

Linear Algebra

Eigenvector & Eigenvalue (고유벡터와 고유값)

소프트웨어 끈대 강의

노기섭 교수

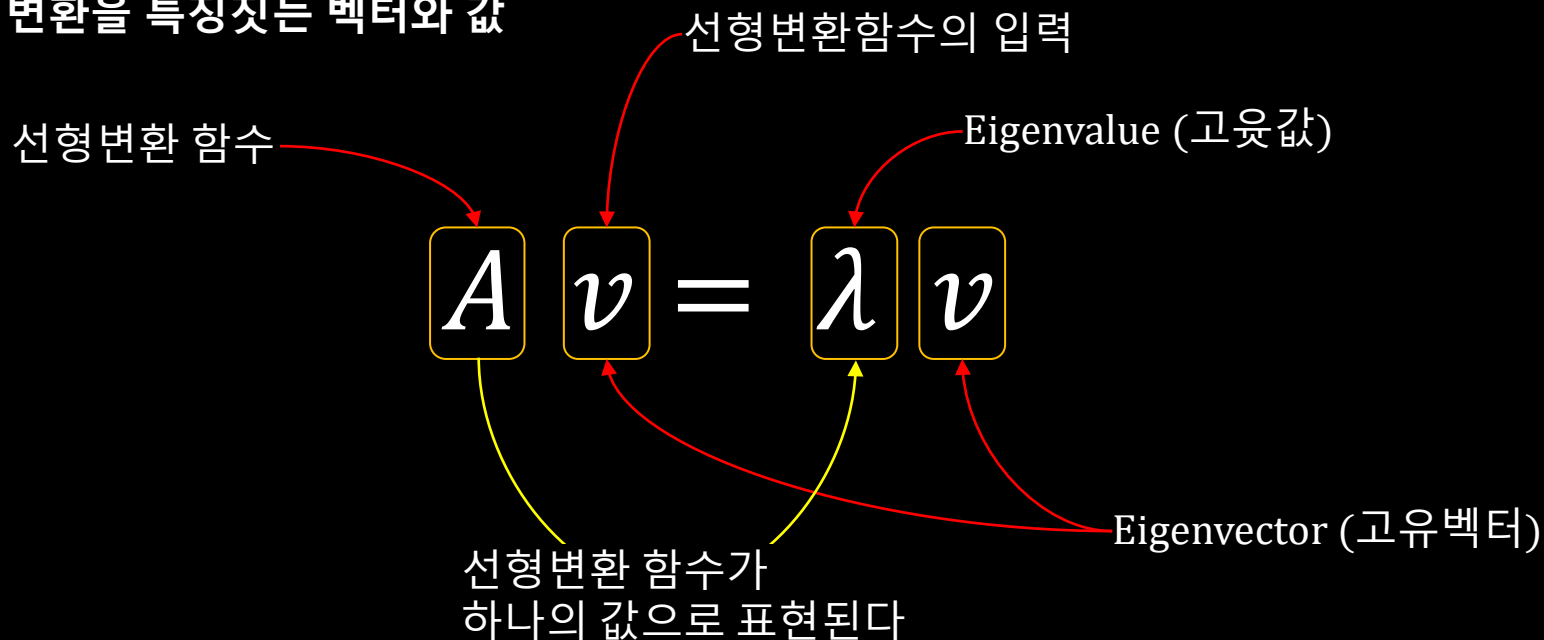
(kafa46@cju.ac.kr)

