

Лекция 18.3.2021

1 Смесено произведение — продължение

Припомняне от миналия път

Работим в геометричното пространство, като считаме че са фиксирани единична отсечка за измерване на дължини и ориентация.

Определение 1 *Смесено произведение на векторите u, v, w се нарича реалното число $\langle u, v, w \rangle = \langle u \times v, w \rangle$ (тоест векторното произведение $u \times v$, умножено скалярно с w).*

Забележка 1 Други означения за смесеното произведение са (u, v, w) и uvw .

Теорема 1 *Ако векторите u, v, w не са компланарни, то обемът на паралелепипеда, построен върху u, v, w , е $|\langle u, v, w \rangle|$, а обемът на тетраедъра, построен върху u, v, w , е $\frac{1}{6}|\langle u, v, w \rangle|$.*

Дотук беше припомнянето от миналия път.

Смесено произведение — продължение

Теорема 2 *Нека $e = (e_1, e_2, e_3)$ е положително ориентиран ортонормиран базис на пространството на геометричните вектори и спрямо него векторите u, v, w имат*

координати $u(x_1, x_2, x_3), v(y_1, y_2, y_3), w(z_1, z_2, z_3)$. Тогава $\langle u, v, w \rangle = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix}$.

Доказателство: Тъй като e е положително ориентиран ортонормиран базис, от предишния въпрос имаме $u \times v = \begin{vmatrix} x_2 & y_2 \\ x_3 & y_3 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} x_3 & y_3 \\ x_1 & y_1 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix}$. Следователно с развитие по последния стълб получаваме

$$\begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_2 & y_2 \\ x_3 & y_3 \end{vmatrix} \cdot z_1 + \begin{vmatrix} x_3 & y_3 \\ x_1 & y_1 \end{vmatrix} \cdot z_2 + \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} \cdot z_3 = \langle u \times v, w \rangle = \langle u, v, w \rangle. \quad \square$$

Теорема 3 (критерий за компланарност на вектори)

Векторите u, v, w са компланарни $\Leftrightarrow \langle u, v, w \rangle = 0$.

Доказателство: Нека $e = (e_1, e_2, e_3)$ е положително ориентиран ортонормиран базис на пространството на геометричните вектори. Знаем, че u, v, w са компланарни \Leftrightarrow детерминантата от координатите им спрямо e е 0. Но от Теорема 2 имаме, че тая детерминанта е $\langle u, v, w \rangle$. Следователно u, v, w са компланарни $\Leftrightarrow \langle u, v, w \rangle = 0$. \square

Теорема 4 *Смесеното произведение има следните свойства:*

1. $\langle v, u, w \rangle = -\langle u, v, w \rangle, \quad \langle w, v, u \rangle = -\langle u, v, w \rangle, \quad \langle u, w, v \rangle = -\langle u, v, w \rangle$
(антисиметричност)
2. $\langle v, w, u \rangle = \langle u, v, w \rangle, \quad \langle w, u, v \rangle = \langle u, v, w \rangle$ (цикличност)
3. $\langle u_1 + u_2, v, w \rangle = \langle u_1, v, w \rangle + \langle u_2, v, w \rangle, \quad \langle u, v_1 + v_2, w \rangle = \langle u, v_1, w \rangle + \langle u, v_2, w \rangle,$
 $\langle u, v, w_1 + w_2 \rangle = \langle u, v, w_1 \rangle + \langle u, v, w_2 \rangle$ (адитивност по трите аргумента)
4. $\langle \lambda u, v, w \rangle = \lambda \langle u, v, w \rangle, \quad \langle u, \lambda v, w \rangle = \lambda \langle u, v, w \rangle, \quad \langle u, v, \lambda w \rangle = \lambda \langle u, v, w \rangle, \quad \text{където } \lambda \in \mathbb{R}$
(хомогенност по трите аргумента)

Доказателство: Свойствата 3. и 4. и първото равенство в 1. следват от свойствата на скаларното произведение и векторното произведение. Ако докажем едно от другите две равенства в 1., то и другото равенство в 1., а също и свойството 2. също ще следват от свойствата на скаларното и векторното произведение. Ще докажем второто равенство в 1. чрез координати. (Може да се докаже и без координати като се използват Теорема 1 и Теорема 3, но е малко по-дълго, а пък и ние вече използвахме координати за да докажем Теорема 3.)

