

# Лекция 20.5.2021

## 1 Изпъкнали множества — продължение

### Припомняне от миналия път

Нека  $\mathcal{A}$  е афинно пространство, моделирано върху линейното пространство  $U$ .

**Определение 1** Подмножеството  $C$  на  $\mathcal{A}$  се нарича *изпъкнало*, ако за всеки две точки  $P_0, P_1 \in C$  отсечката  $P_0P_1$  лежи в  $C$ .

**Забележка 1** В горната дефиниция няма значение дали се има предвид отворената или затворената отсечка  $P_0P_1$ , защото краищата ѝ  $P_0$  и  $P_1$  така или иначе са си в  $C$ .

**Твърдение 1** Ако  $B$  е афинно подпространство на  $\mathcal{A}$  и  $P_0, P_1 \in B$  са различни точки, то  $B$  съдържа правата, определена от  $P_0$  и  $P_1$ .

**Следствие 1** Всяко афинно подпространство е изпъкнало множество.

**Твърдение 2** Полупространствата (и отворените, и затворените) са изпъкнали множества.

**Твърдение 3** В геометричната равнина или геометричното пространство нека точките  $P_0, P_1, P_2$  не са на една права и нека  $O$  е произволна точка. Тогава точката  $P$  лежи в  $\begin{matrix} \text{отворения} \\ \text{затворения} \end{matrix}$  триъгълник  $P_0P_1P_2$

$$\Leftrightarrow \exists \lambda_1, \lambda_2 \geq 0, \lambda_1 + \lambda_2 \leq 1: \overrightarrow{P_0P} = \lambda_1 \overrightarrow{P_0P_1} + \lambda_2 \overrightarrow{P_0P_2}$$
$$\Leftrightarrow \exists \lambda_0, \lambda_1, \lambda_2 \geq 0, \lambda_0 + \lambda_1 + \lambda_2 = 1: \overrightarrow{OP} = \lambda_0 \overrightarrow{OP_0} + \lambda_1 \overrightarrow{OP_1} + \lambda_2 \overrightarrow{OP_2}.$$

**Твърдение 4** В геометричното пространство нека точките  $P_0, P_1, P_2, P_3$  не лежат в една равнина и нека  $O$  е произволна точка. Тогава точката  $P$  лежи в  $\begin{matrix} \text{отворения} \\ \text{затворения} \end{matrix}$  тетраедър  $P_0P_1P_2P_3$

$$\Leftrightarrow \exists \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \geq 0, \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 \leq 1: \overrightarrow{P_0P} = \lambda_1 \overrightarrow{P_0P_1} + \lambda_2 \overrightarrow{P_0P_2} + \lambda_3 \overrightarrow{P_0P_3}$$
$$\Leftrightarrow \exists \lambda_0, \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \geq 0, \lambda_0 + \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 1: \overrightarrow{OP} = \lambda_0 \overrightarrow{OP_0} + \lambda_1 \overrightarrow{OP_1} + \lambda_2 \overrightarrow{OP_2} + \lambda_3 \overrightarrow{OP_3}.$$

Последните две твърдения мотивират следната дефиниция.

**Определение 2** Нека точките  $P_0, \dots, P_k \in \mathcal{A}$  не лежат в  $(k-1)$ -мерно афинно подпространство на  $\mathcal{A}$ .  $\begin{matrix} \text{Отворен} \\ \text{Затворен} \end{matrix}$   $k$ -мерен симплекс с върхове  $P_0, \dots, P_k$  се нарича множеството

$$\left\{ P \in \mathcal{A} : \exists \lambda_1, \dots, \lambda_k \geq 0, \lambda_1 + \dots + \lambda_k \leq 1 : \overrightarrow{P_0P} = \lambda_1 \overrightarrow{P_0P_1} + \dots + \lambda_k \overrightarrow{P_0P_k} \right\}.$$

**Пример 1** От дефиницията на отсечка следва, че 1-мерните отворени (съответно затворени) симплекси са отворените (съответно затворените) отсечки.

**Пример 2** Твърдение 3 и Твърдение 4 показват, че 2-мерните отворени (съответно затворени) симплекси в геометричната равнина или геометричното пространство са отворените (съответно затворените) триъгълници, а 3-мерните отворени (съответно затворени) симплекси в геометричното пространство са отворените (съответно затворените) тетраедри.

Поради това и в произволно афинно пространство 2-мерните и 3-мерните симплекси се наричат съответно триъгълници и тетраедри.

**Твърдение 5** Нека точките  $P_0, \dots, P_k \in \mathcal{A}$  не лежат в  $(k-1)$ -мерно афинно подпространство и нека  $O$  е произволна точка. Тогава  $k$ -мерният  $\begin{smallmatrix} \text{отворен} \\ \text{затворен} \end{smallmatrix}$  симплекс  $P_0 \dots P_k$

$$= \left\{ P \in \mathcal{A} : \exists \lambda_1, \dots, \lambda_k \geq 0, \lambda_1 + \dots + \lambda_k \leq 1 : \right. \\ \left. \overrightarrow{OP} = (1 - \lambda_1 - \dots - \lambda_k) \overrightarrow{OP_0} + \lambda_1 \overrightarrow{OP_1} + \dots + \lambda_k \overrightarrow{OP_k} \right\} \\ = \left\{ P \in \mathcal{A} : \exists \lambda_0, \lambda_1, \dots, \lambda_k \geq 0, \lambda_0 + \lambda_1 + \dots + \lambda_k = 1 : \right. \\ \left. \overrightarrow{OP} = \lambda_0 \overrightarrow{OP_0} + \lambda_1 \overrightarrow{OP_1} + \dots + \lambda_k \overrightarrow{OP_k} \right\}.$$

От второто равенство в горното твърдение получаваме

**Следствие 2** Редът на точките в дефиницията на симплекс няма значение.

Дотук беше припомнянето от миналия път.

## Изпъкнали множества — продължение

**Твърдение 6** Нека  $K = Oe_1 \dots e_n$  е афинна координатна система в  $\mathcal{A}$  и спрямо нея нележащите в  $(k-1)$ -мерно афинно подпространство точки  $P_0, \dots, P_k$  имат координати  $P_j(x^j)$ ,  $j = 0, \dots, k$ . Тогава спрямо  $K$  параметрични уравнения на  $k$ -мерния  $\begin{smallmatrix} \text{отворен} \\ \text{затворен} \end{smallmatrix}$  симплекс  $P_0 \dots P_k$  са

$$x = (1 - \lambda_1 - \dots - \lambda_k)x^0 + \lambda_1 x^1 + \dots + \lambda_k x^k, \quad \lambda_1, \dots, \lambda_k \geq 0, \lambda_1 + \dots + \lambda_k \leq 1,$$

или еквивалентно,

$$x = \lambda_0 x^0 + \lambda_1 x^1 + \dots + \lambda_k x^k, \quad \lambda_0, \lambda_1, \dots, \lambda_k \geq 0, \lambda_0 + \lambda_1 + \dots + \lambda_k = 1.$$