Meaning & Characteristics

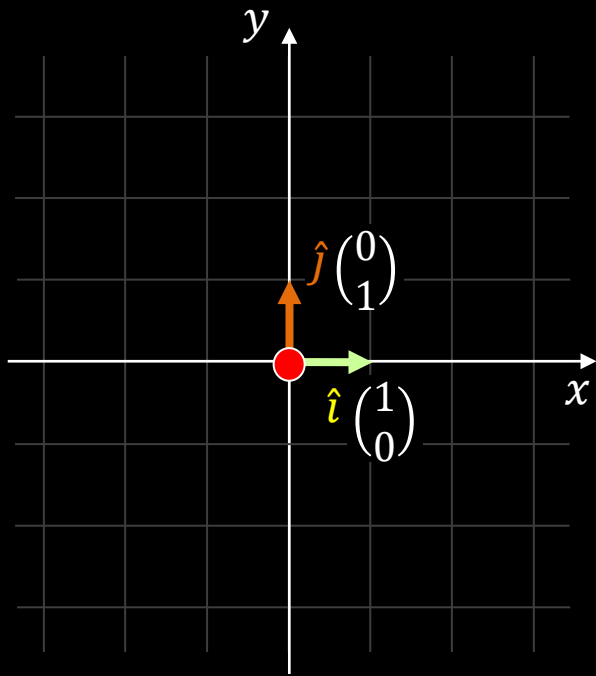
■ Eigen

- “아이겐”(독일어: eigen)은 ‘고유한’, ‘특징적인’ 등의 의미로 번역할 수 있다.
- “아이겐” 또는 “아이건” 또는 “아이젠” 이라고 읽음
- 20세기 초에 다비트 힐베르트가 오늘날 쓰이는 용어인 “고유 벡터”와 “고윳값”을 도입