Нека $e = (e_1, e_2, e_3)$ е положително ориентиран ортонормиран базис на пространството на геометричните вектори и спрямо него векторите u, v, w имат координати $u(x_1, x_2, x_3), v(y_1, y_2, y_3), w(z_1, z_2, z_3)$.

1. Тъй като при размяна на местата на два стълба на матрица детерминантата ѝ си сменя знака, то

$$\langle w, v, u \rangle = \begin{vmatrix} z_1 & y_1 & x_1 \\ z_2 & y_2 & x_2 \\ z_3 & y_3 & x_3 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix} = -\langle u, v, w \rangle.$$

Първото равенство се доказва по същия начин, като тоя път се разменят първите два стълба, но следва и директно от свойствата на скаларното произведение и векторното произведение по следния начин:

$$\langle v, u, w \rangle = \langle v \times u, w \rangle = \langle -u \times v, w \rangle = -\langle u \times v, w \rangle = -\langle u, v, w \rangle.$$

Третото равенство се доказва по същия начин, като тоя път се разменят последните два стълба, но следва и от първите две равенства по следния начин:

$$\langle u, w, v \rangle = -\langle w, u, v \rangle = \langle v, u, w \rangle = -\langle u, v, w \rangle.$$

2. Може да се докаже с координати като 1., като тоя път ще имаме циклична пермутация на стълбовете, което се свежда до двукратна размяна на стълбове, и значи ще имаме двукратна смяна на знака на детерминантата, тоест същия знак в крайна сметка. Но следва и директно от 1. по следния начин:

$$\langle v, w, u \rangle = -\langle w, v, u \rangle = \langle u, v, w \rangle,$$

а второто равенство следва от първото, приложено два пъти — за векторите v, w, u и за векторите u, v, w :

$$\langle w, u, v \rangle = \langle v, w, u \rangle = \langle u, v, w \rangle.$$

3. Може да се докаже с координати като 1., като тоя път се използва свойството, че когато някой стълб на матрица е сума на два стълба, то детерминантата ѝ е сумата на детерминантите на двете матрици, съответният стълб на които е един от тия два стълба. Но следва и директно от свойствата на скаларното произведение и векторното произведение по следния начин:

$$\begin{aligned} \langle u_1 + u_2, v, w \rangle &= \langle (u_1 + u_2) \times v, w \rangle = \langle u_1 \times v + u_2 \times v, w \rangle \\ &= \langle u_1 \times v, w \rangle + \langle u_2 \times v, w \rangle = \langle u_1, v, w \rangle + \langle u_2, v, w \rangle, \\ \langle u, v_1 + v_2, w \rangle &= \langle u \times (v_1 + v_2), w \rangle = \langle u \times v_1 + u \times v_2, w \rangle \\ &= \langle u \times v_1, w \rangle + \langle u \times v_2, w \rangle = \langle u, v_1, w \rangle + \langle u, v_2, w \rangle, \\ \langle u, v, w_1 + w_2 \rangle &= \langle u \times v, w_1 + w_2 \rangle \\ &= \langle u \times v, w_1 \rangle + \langle u \times v, w_2 \rangle = \langle u, v, w_1 \rangle + \langle u, v, w_2 \rangle. \end{aligned}$$

4. Може да се докаже с координати като 1., като тоя път се използва свойството, че когато някой стълб на матрица се умножи с число, то детерминантата на получената матрица е детерминантата на първоначалната, умножена със същото число. Но следва и директно от свойствата на скаларното произведение и векторното произведение по следния начин:

$$\begin{aligned} \langle \lambda u, v, w \rangle &= \langle (\lambda u) \times v, w \rangle = \langle \lambda(u \times v), w \rangle = \lambda \langle u \times v, w \rangle = \lambda \langle u, v, w \rangle, \\ \langle u, \lambda v, w \rangle &= \langle u \times (\lambda v), w \rangle = \langle \lambda(u \times v), w \rangle = \lambda \langle u \times v, w \rangle = \lambda \langle u, v, w \rangle, \\ \langle u, v, \lambda w \rangle &= \langle u \times v, \lambda w \rangle = \lambda \langle u \times v, w \rangle = \lambda \langle u, v, w \rangle. \end{aligned}$$

