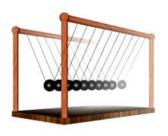
#### TEMA №13

# Физика





### Съдържание

#### Тема 13: Физика

- Плавност
- Вибрация
- Топане
- Свободно летене
- Скачане
- Вълни

# Плавност



### Физика

### Физика в компютърната графика

- Създава чувство за реалност
- Поддържа естествено поведение на обектите

#### Често

 Физичните явления се моделират приближено – физически неточно, но визуално приемливо



### Физични закони

#### Често използвани закони и явления

- Запазване на енергията
- Триене и съпротивления
- Привличане и гравитация
- Инерция

#### Движенията винаги са плавни

 Изключение – удар в твърдо тяло (ама и това изключение не е изключение)



### Плавност

#### Плавни движения

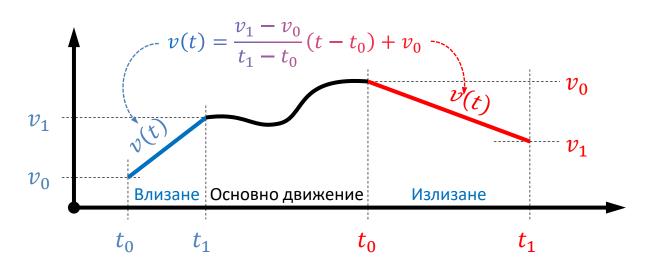
- Плавно тръгване и спиране
- Плавна промяна на разстояние

#### Реализация

- Линейна
- Полиномиална
- Експоненциална/логаритмична
- Тригонометрична

#### Линейна плавност

 Параметърът се променя линейно до достигане на желаната стойност

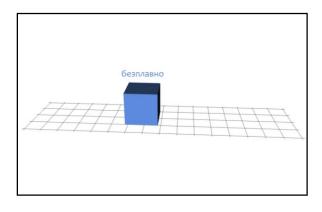


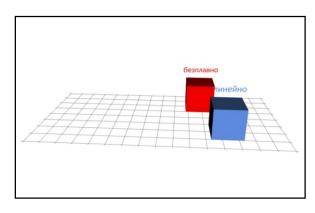


## Пример

#### Засилване и спиране

- Без заглаждане
- С линейно заглаждане







# Проблем

#### Проблем на линейната плавност

 Случва се да се възприема като не чак толкова естествена

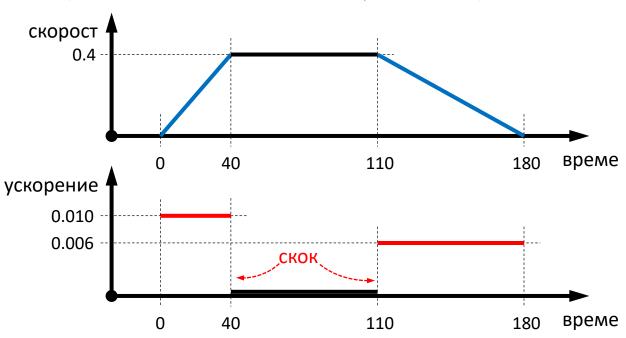
#### Човек има инстинктивен усет към

- Пространството
- Първата му производна (скоростта)
- Втората му производна (ускорението)

#### В примера с линейната промяна

– Ускорението "скача" рязко

(математически – не е непрекъснато)





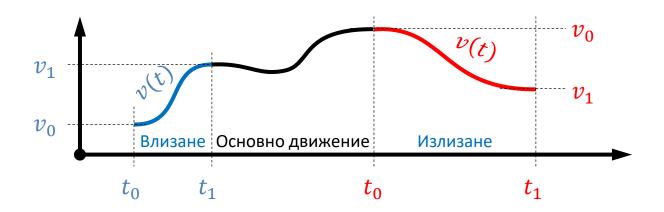
### Нелинейна плавност

#### Нелинейна плавност

- Използваме друга функция за постигане на плавност
- Според конкретния случай избираме полиномиална, тригонометрична, експоненциална