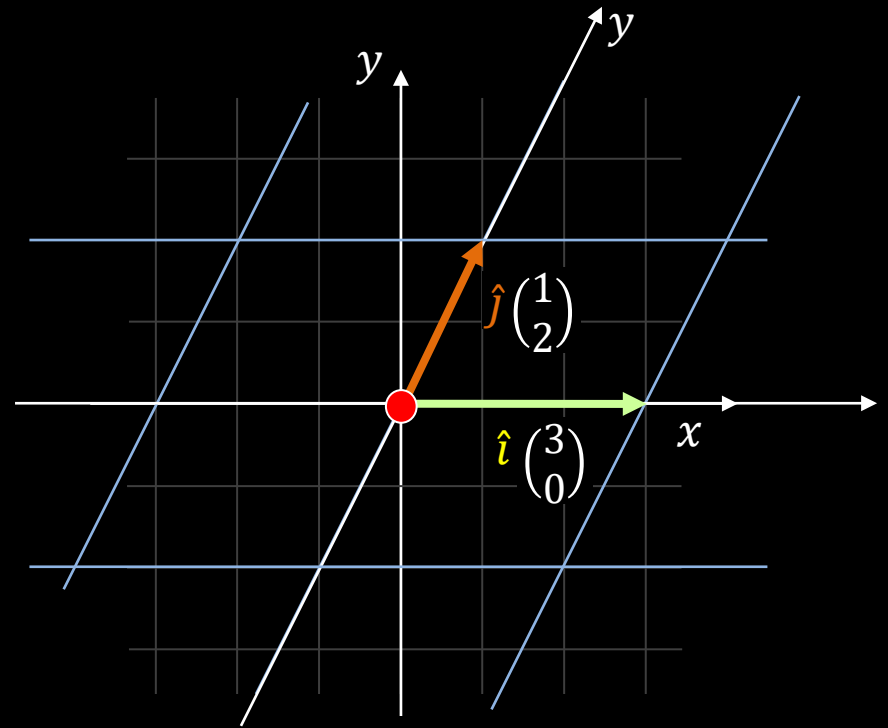
■ 선형변환을 특징짓는 벡터와 값



Recap: 선형 변환의 직관적 이해

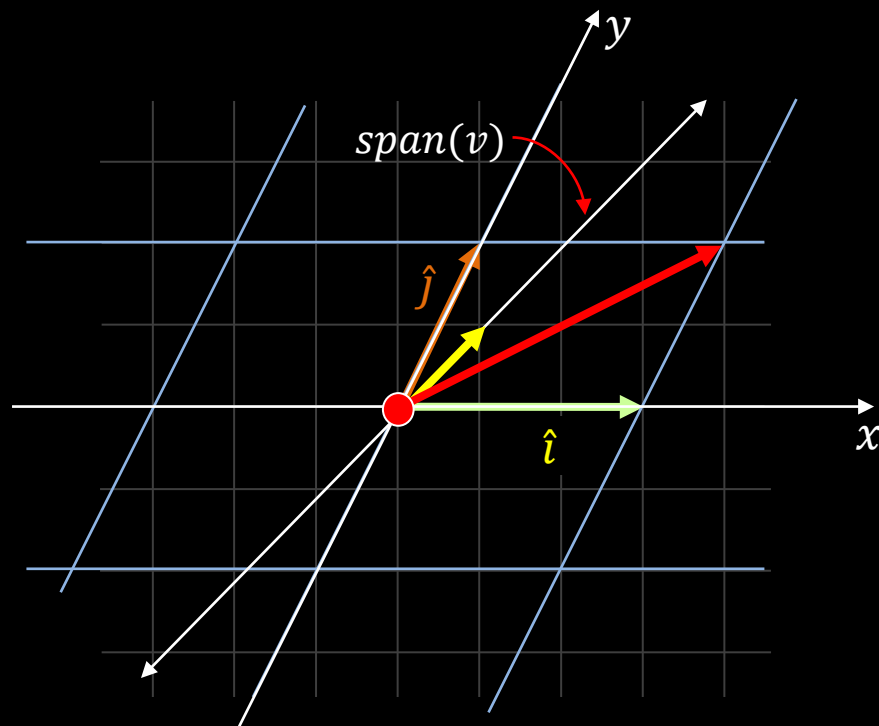
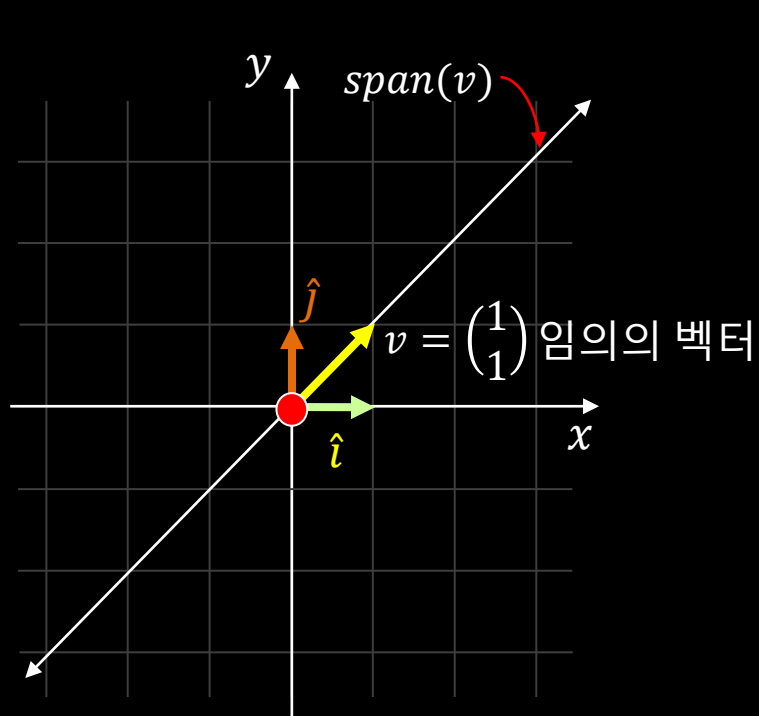


