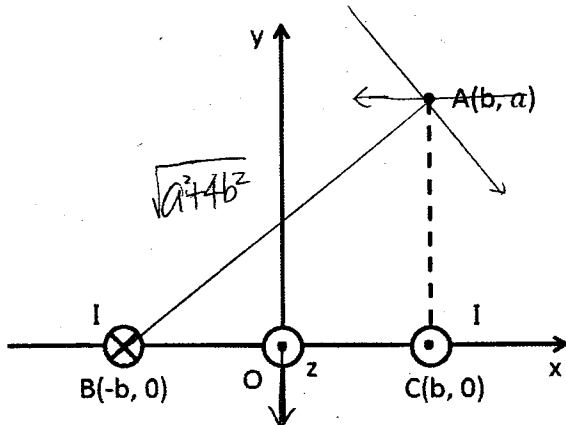


問題 1

図のように x 軸, y 軸, 紙面の裏から表に z 軸をとる. 無限に長い 2 本の平行導線 B, C が z 軸に平行に固定されており, その x - y 平面上での座標は $(-b, 0)$, $(b, 0)$ である. また図の A 点の座標は (b, a) である. B, C 各導体には I の電流がそれぞれ z 軸の負方向, 正方向に流れている. 導体の存在により磁界は乱されないものとして, 以下の問いに答えよ.

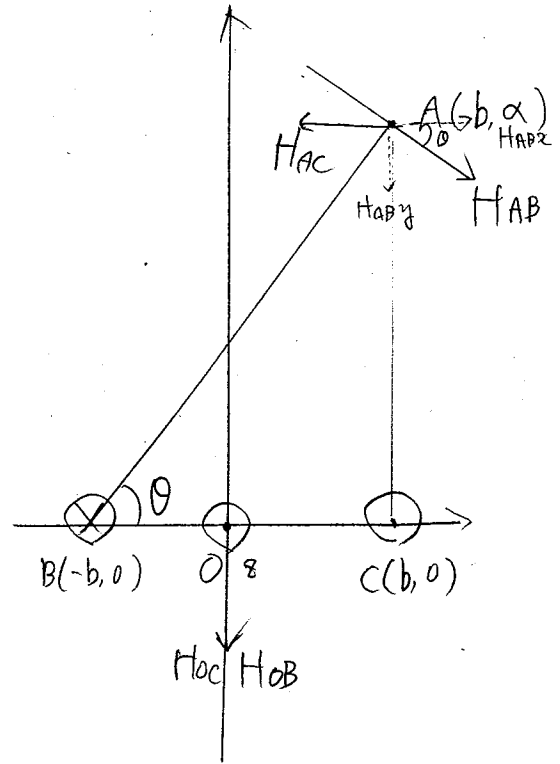


(1) 導体 B の電流による O 点での磁界の x 成分 H_{OBx} および y 成分 H_{OBy} を求めよ.

(2) 導体 B と導体 C の電流による O 点での磁界の x 成分 H_{Ox} および y 成分 H_{Oy} を求めよ.

(3) 導体 B の電流による A 点での磁界の x 成分 H_{ABx} および y 成分 H_{ABy} を求めよ.

(4) 導体 B と導体 C の電流による A 点での磁界の x 成分 H_{Ax} および y 成分 H_{Ay} を求めよ.



$$\sin(90^\circ - \theta)$$

$$\cos \theta$$

A点、B点の距離は三平方の定理より、

$$\sqrt{a^2 + (2b^2)} = \sqrt{a^2 + 4b^2} \text{ となる。}$$

(1) 導体Bの電流によるO点での磁界の大きさを H_{OB} とする。

$$|H_{OB}| = \frac{I}{2\pi \times b} = \frac{I}{2\pi b}$$

H_{OB} の x 成分, y 成分をそれぞれ

H_{OBx}, H_{OBy} とする。

右ねじの法則より、 H_{OB} は y 軸上の負の方向にできるため。

$$|H_{OBx}| = 0$$

$$|H_{OBy}| = |H_{OB}| = \frac{I}{2\pi b}$$

$$\therefore H_{OBx} = 0 \quad H_{OBy} = -\frac{I}{2\pi b} \quad |H_{AB}| = \frac{I}{2\pi \sqrt{a^2 + 4b^2}}$$

