

ТЕМА №24

Повърхнини





Съдържание

Тема 24: Повърхнини

- Слайн повърхнини
- Подразделяне

Сплайн повърхнини



Повърхнини в графиката

Съществуват различни техники

- Пряко изчисление
(като при сфера)
- Въртене на крива
(като при ротационните повърхности)
- Плъзгане на крива
(като при тунели)
- Други
(в тази тема ще се запознаем с две от тези други)



NURBS повърхнини

NURBS повърхнини

- Non-uniform неравномерни
- Rational рационални
- B базисни
- Spline сплайн
- повърхнини повърхнини



Основни идеи

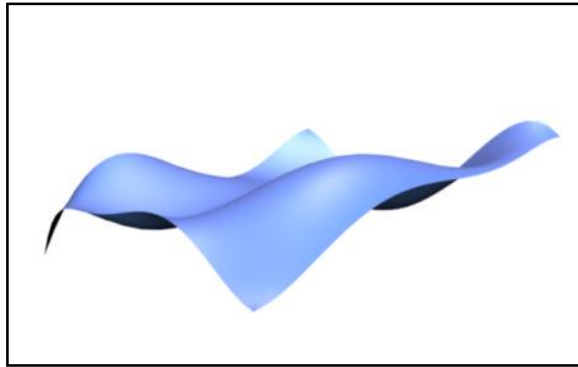
Основни идеи

- 2D вариант на криви с B-сплайн
- Параметрично дефиниране чрез контролни точки и бързо изчисление
- Уважават афинните трансформации
- Точността на визуализиране не е ограничена
- Удобни за интерактивно моделиране

И някои недостатъци

- Природата им е правоъгълна
- Трудности при постигане на гладкост
- Проблеми при снаждане около *особени точки*

Типична NURBS повърхнина





Тензори

Обобщение на скалар и вектор

- Скалар = тензор от 0-ва степен
- Вектор = тензор от 1-ва степен
- Матрица = тензор от 2-ра степен

Параметрични повърхнини с тензори

- Базисни функции $f(u)$ и $g(v)$, точки P

$$p(u, v) = \sum_{i=0}^n \sum_{j=0}^m f_i(u) g_j(v) P_{ij}$$



Тензори и NURBS

NURBS криви

- Маркирани в тема 23

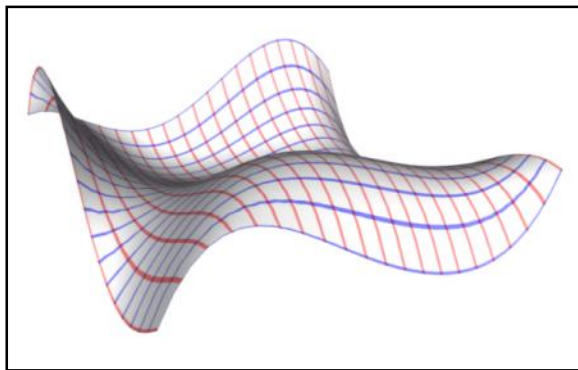
$$p(t) = \sum_{i=0}^n N_i^k(t) P_i$$

NURBS повърхнини

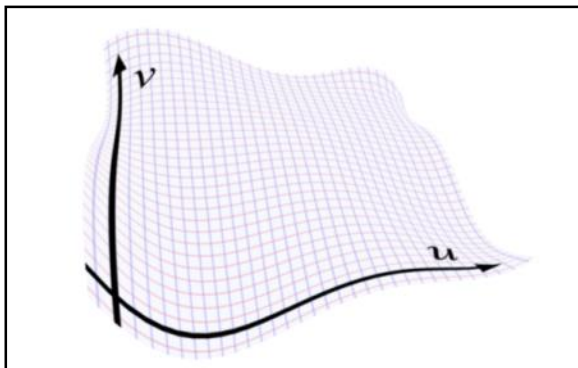
- Те са „каре“ от пресичащи се фамилии криви

$$p(t) = \sum_{i=0}^n \sum_{j=0}^m N_i^k(u) N_j^l(v) P_{ij}$$

- Пример с фамилия криви



- Параметрична координатна система с òси по u и v





Пълна форма

R-то на NURBS означава

- Контролните точки имат „тегла“ и са в хомогенни координати $P_{ij}(x, y, z) \rightarrow P_{ij}(w_{ij}x, w_{ij}y, w_{ij}z, w_{ij})$

$$p(u, v) = \frac{\sum_{i=0}^n \sum_{j=0}^m N_i^k(u) N_j^l(v) w_{ij} P_{ij}}{\sum_{i=0}^n \sum_{j=0}^m N_i^k(u) N_j^l(v) w_{ij}}$$

