评分:

<u>少年班学院</u>系<u>20</u>级

学号 ******

姓名 ******

日期 2021-5-18

<u>实验 5-分光计 A</u>

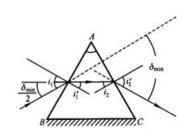
实验目的

- 1.初步了解分光计的工作原理,学会调节、使用分光计。
- 2.学会多种分光计的使用方法,使用分光计进行三棱镜顶角和最小偏向角的测量,进而测量三棱镜玻璃砖的折射率。
 - 3.学习关于三角函数等复杂计算公式的数据处理方法。

实验原理

最小偏向角法

如图 5.2 所示,当一束单色光以 i_1 角入射到 AB 面上,经棱镜两次折射后,从 AC 面折射出来,出射角为 i_2 .



▲图 5.2 最小偏向角法示意图

入射光和出射光之间的夹角称为偏向角。当棱镜顶角 A 一定时,偏向角δ的大小随入射角 i 的变化而变化。具体表现为:

$$\delta = i_1 + i_2 - A \tag{1}$$

而根据折射定律,玻璃的折射率 n 满足:

$$\frac{\sin i_1}{\sin i_1'} = \frac{\sin i_2'}{\sin i_2} = n \tag{2}$$

同时,由几何关系知

$$A = i_1' + i_2 \tag{3}$$

当δ取得最小值时,满足

$$\frac{dS}{di_1} = 0, \quad \mathbb{R}I \frac{di_2'}{di_1} = -1 \tag{4}$$

评分:

<u>少年班学院</u>系<u>20</u>级

学号 ******

姓名 ******

日期 2021-5-18

以上公式全部联立,由数学计算得到
$$n = \frac{\sin \frac{A + \delta_{\min}}{2}}{\sin \frac{A}{2}}$$
 ⑤

因此,测的最小偏向角δ和顶角 A 即可求得三棱镜的折射率 n.

实验器材

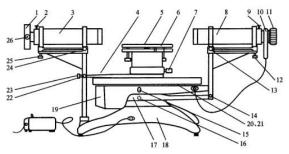
分光计一台及配套电源,三棱镜,双面平面反射镜。

实验步骤

关于分光计:

1.分光计的结构:

分光计主要由底座、平行光管、望远镜、载物台和读数圆盘五部分组成。外形如图 5.1 所示。



1—狭雄裝置;2—狭雄裝置假緊螺钉;3—平行光管;4—削功架(二);5—载物台;6—载物台间节螺钉(3 尺);7—载物台假紧螺钉;8—湿远镜;9—目镜倾紧螺钉;10—阿贝式自准直目镜;11—目镜调节手轮;12—型远镜炉角调节螺钉;13—型运镜水平调节螺钉;14—型运镜使调螺钉;14—型运镜使通螺钉;14—附近点时间,16—型运镜上动螺钉;16—型运镜止动螺钉;17—制动架(一);18—底座;19—转座;20—刻度盘;21—游标盘;24—平行光管停角调节螺钉;23—平行光管停角调节螺钉;25—平行光管停角调节螺钉;25—平行光管停角调节螺钉;26—狭缝宽度调节手轮

图 7.1.2-1 分光计外形图

▲图 5.1 分光计的结构示意图

- 2.本实验中的分光计的调节的简要步骤:
 - ①调整望远镜目镜对十字分划板聚焦,目的是使得分划板清晰,便于后续对准。
 - ②调节望远镜对平行光聚焦。这是由于本实验所观察的光都是平行光。
 - ③调节望远镜光轴垂直仪器主轴,这样可以使观察到的光垂直入射于望远镜。
 - ④调节平行光管发出的光垂直于仪器主轴,目的是使平行光成像。

实验操作:

一、调节仪器

1.调整望远镜目镜对十字分划板聚焦:调整望远镜目镜目镜调焦手轮,使得十字分划

第2页共8页

<u>少年班学院</u>系<u>20</u>级

学号 ******

姓名 ******

日期 2021-5-18

板呈现清晰的像。从此,目镜调焦手轮不再旋动。目的是使得分划板清晰,便于后续对准。

2.调节望远镜对平行光聚焦:打开望远镜镜筒内绿光电源,将一个平面镜放置于载物台上,使平面镜底边与载物台从中央发射出三条线中的一条重合。

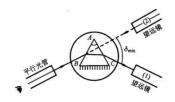
粗调望远镜镜筒,使得望远镜大致水平。调整载物台至大致水平。

转动载物台,使得在望远镜视野内能看见反射回来的绿色十字。调整望远镜镜筒长度,使得绿色十字呈现清晰的像。

- 3.调节望远镜光轴垂直仪器主轴:固定望远镜与度数盘,使载物台与游标盘固连且能自由转动。转动游标盘,平面镜正对望远镜时,可以看到反射的绿十字。调整载物台螺丝和望远镜仰角调节螺丝,使得其反射的像在分划板的上面的十字叉丝处。将游标盘转动 180°,观察平面反射镜另一面反射的像。同样调整该绿十字,使得两侧的绿十字都在望远镜视野的上十字叉丝上。
- 4.调节平行光管发出的光垂直于仪器主轴:取下平面镜,狭缝对准预热好的汞灯光源。 从望远镜观察光源成像,沿轴向移动狭缝筒,直到像清晰。这表明光管已发出平行光。

二、测量

- 1.测量三棱镜的顶角大小
- ①将调载物台的上下台面大致平行,将棱镜放到平台上,使棱镜三角对准三条刻度线, 从而与台下三螺钉的连线所成三边相互垂直。
- ②遮住从平行光管发出的光,旋转游标盘,载物台上的三棱镜随之转动,使一个光学面正对目镜。微调,使三棱镜反射回来的绿十字在十字叉丝上,记下此时的两侧的游标读数 θ_1 和 θ_1' 。对于另一个光学面进行同样操作,记下 θ_2 和 θ_2' 。
 - ③根据公式 $A = \pi \frac{1}{2} \left[|\theta_1 \theta_1'| + |\theta_2 \theta_2'| \right]$ 即可得到三棱镜的顶角。
 - 2.测量最小偏向角
 - ①平行光管对准汞灯光源,将仪器大致如下图 5.3 摆放:



▲图 5.3 最小偏向角仪器摆放示意

实验报告

评分:

<u>少年班学院</u>系<u>20</u>级

学号 ******

姓名 ******

日期 2021-5-18

- ②转动望远镜,找到三棱镜将光折射后看到的谱线。找到绿色的谱线。
- ③固定望远镜与刻度盘,左右小角度转动游标盘,该谱线朝着顶角 A 方向移动。望远镜要追踪谱线的位置。继续转动直到谱线将返回为止。这表明这是最小偏向角对应的位置。
 - ③将十字叉丝的竖直刻线对准谱线的位置,读出此时的读数 θ_1 和 θ_1 .
- ④固定游标盘,取下三棱镜,转动望远镜,使入射光直射进入望远镜物镜并成像在十字叉丝的竖直刻线上。记下此时的读数 θ , 和 θ .
 - ⑤根据公式 $\delta_{\min} = \frac{1}{2} [|\theta_1 \theta_1'| + |\theta_2 \theta_2'|]$ 可以算出最小偏向角。
- 三、将(一)(二)重复三次,得到三组数据。
- 四、整理器材,结束实验。

数据记录

原始数据记录在数据记录纸上。以下为实验数据:

1.顶角 A:

次数	$\theta_{\scriptscriptstyle 1}$	$ heta_{ ext{l}}'$	θ_2	$ heta_2'$	A
1	237°31'	57°30'	297°28'	117°27'	59°57'
2	80°12'	260°10'	200°10'	20°08'	59°58'
3	146°30'	326°28'	92°32'	272°30'	59°58'

2.最小偏向角 δ_{min} :