(2) 導体Cの電流によるO点での磁界を H_{OC} とし、それに对する x 成分, y 成分をそれぞれ H_{OCx}, H_{OCy} とする。

右ねじの法則より、 H_{OC} は z 軸上の負の方向にできるため。

$$|H_{OCx}| = 0$$

$$|H_{OCy}| = |H_{OC}| = \frac{I}{2\pi b}$$

$$\therefore H_{OCx} = 0 \quad H_{OCy} = -\frac{I}{2\pi b}$$

(1) より、

$$H_{Ox} = H_{OBx} + H_{OCx} = 0$$

$$H_{Oy} = H_{OBy} + H_{OCy} = -\frac{I}{\pi b}$$

-3

-5

(1) 導体Bの電流によるA点での磁界の大きさを H_{AB} とし、x 成分, y 成分をそれぞれ H_{ABx}, H_{ABy} とする。

$$|H_{AB}| = \frac{I}{2\pi \sqrt{a^2 + 4b^2}}$$

点A、点Bを結ぶ直線とx軸とのなす角度を θ とする。

$$\sin \theta = \frac{a}{\sqrt{a^2 + 4b^2}}$$

$$\cos \theta = \frac{2b}{\sqrt{a^2 + 4b^2}}$$

$$|H_{ABx}| = |H_{AB}| \cos \theta = \frac{I \cos \theta}{2\pi \sqrt{a^2 + 4b^2}}$$

$$|H_{ABy}| = |H_{AB}| \sin(90^\circ - \theta) = \frac{I \sin(90^\circ - \theta)}{2\pi \sqrt{a^2 + 4b^2}} = \frac{I \cos \theta}{2\pi \sqrt{a^2 + 4b^2}}$$

$$\therefore H_{ABx} = \frac{I \cos \theta}{2\pi \sqrt{a^2 + 4b^2}} \quad H_{ABy} = -\frac{I \cos \theta}{2\pi \sqrt{a^2 + 4b^2}}$$

$$H_{ABy} = -\frac{I \cos \theta}{2\pi \sqrt{a^2 + 4b^2}}$$

-3

(1) 導体Cの電流によるA点での磁界を H_{AC} とし、それに对する x 成分, y 成分をそれぞれ H_{ACx}, H_{ACy} とする。

$$|H_{AC}| = \frac{I}{2\pi \times a} = \frac{I}{2\pi a}$$

$$|H_{ACx}| = |H_{AC}| = \frac{I}{2\pi a}$$

H_{AC} は x 軸と平行にできるため

$$|H_{ACy}| = 0$$

$$\therefore H_{ACx} = -\frac{I}{2\pi a}, \quad H_{ACy} = 0$$

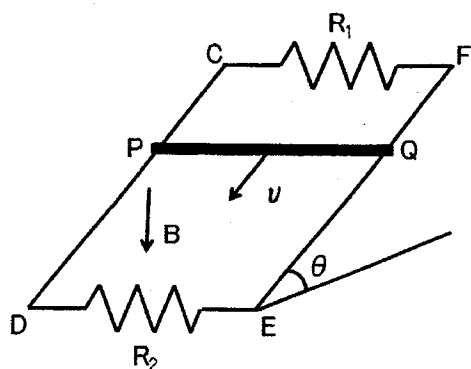
(3) より、

$$H_{Ax} = H_{ABx} + H_{ACx} = \frac{I \cos \theta}{2\pi \sqrt{a^2 + 4b^2}} - \frac{I}{2\pi a} = \frac{I(\sqrt{a^2 + 4b^2} - a)}{2\pi a \sqrt{a^2 + 4b^2}}$$

$$H_{Ay} = H_{ABy} + H_{ACy} = -\frac{I \cos \theta}{2\pi \sqrt{a^2 + 4b^2}}$$

問題 2

磁束密度の大きさが B である一様な磁界が鉛直下方にかかっている空間に、図のように一部に抵抗 R_1 および R_2 を含む導体で作られた長方形が、水平面から角度 θ をなすように固定されている。これに沿って質量 m の導体棒 PQ を CF (DE) と平行に保つようになめらかに運動させる。 CF の長さは L とし、 CD (FE) は十分に長いものとする。重力加速度の大きさを g とし、電流による磁束密度の変化は無視できるとして、以下の問いに答えよ。