- Знаменателят е с цел нормиране ($\Sigma = 1$)



Опростен пример

Кубична NURBS повърхнина

- С равни тегла ($w_{ij} = 1$)
- Трета степен ($k = l = 3$)
- С 4×4 контролни точки ($i = j = 3$)
- С многократни крайни възли
(за постигане на интерполация в крайните контролни точки)
- Това е повърхнинен еквивалент на кривата на Безиè



Повърхнина на Безиè

Използваме частния случай на NURBS от предния слайд

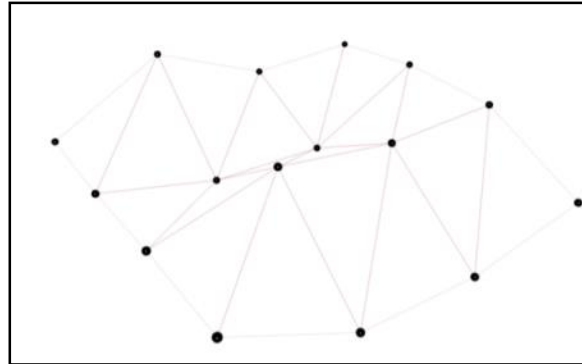
– Изчисляване на точка

$$p(u, v) = \sum_{i=0}^3 \sum_{j=0}^3 B_i^3(u) B_j^3(v) P_{ij}$$

където B са полиномите на Бернщайн

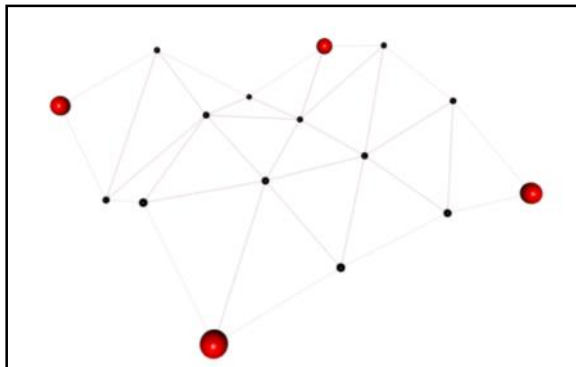
Започваме от 4×4 контролни точки

- В квадратна мрежа
- За визуално удобство движим ги само вертикално



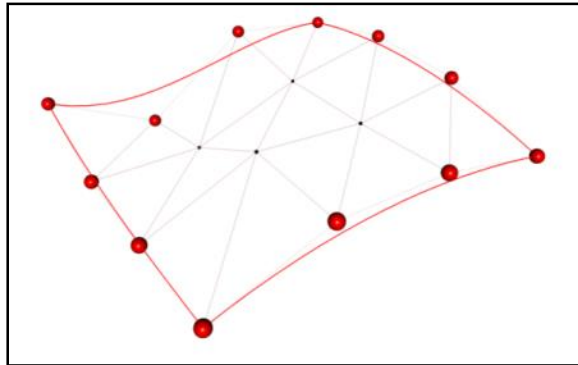
Връхни точки

- С *uv*-координати $(0,0)$, $(0,1)$, $(1,0)$ и $(1,1)$
- Съвпадат със съответните им 4 контролни точки



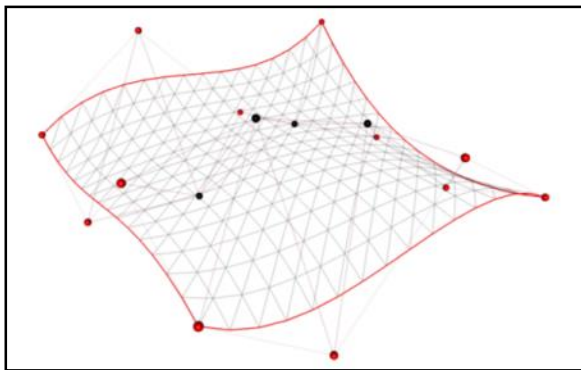
Контурни криви

- Всяка е дефинирана от съответните четири контурни контролни точки
- Кривите съвпадат с кривите на Безиè спрямо същите тези точки