### Тригонометрична плавност

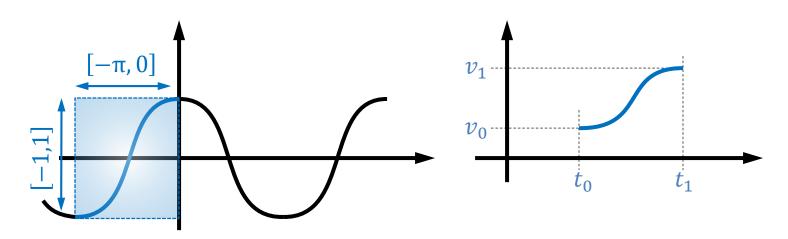
- Използваме фрагменти от  $\cos x$
- Може и от  $\sin x$ , ако искаме да съгрешим



- Изрязваме желан фрагмент
- Трансформираме го до желаната форма

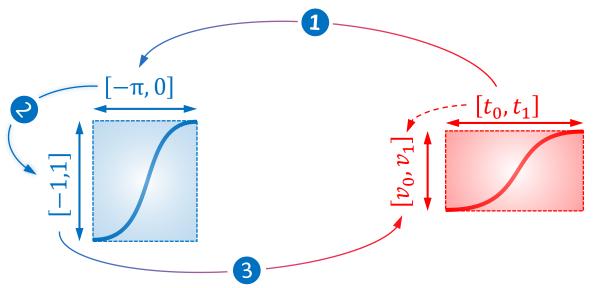
$$v(t) = \frac{1}{2}(v_1 + v_0) + \frac{1}{2}(v_1 - v_0)\cos\frac{t - t_0}{t_1 - t_0}\pi$$

като 
$$v(t_0) = v_0$$
 и  $v(t_1) = v_1$ 



#### Как намираме тази формула?

- Стъпка 1:  $t \in [t_0, t_1]$  преобразуваме в  $[-\pi, 0]$
- Стъпка 2: смятаме соѕ ∈ [-1,1]
- Стъпка 3: резултатът преобразуваме във  $[v_0, v_1]$



- Стъпка 1: 
$$[t_0,t_1]$$
 в  $[-\pi,0]$   $[t_0,t_1] \xrightarrow{-t_0} [0,t_1-t_0] \xrightarrow{1/t_1-t_0} [0,1] \xrightarrow{-1} [-1,0] \xrightarrow{\pi} [-\pi,0]$  (до тук имаме израза  $\left(\frac{t-t_0}{t_1-t_0}-1\right)\pi$ , т.е. $\frac{t-t_1}{t_1-t_0}\pi$ )

 $[-\pi,0] \stackrel{cos}{\longrightarrow} [-1,1]$ 

- Стъпка 2:  $[-\pi,0]$  в [-1,1]

(изразът вече става 
$$\cos\frac{t-t_1}{t_1-t_0}\pi$$
)

– Стъпка 3: 
$$[-1,1]$$
 във  $[v_0, v_1]$ 

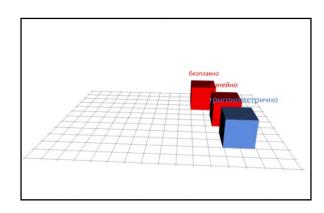
$$[-1,1] \xrightarrow{+1} [0,2] \xrightarrow{\frac{v_1-v_0}{2}} [0,v_1-v_0] \xrightarrow{+v_0} [v_0,v_1]$$

(така достигаме до израза 
$$v_0 + \frac{1}{2}(v_1 - v_0)\left(1 + \cos\frac{t - t_1}{t_1 - t_0}\pi\right)$$
)

– След механично преобразуване получаваме:

$$v(t) = \frac{v_1 + v_0}{2} + \frac{v_1 - v_0}{2} \cos \frac{t - t_1}{t_1 - t_0} \pi$$

– Да сравним с линейно заглаждане

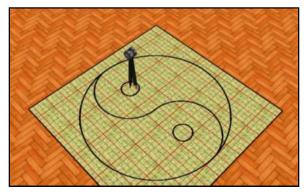




### Пример

#### Пример с плавно движение

– Пергел рисуващ ин-ян



"Compass drawing Yin-Yang" <a href="http://youtu.be/H4UfFBaWGVE">http://youtu.be/H4UfFBaWGVE</a>

# Вибрация

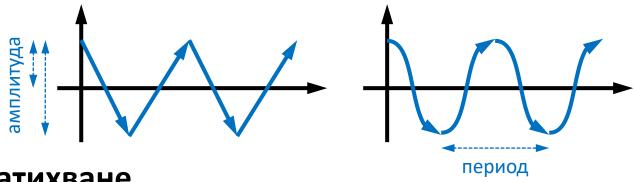




# Вибрация

#### Вибрация – периодично трептене

Амплитуда+период (дължина, честота)



