Maximum A Posterior (MAP)

소프트웨어 꼰대 강의

노기섭 교수 (kafa46@cju.ac.kr)

Possible Learning in Bayesian

Maximum Likelihood Estimation (MLE)

- Same as frequentist!
- Dataset only!

 $P(\theta|D) = \frac{P(D|\theta) \times P(\theta)}{P(D)} \approx P(D|\theta)$

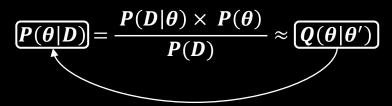
Maximum A Posterior (MAP)

- *P(D)*: 알고(given) 있다고 가정
- $P(\theta)$: 정규분포라고 가정

$$P(\theta|D) = \frac{P(D|\theta) \times P(\theta)}{P(D)} \approx P(D|\theta) \times P(\theta)$$

Bayesian Inference (Variation Inference)

- Likelihood, Posterior, Evidence 모두 고려
- Computing P(D) is intractable
- Alternatively, using Variational Inference
- $P(\theta|D)$ 계산이 어렵기 때문에 우리가 알고 있는 함수를 이용하여 잘 모사하도록 접근



목표: P를 잘 흉내내는 Q의 파라미터 θ' 찾기

목표: 오직 Likelihood만 최대화

Likelihood, prior를 동시에 최대화

Recap: Bayesian Structure

그림으로 쓱 보기~

$$P(\theta|D) = \frac{P(D|\theta) \times P(\theta)}{P(D)} = \frac{P(D|\theta) \times P(\theta)}{P(D|\theta)P(\theta) + P(D|\theta^c)P(\theta^c)}$$

Graphical Understanding of Bayesian

- $lacksymbol{lack}{$
 - 모든 사람 중에서 10% 사람은 암에 걸린다.

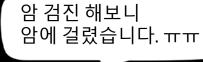
Belief 업데이트가 어떻게 되는거임?

Bayesian update?

- 암 검진 정확도는 80% 이다.
- 검진결과 암 판정을 받았다.
- 당신이 암에 걸렸을 확률은?

난 80 확률로 암에 걸렸다? 아니면 다른 확률?

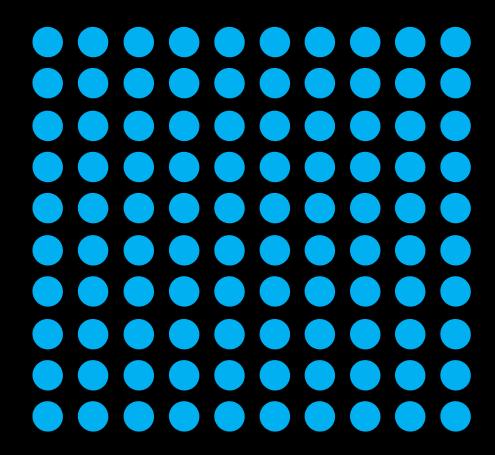






Example Step 01.

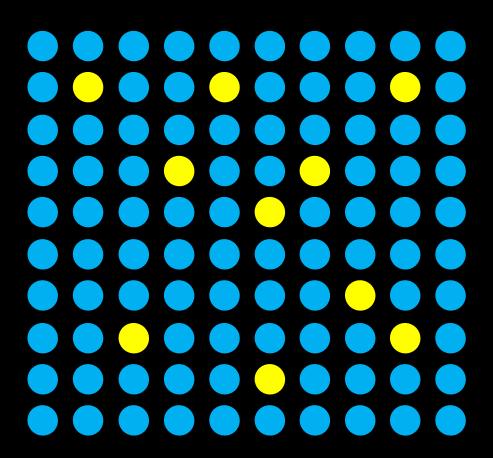
100명 샘플링



Example Step 02.

100명 샘플링

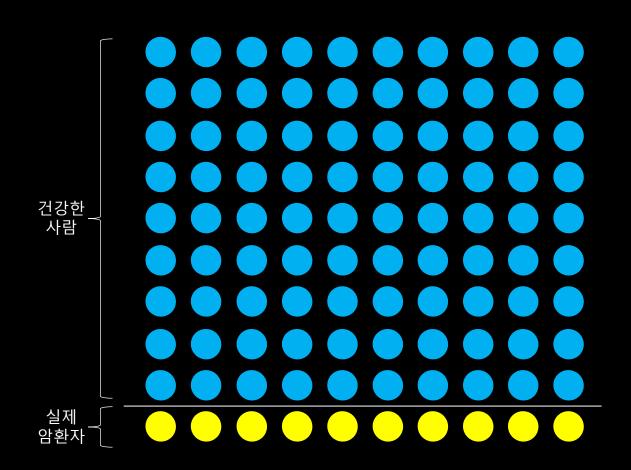
랜덤하게 10%는 암에 걸림



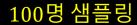
100명 샘플링

랜덤하게 10%는 암에 걸림

아래쪽으로 이쁘게 정리하면...

