

БИЛЕТЫ К ЭКЗАМЕНУ «КРАТНЫЕ ИНТЕГРАЛЫ И ТЕОРИЯ ПОЛЯ»

Авторы: Примак Евгений
 Хоружий Кирилл

От: 7 января 2021 г.

Содержание

Свёртка и приближение функций бесконечно гладкими	2
1 Свёртка функций и её свойства	2
2 Бесконечно гладкие функции с компактным носителем	2
3 Приближение функций бесконечно гладкими	2
Дифференцируемые отображения и криволинейные замены координат	3
4 Дифференцируемые отображения и дифференцирование композиции	3
5 Системы криволинейных координат и теорема об обратном отображении	3
6 Теоремы о системе неявных функций	3
7 Теорема о расщеплении гладкого отображения	4
Векторы и дифференциальные формы первой степени	5
13 Вектор, как дифференцирование	5
Решения	6
1 Свёртка функций и её свойства	6
2 Бесконечно гладкие функции с компактным носителем	6
3 Приближение функций бесконечно гладкими	6

Свёртка и приближение функций бесконечно гладкими

1 Свёртка функций и её свойства

Def 1.1 (Свертка функции). Свёртку ещё пишут как $h = f * g$.

$$h(x) = \int_{\mathbb{R}^n} f(x-t)g(t) dt = \int_{\mathbb{R}^n} f(t)g(x-t) dt,$$

Свёртка также ассоциативна: $f * (g * h) = (f * g) * h$, для функций с конечным интегралом. Чтобы интеграл существовал, можно заметить, что если одна из функций ограничена, а другая имеет конечный интеграл, тогда и свёртка будет ограничена, кроме того:

Thr 1.2. Если f и g имеют конечный интегралы, то $h = f * g$ определена почти всюду и верно неравенство

$$\int_{\mathbb{R}^n} |f * g| dx < \int_{\mathbb{R}^n} |f| dx \cdot \int_{\mathbb{R}^n} |g| dx,$$

и равенство:

$$\int_{\mathbb{R}^n} f * g dx = \int_{\mathbb{R}^n} f dx \cdot \int_{\mathbb{R}^n} g dx.$$

Lem 1.3. Если свёртка $g * f$ — ограничена, где g — имеет конечный интеграл, а f и $\partial_x f$ — ограничены, то возможно дифференцирование под знаком интеграла (??), и мы получаем:

$$\frac{\partial(f * g)}{\partial x_i} = \int_{\mathbb{R}^n} \frac{\partial f(x-t)}{\partial x_i} g(t) dt = \frac{\partial f}{\partial x_i} * g.$$

2 Бесконечно гладкие функции с компактным носителем

Возьмём $f \in C^\infty$ такую, что $\forall k f^{(k)}(0) = 0$. Из неё составим $\varphi \in C^\infty$ большую нуля на $(-1, 1)$:

$$f(x) = \begin{cases} 0, & x \leq 0; \\ e^{-1/x}, & x > 0. \end{cases} \quad \varphi(x) = f(x+1)f(1-x).$$

Lem 2.1. $\forall \varepsilon > 0 \exists$ бесконечно гладкая $\varphi_\varepsilon: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^+$, $\varphi_\varepsilon(x) \neq 0 \forall x \in U_\varepsilon(0)$, такая что $\int_{\mathbb{R}^n} \varphi_\varepsilon(x) dx = 1$.

Lem 2.2. $\forall \varepsilon > \delta > 0 \exists$ бесконечно гладкая $\psi_{\varepsilon, \delta}: \mathbb{R}^n \rightarrow [0, 1]$, $\psi_{\varepsilon, \delta}(x) \neq 0 \forall x \in U_\varepsilon(0)$ и $\psi_{\varepsilon, \delta}(x) \neq 0 \forall x \in U_\delta(0)$.

3 Приближение функций бесконечно гладкими

Пусть $\varphi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, неотрицательная $\varphi \in C^\infty$, $\varphi \neq 0$ при $|x| \leq 1$ и пусть $\int_{\mathbb{R}^n} \varphi(x) dx = 1$. Положим $\varphi_k(x) = k^n \varphi(kx)$, у которых так же будут $\int = 1$ и которые $\varphi_k \neq 0$ при $|x| \leq 1/k$.

Thr 3.1. Для непрерывной $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ определим свёртки:

$$f_k(x) = \int_{\mathbb{R}^n} f(x-t)\varphi_k dt = \int_{\mathbb{R}^n} f(t)\varphi_k(x-t) dt \quad \rightsquigarrow \quad f_k \in C^\infty, f_k \rightarrow f \text{ равномерно на компактах в } \mathbb{R}^n.$$

Thr 3.2. Если f имеет непр. производные до m -го порядка, то производные f_k до m -го порядка равномерно сходятся на компактах к соответствующим f' .

Thr 3.3. Пусть $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ и $f \in \mathcal{L}_c$. Тогда свёртки $f * \varphi_k$ с функциями из теоремы 3.1 сколь угодно близко приближают f в среднем.