111111					
次数	$ heta_{\scriptscriptstyle m l}$	$ heta_{\scriptscriptstyle 1}'$	$ heta_2$	$ heta_2'$	$\delta_{ ext{min}}$
1	74°57'	254°56'	21°30'	201°31'	53°26'
2	193°43'	13°40'	247°8'	66°66'	53°26'
3	100°10'	280°12'	153°31'	333°33'	53°21'

数据处理

- 注: 所有涉及角度的数据处理均使用弧度制。
- 1.三棱镜顶角

学号 ******

姓名 ******

日期 2021-5-18

平均值:
$$\overline{A} = \frac{\sum A_i}{3} = 1.0465$$

标准差:
$$\sigma = \sqrt{\frac{\sum (A_i - \overline{A})^2}{3 - 1}} = 1.68 \times 10^{-4}$$

A 类不确定度:
$$u_A = \frac{\sigma}{\sqrt{3}} = 9.59 \times 10^{-5} (t_p = 4.30)$$

B 类不确定度:
$$u_B = k_p \Delta_B / C = 3.38 \times 10^{-4} (k_p = 2)$$

合成展伸不确定度为
$$U_{0.95} = \sqrt{(t_p u_A)^2 + u_B^2} = 5 \times 10^{-4}$$

$$\mathbb{P} A = 1.0465 \pm 0.0005 (P = 0.95)$$

2.最小偏向角 δ_{\min}

平均值:
$$\bar{\delta}_{\min} = \frac{\sum \delta_{\min}}{3} = 0.9321$$

标准差:
$$\sigma = \sqrt{\frac{\sum (\delta_{\min i} - \overline{\delta}_{\min})^2}{3-1}} = 8.40 \times 10^{-4}$$

A 类不确定度:
$$u_A = \frac{\sigma}{\sqrt{3}} = 4.85 \times 10^{-4} (t_p = 4.30)$$

B 类不确定度:
$$u_B = k_p \Delta_B / C = 3.38 \times 10^{-4} (k_p = 2)$$

合成展伸不确定度为
$$U_{0.95} = \sqrt{(t_p u_A)^2 + u_B^2} = 2 \times 10^{-3}$$

即
$$\delta_{\min} = 0.932 \pm 0.002 (P = 0.95)$$

3.结果的计算

将以上数值带入式⑤:

$$n = \frac{\sin\frac{A + \delta_{\min}}{2}}{\sin\frac{A}{2}}$$

得到 n=1.6723

根据误差分析公式知:

<u>实 验 报 告</u>

评分:

少年班学院 系 20 级

学号 ******

姓名 ******

日期 2021-5-18

$$\frac{\Delta n}{n} = \sqrt{\left(\left(\frac{1}{2}\cot\left(\frac{\delta_{\min} + A}{2}\right) - \frac{1}{2}\cot\left(\frac{A}{2}\right)\right)u_A\right)^2 + \left(\frac{1}{2}\cot\left(\frac{\delta_{\min} + A}{2}\right)u_B\right)^2}$$

带入数值后,得到 $\frac{\Delta n}{n}$ =7.5×10⁻⁴

因此△n=0.0012

综上,三棱镜折射率测量结果为

折射率:
$$n = 1.6723 \pm 0.0012 (P = 0.95)$$

误差分析

- 1.测量绿光所在的位置时,因绿光的宽度较窄时看不清,较宽时又会使误差增大;
- 2.仪器问题引发系统误差;
- 3.测量数据次数较少,误差较大。

思考题

1. 已调好望远镜光轴垂直主轴,若将平面镜取下后,又放到载物台上(放的位置与拿下前的位置不同),发现两镜面又不垂直望远镜光轴了,这是为什么?是否说明望远镜光轴还没调好?

