

Рассмотрим уравнение:

$$\frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x} = 0,$$

с некоторым заданным начальным условием  $u(x, 0)$ . Здесь  $x \in [0, L]$ ,  $t \in [0, T]$ . Решим его методом разрывного Галеркина. Для начала разобьем область в пространстве на отрезки

$$\Omega = \bigcup_{\nu=0}^N \omega_\nu, \quad \omega_\nu = [x_\nu, x_{\nu+1}],$$

и перейдем в пространство многочленов степени не выше  $p$  на отрезке  $\omega_\nu$ . Пусть в этом пространстве выбран некоторый базис  $\varphi_l^{(\nu)}(x)$ , где  $l = 0, 1, \dots, p$ . Тогда нашу неизвестную функцию мы можем разложить по этому базису с зависящими от времени коэффициентами  $\hat{u}_l^{(\nu)}$ :

$$u_h^{(\nu)}(x, t) = \hat{u}_l^{(\nu)}(t) \varphi_l^{(\nu)}(x).$$

Здесь как  $u_h^{(\nu)}(x, t)$  мы обозначили конечномерную аппроксимацию исходной функции на некотором отрезке. Подставим ее в исходное уравнение:

$$\frac{\partial u_h^{(\nu)}}{\partial t} + a \frac{\partial u_h^{(\nu)}}{\partial x} = \Delta^{(\nu)}(x, t),$$

где  $\Delta^{(\nu)}(x, t)$  — невязка, связанная с переходом к конечномерной аппроксимации. Семейство методов Галеркина строится на том, что эта невязка должна быть ортогональна выбранным нами ранее базисным функциям; поэтому, умножим обе части уравнения на  $\varphi_k^{(\nu)}$  и проинтегрируем по  $\nu$ -му отрезку:

$$\int_{x_\nu}^{x_{\nu+1}} \varphi_k^{(\nu)} \frac{\partial u_h^{(\nu)}}{\partial t} dx + a \int_{x_\nu}^{x_{\nu+1}} \varphi_k^{(\nu)} \frac{\partial u_h^{(\nu)}}{\partial x} dx = 0.$$

Второе слагаемое проинтегрируем по частям:

$$\int_{x_\nu}^{x_{\nu+1}} \varphi_k^{(\nu)} \frac{\partial u_h^{(\nu)}}{\partial t} dx + a \varphi_k^{(\nu)} g^{(\nu)}|_{x_\nu}^{x_{\nu+1}} - a \int_{x_\nu}^{x_{\nu+1}} u_h^{(\nu)} \frac{\partial \varphi_k^{(\nu)}}{\partial x} dx = 0.$$

В граничных точках отрезка решение определено не однозначно; допускается разрыв, поэтому мы вводим функцию  $g^{(\nu)}(x)$ ; она является некоторой функцией от значений  $u_L, u_R$ , где  $u_R = u(x_\nu - 0)$ ,  $u_L = u(x_\nu + 0)$  — значений функции в пределе справа и слева от рассматриваемой точки. Грамотный выбор численного потока — та еще задача, связанная с решением задачи Римана, но, к счастью, для одномерного уравнения переноса можно спокойно выбрать  $g^{(\nu)}(x) = u_L$  при  $a > 0$ , и  $g^{(\nu)}(x) = u_R$  при  $a < 0$ .

Можно не считать интегралы от базисных функций на каждом отрезке, перейдя к отрезку  $[-1; 1]$  при помощи замены вида

$$x = \frac{x_{\nu+1} - x_\nu}{2} \xi + \frac{x_{\nu+1} + x_\nu}{2},$$

и обратной замены

$$\xi = \frac{2(x - x_\nu)}{x_{\nu+1} - x_\nu} - 1,$$

$$dx = \frac{x_{\nu+1} - x_\nu}{2} d\xi = J d\xi \quad (J = \frac{\partial x}{\partial \xi}).$$

Нужно выбрать новый базис  $\varphi_k(\xi)$ , определенный на отрезке  $[-1; 1]$ . Теперь и разложение по базису будет немного другим:

$$u_h^{(\nu)}(t, \xi) = \tilde{u}_l^{(\nu)}(t) \varphi_l(\xi).$$

После этого перехода получим:

$$\frac{d\tilde{u}_l^{(\nu)}}{dt} J \int_{-1}^1 \varphi_l \varphi_k d\xi + a \varphi_k^{(\nu)} g^{(\nu)}|_{x_\nu}^{x_{\nu+1}} - a \tilde{u}_l^{(\nu)} \frac{\partial x}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x} \int_{-1}^1 \varphi_l \frac{\partial \varphi_k}{\partial \xi} d\xi = 0.$$

Введем такие обозначения:

$$M_{lk} = \int_{-1}^1 \varphi_l \varphi_k d\xi,$$

$$K_{lk} = \int_{-1}^1 \varphi_l \frac{\partial \varphi_k}{\partial \xi} d\xi.$$

Эти интегралы можно вычислить сразу для каждого отрезка при помощи, например, квадратурных формул Гаусса на необходимом количестве точек (помним, что квадратура Гаусса на  $n$  точках дает точный результат для полиномов степени не выше  $2n - 1$ , а мы интегрируем полиномы степени до  $2p$ ).

Раскроем, наконец, разность  $\varphi_k^{(\nu)} g^{(\nu)}|_{x_\nu}^{x_{\nu+1}}$  и обозначим ее как

$$G_k^{(\nu)} = \varphi_k^{(\nu)}(x_{\nu+1}) g^{(\nu)}(x_{\nu+1}) - \varphi_k^{(\nu)}(x_\nu) g^{(\nu)}(x_\nu).$$

В итоге численный метод принимает вид:

$$J M_{lk} \frac{d\tilde{u}_l^{(\nu)}}{dt} + a G_k^{(\nu)} - a K_{lk} \tilde{u}_l^{(\nu)} = 0,$$

$$\frac{d\tilde{u}_l^{(\nu)}}{dt} = \frac{a}{J} M_{lk}^{-1} \left( K_{lk} \tilde{u}_l^{(\nu)} - G_k^{(\nu)} \right).$$

(предположим, что с индексами тут все в порядке; вы же все прекрасно поняли, что тут происходит)

Получается обыкновенное дифференциальное уравнение, которое решается каким-нибудь из методов Рунге-Кутты.

Начальные коэффициенты задаются как:

$$\tilde{u}_l^{(\nu)}(0) = \frac{\int_{-1}^1 u(\xi, 0) \varphi_l(\xi) d\xi}{\int_{-1}^1 \varphi_l^2(\xi) d\xi}.$$

В качестве базиса на отрезке  $[-1; 1]$  я выбрал полиномы Лежандра  $P_n(x)$ , а в качестве базиса на  $\nu$ -м отрезке —  $P_n \left( \frac{2(x-x_\nu)}{x_{\nu+1}-x_\nu} - 1 \right)$ . Так как они ортогональны, матрица  $M_{lk}$  является диагональной, что упрощает ее обращение.