*Доказателство:* Ако точката  $P$  има спрямо  $K$  координатен вектор  $x$ , то и векторът  $\overrightarrow{OP}$  има спрямо  $K$  координатен вектор  $x$ . Аналогично  $\overrightarrow{OP_0}, \dots, \overrightarrow{OP_k}$  имат спрямо  $K$  координатни вектори съответно  $x^0, \dots, x^k$ . Тогава

$$\overrightarrow{OP} = (1 - \lambda_1 - \dots - \lambda_k) \overrightarrow{OP_0} + \lambda_1 \overrightarrow{OP_1} + \dots + \lambda_k \overrightarrow{OP_k} \Leftrightarrow x = (1 - \lambda_1 - \dots - \lambda_k)x^0 + \lambda_1 x^1 + \dots + \lambda_k x^k$$

и от първото равенство в Твърдение 5 получаваме

$P \in$   $\begin{smallmatrix} \text{отворения} \\ \text{затворения} \end{smallmatrix}$  симплекс  $P_0 \dots P_k$

$$\Leftrightarrow \exists \lambda_1, \dots, \lambda_k \geq 0, \lambda_1 + \dots + \lambda_k \leq 1 : \overrightarrow{OP} = (1 - \lambda_1 - \dots - \lambda_k) \overrightarrow{OP_0} + \lambda_1 \overrightarrow{OP_1} + \dots + \lambda_k \overrightarrow{OP_k}$$

$$\Leftrightarrow \exists \lambda_1, \dots, \lambda_k \geq 0, \lambda_1 + \dots + \lambda_k \leq 1 : x = (1 - \lambda_1 - \dots - \lambda_k)x^0 + \lambda_1 x^1 + \dots + \lambda_k x^k.$$

От това следват първите параметрични уравнения, а вторите следват по същия начин от второто равенство в Твърдение 5 или пък като в първите параметрични уравнения се положи  $\lambda_0 = 1 - \lambda_1 - \dots - \lambda_k$ .

(Всъщност в Твърдение 5 са написани векторни параметрични уравнения на двата вида симплекси, така че написвайки ги покоординатно получаваме скаларни параметрични уравнения.)  $\square$

**Твърдение 7** *Симплексите (и отворените, и затворените) са изпъкнали множества.*

*Доказателство:* Нека  $Q$  и  $R$  са произволни точки от  $\begin{smallmatrix} \text{отворения} \\ \text{затворения} \end{smallmatrix}$  симплекс  $P_0 \dots P_k$ . Тогава, фиксирайки произволна точка  $O$ , имаме

$$\overrightarrow{OQ} = \sum_{i=0}^k \mu_i \overrightarrow{OP_i} \text{ за някои } \mu_i \geq 0, i = 0, \dots, k : \sum_{i=0}^k \mu_i = 1,$$

$$\overrightarrow{OR} = \sum_{i=0}^k \nu_i \overrightarrow{OP_i} \text{ за някои } \nu_i \geq 0, i = 0, \dots, k : \sum_{i=0}^k \nu_i = 1.$$

Нека точката  $P$  е от отворената отсечка  $QR$ . Тогава  $\overrightarrow{OP} = \varkappa \overrightarrow{OQ} + \lambda \overrightarrow{OR}$  за някои  $\varkappa, \lambda > 0$ :

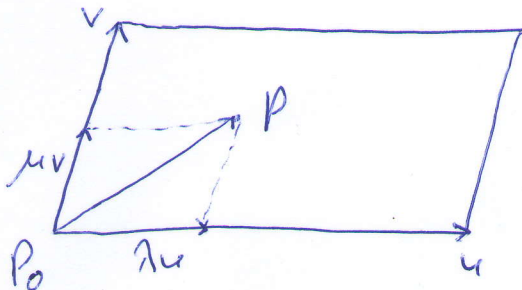
$$\varkappa + \lambda = 1. \text{ Следователно } \overrightarrow{OP} = \sum_{i=0}^k (\varkappa \mu_i + \lambda \nu_i) \overrightarrow{OP_i} \text{ и}$$

$$\underbrace{\varkappa}_{>0} \underbrace{\mu_i}_{\geq 0} + \underbrace{\lambda}_{>0} \underbrace{\nu_i}_{\geq 0} \geq 0, i = 0, \dots, k, \quad \sum_{i=0}^k (\varkappa \mu_i + \lambda \nu_i) = \varkappa \underbrace{\sum_{i=0}^k \mu_i}_{=1} + \lambda \underbrace{\sum_{i=0}^k \nu_i}_{=1} = \varkappa + \lambda = 1.$$

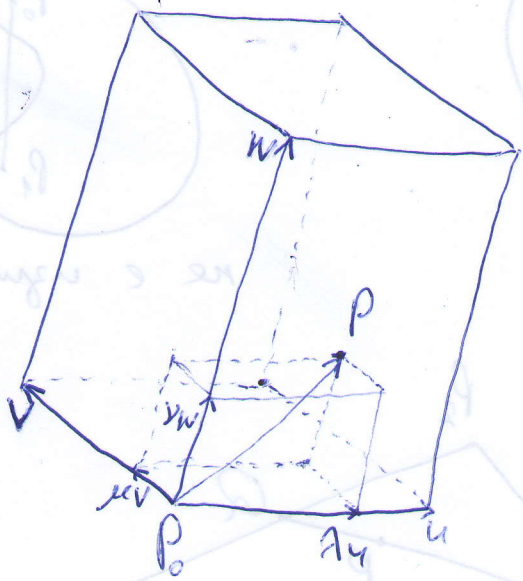
Значи  $P$  лежи в  $\begin{smallmatrix} \text{отворения} \\ \text{затворения} \end{smallmatrix}$  симплекс  $P_0 \dots P_k$ . Следователно отворената отсечка  $QR$  се съдържа в тоя симплекс. Тъй като  $Q$  и  $R$  бяха произволни точки от симплекса, това означава, че той е изпъкнало множество.  $\square$

**Забележка 2** Ако в Определение 2 точките  $P_0, \dots, P_k \in \mathcal{A}$  лежат в  $(k-1)$ -мерно афинно подпространство, то полученото множество можем да наречем изроден отворен (съответно затворен)  $k$ -мерен симплекс и за него горните три твърдения и следствието остават в сила и доказателствата са съвършено същите. Но прилагателното „ $k$ -мерен“ е неуместно, защото размерността на това множество е  $< k$ .

Ако  $\Pi$  е <sup>отворен</sup>затворен успоредник в геометричната равнина или геометричното пространство, дефиниран с точката  $P_0$  и неколинеарните вектори  $u$  и  $v$ , то точката  $P \in \Pi \Leftrightarrow \overrightarrow{P_0P} = \lambda u + \mu v$ , където  $0 \leq \lambda, \mu \leq 1$ .



Аналогично, ако  $\Pi$  е <sup>отворен</sup>затворен паралелепипед в геометричното пространство, дефиниран с точката  $P_0$  и некомпланарните вектори  $u, v, w$ , то точката  $P \in \Pi \Leftrightarrow \overrightarrow{P_0P} = \lambda u + \mu v + \nu w$ , където  $0 \leq \lambda, \mu, \nu \leq 1$ .



Това мотивира следната дефиниция.