$$\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$



직관적 이해 – 벡터 span에서 벗어나는 일반적인 경우

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix}$$

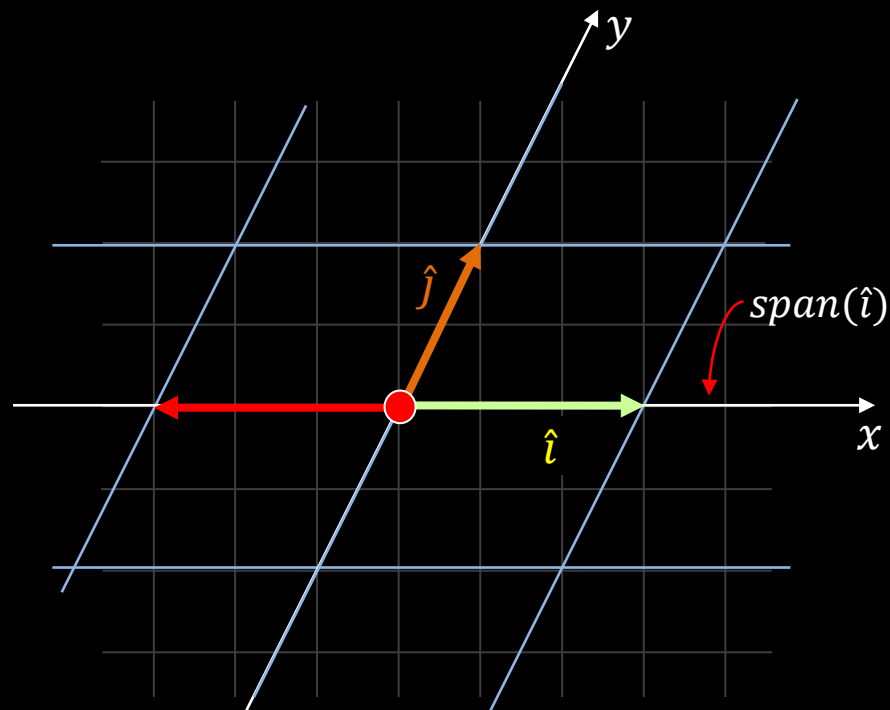
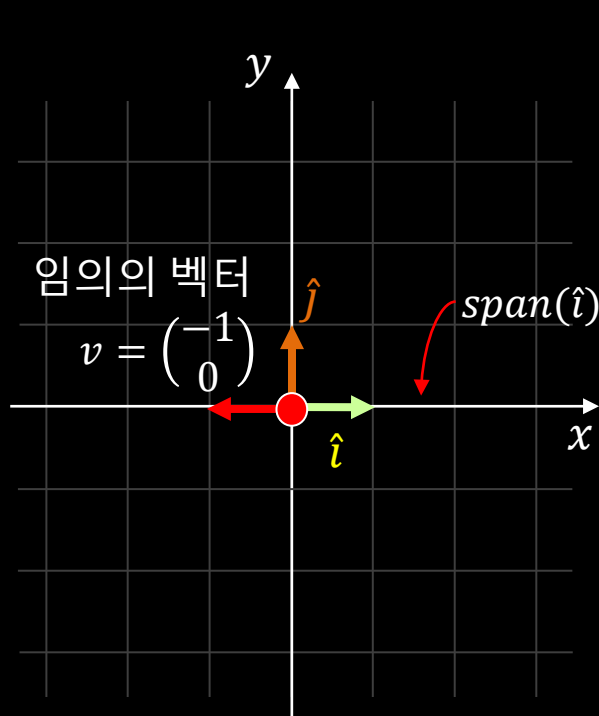


교수님~~~
그렇지 않은 경우도 있나요 ^^?

있습니다 ^^.

직관적 이해 – 벡터 span에서 머무르는 경우 (1/3)