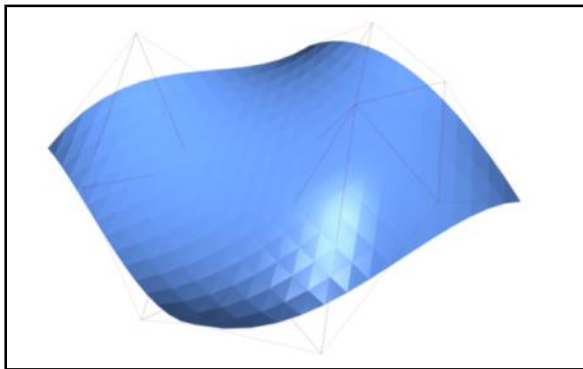
Повърхност от триъгълници

- В параметричното uv -пространство правим квадратна мрежа
- Броят деления няма връзка с контролните точки



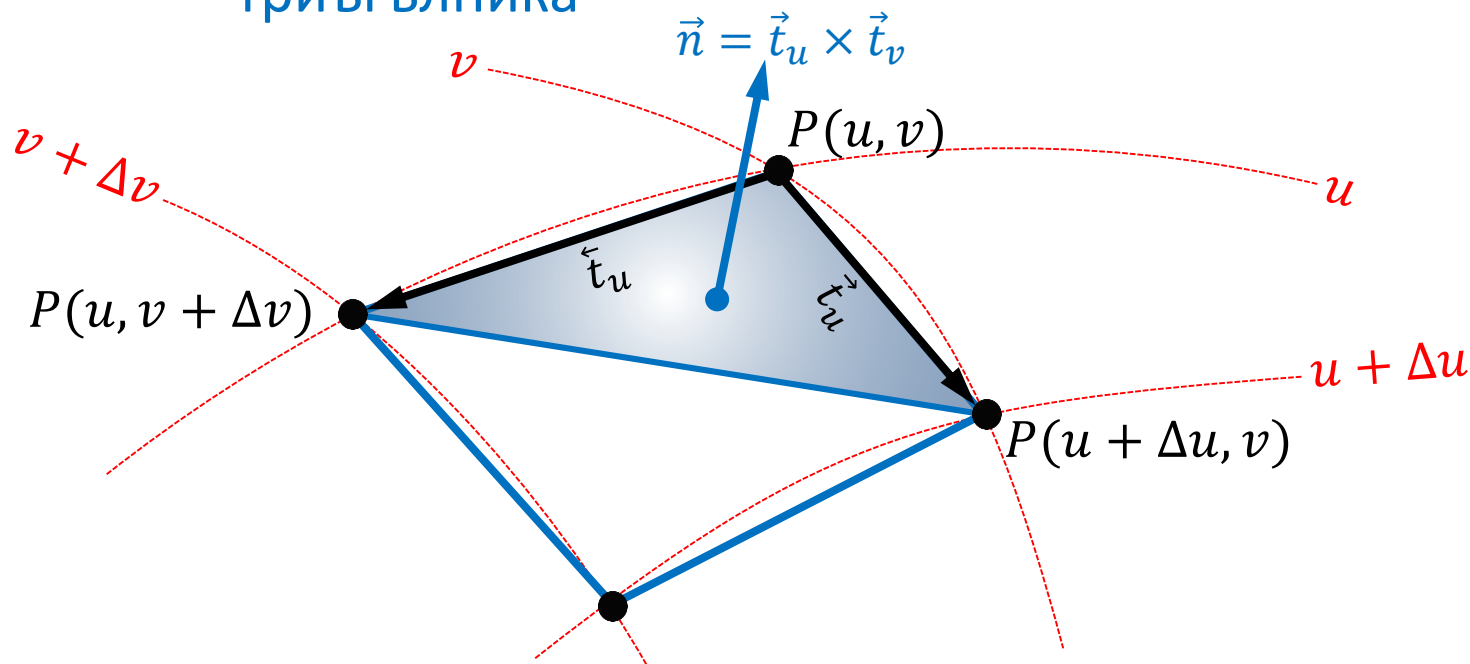
Плътна повърхност

- Оцветяваме и осветяваме триъгълниците в мрежата
- Нормален вектор чрез векторно произведение