**Определение 3** Нека  $P_0 \in \mathcal{A}$ , а  $v_1, \dots, v_k \in U$  са линейно независими.

<sup>Отворен</sup>  
<sup>Затворен</sup>  $k$ -мерен паралелепипед, определен от точката  $P_0$  и векторите  $v_1, \dots, v_k$ , се нарича множеството

$$\left\{ P \in \mathcal{A} : \exists \lambda_1, \dots, \lambda_k \in \begin{matrix} (0,1) \\ [0,1] \end{matrix} : \overrightarrow{P_0P} = \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_k v_k \right\}.$$

**Пример 3** 1-мерните отворени (съответно затворени) паралелепипеди са отворените (съответно затворените) отсечки.

2-мерните отворени (съответно затворени) паралелепипеди в геометричната равнина или геометричното пространство са отворените (съответно затворените) успоредници. Поради това и в произволно афинно пространство 2-мерните паралелепипеди се наричат успоредници.

3-мерните отворени (съответно затворени) паралелепипеди в геометричното пространство са си отворените (съответно затворените) паралелепипеди.

**Твърдение 8** Нека  $K = Oe_1 \dots e_n$  е афинна координатна система в  $\mathcal{A}$  и спрямо нея точката  $P_0 \in \mathcal{A}$  и линейно независимите вектори  $v_1, \dots, v_k \in U$  имат координати  $P_0(x^0)$ ,  $v_j(\xi_j)$ ,  $j = 1, \dots, k$ . Тогава спрямо  $K$  параметрични уравнения на  $k$ -мерния отворен (съответно затворен) паралелепипед, определен от  $P_0$  и  $v_1, \dots, v_k$  са

$$x = x^0 + \lambda_1 \xi_1 + \dots + \lambda_k \xi_k, \quad 0 \leq \lambda_1, \dots, \lambda_k \leq 1.$$

*Доказателство:* Ако точката  $P$  има спрямо  $K$  координатен вектор  $x$ , то векторът  $\overrightarrow{P_0 P}$  има спрямо  $K$  координатен вектор  $x - x^0$ . Тъй като  $v_1, \dots, v_k$  имат спрямо  $K$  координатни вектори съответно  $\xi_1, \dots, \xi_k$ , то

$$\overrightarrow{P_0 P} = \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_k v_k \Leftrightarrow x - x^0 = \lambda_1 \xi_1 + \dots + \lambda_k \xi_k \Leftrightarrow x = x^0 + \lambda_1 \xi_1 + \dots + \lambda_k \xi_k$$

и от Определение 3 получаваме

$P \in$   $\begin{matrix} \text{отворения} \\ \text{затворения} \end{matrix}$  паралелепипед, определен от  $P_0$  и  $v_1, \dots, v_k$

$$\Leftrightarrow \exists \lambda_1, \dots, \lambda_k \in \begin{matrix} (0,1) \\ [0,1] \end{matrix} : \overrightarrow{P_0 P} = \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_k v_k$$

$$\Leftrightarrow \exists \lambda_1, \dots, \lambda_k \in \begin{matrix} (0,1) \\ [0,1] \end{matrix} : x = x^0 + \lambda_1 \xi_1 + \dots + \lambda_k \xi_k.$$

От това следва, че паралелепипедът има исканите параметрични уравнения.  $\square$

**Твърдение 9** Паралелепипедите (и отворените, и затворените) са изпъкнали множества.

*Доказателство:* Нека  $Q$  и  $R$  са произволни точки от  $\begin{matrix} \text{отворения} \\ \text{затворения} \end{matrix}$  паралелепипед, определен от точката  $P_0$  и векторите  $v_1, \dots, v_k$ . Тогава

$$\overrightarrow{P_0 Q} = \mu_1 v_1 + \dots + \mu_k v_k \text{ за някои } \mu_i \in \begin{matrix} (0,1) \\ [0,1] \end{matrix}, \quad i = 1, \dots, k,$$

$$\overrightarrow{P_0 R} = \nu_1 v_1 + \dots + \nu_k v_k \text{ за някои } \nu_i \in \begin{matrix} (0,1) \\ [0,1] \end{matrix}, \quad i = 1, \dots, k.$$

Нека точката  $P$  е от отворената отсечка  $QR$ . Тогава  $\overrightarrow{P_0 P} = \varkappa \overrightarrow{P_0 Q} + \lambda \overrightarrow{P_0 R}$  за някои

$\varkappa, \lambda > 0$ :  $\varkappa + \lambda = 1$ . Следователно  $\overrightarrow{P_0 P} = \sum_{i=1}^k (\varkappa \mu_i + \lambda \nu_i) v_i$  и

$$\underbrace{\varkappa}_{>0} \underbrace{\mu_i}_{\geq 0} + \underbrace{\lambda}_{>0} \underbrace{\nu_i}_{\geq 0} \geq 0, \quad \underbrace{\varkappa}_{>0} \underbrace{\mu_i}_{\leq 1} + \underbrace{\lambda}_{>0} \underbrace{\nu_i}_{\leq 1} \leq \varkappa + \lambda = 1, \quad i = 1, \dots, k, .$$

Значи  $P$  лежи в  $\begin{matrix} \text{отворения} \\ \text{затворения} \end{matrix}$  паралелепипед, определен от  $P_0$  и  $v_1, \dots, v_k$ . Следователно отворената отсечка  $QR$  се съдържа в тоя паралелепипед. Тъй като  $Q$  и  $R$  бяха произволни точки от паралелепипеда, това означава, че той е изпъкнало множество.  $\square$

**Забележка 3** Ако в Определение 3 векторите  $v_1, \dots, v_k \in U$  са линейно зависими, то полученото множество можем да наречем изроден отворен (съответно затворен)  $k$ -мерен паралелепипед и за него горните две твърдения остават в сила и доказателствата са съвършено същите. Но прилагателното „ $k$ -мерен“ е неуместно, защото размерността на това множество е  $< k$ .

**Твърдение 10** Произволно сечение на изпъкнали множества е изпъкнало множество.

*Доказателство:* Нека  $C_i, i \in I$ , са изпъкнали множества. Нека  $P_0, P_1 \in \bigcap_{i \in I} C_i$ . Следователно  $P_0, P_1 \in C_i$  за всяко  $i \in I$ . Тъй като за всяко  $i \in I$  множеството  $C_i$  е изпъкнало, то за всяко  $i \in I$  отсечката  $P_0P_1$  се съдържа в  $C_i$ . Значи отсечката  $P_0P_1$  се съдържа в  $\bigcap_{i \in I} C_i$ .

Следователно  $\bigcap_{i \in I} C_i$  е изпъкнало множество.  $\square$

## 2 Нормални вектори на афинно подпространство. Разстояние между афинни подпространства

Нека  $A$  е евклидово афинно пространство, моделирано върху линейното пространство  $U$ .

**Определение 4** Нека  $B$  е афинно подпространство на  $A$ , моделирано върху линейното пространство  $V$ . Тогава ортогоналното на  $V$  линейно пространство  $V^\perp$  се нарича *нормално* или *ортогонално*, или *перпендикулярно на  $B$  пространство*, а векторите от  $V^\perp$  се наричат *нормални* или *ортогонални*, или *перпендикулярни на  $B$  вектори*.

Оттук нататък  $A$  е  $n$ -мерно и  $K = Oe_1 \dots e_n$  е ортонормирана координатна система в  $A$ .

