

# ЗАДАНИЕ ПО КУРСУ «ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫЕ УРАВНЕНИЯ II»

---

Автор: Шишкин П.Е.

От: 14 апреля 2021 г.

## Содержание

<b>1 От авторов</b>	<b>2</b>
1.1 Шрифт для личных сообщений . . . . .	2
1.2 Благодарности . . . . .	2
1.3 Заходите в гости . . . . .	2
<b>2 I. Первые интегралы и их использование для решений автономных систем</b>	<b>2</b>
2.1 С. §14: 12 . . . . .	2
2.2 Ф.: 1149 . . . . .	3
2.3 Т1 . . . . .	4
2.4 С. §16: 5 . . . . .	5
2.5 С. §16: 26 . . . . .	6
<b>3 II. Линейные однородные уравнения в частных производных первого порядка</b>	<b>7</b>
3.1 С. §17: 5 . . . . .	7
3.2 С. §17: 16 . . . . .	7
3.3 С. §17: 22 . . . . .	7
3.4 С. §17: 79 . . . . .	7
3.5 С. §17: 83 . . . . .	7
3.6 Т2 . . . . .	7
<b>4 III. Вариационное исчисление</b>	<b>7</b>
4.1 С. §19: 21 . . . . .	7
4.2 С. §19: 45 . . . . .	7
4.3 С. §19: 72 . . . . .	7
4.4 С. §19: 105 . . . . .	7
4.5 Т3 . . . . .	7
4.6 С. §20.1: 9 . . . . .	7
4.7 С. §20: . . . . .	7
4.8 Т4 . . . . .	7
4.9 С. §20.2: 5 . . . . .	7
4.10 С. §20.3: 2 . . . . .	7
4.11 С. §21: 1 . . . . .	7
4.12 Т5* . . . . .	7

# 1 От авторов

## 1.1 Шрифт для личных сообщений

Меня попросили писать текст не имеющий отношения к решению как-то выделенно, поэтому отныне текст, который я пишу просто от души и сердца, будет написан курсивным шрифтом цвета лягушки в обмороке (я серьёзно, такой цвет есть)

## 1.2 Благодарности

Я благодарен \*список людей\* за \*причины\* *FIXME*

## 1.3 Заходите в гости

Заходите в гости, всегда всем рад :)

# 2 I. Первые интегралы и их использование для решений автономных систем

## 2.1 С. §14: 12

Исследовать при всех значениях вещественного параметра  $a$  поведение фазовых траекторий на всей фазовой плоскости для системы:

$$\begin{cases} \dot{x} = y + ax(x^2 + y^2 - 2) \\ \dot{y} = -x + ay(x^2 + y^2 - 2) \end{cases} \quad (1)$$

Уравнение выглядит, как что-то в полярных координатах. Чем же, перейдём к ним

$$\begin{aligned} x &= r \sin(\varphi) & \dot{x} &= r \cos(\varphi)\dot{\varphi} + \dot{r} \sin(\varphi) \\ y &= r \cos(\varphi) & \dot{y} &= -r \sin(\varphi)\dot{\varphi} + \dot{r} \cos(\varphi) \end{aligned}$$

Откуда:

$$\begin{cases} r \cos(\varphi)\dot{\varphi} + \dot{r} \sin(\varphi) = r \cos(\varphi) + ar \sin(\varphi)(r^2 - 2) \\ -r \sin(\varphi)\dot{\varphi} + \dot{r} \cos(\varphi) = -r \sin(\varphi) + ar \cos(\varphi)(r^2 - 2) \end{cases}$$

Откуда можно получить

$$\begin{cases} \dot{r} = ra(r^2 - 2) \\ \dot{\varphi} = 1 \end{cases}$$

Здесь уже очевидны 3 случая: 1)  $a > 0$ , 2)  $a < 0$  3)  $a = 0$ . 1) неустойчивый предельный цикл радиуса  $\sqrt{2}$  2) устойчивый предельный цикл радиуса  $\sqrt{2}$  3) центр. Разница при различных знакопределённых параметрах будет в скорости "навивания" на предельный цикл, но характер движения будет схожий.

