимает путь к директории с изображениями в качестве аргумента. Внутри функции происходит обход всех файлов в указанной директории с помощью os.walk(). Для каждого файла с расширением .png или .jpg извлекается метка класса из его названия с помощью функции extract_label, а путь к файлу добавляется в список filename. После обработки всех файлов создается DataFrame, в котором каждая строка содержит путь к изображению и соответствующую метку класса. Эти датафреймы затем используются для генератора тестовых, тренировочных и валидационных данных при помощи ImageDataGenerator.

Создаются два объекта ImageDataGenerator: train_datagen и test_datagen. Параметр rescale=1./255 применяет масштабирование пиксельных значений изображений, чтобы они находились в диапазоне от 0 до 1.

В аргументы генератора передаются:

- Соответвующий датафрейм. (Тестовый или тренировочный)
- Ключ столбца датафрейма содержащего изображения. (x col)
- Ключ столбца датафрейма содержащего метки классов.(у col)
- Размер изображений. (target size)
- Размер пакета. (batch size)
- Это режим класса, определяющий формат меток классов. Categorical указывает, что метки классов представлены в форме one-hot encoded. (class_mode)

- Параметр, указывающий на то, нужно ли перемешивать данные перед каждой эпохой (shuffle)
- Параметр указывающий, какую часть данных использовать. (subset)
- Режим цветов изображения, так как в нашем случае изображения чернобелые, указывается знание grayscale.

train-generator - используется для обучения модели нейронной сети. validation_generator - используется для оценки производительности модели на отложенной валидационной выборке во время обучения. test_generator - используется для тестирования обученной модели на отдельном тестовом наборе данных.

Глава 3. Создание и обучение модели

Для начала создадим опишем архитектуру модели сети. Код и архитектура модели показаны на рисунке 3.

```
model.add(Conv2D(32, (3,3), activation='relu', input_shape=(img_height, img_width, 1));
   model.add(MaxPooling2D((2,2)))
  model.add(Conv2D(64, (3,3), activation='relu'))
model.add(MaxPooling2D((2,2)))
   model.add(Conv2D(128, (3,3), activation='relu'))
   model.add(MaxPooling2D((2,2))
  model.add(Conv2D(128, (3,3), activation='relu'))
model.add(MaxPooling2D((2,2)))
   model.add(Flatten()
   model.add(Dense(512, activation='relu'))
   model.add(Dropout(0.3))
   model.add(Dense(6, activation='softmax'))
   model.summarv()
   model.compile(optimizer='adadelta',
                 loss='categorical_crossentropy',
                 metrics=['accuracy'])
 / 0.29
 odel: "sequential"
 Layer (type)
                            Output Shape
                                                        Param #
 conv2d (Conv2D)
                             (None, 126, 126, 32)
max_pooling2d (MaxPooling2 (None, 63, 63, 32)
conv2d 1 (Conv2D)
                           (None. 61. 61. 64)
                                                        18496
 max_pooling2d_1 (MaxPoolin (None, 30, 30, 64)
conv2d_2 (Conv2D)
                           (None, 28, 28, 128)
                                                        73856
max_pooling2d_2 (MaxPoolin (None, 14, 14, 128)
conv2d_3 (Conv2D)
                           (None, 12, 12, 128)
 max_pooling2d_3 (MaxPoolin (None, 6, 6, 128)
flatten (Flatten)
                           (None, 4608)
Total params: 2603142 (9.93 MB)
rainable params: 2603142 (9.93 MB)
 n-trainable params: 0 (0.00 Byte)
```

Рисунок 3 – Создание модели.