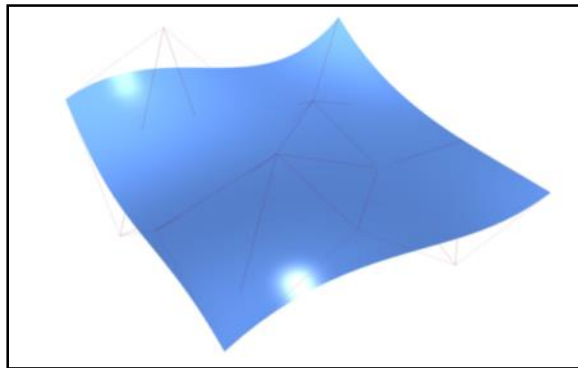
За всеки триъгълник

- Две от страните са по u и v
- Векторното им произведение е нормален вектор на триъгълника



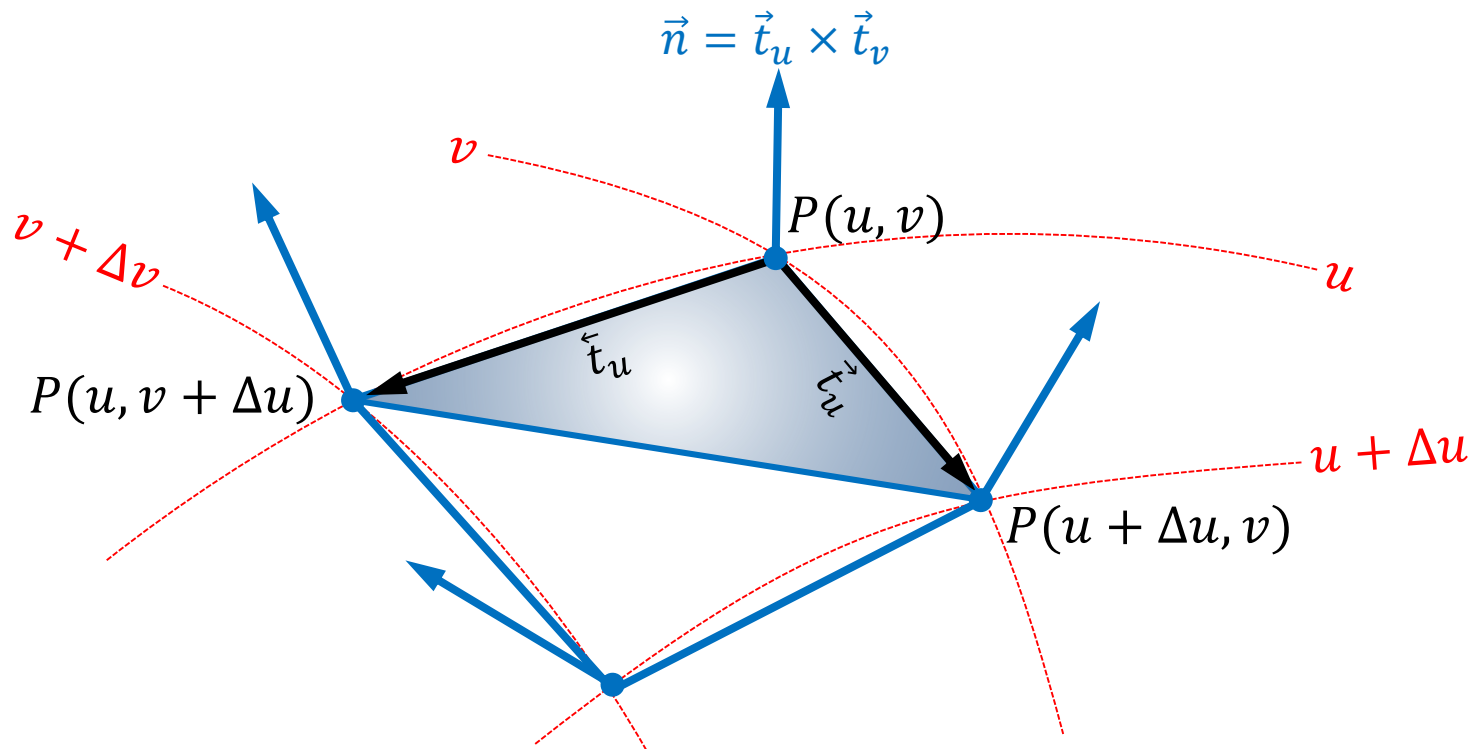
Плавно оцветяване

- Индивидуален нормален вектор за всеки връх от мрежата, а не за всеки триъгълник