□

Забележка 2 Свойствата 3. и 4. в горната теорема заедно са еквивалентни на свойството

$$\begin{aligned} \langle \lambda_1 u_1 + \lambda_2 u_2, v, w \rangle &= \lambda_1 \langle u_1, v, w \rangle + \lambda_2 \langle u_2, v, w \rangle, \\ \langle u, \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2, w \rangle &= \lambda_1 \langle u, v_1, w \rangle + \lambda_2 \langle u, v_2, w \rangle, \\ \langle u, v, \lambda_1 w_1 + \lambda_2 w_2 \rangle &= \lambda_1 \langle u, v, w_1 \rangle + \lambda_2 \langle u, v, w_2 \rangle \end{aligned}$$

(линейност по трите аргумента)

тоест смесеното произведение е трилинейно.

Пример 1 От антисиметричността на смесеното произведение (а също и от Теорема 3 или Теорема 2) следва, че ако два от векторите u, v, w съвпадат, то $\langle u, v, w \rangle = 0$.

Например, ако $w = u$, то като разменим местата на първия и третия аргумент получаваме $\langle u, v, u \rangle = -\langle u, v, u \rangle$ и следователно $\langle u, v, u \rangle = 0$.

Твърдение 1 Нека $e = (e_1, e_2, e_3)$ е произволен базис на пространството на геометричните вектори и спрямо него векторите u, v, w имат координати $u(x_1, x_2, x_3), v(y_1, y_2, y_3), w(z_1, z_2, z_3)$. Тогава

$$\langle u, v, w \rangle = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix} \cdot \langle e_1, e_2, e_3 \rangle.$$

Доказателство: Имаме

$$u = \sum_{i=1}^3 x_i e_i, \quad v = \sum_{j=1}^3 y_j e_j, \quad w = \sum_{k=1}^3 z_k e_k.$$

От трилинейността на смесеното произведение тогава получаваме

$$\langle u, v, w \rangle = \left\langle \sum_{i=1}^3 x_i e_i, \sum_{j=1}^3 y_j e_j, \sum_{k=1}^3 z_k e_k \right\rangle = \sum_{i,j,k=1}^3 x_i y_j z_k \langle e_i, e_j, e_k \rangle.$$

От Пример 1 следва, че ако някои два от индексите i, j, k съвпадат, то $\langle e_i, e_j, e_k \rangle = 0$. Следователно в сумата остават събираемите, в които индексите i, j, k са различни, тоест когато те представляват пермутация на 1, 2, 3. Значи

$$\begin{aligned} \langle u, v, w \rangle &= x_1 y_2 z_3 \langle e_1, e_2, e_3 \rangle + x_1 y_3 z_2 \langle e_1, e_3, e_2 \rangle + x_2 y_1 z_3 \langle e_2, e_1, e_3 \rangle + x_2 y_3 z_1 \langle e_2, e_3, e_1 \rangle \\ &\quad + x_3 y_1 z_2 \langle e_3, e_1, e_2 \rangle + x_3 y_2 z_1 \langle e_3, e_2, e_1 \rangle. \end{aligned}$$

Всички смесени произведения, които участват в тая сума, могат чрез свойствата антисиметричност и цикличност да се изразят чрез $\langle e_1, e_2, e_3 \rangle$ и получаваме

$$\begin{aligned} \langle u, v, w \rangle &= (x_1 y_2 z_3 - x_1 y_3 z_2 - x_2 y_1 z_3 + x_2 y_3 z_1 + x_3 y_1 z_2 - x_3 y_2 z_1) \langle e_1, e_2, e_3 \rangle \\ &= \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix} \cdot \langle e_1, e_2, e_3 \rangle. \end{aligned} \quad \square$$

2 Допълнение: Комплексни числа и кватерниони в реалната геометрия на равнината и пространството

Това допълнение е само за информация и няма да влиза в изпита.

Комплексни числа в геометрията на равнината

Накратко ще припомня някои неща за комплексните числа.

Считаме, че i е символ, който не е реално число. *Комплексно число* е израз от вида $x + y.i$, където $x, y \in \mathbb{R}$. Множеството на комплексните числа се означава с \mathbb{C} .

