## Sistemas Inteligentes Sesion 18/11

December 8, 2021

## 1 Introducción

La convolución se define como una operación matemática que se aplica a dos funciones, f(x) y g(x) que da como resultado h(x).

Por un lado f(x) sería la imagen original, g(x) será la máscara de convolución, imagen de convolución o filtro que se aplica a la imagen original, y h(x) es el resultado de aplicar dicha máscara a la imagen.

Tenemos dos casos, el caso discreto y continuo.

• Caso continuo:

En este caso se aplica la máscara a toda la imagen f(x) y da como resultado h(x).

$$f(x) * g(x) = h(x) = \int_{-\infty}^{\infty} f(z)g(x-z) dz$$

• Caso discreto:

En el caso discreto se aplica a cada cada punto de la imagen, por eso la función se define sobre un punto x e y.

$$f(x,y) * g(x,y) = h(x,y) = \sum_{m=1}^{M/2} \sum_{n=N/2}^{N/2} f(m,n)g(x-m,y-n)$$

Visualmente se puede ver de la siguiente forma:

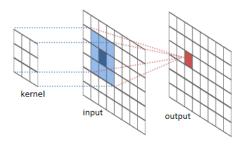


Figure 1: Representación visual de la convolución

Donde el kernel representa el filtro ( o función g), el input es la imagen original (o la función f), por su lado el output es el resultado de aplicar el filtro a la imagen original.

## 2 Aplicaciones de la convolución

Algunas de las grandes aplicaciones de estos métodos es el de hacer filtros, usando esto podríamos crear filtros como:

- Filtro para enfocar
- Filtro para desenfocar
- Filtro para realzar los bordes
- Filtro para detectar bordes

A parte de estos filtros hay más opciones que podríamos hacer, por poner algún ejemplo, rotar la imagen, uso de umbrales, etc.