Кстати,  $\dot{\varphi} = 1$  - это первый интеграл. В целом мы сказали при каких параметрах, что но можно это всё безобразие построить 1. Чтобы было максимально красиво, построим фазовую диаграмму для  $r$  график в декартовых координатах и зависимость угла от радиуса. Кстати такая фигня с производной фи получилась из-за неклассической замены икса с синусом. Т.е. немного континтутивно что  $\varphi = 1$  это цикл по часовой стрелке, но и замена  $x = \sin(\varphi)$  это что-то безумное (я просто хотел кушать а не думать)

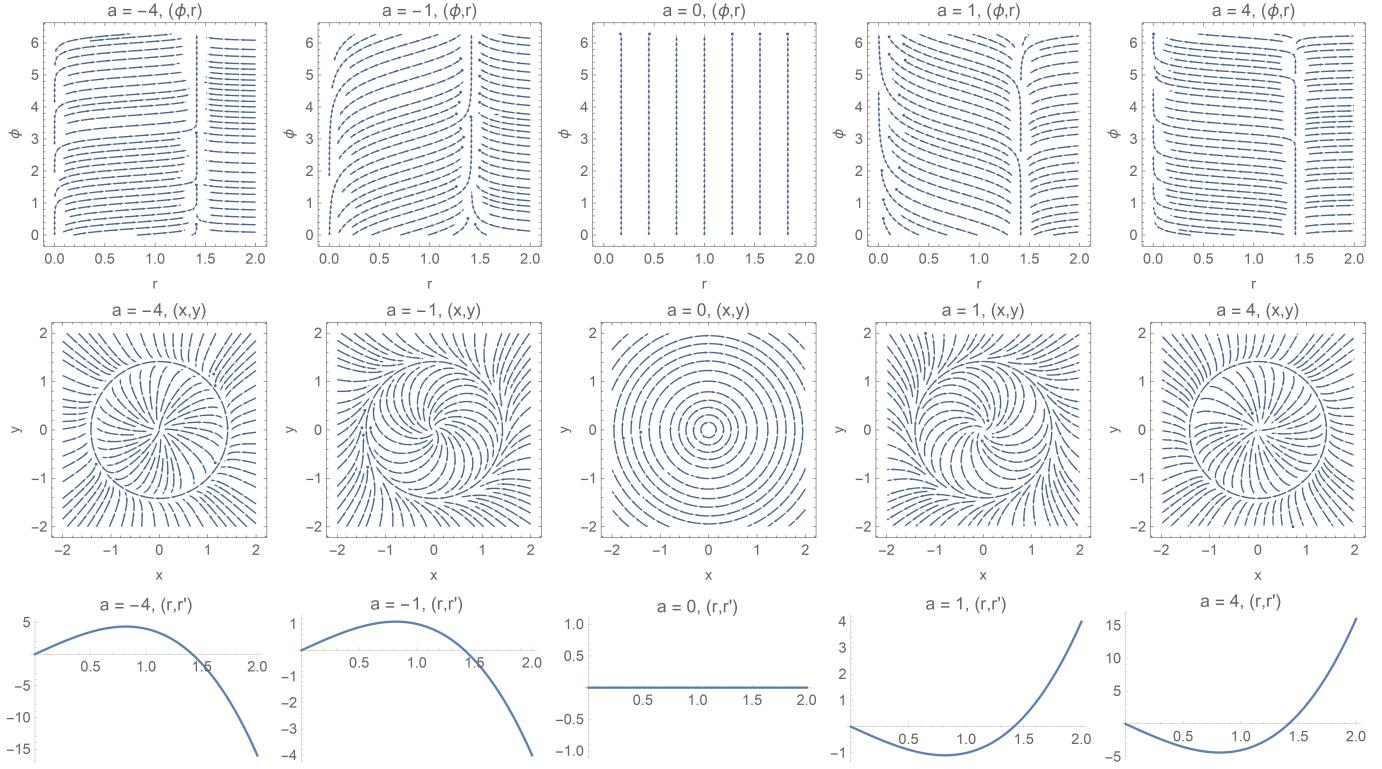


Рис. 1: Фазовые диаграммы 14.12 в различных координатах для различных параметров

## 2.2 $\Phi.: 1149$

Решить систему уравнений:

$$\begin{cases} \dot{x} = y - x \\ \dot{y} = x + y + z \\ \dot{z} = x - y \end{cases} \quad (2)$$