**Твърдение 11** Нека афинното подпространство  $B$  на  $A$  има спрямо  $K$  уравнения

$$(1) \quad B : a_{i1}x_1 + \dots + a_{in}x_n + b_i = 0, \quad i = 1, \dots, m.$$

Тогава:

1. Векторите  $N_1, \dots, N_m$ , чиито координати спрямо  $K$  са  $N_i(a_{i1}, \dots, a_{in}), i = 1, \dots, m$ , са нормални на  $B$  и нормалното пространство на  $B$  е тяхната линейна обвивка.
2. (1) е общо уравнение на  $B \Leftrightarrow N_1, \dots, N_m$  са линейно независими, тоест когато  $(N_1, \dots, N_m)$  е базис на нормалното пространство на  $B$ .

*Доказателство:* Нека  $V$  е направляващото пространство на  $B$ .

1. Имаме  $v(\xi_1, \dots, \xi_n) \in V \Leftrightarrow a_{i1}\xi_1 + \dots + a_{in}\xi_n = 0, i = 1, \dots, m,$   
 $\Leftrightarrow \langle v, N_i \rangle = 0, i = 1, \dots, m,$  (защото  $K$  е ортонормирана)  $\Leftrightarrow v \perp N_i, i = 1, \dots, m.$   
 Следователно  $N_1, \dots, N_m \in V^\perp$ , тоест  $N_1, \dots, N_m$  са нормални на  $B$ .

Горната еквивалентност всъщност означава, че  $V = \{N_1, \dots, N_m\}^\perp$  и тъй като  $\{N_1, \dots, N_m\}^\perp = l(N_1, \dots, N_m)^\perp$ , то  $V = l(N_1, \dots, N_m)^\perp$ . Следователно  $V^\perp = l(N_1, \dots, N_m)^{\perp\perp} = l(N_1, \dots, N_m)$  и от това също е ясно, че  $N_1, \dots, N_m \in V^\perp$ .

2. (1) е общо уравнение на  $B \Leftrightarrow m = n - \dim B \Leftrightarrow m = n - \dim V \Leftrightarrow m = \dim V^\perp$   
 $\Leftrightarrow m = \dim l(N_1, \dots, N_m) \Leftrightarrow N_1, \dots, N_m$  са линейно независими, тоест когато  $(N_1, \dots, N_m)$  е базис на  $l(N_1, \dots, N_m) = V^\perp$ .  $\square$

**Твърдение 12** Нека  $P_0 \in A$ ,  $W$  е линейно подпространство на  $U$  и  $W = l(N_1, \dots, N_m)$ . Нека спрямо  $K$  координатите на  $P_0$  и  $N_1, \dots, N_m$  са  $P_0(x_1^0, \dots, x_n^0), N_i(a_{i1}, \dots, a_{in}), i = 1, \dots, m$ . Тогава съществува единствено афинно подпространство  $B$  на  $A$ , за което  $P_0 \in B$  и  $W$  е нормалното пространство на  $B$ , и спрямо  $K$  то има уравнения

$$(2) \quad B : a_{i1}(x_1 - x_1^0) + \dots + a_{in}(x_n - x_n^0) = 0, \quad i = 1, \dots, m.$$

В частност, ако  $(N_1, \dots, N_m)$  е базис на  $W$ , то (2) е общо уравнение на  $B$ .

*Доказателство:* Ако имаме афинно подпространство на  $A$ , което е моделирано върху линейното подпространство  $V$  на  $U$  и за което  $W$  е нормалното пространство, то  $W = V^\perp$  и следователно  $V = V^{\perp\perp} = W^\perp$ . Но ние знаем, че съществува единствено афинно подпространство  $B$  на  $A$ , което съдържа  $P_0$  и е моделирано върху  $W^\perp$ . И неговото нормално пространство ще е  $W^{\perp\perp} = W$ . Така че наистина съществува единствено афинно подпространство  $B$  на  $A$ , което съдържа  $P_0$  и има нормално пространство  $W$ .

Тъй като (2) е линейна система, то тя задава спрямо  $K$  някое афинно подпространство. То съдържа  $P_0$ , защото координатите на  $P_0$  очевидно удовлетворяват (2), а по 1. на Твърдение 11 нормалното му пространство е  $l(N_1, \dots, N_m)$ , тоест  $W$ . Значи това афинно подпространство е  $B$ , тоест наистина  $B$  се задава спрямо  $K$  с уравненията (2).

Последното изречение в твърдението следва от 2. на Твърдение 11.  $\square$

### Частни случаи:

1. Хиперравнина:

**Твърдение 11'** Нека хиперравнината  $B$  в  $A$  има спрямо  $K$  общо уравнение  $a_1x_1 + \dots + a_nx_n + b = 0$ . Тогава векторът  $N$ , чиито координати спрямо  $K$  са  $(a_1, \dots, a_n)$ , е нормален на  $B$  и образува базис на нормалното пространство на  $B$ , тоест нормалните вектори на  $B$  са векторите от вида  $\lambda N, \lambda \in \mathbb{R}$ .

**Твърдение 12'** Нека точката  $P_0 \in A$  и ненулевият вектор  $N \in U$  имат спрямо  $K$  координати  $P_0(x_1^0, \dots, x_n^0), N(a_1, \dots, a_n)$ . Тогава съществува единствена хиперравнина  $B$  в  $A$  през  $P_0$ , за която  $N$  е нормален вектор, и спрямо  $K$  тя има общо уравнение  $a_1(x_1 - x_1^0) + \dots + a_n(x_n - x_n^0) = 0$ .

2. Права в 2-мерно евклидово афинно пространство (в частност, в геометричната равнина):

В Твърдение 11' и Твърдение 12'  $n = 2$  и „хиперравнина“ се заменя с „права“.

3. Равнина в 3-мерно евклидово афинно пространство (в частност, в геометричното пространство):

В Твърдение 11' и Твърдение 12'  $n = 3$  и „хиперравнина“ се заменя с „равнина“.

4. Права в 3-мерно евклидово афинно пространство (в частност, в геометричното пространство):

Нека координатите са  $(x, y, z)$  вместо  $(x_1, x_2, x_3)$ .

**Твърдение 11'** Нека правата  $l$  в  $A$  има спрямо  $K$  общо уравнение

$$\begin{cases} A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0 \\ A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0 \end{cases}.$$

Тогава векторите  $N_1$  и  $N_2$ , чиито координати спрямо  $K$  са  $N_i(A_i, B_i, C_i)$ ,  $i = 1, 2$ , са нормални на  $l$  и образуват базис на нормалното пространство на  $l$ .

