Kako se lotiš: Statistika

Patrik Žnidaršič

Prevedeno 23. april 2024

1 Centralni limitni izrek

Izrek (centralni limitni izrek). Naj bodo X_1, X_2, \ldots neodvisne in enako porazdeljene slučajne spremenljivke s končnim drugim momentom. Označimo $\mu_1 = E(X_1), \ \sigma_1^2 = \text{var}(X_1)$ in $S_n = X_1 + \cdots + X_n$. Za $W_n = \frac{S_n - \mu_1 n}{\sigma_1 \sqrt{n}}$ potem velja

$$\lim_{n \to \infty} P(W_n \le w) = \phi(w)$$

enakomerno za $w \in \mathbb{R}$, torej

$$\lim_{n \to \infty} \sup_{w \in \mathbb{R}} |P(W_n \le w) - \phi(w)| = 0.$$

Izrek lahko uporabimo za ocenjevanje porazdelitve vsote veliko IID slučajnih spremenljivk. Izračunamo $\mu_1=E(X_1)$ in $\sigma_1^2={\rm var}(X_1)$ in ocenimo verjetnost kot

$$P(S_n \le x) = \phi\left(\frac{x - n\mu_1}{\sigma_1\sqrt{n}}\right).$$

Za x vzamemo mejo, ki nas zanima, pri čemer za vsote z vrednostmi na mreži $a\mathbb{Z} + b$ za $a, b \in \mathbb{N}$ po dogovoru vzamemo srednjo vrednost; torej za ocenjevanje verjetnosti, da je padlo manj kot M pik, npr. vzamemo $x = M - \frac{1}{2}$, za več kot M pa $x = M + \frac{1}{2}$.

Povemo lahko tudi nekaj o napaki te ocene. Če so X_1,X_2,\ldots neodvisne, za $\mu_n=E(S_n)$ in $\sigma_n^2={\rm var}(S_n)$ velja

$$\sup_{x \in \mathbb{R}} \left| P(S_n \le x) - \phi \left(\frac{x - \mu_n}{\sigma_n} \right) \right| \le \frac{0.5583}{\sigma_n^3} \sum_{k=1}^n E\left(|X_k - E(X_k)|^3 \right).$$

Pri tem nismo predpostavili, da so spremenljivke enako porazdeljene, torej lahko to oceno uporabimo v več primerih. Če npr. pokažemo, da desna stran konvergira k 0 za $n \to \infty$, lahko pokažemo rezultat CLI tudi za različno porazdeljene slučajne spremenljivke.

Za računanje ϕ glej tabelo, in se spomni $\phi(-x) = 1 - \phi(x)$.

2 Konvergenca slučajnih spremenljivk

Zaporedje X_1, X_2, \ldots konvergira proti X

• ŠIBKO, če je za vsako zvezno in omejeno h

$$\lim_{n\to\infty} E(h(X_n)) = E(h(X)),$$

• V VERJETNOSTI, če je za vsak $\varepsilon > 0$

$$\lim_{n \to \infty} P(d(X_n, X) > \varepsilon) = 0,$$

• SKORAJ GOTOVO, če je

$$P\Big(\{\lim_{n\to\infty} X_n = X\}\Big) = 1.$$

Tretja točka implicira drugo, druga pa prvo. Če imajo spremenljivke vrednosti v \mathbb{R} , je prva točka ekvivalentna pogoju, da

$$\lim_{n \to \infty} P(X_n \le x) = P(X \le x)$$

za vsak x z P(X = x) = 0.

Glede konvergence slučajnih spremenljivk lahko povemo marsikaj. Vzemimo take slučajne spremenljivke X_1, X_2, X_3, \ldots, X , da velja $X_n \xrightarrow[n \to \infty]{d} X$. Če je g zvezna funkcija, velja tudi $g(X_n) \xrightarrow[n \to \infty]{d} g(X)$.

Če so X_i neodvisne in enako porazdeljene z $E(X_i) = \mu$, velja ZAKON VELIKIH ŠTEVIL

$$\frac{X_1 + \dots + X_n}{n} \xrightarrow[n \to \infty]{d} \mu.$$

Za konvergenco parov lahko povemo manj kot bi pričakovali; če $X_n \xrightarrow[n \to \infty]{d} X$ in $Y_n \xrightarrow[n \to \infty]{d} c$, kjer je c konstanta, potem konvergirajo tudi pari $(X_n, Y_n) \xrightarrow[n \to \infty]{d} (X, c)$. Kot posledico dobimo izreke Sluckega, ki pravijo, da $X_n + Y_n \xrightarrow[n \to \infty]{d} X + c$ in $X_n Y_n \xrightarrow[n \to \infty]{d} cX$. Podobno velja tudi za deljenje, kjer moramo izrek formulirati malce drugače:

Trditev. Naj bodo $X_1, X_2, \ldots, X, Y_1, Y_2, \ldots$ in c kot prej. Privzamemo še $c \neq 0$.