Събиране на комплексни числа се дефинира по следния начин:
ако $z_1 = x_1 + y_1.i$, $z_2 = x_2 + y_2.i$, то

$$z_1 + z_2 = (x_1 + x_2) + (y_1 + y_2).i.$$

Комплексни числа се умножават както се умножават полиноми на i , но се замества

$$i^2 = -1.$$

Явната формула е

$$z_1 z_2 = (x_1 x_2 - y_1 y_2) + (x_1 y_2 + y_1 x_2).i.$$

i се нарича *имагинерна единица*.

Разглеждаме \mathbb{R} като подмножество на \mathbb{C} като отъждествяваме $x \in \mathbb{R}$ с $x + 0.i \in \mathbb{C}$. При това отъждествяване сборът и произведението на реални числа, когато се разглеждат като реални и когато се разглеждат като комплексни, са едни и същи (тоест съответстват си при горното отъждествяване). Комплексните числа от вида $y.i$ (тоест $0 + y.i$) се наричат *имагинерни*.

За $z = x + y.i$:

$\operatorname{Re} z := x$ се нарича *реална част* на z , $\operatorname{Im} z := y$ — *имагинерна част* на z . Следователно $z = \operatorname{Re} z + \operatorname{Im} z.i$.

Комплексното число $\bar{z} := x - y.i = \operatorname{Re} z - \operatorname{Im} z.i$ се нарича *спрегнато* на z .

Неотрицателното реално число $|z| = \sqrt{x^2 + y^2}$ се нарича *модул* на z .

Имаме биекция

$$\mathbb{C} \ni x + y.i \longleftrightarrow (x, y) \in \mathbb{R}^2.$$

При нея си съответстват събирането и умножението с реално число (така че това е изоморфизъм на реални линейни пространства).

Свойства

1. Със събирането и умножението \mathbb{C} е поле, тоест събирането и умножението на комплексни числа има същите свойства като събирането и умножението на реални (или рационални) числа. Обратният елемент относно умножението е даден в 11-то свойство.
2. $z \in \mathbb{R} \Leftrightarrow \bar{z} = z$, $z \in \text{Im } \mathbb{C} \Leftrightarrow \bar{z} = -z$.
3. $\bar{\bar{z}} = z$.
4. $\overline{z_1 + z_2} = \bar{z}_1 + \bar{z}_2$.
5. $\overline{z_1 z_2} = \bar{z}_1 \cdot \bar{z}_2$.
6. $|z| \geq 0$ и $|z| = 0 \Leftrightarrow z = 0$.
7. $|z_1 + z_2| \leq |z_1| + |z_2|$ (неравенство на триъгълника).
8. За $z \in \mathbb{R}$ модулет на z като комплексно число съвпада с модула му като реално число.
9. $|\bar{z}| = |z|$.
10. $z\bar{z} = |z|^2$.
11. Ако $z \neq 0$, то $z^{-1} = \frac{1}{|z|^2} \bar{z}$.
12. $|z_1 z_2| = |z_1| |z_2|$.

Нека (e, f) е ортонормиран базис на линейното пространство на векторите в равнината.

Поради горната биекция $\mathbb{C} \longleftrightarrow \mathbb{R}^2$ можем да считаме, че координатите спрямо (e, f) на векторите са комплексни числа, тоест ако $v(x, y)$, то считаме, че $v(z)$, където $z = x + y.i$. При това от дефиницията на събирането и умножението на комплексни числа следва, че ако $v_1(z_1)$, $v_2(z_2)$, то $(v_1 + v_2)(z_1 + z_2)$, и ако $\lambda \in \mathbb{R}$ и $v(z)$, то $(\lambda v)(\lambda z)$.

За скаларното произведение имаме

$$\langle v_1, v_2 \rangle = x_1 x_2 + y_1 y_2 = \text{Re}(\bar{z}_1 z_2) = \text{Re}(z_1 \bar{z}_2).$$

Също така $|v| = \sqrt{x^2 + y^2} = |z|$.

За $\text{Im}(\bar{z}_1 z_2)$ имаме следната интерпретация:
 (v_1, v_2) е положително (съответно отрицателно) ориентиран базис по отношение на ориентацията, зададена от (e, f) , $\Leftrightarrow \text{Im}(\bar{z}_1 z_2) > 0$ (съответно < 0). Това е така, защото

$$\text{Im}(\bar{z}_1 z_2) = x_1 y_2 - y_1 x_2 = \det \begin{pmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{pmatrix}$$

— детерминантата на матрицата от координатите на v_1 и v_2 .

