

10) Nod  $A_1(Q_1, X_1, Y_1, \lambda_1, \gamma_1)$  būdnie automata  
Modelis. Kontrolējamā nāvērojamā automata Moore  
 $A_2 = (Q_2, X_2, Y_2, \lambda_2, \gamma_2)$  jēt nāvērojamā:

$$X_2 = X_1$$

$$Y_2 = Y_1$$

$$Q_2 = Q_1 \times Y_1$$

$$\gamma_2((q_1, y_1), x) = (\gamma_1(q_1, x), \lambda_1(q_1, x))$$

$$\lambda_2((q_1, y_1)) = y_1.$$