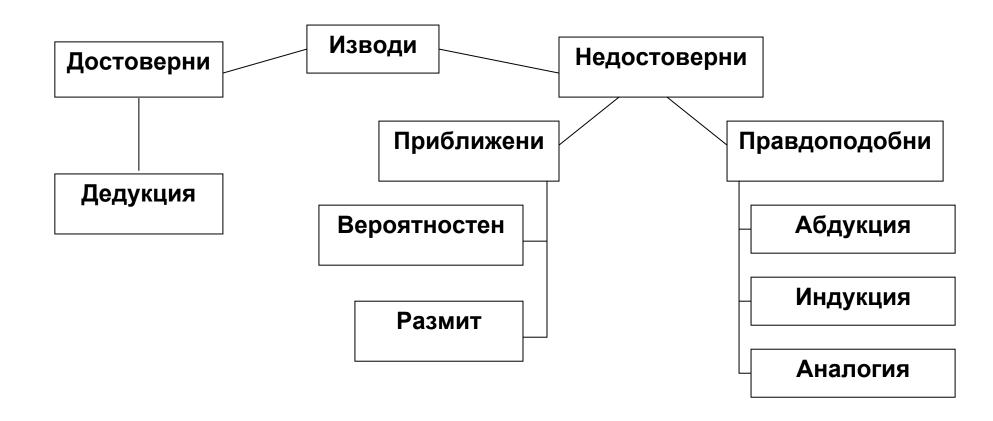
Изкуствен интелект - зимен семестър, 2007/2008 учебна година

# Лекция 9: Работа с несигурни знания в СОЗ

### Видове изводи в СОЗ



**Дедукция.** Теоретична основа на дедукцията е правилото за извод Modus Ponens (MP). Същност на MP:

(ако A, то B) <u>A</u> В

При това като модел на твърденията от вида (ако A, то B) обикновено се използва традиционната импликация A -> B. В действителност тя не означава непременно причинно-следствена връзка между A и B, но в повечето случаи върши работа (същевременно импликацията е добре изучена, а причинността е много сложно понятие).

Интерпретаторът на правилата в системите, основани на правила, по същество извършва дедуктивен извод (прав или обратен).

**Абдукция.** Абдукцията е генериране на правдоподобни обяснения за това, което наблюдаваме около нас. Тя може да се разглежда в следната форма:

По-точно, абдукцията би трябвало да се разглежда като правило за извод от вида

Пример. Когато хората са пияни, те не могат да пазят равновесие. Ако Джак не може да пази равновесие, бихме могли да предположим, че той е пиян. Естествено, това е само едно предположение, което може да се окаже и невярно (причината за неспособността му да пази равновесие може да бъде съвсем друга).

Индукция. Индуктивният извод е опит за обобщение на базата на общи признаци, наблюдавани у голям брой конкретни обекти. При натрупване на допълнителни знания за средата достоверността на обобщението може съществено да се повиши. От тази гледна точка може да се твърди, че способността за индуктивен извод е съпоставима със способността на човека за обучение и самообучение.

Аналогия. При извода по аналогия на базата на знания за сходство между два обекта по някои признаци се генерира хипотезата, че тези обекти са сходни и по други признаци, които са установени в единия обект, но все още не са установени в другия. В този смисъл при извода по аналогия се извършва пренасяне (трансформиране) на информация от единия обект към другия.

# Представяне на несигурни знания и вероятностни разсъждения

#### Представяне на несигурни знания с вероятности

- Случайна променлива. Величина в езика за представяне на знания, която може да има няколко (вкл. безброй много) възможни стойности.
- Област на променлива: dom(x) = множеството от възможни стойности на <math>x.
- Твърдение: булев израз от присвоявания на променливи  $(x_i = v_j)$ . Например:  $(време = дъждовно) \lor (болест = грип) \lor ¬(температура = повишена).$

- Вероятност = мярка за увереност в дадено твърдение (реално число между 0 и 1).  $P(A)=0 \rightarrow 100\%$  увереност, че твърдението A е лъжа;  $P(A)=1 \rightarrow 100\%$  увереност, че твърдението A е истина.
- Вероятностното разпределение задава вероятността на всяка възможна стойност на променливата. Ако  $dom(x) = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ ,

TO 
$$\sum_{i=1}^{n} P(x = v_i) = 1$$
.

- *Априорна вероятност* вероятност при отсъствие на каквато и да е информация.
- Условна вероятност вероятност при наличието на информация за стойностите на други случайни променливи. Например: P(memnepamypa = noвишена | болест = грип).

- Основни зависимости (А, В твърдения):
  - $\circ P(A \lor B) = P(A) + P(B) P(A \land B)$
  - о A и B са *независими* (т.е. знанието на едното не променя вероятността на другото), когато  $P(A \land B) = P(A)P(B)$
  - $\circ$  *A* и *B* са *несъвместими* (т.е. никога не могат да се случат заедно), когато  $P(A \land B) = 0$
  - о Дефиниция на условна вероятност:  $P(A|B) = \frac{P(A \land B)}{P(B)}$ Следователно,  $P(A \land B) = P(A|B) P(B)$ .