Кватерниони в геометрията на пространството

Считаме, че i, j, k са символи, които не са реални числа. *Кватернион* е израз от вида $t + x.i + y.j + z.k$, където $t, x, y, z \in \mathbb{R}$. Множеството на кватернионите се означава с \mathbb{H} . (От първата буква на името на Хамилтън, който ги е измислил през 19-ти век.)

Събиране на кватерниони се дефинира по следния начин:

ако $q_1 = t_1 + x_1.i + y_1.j + z_1.k$, $q_2 = t_2 + x_2.i + y_2.j + z_2.k$, то

$$q_1 + q_2 = (t_1 + t_2) + (x_1 + x_2).i + (y_1 + y_2).j + (z_1 + z_2).k$$

Кватерниони се умножават както се умножават полиноми на i, j, k , но се замества

$$i^2 = -1, \quad j^2 = -1, \quad k^2 = -1, \quad ij = k, \quad ji = -k, \quad jk = i, \quad kj = -i, \quad ki = j, \quad ik = -j.$$

Явната формула е

$$q_1 q_2 = (t_1 t_2 - x_1 x_2 - y_1 y_2 - z_1 z_2) + (t_1 x_2 + x_1 t_2 + y_1 z_2 - z_1 y_2).i + (t_1 y_2 + y_1 t_2 + z_1 x_2 - x_1 z_2).j + (t_1 z_2 + z_1 t_2 + x_1 y_2 - y_1 x_2).k.$$

i, j, k се наричат *имагинерни единици*.

Разглеждаме \mathbb{R} като подмножество на \mathbb{H} като отъждествяваме $t \in \mathbb{R}$ с $t + 0.i + 0.j + 0.k \in \mathbb{H}$. При това отъждествяване сборът и произведението на реални числа, когато се разглеждат като реални и когато се разглеждат като кватерниони, са едни и същи (тоест съответстват си при горното отъждествяване). Кватернионите от вида $x.i + y.j + z.k$ (тоест $0 + x.i + y.j + z.k$) се наричат *имагинерни*.

За $q = t + x.i + y.j + z.k$:

$\text{Re } q := t$ се нарича *реална част* на q , $\text{Im } q := x.i + y.j + z.k$ — *имагинерна част* на q .

Следователно $q = \text{Re } q + \text{Im } q$.

Кватернионът $\bar{q} := t - x.i - y.j - z.k = \text{Re } q - \text{Im } q$ се нарича *спрегнат* на q .

Неотрицателното реално число $|q| = \sqrt{t^2 + x^2 + y^2 + z^2}$ се нарича *модул* на q .

Имаме биекции

$$\mathbb{H} \ni t + x.i + y.j + z.k \longleftrightarrow (t, x, y, z) \in \mathbb{R}^4 \quad \text{и} \quad \text{Im } \mathbb{H} \ni x.i + y.j + z.k \longleftrightarrow (x, y, z) \in \mathbb{R}^3.$$

При тях си съответстват събирането и умножението с реално число (така че това са изоморфизми на реални линейни пространства).

Следващите свойства се проверяват лесно.

Свойства

1. Със събирането и умножението \mathbb{H} е тяло, което е същото като поле, но без свойството $q_1 q_2 = q_2 q_1$ (тоест без комутативност на умножението), тоест събирането и умножението на кватерниони има същите свойства като събирането и умножението на реални (или рационални) числа, но без комутативност на умножението. Обратният елемент относно умножението е даден в 13-то свойство. (Некомутативно умножение вече сте виждали. Например векторното произведение и умножението на матрици.)
2. $\operatorname{Re}(q_1 q_2) = \operatorname{Re}(q_2 q_1)$.
3. $q \in \mathbb{R} \Leftrightarrow \forall q' \in \mathbb{H} \, qq' = q'q \Leftrightarrow \forall q' \in \operatorname{Im} \mathbb{H} \, qq' = q'q$.
4. $q \in \mathbb{R} \Leftrightarrow \bar{q} = q, \quad q \in \operatorname{Im} \mathbb{H} \Leftrightarrow \bar{q} = -q$.
5. $\bar{\bar{q}} = q$.
6. $\overline{q_1 + q_2} = \bar{q}_1 + \bar{q}_2$.
7. $\overline{q_1 q_2} = \bar{q}_2 \bar{q}_1$.
8. $|q| \geq 0$ и $|q| = 0 \Leftrightarrow q = 0$.
9. $|q_1 + q_2| \leq |q_1| + |q_2|$ (неравенство на триъгълника).
10. За $q \in \mathbb{R}$ модулът на q като кватернион съвпада с модула му като реално число.
11. $|\bar{q}| = |q|$.
12. $q\bar{q} = |q|^2 = \bar{q}q$.
13. Ако $q \neq 0$, то q е обратим относно умножението и $q^{-1} = \frac{1}{|q|^2} \bar{q}$.
14. $|q_1 q_2| = |q_1| |q_2|$.