Намиране

– Пак чрез векторно произведение





Отместване

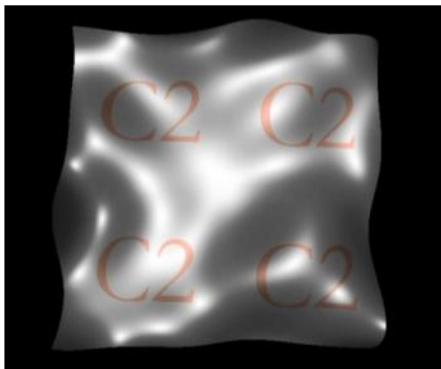
Хоризонтално отместване

- В параметричното пространство
- Контролните точки може да са аранжирани по произволен друг начин



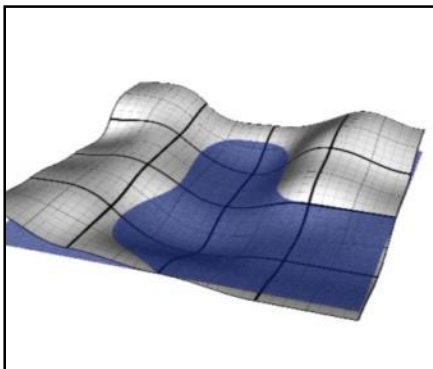
Примери с NURBS/Безиє повърхнини

- Степени на гладкост
- Терен с наводнение
- Стол от една единствена NURBS



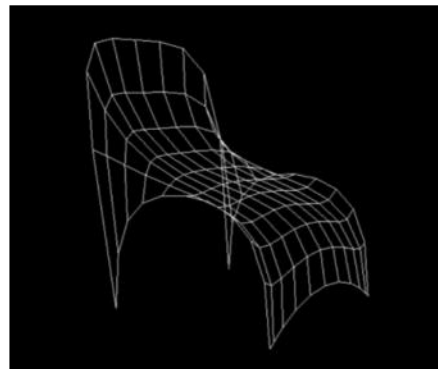
“Stitching NURBS”

<http://youtu.be/c1kTuLv6gQQ>



“Flood”

<http://youtu.be/ZYIA-259YNw>

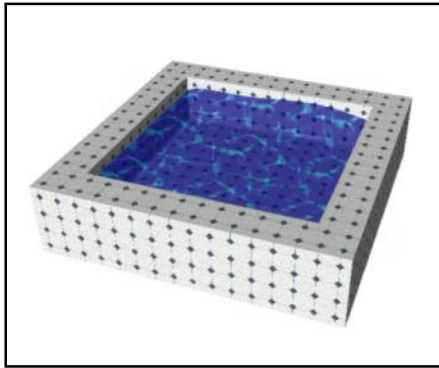


“Chair”

<http://youtu.be/mAWM8hfrECQ>

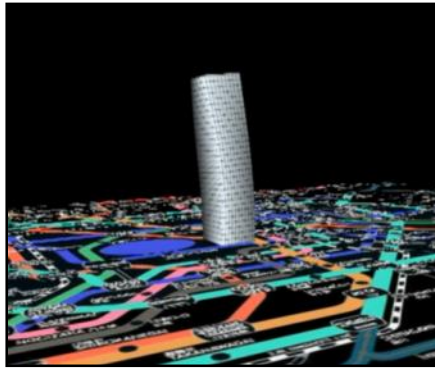
Малко по-сложни примери

- Анимирани вълни
- Деформации при земетресение
- Проекция върху сфера



“Water waves”

<http://youtu.be/lx6XUzG0Dt4>



“Earthquake”

<http://youtu.be/tYzX4kmx1OY>



“Equirectangular Projection”

<http://youtu.be/3Ic5ZIf74Ls>

Подразделяне
(subdivision)



Подразделяне

Основна цел

- Моделиране на сложни повърхнини с произволна топология
- Избягване на проблемите на парметричните и сплайн повърхнини
- Висока степен на интуитивност
- Лекота на изчисление
- Лесно постигане на гладкост



Как се постига

Начални данни

- Груб модел на обект чрез мрежа (граф)
- Няколко прости правила за преобразуване на мрежата в по-ситна мрежа

Всяко преобразуване

- Прави обекта по-гладък
- Увеличава броя на възлите, ръбовете и стените



Методи

Апроксимиращи

- Раздробената мрежа се отдалечава затихващо от контролните точки
- Като цяло мрежата се свива

Някои по-известни метода

- Метод на Катмул-Кларк (Catmull–Clark)
- Метод на Лууп (Loop)
- Метод $\sqrt{3}$

Интерполиращи

- Раздробената мрежа е през контролните точки
- Като цяло мрежата се раздува

Някои по-известни метода

- Метод на пеперудата (Butterfly)
- Метод на средната точка (Midedge)

Забележка: Май има и апроксимиращ метод с това име

На английски

- Subdivision, subdiv, ...