- Če so Z_1, Z_2, \ldots taki slučajni vektorji, da je $Z_n = X_n/Y_n$ za $Y_n \neq 0$, potem gre $Z_n \xrightarrow[n \to \infty]{d} X/c$.
- Za vsak $a \in \mathbb{R}$, za katerega je P(X/c = a) = 0, velja

$$\lim_{n \to \infty} P\left(Y_n \neq 0, \frac{X_n}{Y_n} \le a\right) = P\left(\frac{X}{c} \le a\right)$$

ter

$$\lim_{n \to \infty} P\left(Y_n \neq 0, \frac{X_n}{Y_n} \ge a\right) = P\left(\frac{X}{c} \ge a\right).$$

3 Cenilke

Recimo, da imamo model nekega dogajanja in želimo preveriti, če drži vodo. Karakteristika modela y je neka lastnost (parameter, ...), ki je za ta model značilna, mi pa je ne poznamo. Iz opažanj lahko ocenimo vrednost te karakteristike \hat{y} , oceni pravimo CENILKA. Za cenilko definiramo PRIČAKOVANO ali SREDNJO KVADRATIČNO NAPAKO

$$MSE(\hat{y} \mid y) = E((y - \hat{y})^2)$$

 $(\hat{y}$ je slučajna spremenljivka, pisana z malo). Poleg tega definiramo PRISTRANSKOST

$$\operatorname{Bias}(\hat{y} \mid y) = E(\hat{y}) - y.$$

Cenilka je NEPRISTRANSKA, če je Bias $(\hat{y} \mid y) = 0$. Pri takih cenilkah je MSE enaka varianci, in lahko definiramo

$$SE(\hat{y}) = RMSE(\hat{y} | y) = \sqrt{var(\hat{y})},$$

v splošnem pa dobimo

$$\operatorname{var}(\hat{y}) = \operatorname{MSE}(\hat{y} | y) - (\operatorname{Bias}(\hat{y} | y))^{2}.$$

Če podatke dobivamo postopoma, dobimo zaporedje cenilk $(\hat{y}_i)_i$. Za tako zaporedje pravimo, da je ŠIBKO DOSLEDNO, če

$$\hat{y}_n \xrightarrow[n \to \infty]{d} y.$$

Zadosten pogoj je, da srednja kvadratna napaka konvergira k 0, čemur pravimo DOSLE-DNOST.

Pogosta tema je iskanje NAJBOLJŠE NEPRISTRANSKE LINEARNE CENILKE (NNLC). To je preprosto cenilka, ki ima izmed vseh linearnih cenilk najmanjšo srednjo kvadratno napako. Če so X_1, \ldots, X_n nekorelirane z enakimi pričakovanimi vrednostmi in variancami, je NNLC kar povprečje.

4 Slučajni vektorji

Za slučajni vektor \underline{X} definiramo pričakovano vrednost

$$E(\underline{X}) = \begin{bmatrix} E(X_1) \\ \vdots \\ E(X_n) \end{bmatrix},$$

za par X, Y pa kovariančno matriko

$$\operatorname{Cov}(\underline{X},\underline{Y}) = \begin{bmatrix} \operatorname{cov}(X_1,Y_1) & \cdots & \operatorname{cov}(X_1,Y_n) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \operatorname{cov}(X_n,Y_1) & \cdots & \operatorname{cov}(X_n,Y_n) \end{bmatrix} = E(\underline{XY}^T) - E(\underline{X})E(\underline{Y})^T.$$

Za deterministično matriko A je $E(A\underline{X}) = AE(\underline{X})$, podobno za slučajno matriko M velja E(AM) = AE(M). Analogni enakosti dobimo za množenje z desne. Za deterministični matriki A, B in slučajna vektorja $\underline{X}, \underline{Y}$ je

$$Cov(A\underline{X}, B\underline{Y}) = A Cov(\underline{X}, \underline{Y})B^{T}.$$