**Твърдение 12'** Нека точката  $P_0 \in A$  и линейно независимите вектори  $N_1, N_2 \in U$  имат спрямо  $K$  координати  $P_0(x_0, y_0, z_0)$ ,  $N_i(A_i, B_i, C_i)$ ,  $i = 1, 2$ . Тогава съществува единствена права  $l$  в  $A$  през  $P_0$ , за която  $N_1$  и  $N_2$  са нормални вектори, и спрямо  $K$  тя има общо уравнение

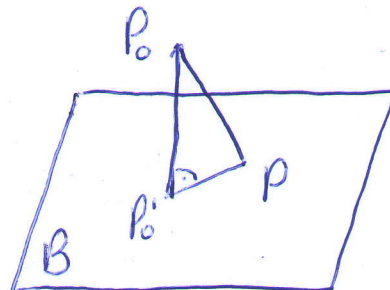
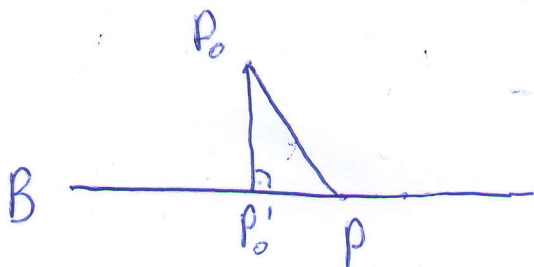
$$\begin{cases} A_1(x - x_0) + B_1(y - y_0) + C_1(z - z_0) = 0 \\ A_2(x - x_0) + B_2(y - y_0) + C_2(z - z_0) = 0 \end{cases}.$$

**Твърдение 13** Нека  $B$  е афинно подпространство на  $A$  и  $P_0 \in A$ . Тогава:

1. Съществува единствена точка  $P'_0 \in B$ , за която векторът  $\overrightarrow{P'_0P_0}$  е перпендикулярен на  $B$ .

2. Ако  $P \in B$ , то  $|PP_0| \geq |P'_0P_0|$  и  $\Leftrightarrow P = P'_0$ .

**Доказателство:** Ако ви е нужна някаква нагледна представа, можете да си мислите за права в геометричната равнина или геометричното пространство или за равнина в геометричното пространство.





Нека  $V$  е направляващото пространство на  $B$ .

1. Първо ще докажем единствеността, защото това ще ни подсети как да конструираме  $P'_0$  за да докажем съществуването.

Нека  $P'_0 \in B$  е такава, че  $\overrightarrow{P'_0 P_0} \perp B$ . Нека  $P \in B$ . Тогава  $\overrightarrow{PP_0} = \underbrace{\overrightarrow{PP'_0}}_{\in V} + \underbrace{\overrightarrow{P'_0 P_0}}_{\in V^\perp}$ . Това

означава, че относно разлагането  $U = V \oplus V^\perp$  имаме  $\overrightarrow{PP_0} = \overrightarrow{PP_0}^\parallel + \overrightarrow{PP_0}^\perp$ , където  $\overrightarrow{PP_0}^\parallel = \overrightarrow{PP'_0}$ ,  $\overrightarrow{PP_0}^\perp = \overrightarrow{P'_0 P_0}$ .

Ако и  $P \in B$  е такава, че  $\overrightarrow{PP_0} \perp B$ , то  $\overrightarrow{PP_0} \in V^\perp$  и следователно  $\overrightarrow{PP_0}^\parallel = 0$ , тоест  $\overrightarrow{PP'_0} = 0$ . Значи  $P = P'_0$ . С това единствеността е доказана.

Съществуване: Нека  $P$  е произволна точка от  $B$ . Нека относно разлагането  $U = V \oplus V^\perp$  имаме  $\overrightarrow{PP_0} = \overrightarrow{PP_0}^\parallel + \overrightarrow{PP_0}^\perp$ . Тъй като  $P \in B$  и  $\overrightarrow{PP_0}^\parallel \in V$ , то съществува единствена точка  $P'_0 \in B$  такава, че  $\overrightarrow{PP'_0} = \overrightarrow{PP_0}^\parallel$ . Следователно  $\overrightarrow{P'_0 P_0} = \overrightarrow{PP_0} - \overrightarrow{PP'_0} = \overrightarrow{PP_0} - \overrightarrow{PP_0}^\parallel = \overrightarrow{PP_0}^\perp \in V^\perp$ , тоест  $\overrightarrow{P'_0 P_0} \perp B$ . С това е доказано и съществуването.

2. За произволно  $P \in B$  имаме както по-горе  $\overrightarrow{PP_0} = \underbrace{\overrightarrow{PP'_0}}_{\in V} + \underbrace{\overrightarrow{P'_0 P_0}}_{\in V^\perp}$ . Тогава от теоремата

на Питагор получаваме  $|\overrightarrow{PP_0}|^2 = |\overrightarrow{PP'_0}|^2 + |\overrightarrow{P'_0 P_0}|^2 \geq |\overrightarrow{P'_0 P_0}|^2$  и  $\Leftrightarrow |\overrightarrow{PP'_0}| = 0$ , тоест когато  $\overrightarrow{PP'_0} = 0$ . Следователно  $|PP_0| \geq |P'_0 P_0|$  и  $\Leftrightarrow P = P'_0$ .  $\square$

**Определение 5** Нека  $B$  е афинно подпространство на  $A$  и  $P_0 \in A$ . Тогава единствената точка  $P'_0 \in B$ , за която векторът  $\overrightarrow{P'_0 P_0}$  е перпендикулярен на  $B$ , се нарича *ортогонална проекция на  $P_0$  върху  $B$* , а  $|P'_0 P_0|$  се нарича *разстояние от  $P_0$  до  $B$*  и се означава с  $d(P_0, B)$ .

**Пример 4** Нека  $P_0 \in B$ . Тогава  $\overrightarrow{P_0 P_0} = 0$  е перпендикулярен на  $B$  и следователно  $P'_0 = P_0$  и  $d(P_0, B) = |P_0 P'_0| = 0$ .

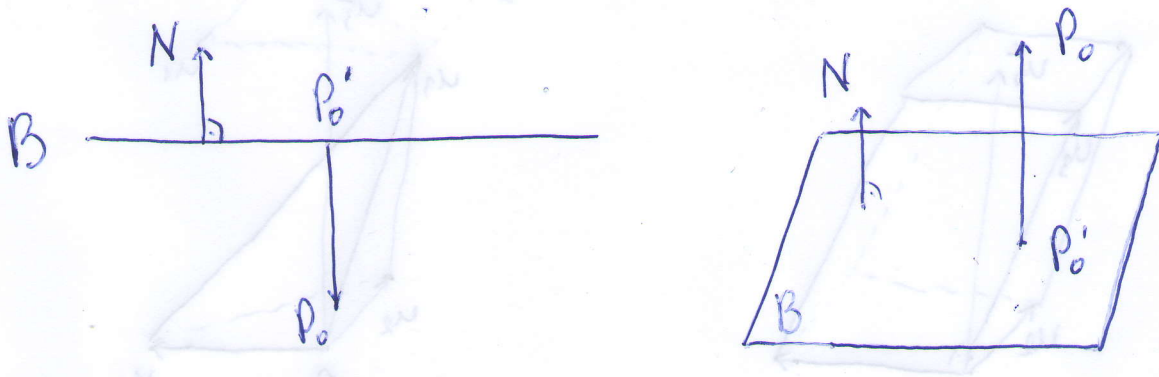
Използвайки въведената в Определение 5 терминология, от Твърдение 13 директно получаваме:

**Твърдение 14** Ако  $B$  е афинно подпространство на  $A$  и  $P_0 \in A$ , то  $\min\{|PP_0| : P \in B\}$  съществува, достига се за ортогоналната проекция  $P'_0$  на  $P_0$  върху  $B$  и е равен на разстоянието от  $P_0$  до  $B$ .