Довольно очевидно, что выделить 2 каких-то уравнения без третьей переменной тут не выйдет (*ну или я слишком слаб и не могу этого сделать*) поэтому воспользуемся правилом пропорции (чёрной магией):

$$A/B = C/D = E/F = k; \forall \alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}, \alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2 \neq 0 \rightarrow \frac{\alpha A + \beta C + \gamma E}{\alpha B + \beta D + \gamma F} = k$$

Тогда можно записать учитывая  $k = dt$ :

$$\frac{\alpha dx + \beta dy + \gamma dz}{\alpha(y - x) + \beta(x + y + z) + \gamma(x - y)} = dt$$

Возьмём  $\alpha = 1, \beta = 0, \gamma = 1$  тогда знаменатель обнулится, а значит и числитель должен быть ноль (*на самом деле можно было бы сформулировать этот шаг гораздо проще, просто вычитая первое и третью уравнения друг из друга, но 1) правило пропорции весьма полезная штуковина в этих задачах, так что чего бы не сформулировать его, 2) обожаю делить на 0 эхэхэхэхэ*

Итак, мы получаем что:  $dx + dz = 0$  а значит мы нашли первый интеграл системы 2:  $C_1 = x + z$ . Подставим его

во второе и первое уравнения 2 и получим

$$\begin{aligned}\frac{dy}{y+C_1} &= \frac{dx}{y-x} \\ y'(y-x) &= (y+C_1) \\ //y &= x+t// \\ tt' &= x+C_1 \\ t^2 &= x^2 + 2C_1x + C_2 \\ C_2 &= y^2 - 2xy + 2(x+z)x\end{aligned}$$

Найдены 2 ПИ. Осталось проверить их на независимость.

$$\text{rg} \begin{vmatrix} \frac{\partial C_1}{\partial x} & \frac{\partial C_1}{\partial y} & \frac{\partial C_1}{\partial z} \\ \frac{\partial C_1}{\partial x} & \frac{\partial C_1}{\partial y} & \frac{\partial C_1}{\partial z} \end{vmatrix} = \text{rg} \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -2y+4x+2z & 2y-2x & 2x \end{vmatrix} = 2$$

тут хочется сказать 2 вещи: 1) интегралов целая куча зависимых, и то что мой  $C_2$  не совпадает с ответом в задачнике, это ок, потому что они друг через друга выражаются 2) так-то очевидно что они независимы, всё-таки второй зависит от  $y$  а первый - нет; но на письмаках требуют считать ранг, потому проверяю так

Ответ:  $C_2 = y^2 - 2xy + 2(x+z)x$ ,  $C_1 = \frac{11(x+y)}{09.2002}$

## 2.3 T1

Найти первые интегралы уравнений. Используя их, исследовать поведение траекторий на фазовой плоскости.

a)  $\ddot{x} + \sin(x) = 0$

Сделаем замену  $\dot{x} = y$  тогда:

$$\begin{cases} \dot{x} = y \\ \dot{y} = -\sin(x) \end{cases}$$

по правилу пропорции и обнуляя знаменатель:

$$\begin{aligned}\frac{\alpha dx + \beta dy}{\alpha y - \beta \sin(x)} &= dt \\ //\beta = y, \alpha = \sin(x)// \\ -\cos(x) + \frac{y^2}{2} &= C_1\end{aligned}$$

Второго первого интеграла тут не будет, иначе бы задача математического маятника решалась слишком легко. Зато у нас есть интеграл энергии. Из него можно немного подумать и получить различные ситуации:  $C_1 = 0$ ,  $C_1 > 0$ ,  $C_1 < 0$ . Подставив этот первый интеграл, можно сделать линеаризацию системы, получить что  $(2\pi n, 0)$  - центры,  $(\pi(2k-1), 0)$  - седла, и получить такое поведение: 2