Особености

Преимущества

- Произволна топология

Недостатъци

- Нуждае се от много памет
- Някои методи са само за конкретни мрежи (3-ъгълни или 4-ъгълни)
- Модификацията се прави на ниво 0
- Трудно се съшиват мрежи от различни нива



Метод на Лууп

Идея на метода

- Описана от Чарлз Лууп (Charles Loop)
- Работи само с триъгълна мрежа
- Добавят се нови върхове и ръбове
- Старите върхове и ръбове се променят
- Граничната повърхност е предимно C^2
- Тя е C^1 само около особените върхове



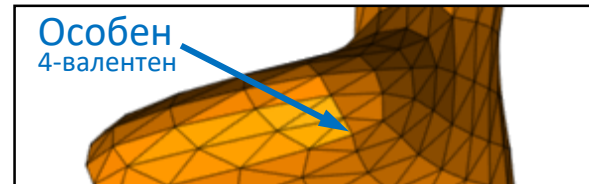
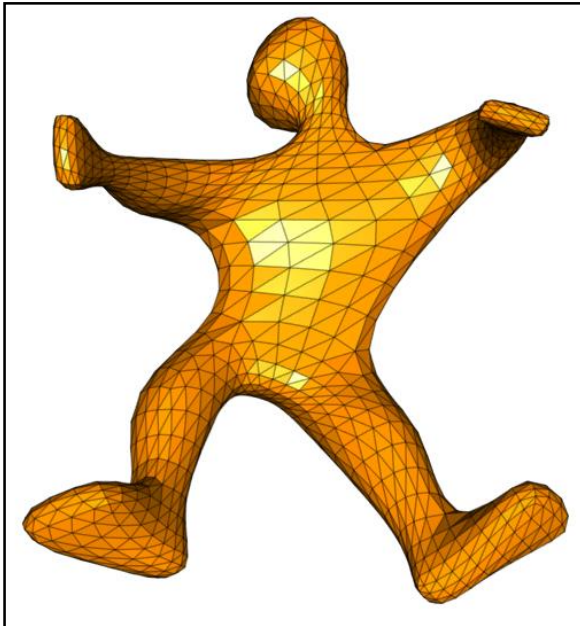
Особен връх

Характеристики

- В него мрежата променя структурата си
- Невъзможно да се избегне
- Подразделянето се справя прилично с тях, но на сплайните им е доста трудно