**Твърдение 15** Нека спрямо  $K$  хиперравнината  $B$  в  $A$  има общо уравнение  $a_1 x_1 + \dots + a_n x_n + b = 0$ , а точката  $P_0 \in A$  има координатен вектор  $x^0$ . Означаваме  $F(x) = a_1 x_1 + \dots + a_n x_n + b$ . Тогава  $d(P_0, B) = \frac{|F(x^0)|}{\sqrt{a_1^2 + \dots + a_n^2}}$ , а ортогоналната проекция

$P'_0$  на  $P_0$  върху  $B$  има спрямо  $K$  координатен вектор  $x' = x^0 - \frac{F(x^0)}{a_1^2 + \dots + a_n^2} \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$ .

*Доказателство:* Ако ви е нужна някаква нагледна представа, можете да си мислите за права в геометричната равнина или за равнина в геометричното пространство.



По Твърдение 11' векторът  $N$ , чиито координати спрямо  $K$  са  $(a_1, \dots, a_n)$ , е нормален на  $B$  и образува базис на нормалното пространство на  $B$ . Тъй като и  $\overrightarrow{P'_0P_0}$  е нормален на  $B$ , то съществува единствено  $\lambda \in \mathbb{R}$  такова, че  $\overrightarrow{P'_0P_0} = \lambda N$ . Следователно

$$d(P_0, B) = \left| \overrightarrow{P'_0P_0} \right| = |\lambda| \cdot |N| = |\lambda| \cdot \sqrt{a_1^2 + \dots + a_n^2}.$$

Нека координатният вектор спрямо  $K$  на  $P'_0$  е  $x'$ . Тогава координатният вектор спрямо  $K$  на  $\overrightarrow{P'_0P_0}$  е  $x^0 - x'$  и от  $\overrightarrow{P'_0P_0} = \lambda N$  получаваме  $x^0 - x' = \lambda \cdot \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$ . Следователно

$$x' = x^0 - \lambda \cdot \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}, \text{ тоест } x'_i = x_i^0 - \lambda a_i, i = 1, \dots, n.$$

Значи за да намерим  $d(P_0, B)$  и  $x'$  е достатъчно да определим  $\lambda$ .

От  $P'_0 \in B$  следва  $F(x') = 0$ , тоест  $\sum_{i=1}^n a_i x'_i + b = 0$ . Значи  $\sum_{i=1}^n a_i (x_i^0 - \lambda a_i) + b = 0$ ,

$$\text{тоест } \underbrace{\left( \sum_{i=1}^n a_i x_i^0 + b \right)}_{F(x^0)} - \lambda \sum_{i=1}^n a_i^2 = 0. \text{ Следователно } \lambda = \frac{F(x^0)}{\sum_{i=1}^n a_i^2}. \text{ Така получаваме}$$

$$d(P_0, B) = |\lambda| \cdot \sqrt{\sum_{i=1}^n a_i^2} = \frac{|F(x^0)|}{\sqrt{\sum_{i=1}^n a_i^2}}, \quad x' = x^0 - \lambda \cdot \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = x^0 - \frac{F(x^0)}{\sum_{i=1}^n a_i^2} \cdot \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}. \quad \square$$

**Забележка 4** Тъй като за дължината на нормалния вектор  $N(a_1, \dots, a_n)$  на  $B$  имаме  $|N| = \sqrt{a_1^2 + \dots + a_n^2}$ , то  $\overrightarrow{P_0'P_0} = \frac{F(x^0)}{\sqrt{a_1^2 + \dots + a_n^2}} \frac{N}{|N|}$ . Числото  $\delta(P_0, B) = \frac{F(x^0)}{\sqrt{a_1^2 + \dots + a_n^2}}$  се нарича *ориентирано разстояние от  $P_0$  до  $B$* . Имаме  $d(P_0, B) = |\delta(P_0, B)|$ . Също, отворените полупространства относно  $B$  са  $\{P_0(x^0) \in A : F(x^0) > 0\}$  и  $\{P_0(x^0) \in A : F(x^0) < 0\}$  и следователно те могат да се напишат и като  $\{P_0 \in A : \delta(P_0, B) > 0\}$  (тоест отвореното полупространство, в което „сочи“  $N$ ) и  $\{P_0 \in A : \delta(P_0, B) < 0\}$  (тоест отвореното полупространство, в което „сочи“  $-N$ ).

**Забележка 5** Ако нормалният вектор  $N(a_1, \dots, a_n)$  на  $B$  е единичен, то уравнението  $a_1x_1 + \dots + a_nx_n + b = 0$  се нарича *нормално уравнение на  $B$  спрямо  $K$*  и  $d(P_0, B) = |F(x^0)|$ .

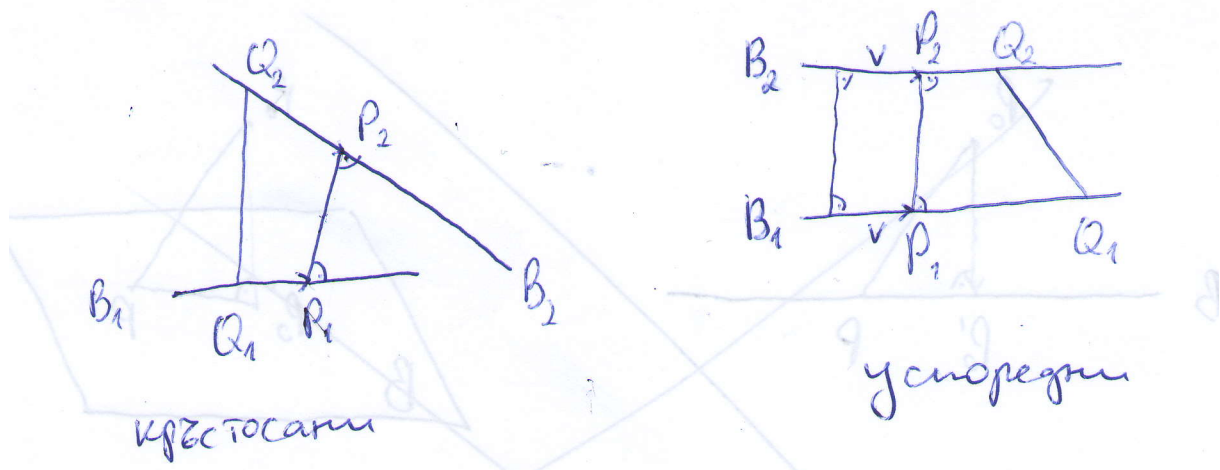
### Частни случаи:

1. Права в 2-мерно евклидово афинно пространство (в частност, в геометричната равнина):  
В Твърдение 15 и забележките след него  $n = 2$  и „хиперравнина“ се заменя с „права“, а „полупространство“ с „полуравнина“.
2. Равнина в 3-мерно евклидово афинно пространство (в частност, в геометричното пространство):  
В Твърдение 15 и забележките след него  $n = 3$  и „хиперравнина“ се заменя с „равнина“.