#### Затихване

- Симулира загуба на енергия
- Ние си избираме как

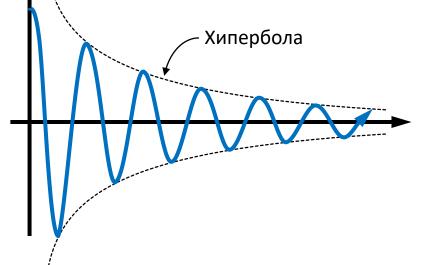


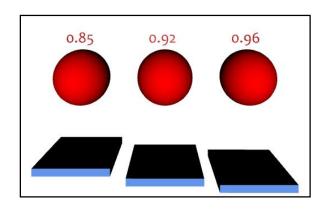
# Загуба на енергия

#### Най-често намаляване с коефициент

– Начална амплитуда  $a_0$  и  $0 \ll k < 1$ 

– На всяка стъпка (не период!)  $a_i=ka_{i-1}$ 





### Различни k според материята

- Близки до 1 силно стегната материя
- Не толкова близки еластична материя

#### **Трептенето**

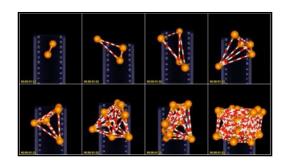
- Винаги го има, но не се вижда  $a_i \approx 0$
- При удар сменяме текущата амплитуда



### Пример

#### Пример с вибрации

- Еластични системи
- Вибрация на секундната стрелка



"Lab experiments with elastic blobs" <a href="http://youtu.be/lAlvYxAMoLk">http://youtu.be/lAlvYxAMoLk</a>



"Being punished for the recess" <a href="http://youtu.be/XfBdOg-p\_zU">http://youtu.be/XfBdOg-p\_zU</a>

# Топане





### Топане

#### Физическа представа

- Падащ предмет с дадена скорост
- При удар векторът на скоростта се отразява

#### Топане

- Най-често с хоризонтална повърхност
- Обръщане на знака на z-компонентата на скоростта



### Идеи за реализация

#### При физическа точност

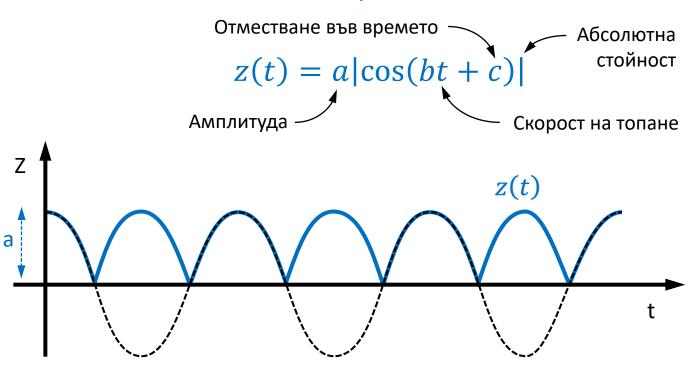
- Използваме уравнения от балистиката
- Отчитаме маса, скорост и земно привличане

#### При симулация

- Можем да заменим топането с  $\cos t$
- Физически грешно, но визуално приемливо

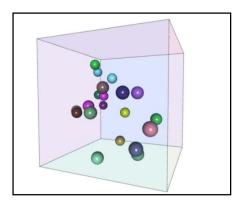
#### Формула на топането

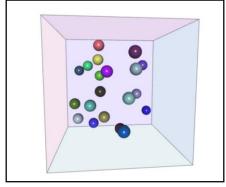
- Може както със  $\sin t$ , така и с  $\cos t$ 

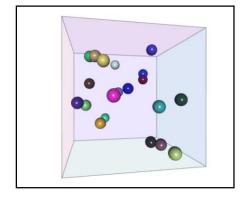


### Примери с топчета в куб

- Отблъскване от стени
- Симулиране на вертикално топане
- Топане с отблъскване







# Свободно летене



## Свободно летене

#### Изисквания

- Начално положение и скорост
- Влияние само на гравитацията

#### Частни случаи

- Балистика колинеарна гравитация (т.е. безкрайно отдалечен център)
- Орбитална механика точкова гравитация (т.е. крайно отдалечен)