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix}$$



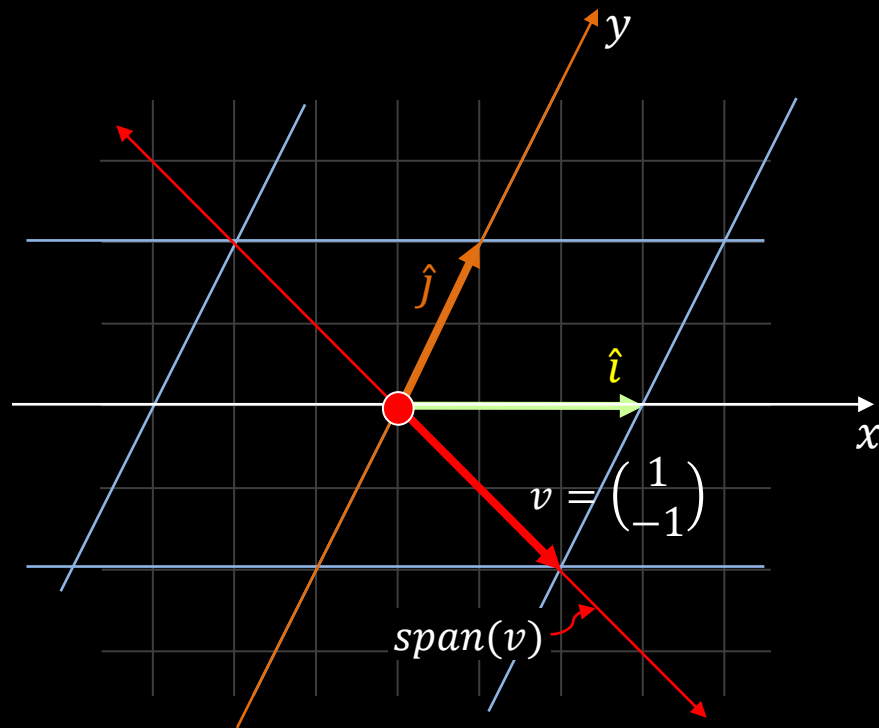
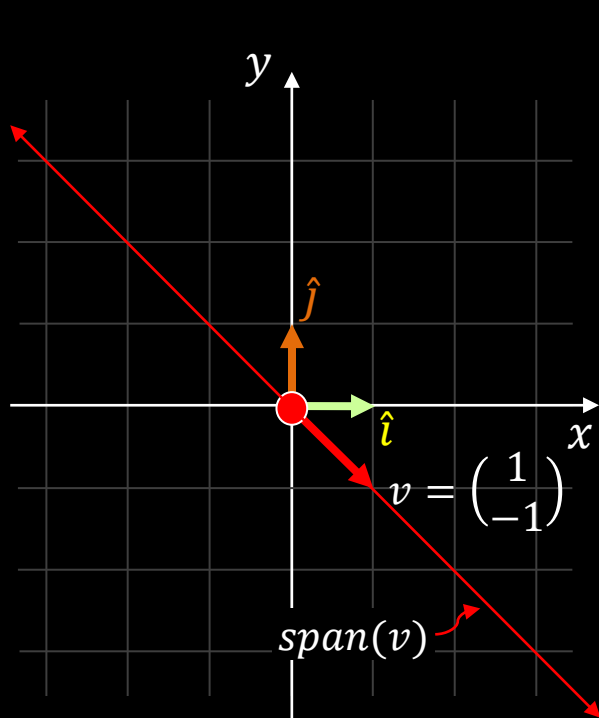
기저벡터 \hat{i} 이 생성한 공간에 있는 모든 벡터는 Span에 그대로 머무르고, 크기는 3배가 된다.

교수님~~~
이런 경우는 유일한가요 ^^?

아닙니다 ^^.