Дифференцируемые отображения и криволинейные замены координат

4 Дифференцируемые отображения и дифференцирование композиции

Def 4.1. Пусть $U \subset \mathbb{R}^n$ – открытое множество. Отображение $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ называется *дифференцируемым* в точке $x_0 \in U$, если

$$f(x) = f(x_0) + Df_{x_0}(x - x_0) + o(|x - x_0|), \quad x \rightarrow x_0,$$

где $Df_{x_0}: \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}^m$ – линейное отображение, называемое *производной* f в точке x_0 .

Def 4.2. Функция f называется *непрерывно дифференцируемой* на U , если оно дифференцируемо в каждой точке и Df_x непрерывно зависит от x .

Thr 4.3 (Дифференцирование композиции). Если f дифференцируемо в точке x_0 , g дифференцируемо в точке $y_0 = f(x_0)$, то композиция $g \circ f$ дифференцируема в точке x_0 , и $D(g \circ f)_{x_0} = Dg_{y_0} \circ Df_{x_0}$.

Def 4.4. Производная функции f по направлению $v \in \mathbb{R}^n$ в точке x называется

$$\frac{\partial f}{\partial v} = \lim_{t \rightarrow 0} \left(\frac{f(x + tv) - f(x)}{t} \right)$$

Lem 4.5. Если функция дифференцируема в точке x , то в этой точке

$$\frac{\partial f}{\partial v} = Df_x(v).$$

В частности для функционалов, верно что $\partial f / \partial v = df_x(v)$. Более того, выбрав в качестве v базисные векторы e_i , поймём что

$$df = \frac{\partial f}{\partial x^i} x^i,$$

где dx^i – дифференциалы координатных функций, образующие двойственный базис.

Thr 4.6. Если отображение $f: U \mapsto \mathbb{R}^m$ из открытого $U \subseteq \mathbb{R}^n$ задано в координатах, как $y_i = f_i(x_1, \dots, x_n)$, для $i = 1, \dots, m$ и функции f_i имеют непрерывные частные производные на U , то f непрерывно дифференцируемо на U .

5 Системы криволинейных координат и теорема об обратном отображении

Def 5.1. Криволинейная замена координат — бесконечно гладкое отображение $\varphi: U \rightarrow V$ такое, что φ^{-1} определено и тоже бесконечно гладко.

Lem 5.2. Пусть открытое множество $U \subset \mathbb{R}^n$ выпукло. Для непрерывно дифференцируемого отображения $\varphi: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ найдётся непрерывное отображение $A: U \times U \rightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)$, такое что $\forall x', x'' \in U$

$$\varphi(x'') - \varphi(x') = A(x', x'')(x'' - x')$$

и $A(x, x) = D\varphi_x$.

Thr 5.3 (Теорема об обратном отображении). Если отображение $\varphi: U \mapsto \mathbb{R}^m$ непрерывно дифференцируемо в окрестности точки x и его дифференциал $D\varphi_x$ является невырожденным линейным преобразованием, то это отображение взаимно однозначно отображает некоторую окрестность $V \ni x$ на окрестность $W \ni y$, где $y = \varphi(x)$. Обратное отображение $\varphi^{-1}: W \rightarrow V$ тоже непрерывно дифференцируемо.

Def 5.4. Криволинейной системой координат в окрестности точки $p \in \mathbb{R}^n$ называется набор таких функций, которые являются координатами гладкого отображения окрестности p на некоторое открытое множество в \mathbb{R}^n с гладким обратным¹ отображением.

6 Теоремы о системе неявных функций

Thr 6.1 (Теорема о неявной функции). Пусть функции f_1, \dots, f_k непрерывно дифференцируемы в окрестности $p \in \mathbb{R}^n$ и

$$\det \left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j} \right) \neq 0$$

¹По теореме об обратном отображении для проверки системы преобразования достаточно проверить невырожденность $(\partial y_i / \partial x_j)$ в точке p , или линейную независимость dy^i в точке p .

в этой окрестности (поверхность является регулярной). Пусть $f_i(p) = y_i$. Тогда найдётся окрестности точки p вида $U \times V$, $U \subset \mathbb{R}^k$, $V \subset \mathbb{R}^{n-k}$, такая что в этой окрестности множество решений системы уравнений

$$\begin{cases} f_1(x) = y_1, \\ \dots \\ f_k(x) = y_k, \end{cases}$$

совпадает с графиком непрерывно дифференцируемого отображения $\varphi: V \rightarrow U$, заданного в координатах как

$$\begin{cases} x_1 = \varphi_1(y_1, \dots, y_k, x_{k+1}, \dots, x_n), \\ \dots \\ x_k = \varphi_k(y_1, \dots, y_k, x_{k+1}, \dots, x_n), \end{cases}$$

то есть отображения $\mathbb{R}^{n-k} \mapsto \mathbb{R}^k$.