Нека (f, g, h) е ортонормиран базис на линейното пространство на векторите в пространството. Следователно (f, g, h) задава ориентация в това линейно пространство. При смятане на векторно и смесено произведение ще считаме, че е избрана именно тая ориентация.

Поради горната биекция $\operatorname{Im} \mathbb{H} \longleftrightarrow \mathbb{R}^3$ можем да считаме, че координатите спрямо (f, g, h) на векторите са имагинерни кватерниони, тоест ако $v(x, y, z)$, то считаме, че $v(q)$, където $q = x.i + y.j + z.k$. При това от дефиницията на събирането и умножението на кватерниони следва, че ако $v_1(q_1)$, $v_2(q_2)$, то $(v_1 + v_2)(q_1 + q_2)$, и ако $\lambda \in \mathbb{R}$ и $v(q)$, то $(\lambda v)(\lambda q)$.

За $q_1, q_2 \in \text{Im } \mathbb{H} = \mathbb{R}^3$ имаме

$$q_1 q_2 = (-x_1 x_2 - y_1 y_2 - z_1 z_2) + (y_1 z_2 - z_1 y_2).i + (z_1 x_2 - x_1 z_2).j + (x_1 y_2 - y_1 x_2).k.$$

Следователно за скаларното произведение получаваме

$$\langle v_1, v_2 \rangle = x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2 = -\text{Re}(q_1 q_2) = \text{Re}(\overline{q_1} q_2) = \text{Re}(q_1 \overline{q_2}).$$

Също така $|v| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} = |q|$.

Тъй като $(v_1 \times v_2)(y_1 z_2 - z_1 y_2, z_1 x_2 - x_1 z_2, x_1 y_2 - y_1 x_2)$, то от горната формула за $q_1 q_2$ получаваме също $(v_1 \times v_2)(\text{Im}(q_1 q_2))$.

(Според мен правилата за умножение на трите имагинерни единици на кватернионите се помнят лесно и последната формула дава лесен начин за пресмятане (и помнене) на координатите на векторното произведение. Между другото, в доста книги (особено по-стари) координатните вектори на положително ориентирана ортонормирана координатна система в пространството се означават с i, j, k .)

Тогава за смесеното произведение получаваме

$$\langle v_1, v_2, v_3 \rangle = \langle v_1, v_2 \times v_3 \rangle = -\text{Re}(q_1 \text{Im}(q_2 q_3)) = \text{Re}(\overline{q_1} \text{Im}(q_2 q_3)).$$

Тъй като $q_1 \in \text{Im } H$, то $q_1 \text{Re}(q_2 q_3)$ няма реална част и следователно

$$\text{Re}(q_1 \text{Im}(q_2 q_3)) = \text{Re}(q_1 (\text{Re}(q_2 q_3) + \text{Im}(q_2 q_3))) = \text{Re}(q_1 q_2 q_3).$$

Значи за смесеното произведение имаме също

$$\langle v_1, v_2, v_3 \rangle = -\text{Re}(q_1 q_2 q_3) = \text{Re}(\overline{q_1} q_2 q_3).$$

3 Евклидови линейни пространства. Ортонормирани базиси. Ортогонално допълнение

Тоя въпрос представлява по същество припомняне на неща, които са известни от курса по алгебра. Включен е и с цел фиксиране на терминологията (в курса по алгебра някои неща може да са формулирани по различен начин). Може да съдържа и някои по-маловажни факти, които в курса по алгебра са били пропуснати, но тук ще ни трябват. Написал съм доказателствата само на нещата, за които разбрах, че не са доказвани в курса по алгебра.