Dva omembe vredna trika pri obračanju slučajnih matrik sta s sledjo. Ker je sled linearna preslikava, se lepo obnaša s pričakovano vrednostjo, in je $E(\operatorname{sl}(M)) = \operatorname{sl}(E(M))$. Spomnimo se, da je skalar enak svoji sledi, da je sled linearna, $\operatorname{sl}(A+B) = \operatorname{sl} A + \operatorname{sl} B$, in da lahko ciklično zamenjujemo argumente:

$$sl(ABC) = sl(BCA) = sl(CAB).$$

5 Pridobivanje cenilk

Pri enostavnem slučajnem vzorčenju imamo populacijo velikosti N in vzorec velikosti n. Iz populacije izberemo enote $K_1, \ldots, K_n, K_i \neq K_j$, tako, da so vse n-terice enako verjetne. Označimo $X_i = X_{K_i}$. Imamo nepristranske cenilke

$$\hat{\mu} = \frac{1}{n}(X_1 + \ldots + X_n),$$

za
$$S = \sum_{i} (X_i - \hat{\mu})^2$$

$$\widehat{\sigma^2} = \frac{N-1}{N} \frac{S}{n-1},$$

$$\widehat{\mu^2} = \widehat{\mu}^2 \frac{N-n}{N} \frac{S}{n(n-1)},$$

in napaka

$$\widehat{SE}^2 = \frac{N - n}{N - 1} \frac{\widehat{\sigma^2}}{n}.$$

Pri stratificiranem vzorčenju je populacija razdeljena na k stratumov z velikostmi N_1, \ldots, N_k . Označimo $w_i = N_i/N$. Na vsakem stratumu vzorčimo enostavno slučajno.

Poznamo dve pogosti metodi za pridobivanje cenilk. Prva je METODA MOMENTOV, kjer cenilke izpeljemo iz predpisov za momente (potrebujemo toliko momentov, kolikor je argumentov v porazdelitvi). Potem poiščemo inverzno preslikavo, s katero izrazimo cenilke z momenti;

$$(\hat{y}_1, \hat{y}_2, \dots, \hat{y}_m) = F^{-1}(\overline{X}, \overline{X^2}, \dots, \overline{X^m}).$$

Druga metoda je METODA NAJVEČJEGA VERJETJA. Pri tej metodi iz opažanja $X=(X_1,\ldots,X_n)$ in gostote $f_X(x\,|\,\theta)$ pridobimo cenilko za θ kot

$$\hat{\theta} = \arg \max L(\theta \,|\, x)$$

kjer je $L(\theta \mid x) = f_X(x \mid \theta)$ verjetje. V diskretnem primeru zamenjamo f_X z verjetnostjo $P(X = x \mid \theta)$. Pogosto se splača namesto verjetja maksimizirati njegov logaritem, torej rešiti $\partial_{\theta} l = \partial_{\theta} \log L = 0$.

Ko imamo cenilko po MNV, morda tudi želimo oceniti, za koliko smo se zmotili. To lahko naredimo s pomočjo Fisherjeve informacije

$$\mathrm{FI}(\theta) = E \left(\left(\frac{\partial l(\theta(X))}{\partial \theta} \right)^2 \right) = -E \left(\frac{\partial^2 l(\theta(X))}{\partial \theta^2} \right).$$

Če je cenilka $\hat{\theta}_{\text{MNV}}$ nepristranska, namreč velja Rao-Cramerjeva ocena

$$SE^2(\hat{\theta}) = var \theta \ge \frac{1}{FI(\theta)}.$$

Če so opažanja neodvisna in enako porazdeljena, lahko izračunamo Fisherjevo informacijo enega opažanja

$$\operatorname{FI}_{1}(\theta) = E\left(\left(\frac{\partial l_{1}(\theta(X))}{\partial \theta}\right)^{2}\right) = -E\left(\frac{\partial^{2} l_{1}(\theta(X))}{\partial \theta^{2}}\right),$$

potem je

$$FI(\theta) = n FI_1(\theta).$$

Če je model dovolj regularen (kar predpostavljamo, da vedno je), potem je cenilka po MNV asimptotsko nepristranska, in za $n\to\infty$ velja

$$SE^2(\hat{\theta}) \sim \frac{1}{n \operatorname{FI}_1(\theta)}.$$

Če je model večparametričen, torej če je $\underline{\theta}$ vektor, je Fisherjeva informacija matrika z elementi

$$[\mathrm{FI}(\theta)]_{ij} = E\left(\frac{\partial l}{\partial \theta_i} \frac{\partial l}{\partial \theta_j}\right) = -E\left(\frac{\partial^2 l}{\partial \theta_i \partial \theta_j}\right).$$

Če je $\xi=h(\theta)$ neka karakteristika modela in $\hat{\xi}=h(\hat{\theta})$ nepristranska cenilka za $\xi,$ velja

$$\operatorname{var}(\xi) \ge \vec{\nabla} . h(\theta)^T \operatorname{FI}^{-1}(\theta) \vec{\nabla} . h(\theta).$$

Tudi tu lahko računamo po opažanjih, če so le ta IID.