導体棒 PQ が CD に沿って下向きに速さ v で運動している。

(1) このとき導体棒に生じる誘導起電力の大きさを求めよ。

(2) 抵抗 R_1 および抵抗 R_2 を流れる電流の大きさと向きをそれぞれ求めよ。

(3) 導体棒 PQ を流れる電流の大きさを求めよ。

(4) 上記の場合に、導体棒 PQ の CD に沿った運動方程式を立て、加速度の大きさを求めよ。

導体棒 PQ は次第に速さを増し、一定の速さ v_f となった。

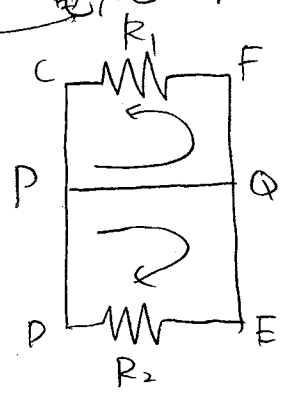
(5) 速さ v_f を求めよ。

(6) この状態での単位時間あたりに重力がする仕事と、単位時間あたりに発生するジュール熱を求め、これらが一致することを示せ。

(1) 誘起起電力 V は導体棒 PQ が単位時間あたりに横切る磁束の数と等しいので、

$$V = -L B v \cos \theta$$

(2) フレミングの右手の法則より、
電流は P から Q の方向へ流れる。



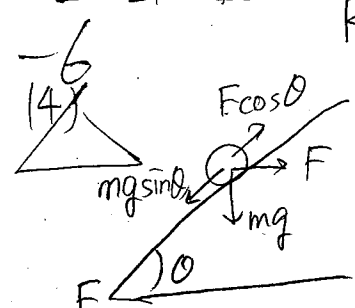
抵抗 R_1, R_2 に流れる電流をそれぞれ I_1, I_2 とすると

$$I_1 = \frac{V}{R_1} = \frac{L B v \cos \theta}{R_1}$$

$$I_2 = \frac{V}{R_2} = \frac{L B v \cos \theta}{R_2}$$

(3) 導体棒 PQ を流れる電流を I とすると、

$$I = I_1 + I_2 = \frac{(R_1 + R_2) L B v \cos \theta}{R_1 R_2}$$



導体棒 PQ が転がる際に
磁界を横切するため、ローレンツ力 F が発生する。

$$F = L I B = \frac{(R_1 + R_2) L^2 B^2 v \cos \theta}{R_1 R_2}$$

$$F = m a = \frac{R_1 R_2}{(R_1 + R_2) L^2 B^2 v \cos \theta}$$

-4
(5)

一定の速さで落れていることから、
重力とローレンツ力が等しいということからわかる。

$$\alpha = 0$$

$$m g = \frac{(R_1 + R_2) L^2 B^2 v \cos \theta}{R_1 R_2}$$

$$v_f = \frac{R_1 R_2 m g}{(R_1 + R_2) L^2 B^2 \cos \theta}$$

$$\therefore v_f = \frac{R_1 R_2 m g}{(R_1 + R_2) L^2 B^2 \cos \theta}$$

$$0 = g \sin \theta - \frac{(R_1 + R_2) (B L \cos \theta)}{m R_1 R_2}$$

$$v_f = \frac{R_1 R_2 m g \sin \theta}{(R_1 + R_2) (B L \cos \theta)^2}$$

(6) 導体棒が単位時間あたりに
重力方向へ移動する距離は
 $v_f \sin \theta$

重力がする仕事 W とすると

$$W = m g v_f \sin \theta = \frac{R_1 R_2}{R_1 + R_2} \left(\frac{m g}{B L} \tan \theta \right)$$

単位時間あたりに発生するジュール熱は、
抵抗での消費電力 P に等しい。

$$P = I_1 V + I_2 V = \frac{R_1 R_2}{R_1 + R_2} \left(\frac{m g}{B L} \tan \theta \right)^2$$

W と P は等しい。

$$m a = m g \sin \theta - L I B \cos \theta$$

$$\alpha = g \sin \theta - \frac{(R_1 + R_2) (B L \cos \theta)^2 v}{m R_1 R_2}$$

$$\therefore \alpha = \frac{(R_1 + R_2) L^2 B^2 v \cos \theta}{m R_1 R_2}$$