**Твърдение 16** Нека  $B_1$  и  $B_2$  са афинни подпространства на  $A$ , моделирани съответно върху линейните пространства  $V_1$  и  $V_2$ . Тогава:

1. Съществуват точки  $P_1 \in B_1$ ,  $P_2 \in B_2$ , за които векторът  $\overrightarrow{P_1P_2}$  е перпендикулярен на  $B_1$  и  $B_2$ .
2. Векторът  $\overrightarrow{P_1P_2}$  в 1. е единствен, тоест ако  $Q_1 \in B_1$ ,  $Q_2 \in B_2$  са такива, че  $\overrightarrow{Q_1Q_2}$  е перпендикулярен на  $B_1$  и  $B_2$ , то  $\overrightarrow{Q_1Q_2} = \overrightarrow{P_1P_2}$ .
3. Точките  $P_1$  и  $P_2$  в 1. са единствени  $\Leftrightarrow V_1 \cap V_2 = \{0\}$ .
4. Ако  $Q_1 \in B_1$ ,  $Q_2 \in B_2$ , то  $|\overrightarrow{Q_1Q_2}| \geq |P_1P_2|$  и  $= \Leftrightarrow \overrightarrow{Q_1Q_2}$  е перпендикулярен на  $B_1$  и  $B_2$ , тоест когато  $\overrightarrow{Q_1Q_2} = \overrightarrow{P_1P_2}$  (поради 2.).

*Доказателство:* Ако ви е нужна някаква нагледна представа, можете да си мислите за прави в геометричното пространство.



Първо ще докажем 2., 3., 4., защото това ще ни подсети как да конструираме  $P_1$  и  $P_2$  в 1..

Нека  $P_1 \in B_1$ ,  $P_2 \in B_2$  са като в 1., тоест  $\overrightarrow{P_1P_2} \perp B_1, B_2$ .

Нека  $Q_1 \in B_1$ ,  $Q_2 \in B_2$ . Тогава

$$\overrightarrow{Q_1Q_2} = \overrightarrow{Q_1P_1} + \overrightarrow{P_1P_2} + \underbrace{\overrightarrow{P_2Q_2}}_{-\overrightarrow{Q_2P_2}} = \underbrace{\left( \overrightarrow{Q_1P_1} - \overrightarrow{Q_2P_2} \right)}_{\in V_1 + V_2} + \underbrace{\overrightarrow{P_1P_2}}_{\in V_1^\perp \cap V_2^\perp = (V_1 + V_2)^\perp}.$$

Следователно относно разлагането  $U = (V_1 + V_2) \oplus (V_1 + V_2)^\perp$  имаме  $\overrightarrow{Q_1Q_2} = \overrightarrow{Q_1Q_2}^\parallel + \overrightarrow{Q_1Q_2}^\perp$ , където  $\overrightarrow{Q_1Q_2}^\parallel = \overrightarrow{Q_1P_1} - \overrightarrow{Q_2P_2}$ ,  $\overrightarrow{Q_1Q_2}^\perp = \overrightarrow{P_1P_2}$ .

2. Нека  $Q_1 \in B_1$ ,  $Q_2 \in B_2$  са такива, че  $\overrightarrow{Q_1Q_2} \perp B_1, B_2$ . Следователно  $\overrightarrow{Q_1Q_2} \in V_1^\perp \cap V_2^\perp = (V_1 + V_2)^\perp$ . Значи  $\overrightarrow{Q_1Q_2} = \overrightarrow{Q_1Q_2}^\perp = \overrightarrow{P_1P_2}$ . С това 2. е доказано.

3. Нека отново  $Q_1 \in B_1$ ,  $Q_2 \in B_2$  са такива, че  $\overrightarrow{Q_1Q_2} \perp B_1, B_2$ . От доказаното в 2. тогава имаме  $\overrightarrow{Q_1Q_2} \in (V_1 + V_2)^\perp$  и следователно  $\overrightarrow{Q_1Q_2}^\parallel = 0$ , тоест  $\overrightarrow{Q_1P_1} - \overrightarrow{Q_2P_2} = 0$ . Значи  $\underbrace{\overrightarrow{Q_1P_1}}_{\in V_1} = \underbrace{\overrightarrow{Q_2P_2}}_{\in V_2} \in V_1 \cap V_2$ .

Нека  $V_1 \cap V_2 = \{0\}$ . Тогава  $\overrightarrow{Q_1P_1} = 0 = \overrightarrow{Q_2P_2}$ . Следователно  $Q_1 = P_1$  и  $Q_2 = P_2$ , тоест получаваме единствеността на  $P_1$  и  $P_2$ .

Обратно, нека  $V_1 \cap V_2 \neq \{0\}$ . Тогава съществува  $v \in V_1 \cap V_2$ ,  $v \neq 0$ . Тъй като  $P_1 \in B_1$  и  $v \in V_1$ , то съществува единствена точка  $Q_1 \in B_1$  такава, че  $\overrightarrow{Q_1P_1} = v$ . Аналогично, тъй като  $P_2 \in B_2$  и  $v \in V_2$ , то съществува единствена точка  $Q_2 \in B_2$  такава, че  $\overrightarrow{Q_2P_2} = v$ . Поради  $v \neq 0$  имаме  $Q_1 \neq P_1$ ,  $Q_2 \neq P_2$ . Следователно

$$\overrightarrow{Q_1Q_2} = \left( \overrightarrow{Q_1P_1} - \overrightarrow{Q_2P_2} \right) + \overrightarrow{P_1P_2} = (v - v) + \overrightarrow{P_1P_2} = \overrightarrow{P_1P_2} \perp B_1, B_2.$$

Значи при  $V_1 \cap V_2 \neq \{0\}$  точките  $P_1$  и  $P_2$  в 1. не са единствени.

С това 3. е доказано.

4. Нека  $Q_1 \in B_1, Q_2 \in B_2$ . Както видяхме по-горе,  $\overrightarrow{Q_1 Q_2} = \underbrace{(\overrightarrow{Q_1 P_1} - \overrightarrow{Q_2 P_2})}_{\in V_1 + V_2} + \underbrace{\overrightarrow{P_1 P_2}}_{\in (V_1 + V_2)^\perp}$ .

Тогава от теоремата на Питагор получаваме  $|\overrightarrow{Q_1 Q_2}|^2 = |\overrightarrow{Q_1 P_1} - \overrightarrow{Q_2 P_2}|^2 + |\overrightarrow{P_1 P_2}|^2 \geq |\overrightarrow{P_1 P_2}|^2$  и  $\Leftrightarrow \overrightarrow{Q_1 P_1} - \overrightarrow{Q_2 P_2} = 0$ , тоест когато  $\overrightarrow{Q_1 Q_2} = \overrightarrow{P_1 P_2}$ . Следователно  $|Q_1 Q_2| \geq |P_1 P_2|$  и  $\Leftrightarrow \overrightarrow{Q_1 Q_2} = \overrightarrow{P_1 P_2}$ , тоест когато  $Q_1 Q_2 \perp B_1, B_2$  (поради 2.). С това е доказано 4..