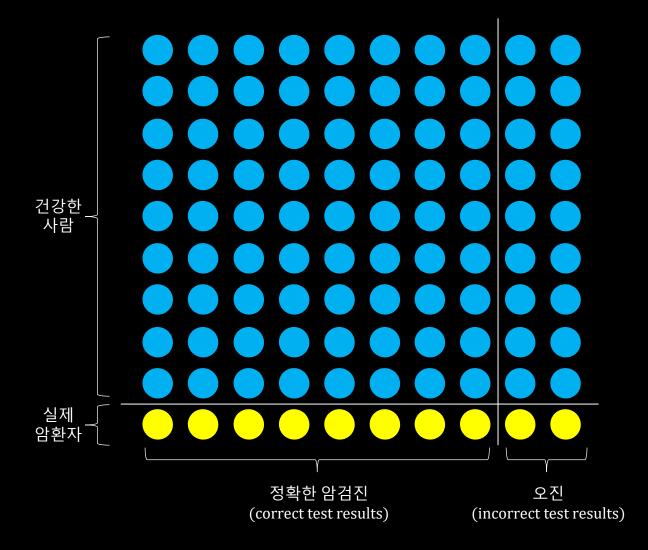


Example Step 03.

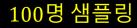


랜덤하게 10%는 암에 걸림

검진 결과 20%는 오진 (건강한데 암으로 판정)

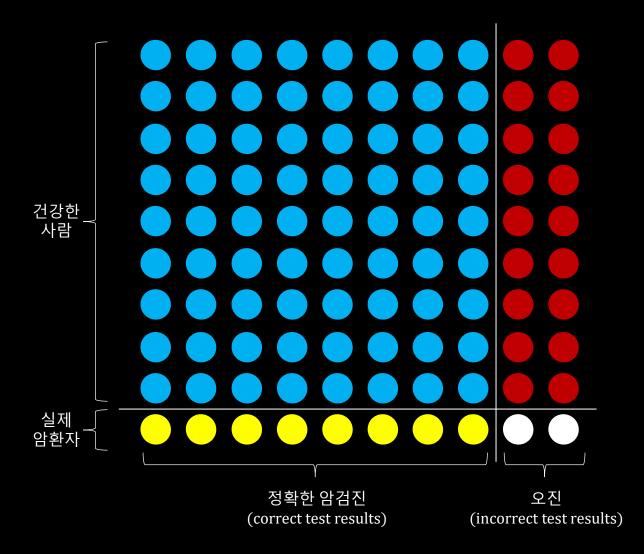


Example Step 04.



랜덤하게 10%는 암에 걸림

검진 결과 20%는 오진 (건강한데 암으로 판정)



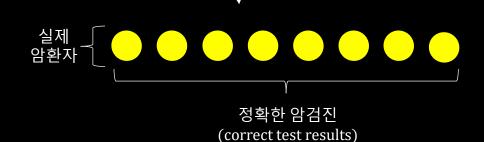
Example Step 05.

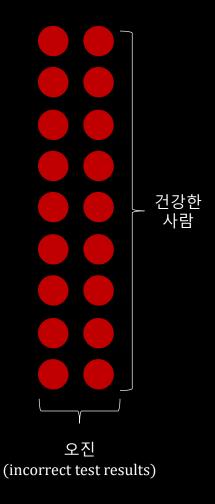
당신이 암에 걸렸을 확률은?