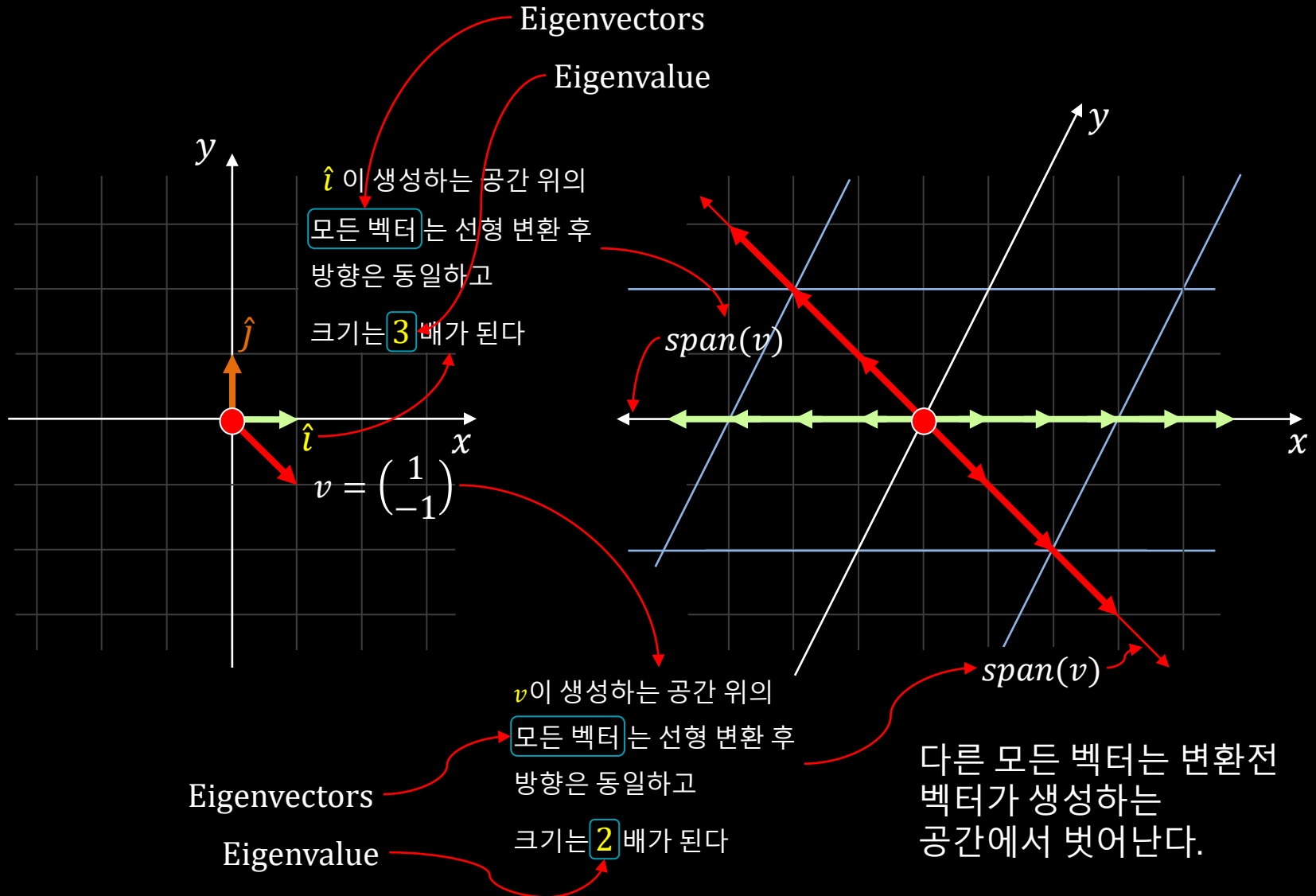
직관적 이해 – 벡터 span에서 머무르는 경우 (2/3)