7 Теорема о расщеплении гладкого отображения

Thr 7.1 (Теорема о расщеплении отображения на элементарные). Если отображение φ непрерывно дифференцируемо в окрестности точки $p \in \mathbb{R}^n$ и имеет обратимый $D\varphi_x$, то его можно представить в виде композиции перестановки координат, отображений координат и элементарных отображений, непрерывно дифференцируемо и возрастающим образом меняющих только одну координату $y_i = \psi_i(x_1, \dots, x_n)$.

Thr 7.2. Теоремы об обратном отображении, о неявной функции и о расщеплении отображения дают отображения класса C^k при $k \geq 1$, если исходные отображения были класса C^k .

Векторы и дифференциальные формы первой степени

13 Вектор, как дифференцирование

Лем 13.1. *Всякую гладкую функцию, определенную в некоторой окрестности $x_0 \in \mathbb{R}^n$, в возможно меньшей окрестности x_0 , можно представить в виде*

$$f(x) = f(x_0) + \sum_{k=1}^n (x_k - x_{0,k}) g_k(x),$$

с гладкими g_k .

Решения (ВЕТА)

1 Свёртка функций и её свойства

- 1.2. 1) $f(y)g(x) \in \mathcal{L}$ и по thr. Фубини: $\int |f \cdot g| = \int |f| \cdot \int |g|$;
 2) то же верно для $f(x-t)g(t)$, отличие в лин. замене коор-т с $\det = 1$;
 3) требуемое равенство напрямую из (1) и (2) замена: $x-t=y$;
 4) для неравенства интегрируем по x : $|\int f(x-t)g(t) dt| \leq \int |f(x-t)g(t)| dt$. □

2 Бесконечно гладкие функции с компактным носителем

- 2.1. 1) для введённой φ достаточно: $\varphi_\varepsilon(x_1, \dots, x_n) = A\varphi\left(\frac{\sqrt{n}x_1}{\varepsilon}\right) \dots \varphi\left(\frac{\sqrt{n}x_n}{\varepsilon}\right)$.
 2) $\psi(x) = B \int_{-\infty}^x \varphi(t) dt$, выберем B : $\psi(x) \equiv 0 \forall x \leq -1$ и $\psi(x) \equiv 1 \forall x \geq 1$;
 3) достаточно положить: $\psi_{\varepsilon, \delta}(x) = \psi\left(\frac{\delta + \varepsilon - 2|x|}{\varepsilon - \delta}\right)$. □

3 Приближение функций бесконечно гладкими

- 3.1. 1) $f_k(x) - f(x) = \int_{\mathbb{R}} (f(x-t) - f(x)) \varphi_k(t) dt$;
 2) Пусть f r -но непр. в $U_\delta(K \subset \mathbb{R}^n)$ и пусть $|f(x) - f(y)| < \varepsilon$ при $|x - y| < \delta$ там же;
 3) Выбирая k : $1/k < \delta$, тогда $\varphi_k(t) \neq 0$ при $|t| < \delta$ и тогда $|f(x-t) - f(x)| < \varepsilon$ при $x \in K$.
 4) при $x \in K$ верна r -ная сходимость: $|f_k(x) - f(x)| \leq \varepsilon \int_{\mathbb{R}^n} \varphi_k(x) dx = \varepsilon$.
 5) продифференцируем по параметру $\int_{\mathbb{R}^n} f(t) \varphi_k(x-t) dt$;
 6) производная (5) при $x \in K$ будет зависеть только значений f в $U_{1/k}(K)$, то есть f можно считать интегрируемой при дифференцировании по параметру, что позволяет применять теорему. □

3.2. По различным $\partial_{x_i} f * \varphi_k(x)$ получим по лемме 1.3, для производных свёрток схожее равенство, с самой f , а значит и r -ную сходимость.

$$\frac{\partial^m (f * \varphi_k)}{\partial x_{i_1} \dots \partial x_{i_m}} = \frac{\partial^m f}{\partial x_{i_1} \dots \partial x_{i_m}} * \varphi_k.$$
□

- 3.3. 1) по thr(??) $f = h + g$, где g — эл. ступ., $\int_{\mathbb{R}^n} |h| dx < \varepsilon$;
 2) по thr(1.2): $\int_{\mathbb{R}^n} |h * \varphi_k| dx < \varepsilon$. То есть, если окажется: $\int_{\mathbb{R}^n} |g - g * \varphi_k| dx < \varepsilon$, то
- $$\int_{\mathbb{R}^n} |f - f * \varphi_k| dx \leq \int_{\mathbb{R}^n} |g - g * \varphi_k| dx + \int_{\mathbb{R}^n} |h| dx + \int_{\mathbb{R}^n} |h * \varphi_k| dx < 3\varepsilon.$$
- 3) Раскладывая g в сумму χ -их χ_P , останется доказать для одной χ_P ;
 4) $\chi_P - \chi_P * \varphi_k \neq 0$ только в $U_{1/k}(\partial P)$ и по модулю ≤ 1 ;
 5) То есть после интегрирования получим не более $\mu(U_{1/k}(\partial P))$.
 6) Напрямую можно убедиться, что эта $\mu \rightarrow 0$ при $k \rightarrow 0$. □