Дефиниции и примери

Нека U е реално линейно пространство.

Определение 2 Скалярно произведение в U е изображение

$$\langle \cdot, \cdot \rangle : U \times U \rightarrow \mathbb{R}, \quad (u, v) \mapsto \langle u, v \rangle,$$

което има свойствата:

1. $\langle v, u \rangle = \langle u, v \rangle$ за $u, v \in U$ (симетричност)
2. $\langle u_1 + u_2, v \rangle = \langle u_1, v \rangle + \langle u_2, v \rangle$ за $u_1, u_2, v \in U$ (адитивност по първия аргумент)
3. $\langle \lambda u, v \rangle = \lambda \langle u, v \rangle$ за $u, v \in U, \lambda \in \mathbb{R}$ (хомогенност по първия аргумент)
4. $\langle u, u \rangle > 0$ за $u \in U, u \neq 0$ (положителност)
(Вместо положителност се казва още положителна определеност или положителна дефинираност или положителна дефинитност.)

$\langle u, v \rangle$ се нарича скалярно произведение на векторите u и v .

Забележка 3 Среещат се и други означения за скалярното произведение. Например $uv, u.v, (u, v), \langle u|v \rangle$.

Забележка 4 Условието 2. и 3. в горното определение заедно са еквивалентни на условието

$$\langle \lambda_1 u_1 + \lambda_2 u_2, v \rangle = \lambda_1 \langle u_1, v \rangle + \lambda_2 \langle u_2, v \rangle \quad \text{за } u_1, u_2, v \in U, \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R},$$

което се нарича *линейност по първия аргумент*.

Твърдение 2 Нека $\langle \cdot, \cdot \rangle$ е скалярно произведение в U . Тогава:

1. $\langle 0, v \rangle = 0 = \langle v, 0 \rangle$ за $v \in U$.
2. $\langle u, v_1 + v_2 \rangle = \langle u, v_1 \rangle + \langle u, v_2 \rangle$ за $u, v_1, v_2 \in U$ (адитивност по втория аргумент)
3. $\langle u, \lambda v \rangle = \lambda \langle u, v \rangle$ за $u, v \in U, \lambda \in \mathbb{R}$ (хомогенност по втория аргумент)
4. За $u \in U$ е в сила $\langle u, u \rangle \geq 0$ и $\langle u, u \rangle = 0 \Leftrightarrow u = 0$.
5.
$$\left\langle \sum_{i=1}^k \lambda_i u_i, \sum_{j=1}^l \mu_j v_j \right\rangle = \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^l \lambda_i \mu_j \langle u_i, v_j \rangle \quad \text{за } u_i, v_j \in U, \lambda_i, \mu_j \in \mathbb{R},$$

 $i = 1, \dots, k, j = 1, \dots, l.$

Забележка 5 Условието 2. и 3. в горното твърдение заедно са еквивалентни на условието

$$\langle u, \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 \rangle = \lambda_1 \langle u, v_1 \rangle + \lambda_2 \langle u, v_2 \rangle \quad \text{за } u, v_1, v_2 \in U, \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R},$$

което се нарича *линейност по втория аргумент*. Следователно скалярното произведение е линейно и по двата си аргумента, тоест е *билинейно*.

Така свойствата на скалярното произведение се резюмират накратко по следния начин: Скалярното произведение е симетрично, билинейно и положително дефинитно.

Определение 3 Евклидово линейно пространство е реално линейно пространство, в което е фиксирано едно скалярно произведение.

Пример 2 За $x, y \in \mathbb{R}^n$, $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$, $y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$, дефинираме $\langle x, y \rangle = x_1 y_1 + \cdots + x_n y_n$,

тоест $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i = x^t y$. Това е скалярно произведение в \mathbb{R}^n . Нарича се *стандартно скалярно произведение* в \mathbb{R}^n . Винаги ще разглеждаме \mathbb{R}^n като евклидово линейно пространство с това скалярно произведение, освен ако изрично не е казано друго.