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix}$$

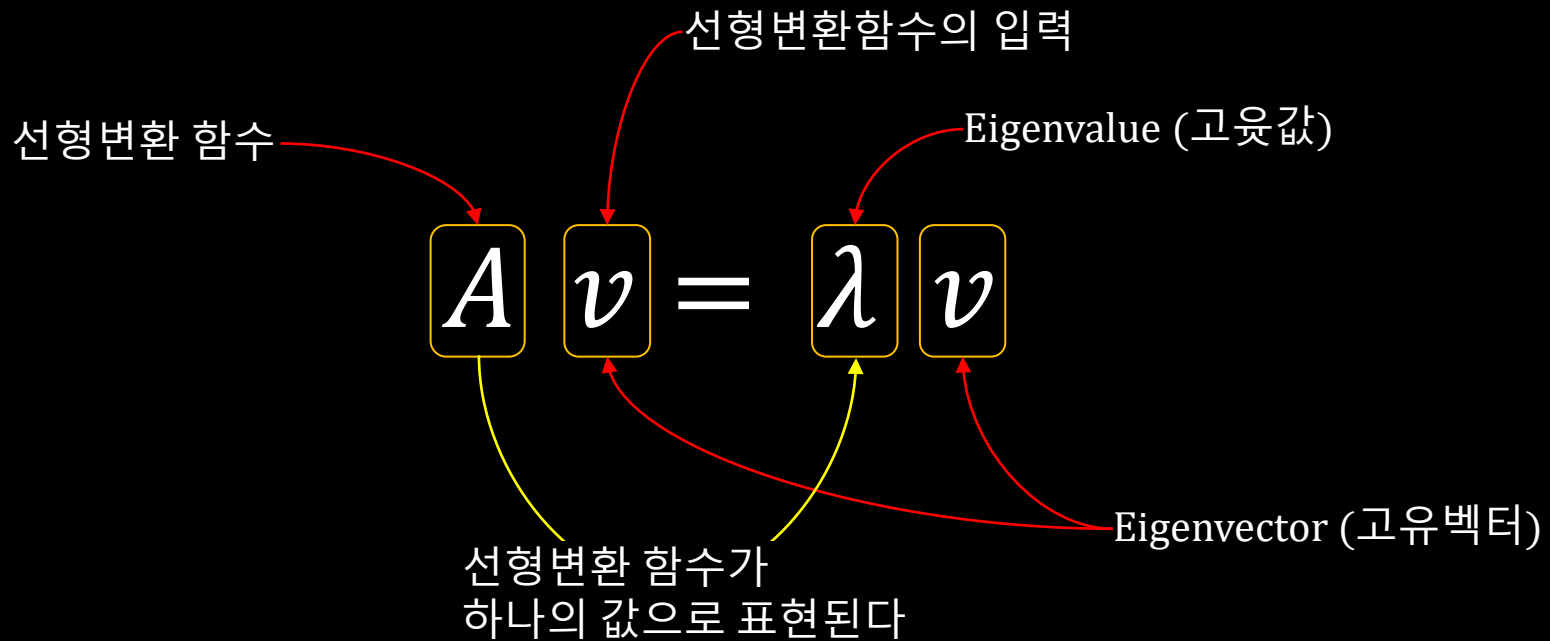


벡터 \hat{v} 가 생성한 공간에 있는 모든 벡터는
Span에 그대로 머무르고, 크기는 2배가 된다.

직관적 이해 – 정리하기 (3/3)



Computation of Eigenvectors & Eigenvalues



목표: 위 식을 만족하는 v 와 λ 를 찾아라!

Computation of Eigenvectors & Eigenvalues

$$Av = \lambda v$$

$$A_{n \times n} \quad I_{n \times n}$$

$$Av - \lambda v = 0$$

$$\lambda I = \begin{pmatrix} \lambda & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & 0 & \lambda & \ddots & \vdots \\ 0 & \vdots & \ddots & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

$$(A - \lambda)v = 0$$



matrix - scalar (계산 불가!)


$$(A - \lambda I)v = 0$$

Eigenvalue & Determinant

$$(A - \lambda I) \mathbf{v} = \mathbf{0}$$

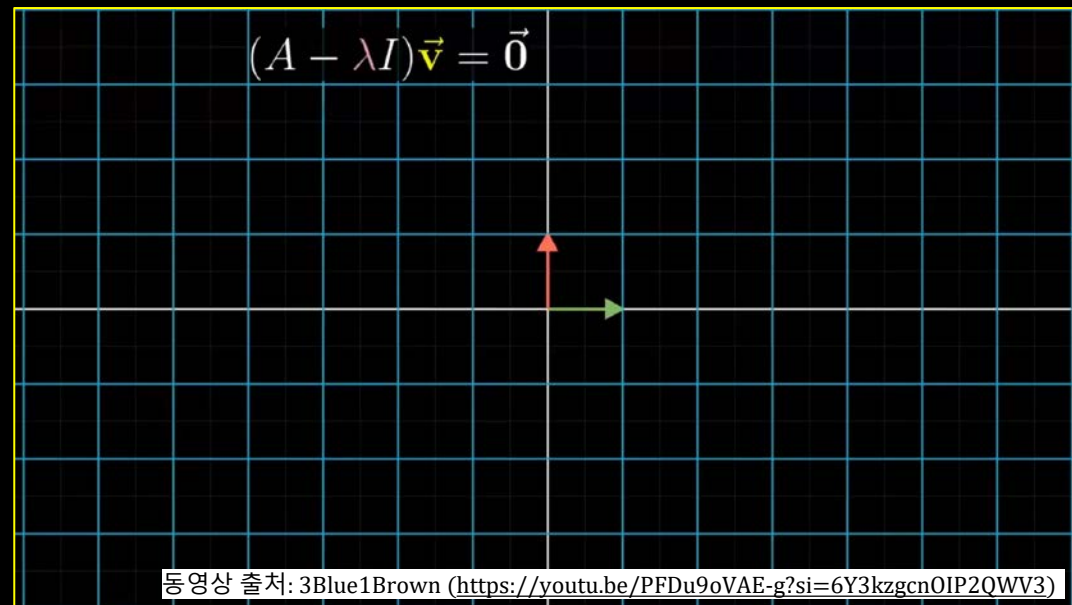
[Note]
영벡터를 eigenvector로
원하는 것은 아님

계산 결과가 영행렬이 되는
 λ (eigenvalue)를 먼저 찾자!