- $\circ$  Условна независимост на A и B при дадено C: ако P(A|B∧C) = P(A|C) и P(B|A∧C) = P(B|C)
- $\circ$  Формула (теорема) на Бейс:  $P(A|B) = \frac{P(B|A)P(A)}{P(B)}$
- Вероятностен модел на предметната област:
  - о Атомарно събитие:  $(x_1 = v_1) \land (x_2 = v_2) \land ... \land (x_n = v_n)$ , където  $x_i$  са случайни променливи. Описва конкретно състояние на предметната област.
  - Съвместно разпределение: п-мерна таблица с m<sub>i</sub> (i = 1,2, ..., n) клетки по всяка размерност (ако x<sub>i</sub> има m<sub>i</sub> възможни стойности).
     Във всяка клетка се записва вероятността на съответното атомарно събитие. Тъй като атомарните събития са несъвместими (т.е. взаимно изключващи се) и таблицата съдържа всички атомарни събития, то сумата от стойностите на всички клетки е 1.

#### Механизми за извод

• Използване на съвместното разпределение Дадено е съвместното разпределение на няколко случайни променливи, например

	зъбобол = да	зъбобол = не
кариес = да	0.04	0.06
кариес = не	0.01	0.89

Тогава могат да се изчисляват вероятностите на произволни твърдения. Например (за краткост са пропуснати стойностите на променливите):

```
P(\kappa apuec) = 0.04 + 0.06 = 0.1 (сумата на реда) P(\kappa apuec \lor 3 \bot бобол) = 0.04 + 0.06 + 0.01 = 0.11 P(\kappa apuec | 3 \bot бобол) = P(\kappa apuec \land 3 \bot бобол)/P(3 \bot бобол) = 0.04/(0.04+0.01) = 0.8
```

- Използване на формулата на Бейс
  - о Дадени са: e множество от симптоми (e =  $e_1 \land e_2 \land ... \land e_k$ ) и  $d_1, d_2, ..., d_n$  изчерпващо множество от диагнози. Предполага се, че елементарните симптоми  $\{e_i\}$  са независими. Известни са  $P(d_i)$  и  $P(e|d_i)$  за i = 1, ..., n (по-точно,  $P(e_j|d_i)$  за j = 1, ..., k и i = 1, ..., n).
  - о Задачата е да се пресметнат  $P(d_i|e)$ , i = 1, ..., n и да се намери най-вероятната диагноза при дадените симптоми e.
  - о Според формулата на Бейс

$$P(d_i \mid e) = \frac{P(d_i)P(e|d_i)}{P(e)}$$
 за всяко  $i = 1, ..., n$ 

 Предполага се, че елементарните симптоми {e<sub>i</sub>} са независими, следователно

$$P(e \mid d_i) = \prod_{j=1}^k P(e_j \mid d_i)$$
 за всяко  $i = 1, ..., n$ 

○ P(e) може да се намери по следния начин:

$$\sum_{i=1}^{n} P(d_i \mid e) = \sum_{i=1}^{n} \frac{P(d_i)P(e|d_i)}{P(e)} = 1$$
, следователно

$$P(e) = \sum_{i=1}^{n} P(d_i) P(e \mid d_i)$$

# о Пример:

вероятност	здрав	грип	алергия
<i>P</i> ( <i>d</i> )	0.9	0.05	0.05
Р(кихане d)	0.1	0.9	0.9
P(кашлица d)	0.1	8.0	0.7
P(температура d)	0.01	0.7	0.4

Нека симптомите е са кихане и кашлица без повишена температура.

Тогава

```
e = e_1 \wedge e_2 \wedge e_3,

e_1 = \kappa u xане, e_2 = \kappa a u \pi u u uа, e_3 = \neg (\pi o s u u eна температура)

d_1 = 3 \partial pав, d_2 = r p u \pi, d_3 = r u eр гия
```

$$P(3\partial pae|e) = \frac{P(3\partial pae)P(e \mid 3\partial pae)}{P(e)} = \frac{(0.9)P(e \mid 3\partial pae)}{P(e)};$$
  
 $P(e|3\partial pae) = \prod_{j=1}^{3} P(e_j \mid 3\partial pae) = (0.1)(0.1)(1-0.01)$ 

Следователно,

$$P(3\partial pae|e) = \frac{(0.9)(0.1)(0.1)(0.99)}{P(e)} = \frac{0.0089}{P(e)}$$
 $P(spun|e) = \frac{(0.05)(0.9)(0.8)(0.3)}{P(e)} = \frac{0.01}{P(e)}$ 
 $P(anepsus|e) = \frac{(0.05)(0.9)(0.7)(0.6)}{P(e)} = \frac{0.019}{P(e)}$ 
 $P(e) = \sum_{i=1}^{3} P(d_i)P(e|d_i) = 0.0089 + 0.01 + 0.019 = 0.0379$ 