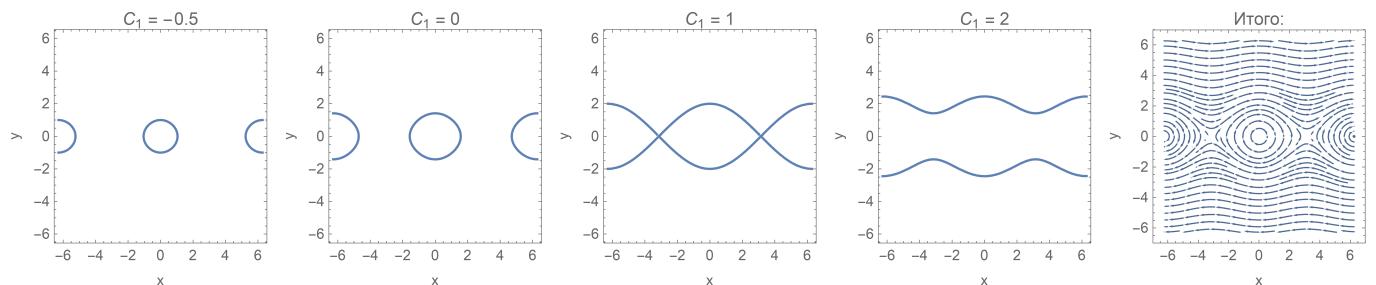


Рис. 2: T1(a)

6)  $\ddot{x} - x + x^2 = 0$

Сделаем замену  $\dot{x} = y$  тогда:

$$\begin{cases} \dot{x} = y \\ \dot{y} = x - x^2 \end{cases}$$

по правилу пропорции и обнуляя знаменатель:

$$\frac{\alpha dx + \beta dy}{\alpha y + \beta(x - x^2)} = dt$$

$$/\!\beta = y, \alpha = -(x - x^2) //$$

$$-3x^2 + 2x^3 + 3y^2 = C_1$$

Можно построить эту петельку: 3

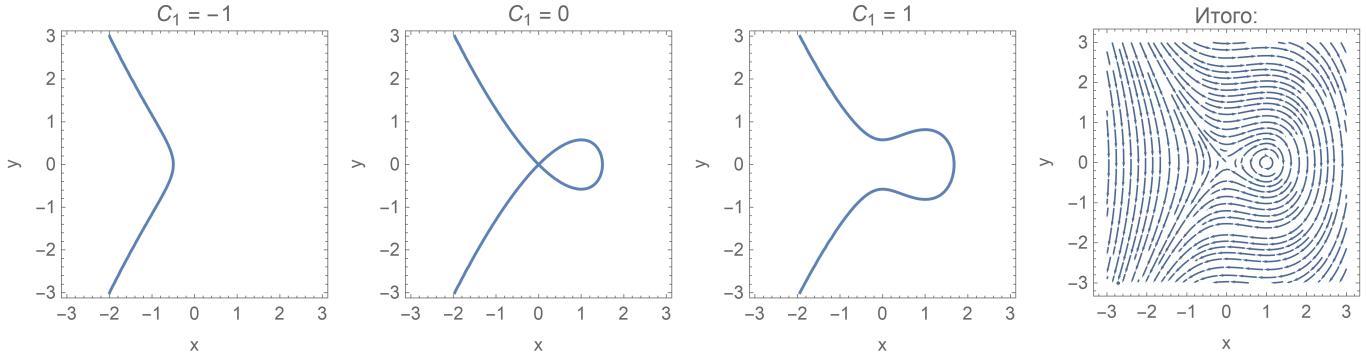


Рис. 3: Т1(б)

## 2.4 С. §16: 5

Найдя первый интеграл, решить систему в указанной области

$$\begin{cases} \dot{x} = -\frac{x}{y}, \\ \dot{y} = \frac{y}{x}, (x > 0, y > 0). \end{cases} \quad (3)$$

Поскольку  $dx \frac{y}{x} + dy \frac{x}{y} = 0$ :

$$\begin{aligned} \frac{dy}{y^2} &= -\frac{dx}{x^2} \\ \frac{1}{y} &= -\frac{1}{x} + C_1 \\ y &= \frac{x}{C_1 x - 1} \end{aligned}$$

Подставим  $y$  в первое уравнение 3:

$$\begin{aligned} \dot{x} &= 1 - C_1 x \\ \frac{dx}{1 - C_1 x} &= dt \\ x &= \frac{C_2}{C_1} e^{-C_1 t} + \frac{1}{C_1} \end{aligned}$$