Мы используем CNN модель для классификации изображений. Вначале идут 4 сверточных слоя для извлечения признаков из изображений. Каждый сверточный слой применяет ядро размером 3х3 с активацией ReLU, чтобы выделить важные характеристики изображений. Первый сверточный слой имеет 32 фильтра для выделения основных признаков, второй слой увеличивает количество фильтров до 64 для извлечения более сложных признаков, а третий и четвертый слои содержат по 128 фильтров для более глубокого анализа изображений. После каждого сверточного слоя следует

слой пулинга MaxPooling с ядром размером 2x2 для уменьшения размерности данных. После последнего сверточного слоя следует слой сглаживания Flatten, который преобразует многомерные данные в одномерный вектор. Затем идут два полносвязных слоя. Первый слой содержит 512 нейронов с активацией ReLU, а второй слой имеет 6 нейронов с активацией softmax для классификации изображений на 6 классов. Для уменьшения переобучения в модели применяется слой Dropout, который случайным образом отключает часть нейронов во время обучения. Модель компилируется с использованием оптимизатора Adadelta, функции потерь категориальной кросс-энтропии и используется метрика точности.

Далее при помощи функции fit мы обучаем модель. В этом методе мы передаем генераторы данных train_generator и validation_generator, которые будут предоставлять обучающие и валидационные данные соответственно. Количество шагов на каждой эпохе определяется как количество образцов в обучающем наборе данных, деленное на размер пакета. Таким образом, модель будет обновлять свои веса после каждого шага, с учетом предоставленных данных.

После нескольких тестов было принято решение использовать 30 эпох, так как далее модель, по сути, перестает обучаться. Процесс обучения показан на рисунке 4.

```
epochs = 30
   history = model.fit(
      train_generator,
      steps_per_epoch=train_generator.samples // batch_size,
      validation data=validation generator,
      validation_steps=validation_generator.samples // batch_size,
      epochs=epochs
√ 13m 3.7s
Epoch 1/30
2024-05-26 03:45:17.607201: I tensorflow/core/grappler/optimizers/custom_graph_optimizer_registry.cc:114] Plugin optimizer for device_type GPU is enabled.
========] - 24s 53ms/step - loss: 1.7875 - accuracy: 0.1918 - val loss: 1.7853 - val accuracy: 0.1931
450/450 [==
Epoch 3/30
                         ========] - 23s 52ms/step - loss: 1.7828 - accuracy: 0.2099 - val_loss: 1.7807 - val_accuracy: 0.1956
Epoch 4/30
                                   ==] - 24s 52ms/step - loss: 1.7780 - accuracy: 0.2142 - val_loss: 1.7753 - val_accuracy: 0.2045
450/450 [==
450/450 [==
                                  ===] - 24s 54ms/step - loss: 1.7720 - accuracy: 0.2331 - val_loss: 1.7685 - val_accuracy: 0.2282
Epoch 6/30
                                   =] - 24s 54ms/step - loss: 1.7644 - accuracy: 0.2482 - val_loss: 1.7595 - val_accuracy: 0.2475
                     ==========] - 24s 52ms/step - loss: 1.7535 - accuracy: 0.2699 - val_loss: 1.7471 - val_accuracy: 0.2525
450/450 [===
Epoch 8/30
450/450 [==
                                   =] - 24s 54ms/step - loss: 1.7396 - accuracy: 0.2958 - val_loss: 1.7296 - val_accuracy: 0.2631
Epoch 9/30
                                   =] - 24s 53ms/step - loss: 1.7186 - accuracy: 0.3329 - val_loss: 1.7038 - val_accuracy: 0.3083
450/450 [==
Epoch 10/30
                                   =] - 24s 53ms/step - loss: 1.6847 - accuracy: 0.4006 - val_loss: 1.6620 - val_accuracy: 0.5047
450/450 [==
Epoch 11/30
                                   =] - 24s 54ms/step - loss: 1.6320 - accuracy: 0.4906 - val_loss: 1.5912 - val_accuracy: 0.7302
Epoch 12/30
                             =======] - 24s 54ms/step - loss: 1.5352 - accuracy: 0.6332 - val_loss: 1.4602 - val_accuracy: 0.8290
450/450 [==:
Epoch 13/30
450/450 [==
                                  ==] - 25s 56ms/step - loss: 1.3611 - accuracy: 0.7149 - val_loss: 1.2177 - val_accuracy: 0.9208
Epoch 29/30
                                   =] - 29s 63ms/step - loss: 0.0950 - accuracy: 0.9687 - val_loss: 0.0743 - val_accuracy: 0.9752
Epoch 30/30
                                  ===] - 29s 64ms/step - loss: 0.0898 - accuracy: 0.9718 - val_loss: 0.0658 - val_accuracy: 0.9777
450/450 [==
```

Рисунок 4 – Процесс обучения сети.