Пример 3 Скалярното произведение на геометрични вектори удовлетворява четирите условия от Определение 2 и следователно е скалярно произведение в смисъла на това определение. Следователно векторите в геометричното пространство образуват 3-мерно евклидово линейно пространство. Аналогично векторите в геометричната равнина образуват 2-мерно евклидово линейно пространство и векторите върху геометрична права образуват 1-мерно евклидово линейно пространство. (Тия неща вече сме ги видели и във въпрос 5.)

Твърдение 3 Ако U е евклидово линейно пространство и V е линейно подпространство на U , то ограничението върху V на скалярното произведение в U е скалярно произведение във V и следователно с него V е евклидово линейно пространство.

Доказателство: Щом свойствата от Определение 2 важат за векторите от U , то те важат и за векторите от $V \subset U$. Следователно ограничението върху V на скалярното произведение на U е скалярно произведение във V . \square

Забележка 6 Винаги ще разглеждаме линейните подпространства на евклидово линейно пространство като евклидови линейни пространства със скалярното произведение от горното твърдение, освен ако изрично не е казано друго.

Дължини и ъгли в евклидово линейно пространство

Нека U е евклидово линейно пространство.

Определение 4 За $u \in U$ означаваме $|u| = \sqrt{\langle u, u \rangle}$. Нарича се *дължина* или *норма* на u .

(Дефиницията е коректна поради 4. в Твърдение 2.)

Забележка 7 Друго често срещано означение за $|u|$ е $\|u\|$.

Твърдение 4 За $u, v \in U$, $\lambda \in \mathbb{R}$ са в сила:

1. $|u| \geq 0$ и $|u| = 0 \Leftrightarrow u = 0$.
2. $|\lambda u| = |\lambda| |u|$.
3. $|u + v| \leq |u| + |v|$ (неравенство на триъгълника).

Забележка 8 Ако U е реално линейно пространство, то всяко изображение $|\cdot| : U \rightarrow \mathbb{R}$, което има трите свойства от Твърдение 4, се нарича *норма в U* . Така че Твърдение 4 казва, че дефинираната от нас дължина на вектори в евклидово линейно пространство е норма. Понякога тя се нарича *евклидова норма* за да се подчертае, че идва от скалярно произведение.

Теорема 5 (неравенство на Коши-Буняковски-Шварц) Нека $u, v \in U$. Тогава

$$|\langle u, v \rangle| \leq |u||v|$$

$u = \lambda v \Leftrightarrow u$ и v са линейно зависими.

(Еквивалентни формулировки на неравенството:

$$\langle u, v \rangle^2 \leq |u|^2 |v|^2, \quad \langle u, v \rangle^2 \leq \langle u, u \rangle \langle v, v \rangle, \quad -|u||v| \leq \langle u, v \rangle \leq |u||v|.)$$

Пример 4 В \mathbb{R}^n имаме

$$\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i, \quad |x| = \sqrt{\langle x, x \rangle} = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}.$$

Следователно:

Неравенството на Коши-Буняковски-Шварц е

$$\left| \sum_{i=1}^n x_i y_i \right| \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2} \sqrt{\sum_{i=1}^n y_i^2},$$

тоест

$$\left(\sum_{i=1}^n x_i y_i \right)^2 \leq \left(\sum_{i=1}^n x_i^2 \right) \left(\sum_{i=1}^n y_i^2 \right)$$

– това е доказал Коши.

Неравенството на триъгълника е

$$\sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i + y_i)^2} \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2} + \sqrt{\sum_{i=1}^n y_i^2}.$$

Следващото твърдение показва, че скалярното произведение може да се изрази чрез дължината. (И всъщност се вижда, когато се извежда неравенството на триъгълника от неравенството на Коши-Буняковски-Шварц.)

Твърдение 5 За $u, v \in U$ е в сила $|u + v|^2 = |u|^2 + |v|^2 + 2\langle u, v \rangle$ и следователно $\langle u, v \rangle = \frac{1}{2}(|u + v|^2 - |u|^2 - |v|^2)$.

Доказателство:

$$|u + v|^2 = \langle u + v, u + v \rangle = \langle u, u \rangle + \langle u, v \rangle + \langle v, u \rangle + \langle v, v \rangle = |u|^2 + 2\langle u, v \rangle + |v|^2.$$

(И тъй като по неравенството на Коши-Буняковски-Шварц $\langle u, v \rangle \leq |u||v|$, получаваме неравенството на триъгълника.) \square