Конкретно в този пример

- Шествалентните върхове са нормални
- Другите са особени



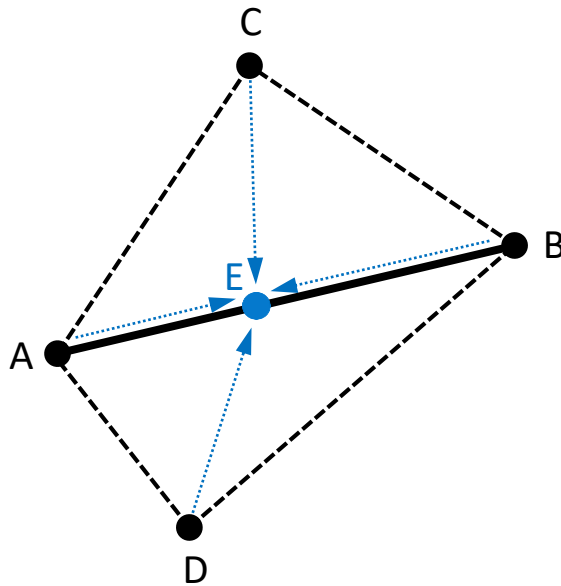


Алгоритъм

Стъпка 1 – нови върхове

- За всеки ръб се създава нов връх E

$$E = \frac{3A + 3B + C + D}{8}$$



Стъпка 2 – стари върхове

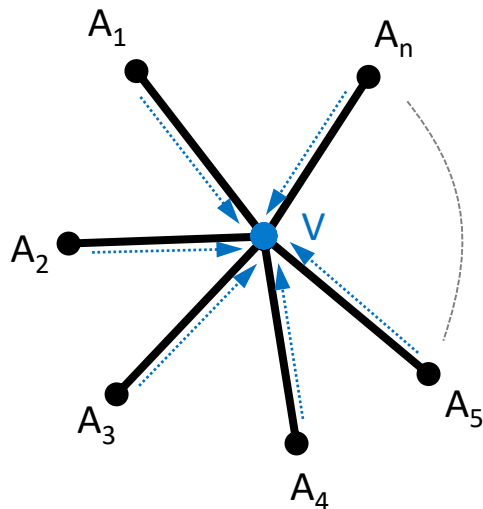
- Всеки стар връх V се преизчислява според околните му n стари върха

$$V = (1 - n\beta)V + \beta \sum_{i=1}^n A_i$$

- като:

$$\beta = \frac{3}{16} \text{ при } n = 3$$

$$\beta = \frac{3}{8n} \text{ при } n > 3$$

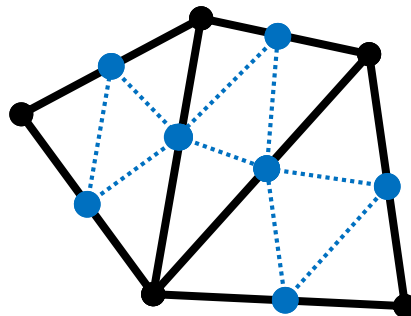
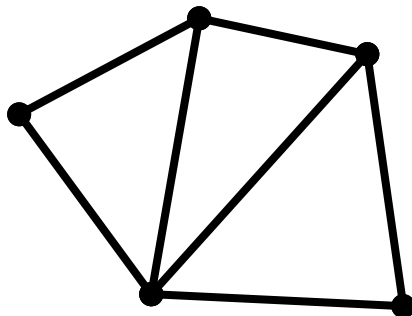




Неясно е какво става?

Преход от мрежа към следващата

- Всеки триъгълник се разбива на четири по-малки





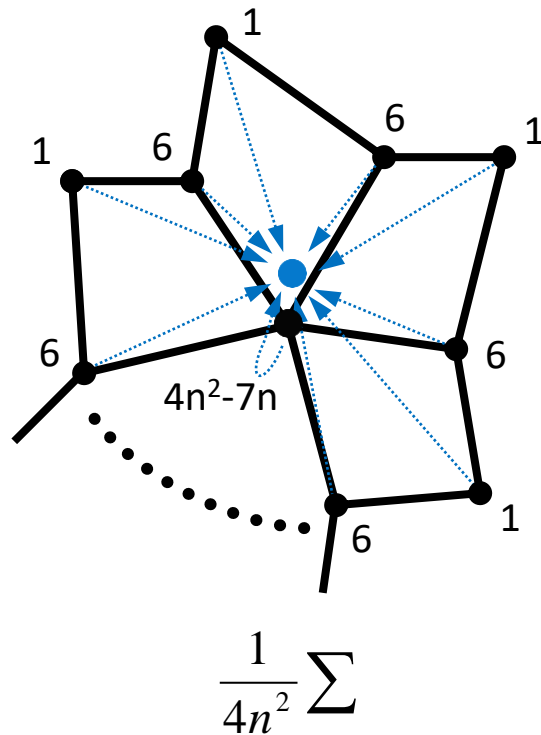
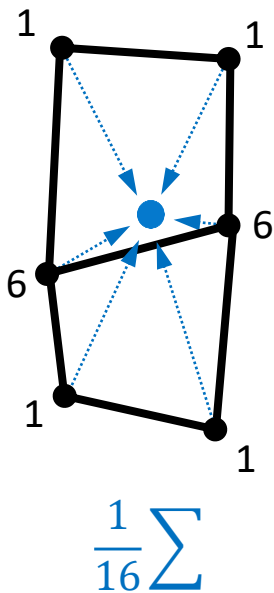
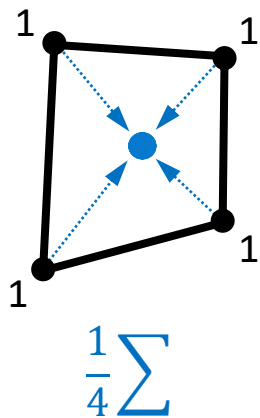
Метод на Катмул-Кларк