Bayesian belief update via Evidence

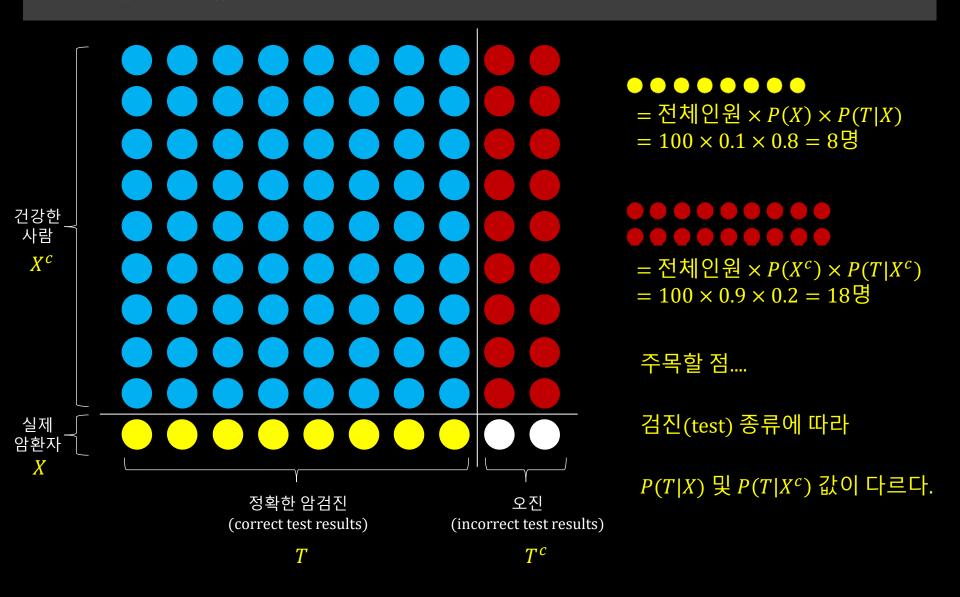
10% 🖒 31%

$$\frac{$$
실제로 암 걸린 인원 $}{$ 암 판정 받은 전체 인원 $}=\frac{8}{8+18}=\frac{8}{26}\cong 30.1\,\%$





Example Step 06.



Reaching to Bayesian & Computable Evidence

- = 전체인원 $\times P(X) \times P(T|X)$
- $= 100 \times 0.1 \times 0.8 = 8$ 명



- = 전체인원 $\times P(X^c) \times P(T|X^c)$
- $= 100 \times 0.9 \times 0.2 = 188$

참고:

검진(test) 종류에 따라 P(T|X) 및 $P(T|X^c)$ 값이 다르다.

→ 그때 그때 Befief 업데이트!

$$P(X|T) =$$
 전체인원 $\times P(X) \times P(T|X)$

$$P(X|T) = \frac{\text{전체인원} \times P(X) \times P(T|X)}{\text{전체인원} \times P(X) \times P(T|X) + 전체인원} \times P(X^c) \times P(T|X^c)$$

$$P(X|T) = \frac{P(X)P(T|X)}{P(X)P(T|X) + P(X^c)P(T|X^c)} = \frac{P(T|X)P(X)}{P(T|X)P(X) + P(T|X^c)P(X^c)} = \frac{P(T|X)P(X)}{P(T|X)P(X)} = \frac{P(T|X)P(X)}{P(T|X)P(X)} = \frac{P(T|X)P(X)}{P(T|X)P(X)} = \frac{P(T|X)P(X)}{P(X|X)P(X)} = \frac{P(T|X)P(X)}{P(X|X)P(X)} = \frac{P(T|X)P(X)}{P(X|X)P(X)} = \frac{P(X|X)P(X)}{P(X|X)P(X)} = \frac{P(X|X)P(X)P(X)}{P(X|X)P(X)} = \frac{P(X|X)P(X)}{P(X|X)P(X)} = \frac{P(X|X)P(X)P(X)}{P(X|X)P(X)} = \frac{P(X|X)P(X)P(X)}{P(X|X)P(X)} = \frac{P(X|X)P(X)P(X)P(X)}{P(X|X)P(X)P(X)} = \frac{P(X|X)P(X)P(X)P(X)P(X)}{P(X|X)P(X)P(X)} = \frac{P(X|X)P(X)P(X)P(X)P(X)P(X)}$$

$$P(H|E) = \frac{P(H)P(E|H)}{P(H)P(E|H) + P(H^c)P(H|E^c)}$$

순서 바꾸고 간략히 정리

$$= \frac{P(E|H)P(H)}{P(E|H)P(H) + P(H|E^c)P(H^c)} = \frac{P(E|H)P(H)}{P(E)}$$

딥러닝에 맞게 바꿔주기

$$P(\theta|D) = \frac{P(D|\theta)P(D)}{P(D)}$$

어쨌든 구할 수 있다.