答:

- (1) 这是因为载物台没有调整至水平。
- (2)并不能说明望远镜光轴还没调好,只有将载物台先调水平后才能确认望远镜光轴受否已经调好。

实验小结

这个实验的实验过程不难,但是分光计的调整和准备比较麻烦。从结果来看,实验比较成功,在一定精度上测量了玻璃的折射率。

少年班学院 系 20 级

学号 ******

姓名 ******

日期 2021-5-18

干涉法测微小量 数据处理

一 测量牛顿环的半径

数据记录:

读数显微镜对某一个圆环读数: (单位: mm)

测量次数	1	2	3	均值
d_{30}	27. 770	27. 881	27. 379	27. 6767
$\mathrm{d}_{\scriptscriptstyle 25}$	28. 079	28. 196	27. 580	27. 9517
\mathbf{d}_{20}	28. 412	28. 529	27. 920	28. 2870
d_{15}	27. 808	28. 934	28. 320	28. 5540
d_{10}	29. 233	29. 354	28. 759	29. 1153
$\mathrm{d}_{\scriptscriptstyle{5}}$	29. 772	29. 901	29. 291	29. 6547
d_5	34. 822	34. 948	34. 358	34. 7093
d ₁₀ '	35. 391	35. 509	34. 792	35. 2307
d ₁₅ '	35. 851	35. 961	35. 256	35. 6893
d ₂₀ '	36. 226	36. 340	35. 591	36. 0523
d ₂₅ '	36. 561	36. 674	35. 840	36. 3583
d ₃₀ '	36. 891	37. 010	36. 179	36. 6933

因此得到各级圆环的直径 D(单位: mm):

D_5	9.0166
D_{10}	8.4066
D_{15}	7. 7653
D_{20}	7. 1353
D_{25}	6. 1154
D ₃₀	5. 0546

将 D²对 4nλ拟合:

$Y = D_n^2$ (单位: m^2)	$X = 4n\lambda$ (单位: m)
8. 13E-05	7. 07E-05
7. 07E-05	5.89E-05
6. 03E-05	4.71E-05
5. 38E-05	3. 54E-05
3.74E-05	2.36E-05
2. 55E-05	1. 18E-05

得到拟合公式及图像:

 $Y=0.9423X+1.54\times10^{-5}$ (m),r=0.9985

所以该牛顿环的半径为 R=0.942m.

图像:

实验报告

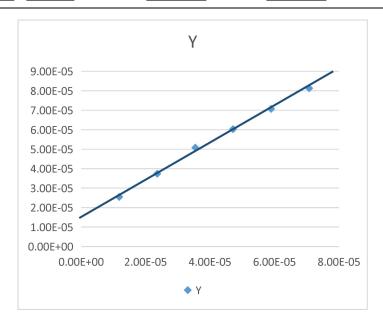
评分:

<u>少年班学院</u>系<u>20</u>级

学号 ******

姓名 ******

日期 2021-5-18



二 计算头发丝的直径

三次测量 20 条条纹间距和头发丝到接触线的距离,数据如下(单位: mm)

, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,					
测量次数		1	2	3	
20条条纹间距	开始位置	29.891	33.856	45.600	
	终点位置	32.746	36.711	48.454	
头发丝到接触	开始位置	4.459	3.039	1.461	
线的距离	终点位置	45.413	44.001	42.380	

由此计算得到: (单位: mm)

20 条条纹间距 D	2.855	2. 855	2.854	平均: 2.8547
头发丝到接触线的距离L	40. 954	40. 962	40.919	平均: 40.9450

因此: $d = \frac{20L}{D} \cdot \frac{\lambda}{2} = 84.54 \mu m$ 即头发丝的直径。

思考题

1.当读数显微镜刻度尺指向整数时,测微鼓轮不为0怎么办?

答:首先,在一次测量中,测微鼓轮应该朝着同一个方向转动,以此避免空程差对结果带来的干扰。其次,我们可以记下此时测微鼓轮的读数 A,约定:测量时,测微鼓轮读数在0到A时归属上一个整数,在A到100时归属下一个整数。另外,也可以通过判断转了几圈来确定其对应的整数部分。这样可以有效避免记错数据的情况。