Идея на метода

- Описана от Едуин Катмул и Джим Кларк (Edwin Catmull, Jim Clark)
- Аналогичен на метода на Лууп
- Работи с четириъгълници
(след първата стъпка стените стават четириъгълни)
- Нормалните точки са четиривалентни

Геометрични маски по Катмул-Кларк

– За стенен, ръбен и върхов връх

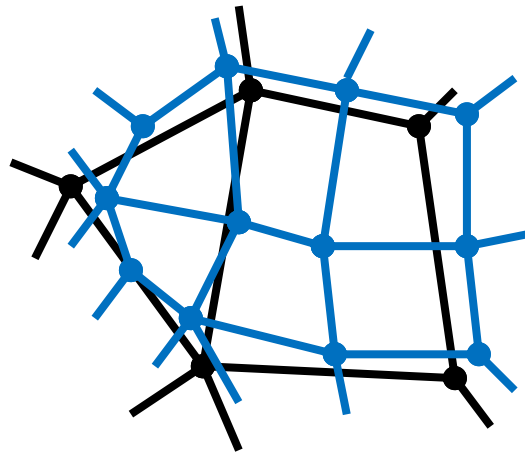
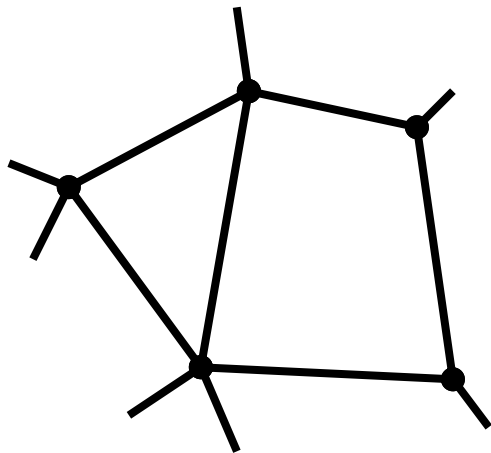




Неясно е какво става?

Преход от мрежа към следващата

- Четворно повече стени
- Всички стени стават четириъгълници

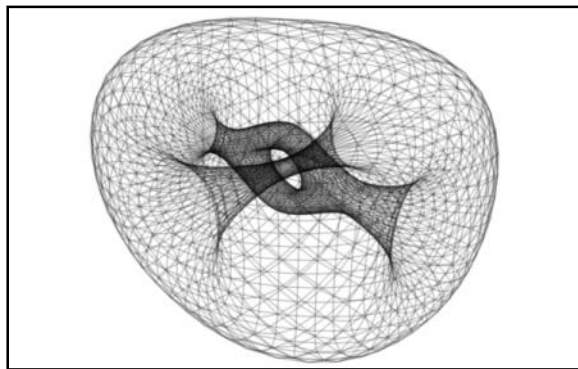




Пример

Дупка през дупка на дупка

- Оригинална мрежа с едно подразделяне
- Още степени на подразделяне

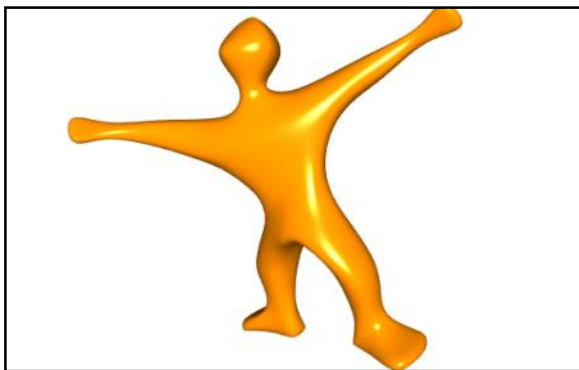




Последен пример

Динамично подразделяне

- Човечето от горния ляв ъгъл



Въпроси?



Повече информация

[BAGL]	стр. 32-34	[KLAW]	стр. 155-160
[MORT]	стр. 283-285	[PAQU]	стр. 198-225
[SALO]	другата половина	[SEAK]	стр. 181-187
[VINC]	стр. 142-146	[ZHDA]	стр. 384-387

А също и:

- The Simplest Subdivision Scheme for Smoothing Polyhedra
http://www.cs.purdue.edu/research/technical_reports/1996/TR%2096-032.pdf
- Subdivision Zoo
<http://www.cmlab.csie.ntu.edu.tw/~robin/courses/gm/note/subdivision-prn.pdf>

Край