1. Нека  $Q_1 \in B_1, Q_2 \in B_2$  са произволни. Нека относно разлагането  $U = (V_1 + V_2) \oplus (V_1 + V_2)^\perp$  имаме  $\overrightarrow{Q_1 Q_2} = \overrightarrow{Q_1 Q_2}^\parallel + \overrightarrow{Q_1 Q_2}^\perp$ . Тъй като  $\overrightarrow{Q_1 Q_2}^\parallel \in V_1 + V_2$ , то съществуват  $v_1 \in V_1, v_2 \in V_2$  такива, че  $\overrightarrow{Q_1 Q_2}^\parallel = v_1 + v_2$ . От  $Q_1 \in B_1, v_1 \in V_1$  следва, че съществува единствена точка  $P_1 \in B_1$  такава, че  $\overrightarrow{Q_1 P_1} = v_1$ . Аналогично, от  $Q_2 \in B_2, -v_2 \in V_2$  следва, че съществува единствена точка  $P_2 \in B_2$  такава, че  $\overrightarrow{Q_2 P_2} = -v_2$ . Следователно

$$\begin{aligned} \overrightarrow{P_1 P_2} &= \overrightarrow{Q_1 Q_2} - (\overrightarrow{Q_1 P_1} - \overrightarrow{Q_2 P_2}) = \overrightarrow{Q_1 Q_2} - (v_1 + v_2) = \overrightarrow{Q_1 Q_2} - \overrightarrow{Q_1 Q_2}^\parallel \\ &= \overrightarrow{Q_1 Q_2}^\perp \in (V_1 + V_2)^\perp = V_1^\perp \cap V_2^\perp. \end{aligned}$$

Значи  $\overrightarrow{P_1 P_2} \perp B_1, B_2$ . С това е доказано и 1.. □

**Определение 6** Нека  $B_1$  и  $B_2$  са афинни подпространства на  $A$ . Тогава  $|P_1 P_2|$ , където  $P_1 \in B_1, P_2 \in B_2$  и  $\overrightarrow{P_1 P_2}$  е перпендикулярен на  $B_1$  и  $B_2$ , се нарича *разстояние между  $B_1$  и  $B_2$*  и се означава с  $d(B_1, B_2)$ .

(Дефиницията е коректна: Точки  $P_1$  и  $P_2$  с нужните свойства съществуват по 1. на Твърдение 16, а независимостта от избора на  $P_1$  и  $P_2$  следва от 2. на Твърдение 16.)

**Пример 5** Нека  $B_1 \cap B_2 \neq \emptyset$ . Тогава, ако  $P_0 \in B_1 \cap B_2$ , то  $\overrightarrow{P_0 P_0} = 0$  е перпендикулярен на  $B_1$  и  $B_2$  и следователно  $d(B_1, B_2) = |P_0 P_0| = 0$ .

Използвайки въведената в Определение 6 терминология, от Твърдение 16 директно получаваме:

**Твърдение 17** Ако  $B_1$  и  $B_2$  са афинни подпространства на  $A$ , то  $\min\{|P_1 P_2| : P_1 \in B_1, P_2 \in B_2\}$  съществува и е равен на разстоянието между  $B_1$  и  $B_2$ .

**Забележка 6** Нещата за разстояние от точка до афинно подпространство са частен случай на нещата за разстояние между афинни подпространства: В Твърдение 16, Определение 6 и Твърдение 17 взимаме  $B_1 = B, B_2 = \{P_0\}$  и получаваме съответно Твърдение 13, Определение 5 и Твърдение 14.

### 3 Детерминанта на Грам. Обем на паралелепипед и на симплекс

#### Детерминанта на Грам

Нека  $U$  е евклидово линейно пространство.

**Определение 7** Матрица на Грам на системата вектори  $u_1, \dots, u_k \in U$  се нарича  $k \times k$ -матрицата  $G(u_1, \dots, u_k)$ , чийто  $(i, j)$ -ти елемент е  $\langle u_i, u_j \rangle$ , тоест

$$G(u_1, \dots, u_k) = \begin{pmatrix} \langle u_1, u_1 \rangle & \langle u_1, u_2 \rangle & \dots & \langle u_1, u_k \rangle \\ \langle u_2, u_1 \rangle & \langle u_2, u_2 \rangle & \dots & \langle u_2, u_k \rangle \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \langle u_k, u_1 \rangle & \langle u_k, u_2 \rangle & \dots & \langle u_k, u_k \rangle \end{pmatrix}.$$

$\det G(u_1, \dots, u_k)$  се нарича детерминанта на Грам на системата вектори  $u_1, \dots, u_k$ .

**Лема 1** Нека  $u_1, \dots, u_k, v \in U$  и  $v^\perp$  е ортогоналната към  $l(u_1, \dots, u_k)$  компонента на  $v$  (която съществува, защото  $l(u_1, \dots, u_k)$  е крайномерно). Тогава  $\det G(u_1, \dots, u_k, v) = \det G(u_1, \dots, u_k) \cdot |v^\perp|^2$ .

*Доказателство:* Тъй като  $l(u_1, \dots, u_k)$  е крайномерно, то

$$U = l(u_1, \dots, u_k) \oplus l(u_1, \dots, u_k)^\perp.$$

Нека относно това разлагане  $v = v^\parallel + v^\perp$ . Тъй като  $v^\parallel \in l(u_1, \dots, u_k)$ , то  $v^\parallel = \sum_{j=1}^k \lambda_j u_j$

за някои  $\lambda_j \in \mathbb{R}$ ,  $j = 1, \dots, k$ . Имаме

$$\begin{aligned} \langle u_i, v \rangle &= \langle u_i, v^\parallel \rangle + \underbrace{\langle u_i, v^\perp \rangle}_{=0} = \sum_{j=1}^k \lambda_j \langle u_i, u_j \rangle, \quad i = 1, \dots, k, \\ \langle v, v \rangle &= \langle v, v^\parallel \rangle + \langle v, v^\perp \rangle = \sum_{j=1}^k \lambda_j \langle v, u_j \rangle + \underbrace{\langle v^\parallel, v^\perp \rangle}_{=0} + \langle v^\perp, v^\perp \rangle = \sum_{j=1}^k \lambda_j \langle v, u_j \rangle + |v^\perp|^2. \end{aligned}$$

Значи  $(k+1)$ -вият стълб на  $G(u_1, \dots, u_k, v)$  е

$$\sum_{j=1}^k \lambda_j (j\text{-ти стълб на } G(u_1, \dots, u_k, v)) + \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ |v^\perp|^2 \end{pmatrix}.$$

Следователно, изваждайки  $\sum_{j=1}^k \lambda_j$  ( $j$ -ти стълб на  $G(u_1, \dots, u_k, v)$ ) от  $(k+1)$ -вия стълб на  $G(u_1, \dots, u_k, v)$ , получаваме

$$\begin{aligned} \det G(u_1, \dots, u_k, v) &= \det \begin{pmatrix} \langle u_1, u_1 \rangle & \dots & \langle u_1, u_k \rangle & 0 \\ \vdots & & \vdots & \vdots \\ \langle u_k, u_1 \rangle & \dots & \langle u_k, u_k \rangle & 0 \\ \langle v, u_1 \rangle & \dots & \langle v, u_k \rangle & |v^\perp|^2 \end{pmatrix} \\ &= \det \begin{pmatrix} \langle u_1, u_1 \rangle & \dots & \langle u_1, u_k \rangle \\ \vdots & & \vdots \\ \langle u_k, u_1 \rangle & \dots & \langle u_k, u_k \rangle \end{pmatrix} \cdot |v^\perp|^2 = \det G(u_1, \dots, u_k) \cdot |v^\perp|^2. \quad \square \end{aligned}$$