На протяжении всех эпох видно, как значения функции потерь уменьшаются, а точность увеличивается как на обучающем, так и на валидационном наборах данных. Это свидетельствует о том, что модель постепенно улучшает свои предсказательные способности и способна лучше обобщать данные. В целом, результаты обучения указывают на то, что модель хорошо справляется с задачей классификации и успешно обучается на предоставленных данных.

Глава 4. Результаты работы сети

Проверим точность модели на тестовых данных. Результат показан на рисунке 5.

Рисунок 5 – Точность модели на тестовых данных.

Как видно из рисунка, точность модели составила больше 97 процентов, что говорит о хорошем результате обучения. На рисунке 6 показана демонстрация работы сети.

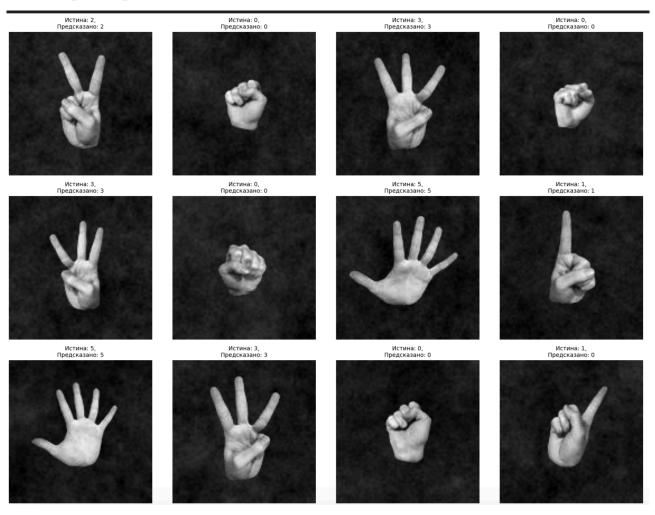


Рисунок 6 – Демонстрация работы сети.

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В ходе этой работы была разработана и обучена сверточная нейронная сеть для классификации изображений. Исходные изображения были подготовлены путем создания датафреймов, в которых каждому изображению была присвоена соответствующая метка. Для обработки данных и создания генераторов был использован ImageDataGenerator. Модель состояла из четырех сверточных слоев с активацией ReLU, слоев подвыборки (MaxPooling), слоя сглаживания (Flatten), полносвязных слоев (Dense) и слоя Dropout для предотвращения переобучения.

Для обучения модели были использованы данные из генераторов. Модель была скомпилирована с использованием оптимизатора Adadelta и функции потерь категориальной кросс-энтропии. Обучение проводилось в течение 30 эпох.

В процессе обучения наблюдалось последовательное уменьшение значения функции потерь и увеличение точности как на обучающем, так и на валидационном наборах данных.

Разработанная модель успешно справилась с задачей классификации изображений, продемонстрировав хорошие результаты на тестовом наборе данных без явных признаков переобучения.

СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

- 1. Нейронные сети для начинающих // HABR URL: https://habr.com/ru/articles/312450/
- 2. Сверточная нейронная сеть, часть 1. // HABR URL: https://habr.com/ru/articles/348000/
- 3. Выбор слоя активации в нейронных сетях: как правильно выбрать для вашей задачи // HABR URL: https://habr.com/ru/articles/727506/

ЛИСТИНГИ

Листинг 1. Исходный код.

```
import tensorflow as tf
   from tensorflow.keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator, load_img,
img_to_array
   from tensorflow.keras.models import Sequential, load_model
   from tensorflow.keras.layers import Conv2D, MaxPooling2D, Flatten, Dense, Dropout
   import os
   import pandas as pd
   import numpy as np
   import matplotlib.pyplot as plt
   import cv2
train_dir = './archive2/fingers/train'
test_dir = './archive2/fingers/test'
img_height, img_width = 128, 128
batch size = 32
def extract_label(filename):
       return filename.split('_')[1][0]
def create dataframe(directory):
       data = {'filename': [], 'label': []}
       for root, dirs, files in os.walk(directory):
           for file in files:
               if file.endswith('.png') or file.endswith('.jpg'):
                    filepath = os.path.join(root, file)
                   label = extract_label(file)
                   data['filename'].append(filepath)
                   data['label'].append(label)
       return pd.DataFrame(data)
train_df = create_dataframe(train_dir)
test_df = create_dataframe(test_dir)
train_datagen = ImageDataGenerator(rescale=1./255, validation_split=0.2)
test_datagen = ImageDataGenerator(rescale=1./255)
train_generator = train_datagen.flow_from_dataframe(
       train_df,
       x_col='filename',
       y_col='label',
       target_size=(img_height, img_width),
       batch_size=batch_size,
       class_mode='categorical',
       shuffle=True,
       subset='training',
       color mode='grayscale'
validation_generator = train_datagen.flow_from_dataframe(
       train df,
```

```
x_col='filename',
       y_col='label',
       target_size=(img_height, img_width),
       batch_size=batch_size,
       class_mode='categorical',
       shuffle=True,
       subset='validation',
       color_mode='grayscale'
test_generator = test_datagen.flow_from_dataframe(
       test_df,
       x_col='filename',
       y_col='label',
       target_size=(img_height, img_width),
       batch_size=batch_size,
       class_mode='categorical',
       shuffle=False,
       color_mode='grayscale'
model = Sequential()
   model.add(Conv2D(32, (3,3), activation='relu', input_shape=(img_height, img_width,
1)))
model.add(MaxPooling2D((2,2)))
model.add(Conv2D(64, (3,3), activation='relu'))
model.add(MaxPooling2D((2,2)))
model.add(Conv2D(128, (3,3), activation='relu'))
model.add(MaxPooling2D((2,2)))
model.add(Conv2D(128, (3,3), activation='relu'))
model.add(MaxPooling2D((2,2)))
model.add(Flatten())
model.add(Dense(512, activation='relu'))
model.add(Dropout(0.3))
model.add(Dense(6, activation='softmax'))
model.summary()
model.compile(optimizer='adadelta',
                 loss='categorical_crossentropy',
                 metrics=['accuracy'])
epochs = 30
history = model.fit(
       train_generator,
       steps_per_epoch=train_generator.samples // batch_size,
       validation_data=validation_generator,
       validation_steps=validation_generator.samples // batch_size,
       epochs=epochs
model.save('finger_count_model.h5')
```

```
test_loss, test_acc = model.evaluate(test_generator, steps=test_generator.samples //
batch_size)
print('Точность на тестовых данных:', test_acc)
def plot_images_with_predictions(generator, model, num_images):
       images, labels = next(generator)
       predictions = model.predict(images)
       rows = (num\_images // 5) + 1
       cols = 5
       plt.figure(figsize=(20, 4 * rows))
       for i in range(num_images):
           ax = plt.subplot(rows, cols, i + 1)
           plt.imshow(images[i].squeeze(), cmap='gray')
           real_class = np.argmax(labels[i])
           predicted_class = np.argmax(predictions[i])
           plt.title(f'Истина: {real_class},\nПредсказано: {predicted_class}',
fontsize=10)
           plt.axis('off')
       plt.tight_layout()
       plt.show()
model = load_model('finger_count_model.h5')
plot_images_with_predictions(test_generator, model, 30)
```