Meno: Michal Korbela

trieda: sexta

škola: Gymnázium J.J. Bánovce

úloha č.3

Tak asi najoptimálnejšie riešenie je zapamätať si chodby v matici susednosti. Potom môžu nastať 3 prípady:

- 1. cieľová miestnosť je súčasne aj východiskovou na to potrebujeme konštantne času
- 2. z východiskovej miestnosti sa dá dostať do cieľovej pomocou 1 chodby to len skontrolujeme, či susedí cieľová s východiskovou miestnosťou potrebujeme konštantne času
- do cieľovej sa dá dostať pomocou 2 chodieb mohli by sme skúsiť BFS, ale to je v tomto prípade hodne pomalé, preto vysúšame urobiť niečo takéto:

zapamätáme si susedov východiskovej miestnosti a potom ich porovnávame so susedmi cieľovej miestnosti. Ak sa nájde zhoda, tak sme vyhrali.

Na toto potrebujeme lineárne veľa času, pretože potrebujeme skontrolovať všetkých susedov východiskovej a všetkých susedov cieľovej miesnosti. A tých je dokopy 2N, čiže potrebujeme lineárne veľa času od počtu miestností.

Takže sme zistili, že v najhoršom prípade potrebujeme na jednu otázku lineárne veľa času, takže na všetky otázky to bude O(q.n), kde n je počet miestností a q je počet otázok.

Čo sa týka pamäťovej zložitosti, tak tá je O(n^2), pretože si musíme zapamätať maticu susednosí. Susedov, ktorých si musíme zapamätať v 3. prípade, tak tých je lineárny počet od n, takže pamäťová zložitosť zostáva stále kvadratická.

```
#include <istriag>
#include <stdlib.h>
#include <stdlib.h>
#include <math.h>
#include <vector>
using namespace std;

bool pole[15000][15000]; //matica susednosti

int main(){
    int n,m,k;
    cin>>n>>m>>k;

for(int i=0; i<m; i++){
    int p1,p2;</pre>
```

```
cin>>p1>>p2;
pole[p1][p2]=true;
pole[p2][p1]=true;
                                                  //načítame vstup do matice susedností
for(int i=0; i<k; i++)
                                                  //odpovedáme otázky
int p,q,ok=0;
cin>>p>>q;
if(p==q)ok=1;
                                                  //ak je východisková zároveň cieľovou
                                                  //ak východisková susedí s cieľovou
if(pole[p][q]==true) ok=1;
if(ok==0)
vector <int> V;
for(int i=1; i \le n; i++){
if(pole[p][i]==true) V.push_back(i);
                                                  //zistíme si susedov východiskovej miestnosti
for(int i=n; i>0; i-){
                                                  //hľadáme susedov odzadu, aby sme ich mohli
rovno porovnávať s tými vo vectore
if(pole[q][i]==true)
int d=0;
while(ok==0 \&\& !V.empty()){
if(V.back()>=i){
d=V.back();
V.pop back();
                                                  //ak je sused príliš veľký, nikdy sa k nemu už
nedostaneme, tak preto ho odstránime
}
else break;
if(d==i){ok=1;}
                                                  //ak sme našli zhodu s susedoch
}
if(ok==1) break;
                                                  //ok končíme
}
if(ok==1) cout << "Ano" << endl;
                                                  //vypíšeme
else cout<<"Nie"<<endl;
```