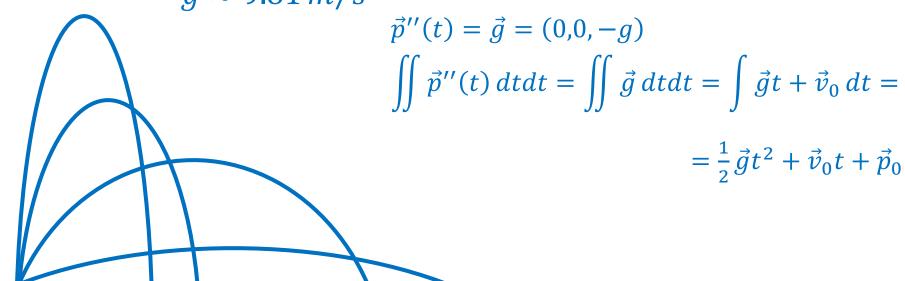
### Орбитална механика

– Траекториите са конични сечения



#### Балистика

- Траекториите са параболи
- Начална позиция  $\vec{p}_0$ , скорост  $\vec{v}_0$  и земно ускорение  $g \approx 9.81 \, m/s^2$

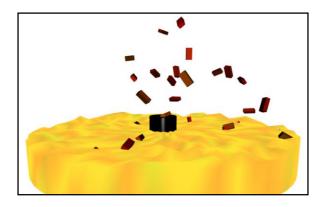




### Пример

#### Фонтан от тухли

- Тухли изригват в случайна посока
- Всяка се движи по парабола



## Балистична парабола

#### Изчисляване на параболата

- Чрез уравнението спрямо началните параметри  $\vec{p}(t) = \frac{1}{2} \vec{g} t^2 + \vec{v}_0 t + \vec{p}_0$
- Чрез постъпково изчисление спрямо текущите параметри, с риск от акумулиране на грешка
    $\vec{a} = const$

$$\vec{g} = const$$

$$\vec{v}_i = \vec{v}_{i-1} + \vec{g}$$

$$\vec{p}_i = \vec{p}_{i-1} + \vec{v}$$



# Задача за 2 бонус-точки

### Най-вътрешната орбита е елипса

 Защо тогава като хвърлим тухла тя лети по парабола, а не по елипса?



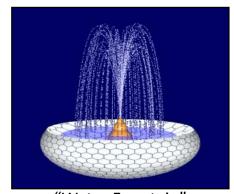




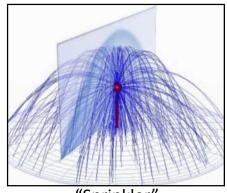
### Примери

#### Балистични примери

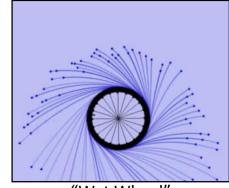
 Параболи апроксимирани с елипси, пръскалка във всички посоки и въртящо се мокро колело



"Water Fountain"



"Sprinkler"



"Wet Wheel"

http://youtu.be/Z7HxlTALKTE http://youtu.be/CKSXVkjntXg http://youtu.be/Y2pujOMQJcg

## Скачане



### Скачане

### Моделиране на скачане

- По същество това е балистична крива
- Точен модел с парабола
- Приближени модели с елипса или с  $\cos x$

### При (пре-)скачане

 Обикновено се извършва в по-ранен момент спрямо евентуалния удар



### Идея

#### Налични обекти

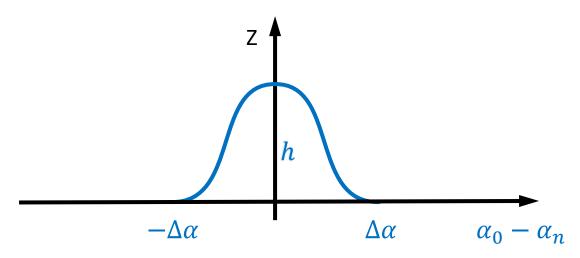
- Преграда, която се върти
- Обект, който я прескача

### Идея за реализация

- Работим в полярни координати
- Ъгъл на обект  $lpha_0$ , на преграда  $lpha_n$
- Когато двата ъгъла станат близки, обектът скача

### Ще използваме хитрост

- Гледаме ъгловото разстояние  $lpha_0$   $lpha_n$
- Ако $-\Delta \alpha \le \alpha_0 \alpha_n \le \Delta \alpha$  то  $z(\alpha) = h \cos(\alpha_0 \alpha_n)$
- Височината на скока е h, а  $\Delta \alpha$  определя колко предварително се скача