Подставим  $x$  в  $y$  и получаем ответ:

Ответ:  $x = \frac{C_2}{C_1} e^{-C_1 t} + \frac{1}{C_1}$ ,  $y = \frac{e^{C_1 t}}{C_1 C_2} + \frac{1}{C_1}$  ответ не сходится с ответом в учебнике в силу разных обозначений  $C_2$ . Так-то ответ мой правильный (ответ учебника я в вольфраме не проверял)

## 2.5 C. §16: 26

Найдя два независимых первых интеграла системы, решить систему в указанной области.

$$\begin{cases} \dot{x} = x^2, \\ \dot{y} = 2x^3 - xy - z, \\ \dot{z} = xz - 2x^4, (x > 0) \end{cases} \quad (4)$$

Хмм, кажется что первое уравнение системы интегрируется. Ну раз так, проинтегрируем:  $x = \frac{1}{C_1 - t}$ . Далее смотрим на оставшиеся 2 уравнения. Возьмём то в котором кроме  $x$  не более 1 другой переменной. Т.е. третье. Подставив  $x$  можем получить:

$$\begin{aligned} \dot{z} &= \frac{z}{C_1 - t} - 2 \frac{1}{(C_1 - t)^4} \\ //\tau &= C_1 - t, \dot{z} = -\frac{dz}{d\tau} = -z' // \\ z' + \frac{z}{\tau} &= 2 \frac{1}{\tau^4} \end{aligned}$$

//О, это же уравнение Эйлера, его мы умеем решать заменой  $\tau = e^T$ ,  $z'_\tau = z'_T e^{-T}$  //

$$z' + z = 2e^{-3T}$$

//находит общее, угадываем частное, благо тут оно очевидное и получаем ответ//

$$z(T) = C_2 e^{-T} - e^{-3T} = z(\tau) = \frac{C_2}{\tau} - \frac{1}{\tau^3} = z(t) = \frac{C_2}{C_1 - t} - \frac{1}{(C_1 - t)^3}$$

Теперь подставим  $x(t)$  и  $z(t)$  во второе уравнение системы 4:

$$\begin{aligned} \dot{y} &= \frac{3}{(C_1 - t)^3} - \frac{C_2}{(C_1 - t)} - \frac{y}{C_1 - t} \\ //C_1 - t &= e^T, \dot{y} = y'_T e^{-T} // \\ -y'e^{-T} &= 3e^{-3T} - C_2 e^{-T} - ye^{-T} \\ y' - y &= C_2 - 3e^{-2T} \\ y(T) &= C_3 e^T - C_2 + e^{-2T} = y(t) = C_3(C_1 - t) - C_2 + \frac{1}{(C_1 - t)^3} \end{aligned}$$

И чтобы посмотреть на этот ужас скопированно:

$$\text{Ответ: } x(t) = \frac{1}{C_1 - t},$$

$$y(t) = C_3(C_1 - t) - C_2 + \frac{1}{(C_1 - t)^3},$$

$$z(t) = \frac{C_2}{C_1 - t} - \frac{1}{(C_1 - t)^3}.$$

На самом деле надо ещё показать что первые интегралы  $C_1, C_2$  независимы. Ну если очень хочется можно их выразить, явно посчитать ранг и т.д. Но я воспользуюсь следующим утверждением: поскольку система разрешима (мы смогли решить 2 уравнение) с использованием этих первых 2 интегралов, то они независимы.

*Пока эти первые интегралы большие используются, как оконстанты. И мало смысла смотреть на них как-то иначе. В следующей части задания это будет не совсем так.*

### **3 II. Линейные однородные уравнения в частных производных первого порядка**

3.1 C. §17: 5

3.2 C. §17: 16

3.3 C. §17: 22

3.4 C. §17: 79

3.5 C. §17: 83

3.6 T2

### **4 III. Вариационное исчисление**

4.1 C. §19: 21

4.2 C. §19: 45

4.3 C. §19: 72

4.4 C. §19: 105

4.5 T3

4.6 C. §20.1: 9

4.7 C. §20:

4.8 T4

4.9 C. §20.2: 5

4.10 C. §20.3: 2

4.11 C. §21: 1

4.12 T5\*