딥러닝에서는... 가능한 θ 종류가 너무 많다. θ^c 공간이 너무나 크다. ㅠ 하지만, 어쨌든 구할 수는 있다....

어떤 값으로 존재한다는 것이 중요!!

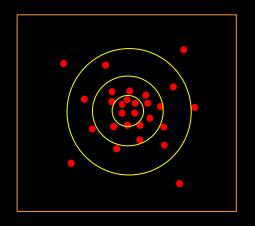
본격적으로 MAP 시작!

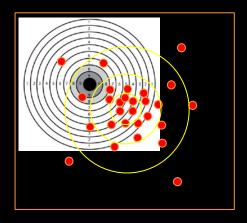
- MLE (Maximum Likelihood Estimation) → Likelihood 최대화
- 그렇다면 MAP는?
 - Prior 까지 같이 최대화
 - Posterior를 최대화 == Likelihood와 Prior를 동시에 최대화

$$P(\theta|D) = \frac{P(D|\theta) \times P(\theta)}{P(D)}$$

- 사전 지식 $P(\theta)$ 를 알고 있다면 좋은 점???
 - · Overfitting 감소

만약 대충이라도.... 과녁의 위치를 약간이라도 알았다면?





Find Prior Objective

■ 어떻게 Prior에 적용하나요?

$$P(\theta|D) = \eta \times P(D|\theta) \times P(\theta)$$

" θ 에 Prior를 부여한다(걸어준다)" 라고 표현합니다.

- $Prior P(\theta)$ 는 어떤 확률 분포를 가지고 있을 것임
 - ・ 정규분포라고 가정 (참고: 다른 분포라고 가정해도 됨)

$$P(\theta) \sim N(\mu_{\theta}, \sigma_{\theta}^{2}) = \prod_{i=1}^{k} \frac{1}{\sigma_{\theta} \sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(\mu_{\theta} - \theta_{i})^{2}}{2\sigma_{\theta}^{2}}}$$

$$\underset{\theta}{\operatorname{argmin}} \ln P(\theta) = \underset{\theta}{\operatorname{argmin}} (\mu_{\theta} - \theta_{i})^{2}$$

$$\underset{\theta}{\operatorname{argmax}} \ln P(\theta) = \underset{\theta}{\operatorname{argmax}} - (\mu_{\theta} - \theta_{i})^{2}$$

$$\ln P(\theta) = \ln \prod_{i=1}^{k} \frac{1}{\sigma_{\theta} \sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(\mu_{\theta} - \theta_{i})^{2}}{2\sigma_{\theta}^{2}}} = -\sum_{i=1}^{k} \left(\ln \sigma \sqrt{2\pi} + \frac{(\mu_{\theta} - \theta_{i})^{2}}{2\sigma_{\theta}^{2}} \right)$$

Find MAP Objective

$$P(\theta|D) = \alpha \times P(D|\theta) \times P(\theta)$$

$$\ln P(\theta|D) = \ln(\alpha \times P(D|\theta) \times P(\theta))$$

$$\ln P(\theta|D) = \ln(\alpha \times P(D|\theta) \times P(\theta))$$

$$\operatorname{argmax} \ln P(\theta|D) = \operatorname{argmax} \ln \alpha + \ln P(D|\theta) + \ln P(\theta)$$

$$\operatorname{argmax} \ln P(\theta|D) = \operatorname{argmax} \left(\ln P(D|\theta) + \ln P(\theta)\right)$$

$$\operatorname{argmax} \ln P(\theta|D) = \operatorname{argmin} \left(\sum_{i=1}^{n} (y_i - \hat{y}_i)^2 + \sum_{i=1}^{k} \frac{(\mu_{\theta} - \theta_i)^2}{2\sigma_{\theta}^2}\right)$$

$$\operatorname{argmin} \left(\sum_{i=1}^{n} (y_i - \hat{y}_i)^2 + \alpha \sum_{i=1}^{k} (\mu_{\theta} - \theta_i)^2\right) \implies \operatorname{argmin} \left(\sum_{i=1}^{n} (y_i - \hat{y}_i)^2 + \alpha \|\theta\|_2^2\right)$$

Finally, We Check Results...

MLE

MAP

Goal

Find Optimal Parameter (θ) Set

Objective: Minimize

$$(Y-\hat{Y})^2$$

$$(Y-\widehat{Y})^2 + \alpha \|\theta\|_2^2$$



수고하셨습니다 ..^^..