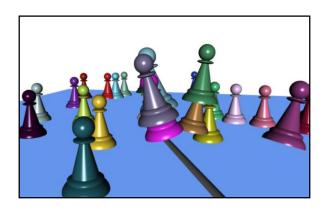




### Реализация

### Много скачащи пешки

 Всяка се интересува единствено от ъгловото разстояние до преградата



## Вълни





### Задача

### Модел на водна повърхност

- Има вълни (като в басейн
- Физически модел прекалено сложен

### Опростен модел

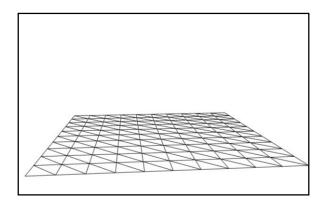
- Мрежа от точки
- Точките се движат нагоре-надолу
- Движат се случайно, но не изцяло случайно



### Реализация

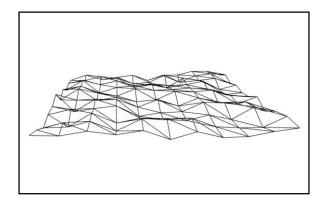
### Начална конструкция

- Имаме мрежа от точки
- Движение нагоре-надолу  $y(t) = \sin t$
- Всички го правят заедно 🕾



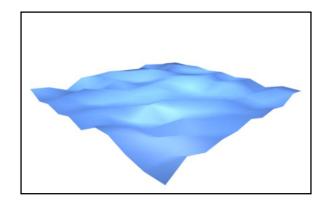
### Подобрена (уж) конструкция

- Добавяме случайно отместване на синусоидата с не е грешка — число от 0 до  $2\pi$ :  $y(t) = \sin(t + \psi(2\pi))$ 
  - Резилтатът е хаотичен и се губи ролята на  $\sin x$
  - Ето го резилтатът



### Последен вариант

- Случайността се определя еднократно за всяка точка  $\psi_{i,j} = \psi(2\pi)$
- При вълнение отместванията не се променят  $z_{i,j} = \sin(t + \psi_{i,j})$
- Резултатът е по-приемлив

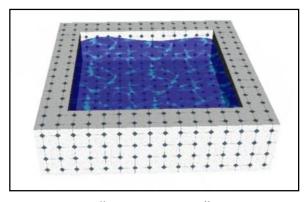




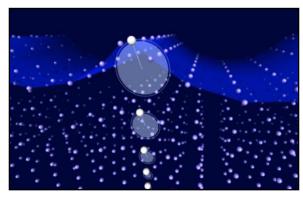
### Пример

#### Пример с водни вълни

- Апроксимирана чрез сплайн-повърхнина
- Физичен модел на кръгово движение



"Water waves" <a href="http://youtu.be/lx6XUzG0Dt4">http://youtu.be/lx6XUzG0Dt4</a>



"Water waves" <a href="http://youtu.be/fSwKRiPf7VE">http://youtu.be/fSwKRiPf7VE</a>



### Хоризонтални вълни

### Нова задача

- Модел на ливада с тревички
- Духа средно силен вятър

### Идея

- Същата, като при вълните в басейн
- Но с допълнение: съседни тревички трябва да се вълнуват почти синхронно



### Решение

### Разглеждаме матрица от тревички

- Тревичка  $T_{i,j}$  има отместване във времето  $\Delta_{i,j}$
- За съседни треви, отместванията трябва да са близки (с точност  $\varepsilon$ )

$$\begin{aligned} \left| \Delta_{i,j} - \Delta_{i+1,j} \right| &< \varepsilon \\ \left| \Delta_{i,j} - \Delta_{i,j+1} \right| &< \varepsilon \end{aligned}$$

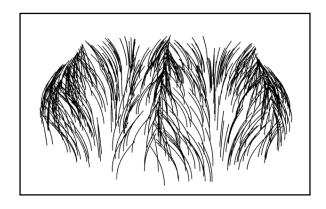
 Не бива да забравяме, че тревичките се вълнуват двумерно, а не едномерно