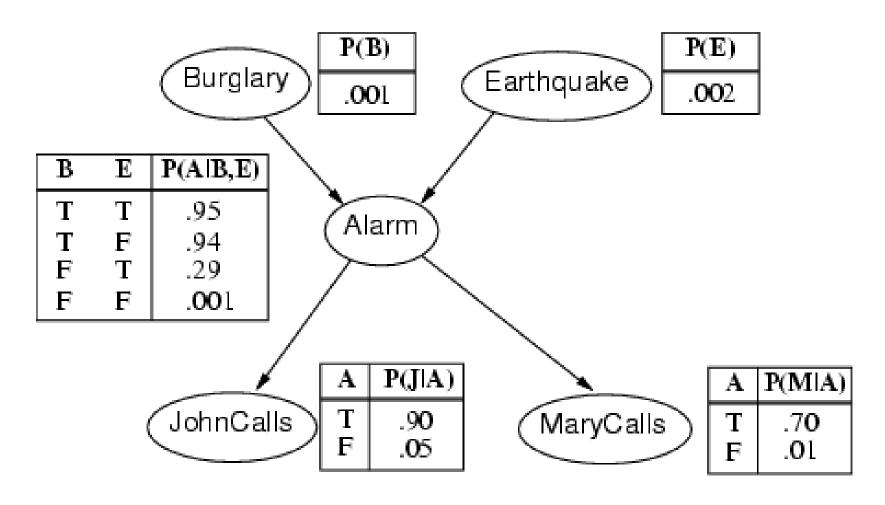
Следователно,  $P(3\partial pae|e) = 0.23$ ; P(spun|e) = 0.26; P(anepsun|e) = 0.50

о Проблем: предположението за независимост на елементарните симптоми е прекалено силно и нереалистично.

## Бейсови мрежи (БМ; Belief Networks)

- Използване на ацикличен ориентиран граф за представяне на зависимостите между променливите с цел сбито (компактно) описание на съвместното им разпределение.
- На всяка случайна променлива съответства отделен възел от мрежата. Дъгите от мрежата задават *причинно-следствени връзки*. Интуитивното значение на дъгата от възела X към възела Y е, че X оказва *директно влияние* върху Y.
- За всеки възел е дефинирана таблица с условни вероятности, която задава вероятността на всяка стойност на променливата във възела в зависимост от всяка възможна комбинация от стойности на променливите в родителските възли.

#### Пример:



Примерна предметна област. В жилището си имате монтирана нова сигнална инсталация (аларма). Тя е чувствителна и реагира на опит за проникване в жилището ви (в частност, при опит за обир), но също и на (дори слаби) земетресения. Имате също двама съседи, Джон и Мери, които са обещали да ви се обаждат по телефона в службата винаги когато чуят, че алармата във вашето жилище се е включила. Джон винаги ви се обажда, когато чуе алармата, но понякога я обърква със звъна на телефона и тогава също ви се обажда. Мери пък обича да слуша силна музика и понякога е възможно да не чуе алармата у вас.

Ако е известно кой от двамата ви се е обадил или не се е обадил, може да се установи например вероятността в жилището ви да е извършен обир.

• БМ задават неявно съвместното разпределение на променливите си. Нека  $x_1, x_2, \ldots, x_n$  са случайни променливи и  $P(v_1, v_2, \ldots, v_n)$  е съвместната вероятност те да получат съответно стойности  $v_1, v_2, \ldots, v_n$ . Тогава

$$P(v_1, v_2, ..., v_n) = \prod_{i=1}^n P(v_i \mid Parents(x_i)),$$

където  $P(v_i | Parents(x_i))$  е условната вероятност за  $x_i = v_i$  при условие, че са дадени стойностите на родителските променливи  $Parents(x_i)$  на  $x_i$ .

#### Например:

 $P(JohnCalls, MaryCalls, Alarm, \neg Burglary, \neg Earthqake) = P(J|A).P(M|A).P(A|\neg B \land \neg E).P(\neg B).P(\neg E) = (0.9)(0.7)(0.001)(0.999)(0.998) = 0.000628$ 

- Видове извод в БМ. При дадени стойности на подмножество от променливите (наблюдаеми, evidence variables) да се определи вероятността на стойностите на друго подмножество от променливите (търсени, query променливи).
  - Диагностика от следствието към причината:P(Burglary | JohnCalls) = ?
  - Предсказване от причината към следствието:P(JohnCalls | Burglary) = ?
  - Междупричинен извод между причините за дадено следствие:
    - P(Burglary | Earthquake) = ?
  - Смесен извод комбинация на горните три:
     P(Alarm | JohnCalls ∧¬ Earthquake) = ?