### Ако сме достатъчно луди

- Ще направим невидима водна повърхност
- Вертикалното водно отместване дава ъгловото отместване на тревичка
- За плавност вместо случайно начално отместване има отместване, зависещо от мястото на тревичката  $\psi_{i,j} = a_{\Psi} \sin(b_{\Psi} i + c_{\Psi})$
- Коефициентите избираме такива, че крайното отместване на тревичките да е каквото искаме

### Резултат до момента

- Поглед отгоре на ливадата
- Отместванията са само по едно направление, защото в  $\psi_{i,j} = a_{\Psi} \sin(b_{\Psi} i + c_{\Psi})$  участва i, но не и j

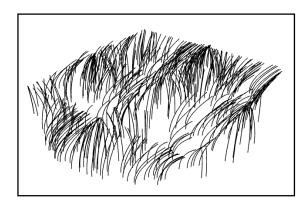


### Хоризонталното отместване е в 2D

 Затова си правим още един невидим басейн, който дава другото отместване

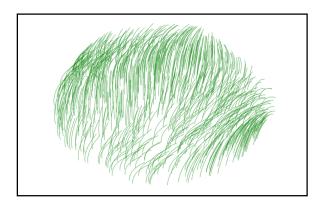
$$\varphi_{i,j} = a_{\varphi} \sin(b_{\varphi}i + c_{\varphi})$$

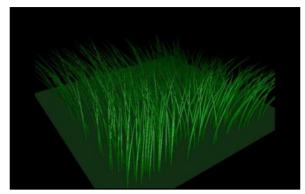
- Отместванията са вече по две направления



### Като сглобим всичко в едно

- Хоризонтални отмествания по X и Z
- Включена е сила на вятъра
- Свобода на избор къде и как участва
   (степен на наклона, отместване между съседни треви, ...)





"Grass in the wind" <a href="http://youtu.be/IMTZ1sTpcOw">http://youtu.be/IMTZ1sTpcOw</a>

# Поуката



### Поуката

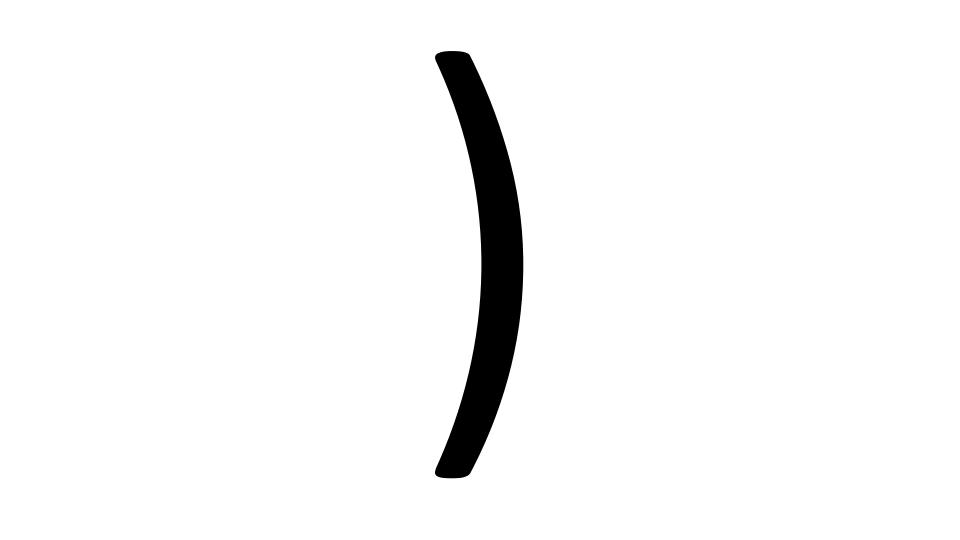
### За моделиране на физични явления

 Можем да използваме всякакви функции, ако не се търси точност

### Основният гъдел е

- Да комбинираме познати функции,
   за да получим исканото поведение
- В тази лекция бяха показани само някои идеи от многото възможности

## Въпроси?





### Повече информация

```
[AGO2] ctp. 190-192
```

[**BAGL**] ctp. 154-161

[KLAW] ctp. 214-218

[**LENG**] ctp. 352-362, 389-395, 401-415

[PARE] ctp. 84-92, 283-291, 480-485

#### А също и:

Trajectories and orbits
 <a href="http://history.nasa.gov/conghand/traject.htm">http://history.nasa.gov/conghand/traject.htm</a>

# Край

(не си тръгвайте)

# Край