Eigenvector (고유벡터)

영행렬이 되기 위해서는
determinant 가 0 (zero)이
되어야 한다.

$$\det(A - \lambda I) = 0$$



Finding Eigenvalue & Eigenvector using Determinant

Toy Example: simple 2×2 matrix

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \lambda I = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \quad A - \lambda I = \begin{pmatrix} 3 - \lambda & 1 \\ 0 & 2 - \lambda \end{pmatrix}$$

$$\det(A - \lambda I) = (3 - \lambda)(2 - \lambda) - 1 \times 0 = 0$$

$$(3 - \lambda)(2 - \lambda) = 0 \quad \Rightarrow \quad \lambda = 3 \text{ or } \lambda = 2$$

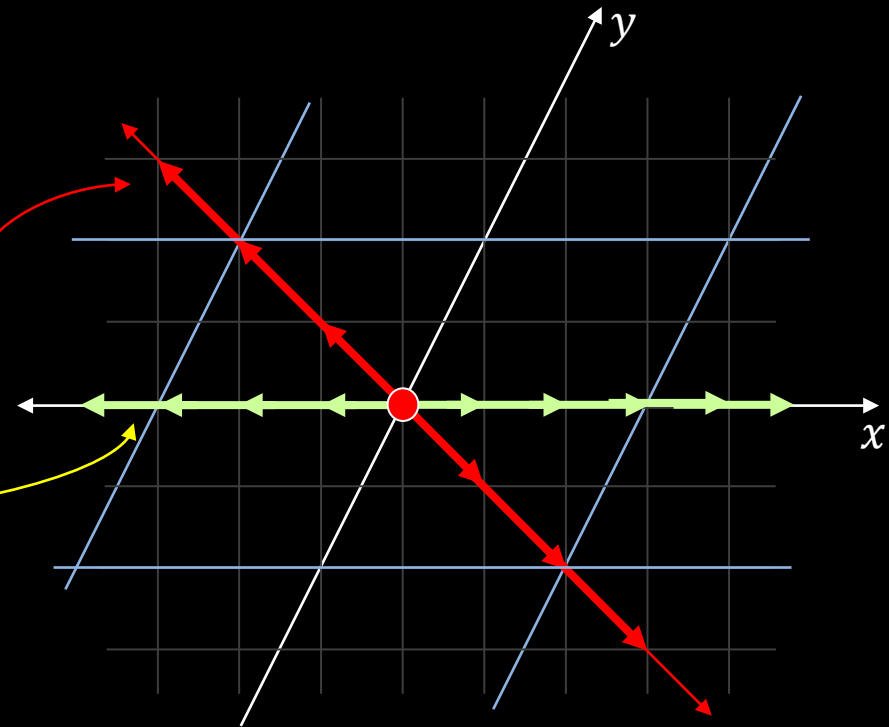
λ (eigenvalue) 활용해 **eigenvector**를 찾는다.

$\lambda = 3$	$\lambda = 2$
$(A - \lambda I)v = \begin{pmatrix} 3 - \lambda & 1 \\ 0 & 2 - \lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$	$(A - \lambda I)v = \begin{pmatrix} 3 - 2 & 1 \\ 0 & 2 - 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$
$\begin{pmatrix} 3 - 3 & 1 \\ 0 & 2 - 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$
$\begin{pmatrix} -y \\ -y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{y = 0}$	$\begin{pmatrix} x + y \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{y = -x}$

Eigenvectors from Eigenvalues

Linear Transformation $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$

Eigenvalue	Eigenvector
$\lambda = 2$	$y = -x$
$\lambda = 3$	$y = 0$



Eigenvalue 없는 경우??

교수님~~

Eigenvalue가 없을 수도 있나요?

그럴 수도 있고, 아닐 수도 있습니다. ^^

(예시) 반시계 방향으로 회전 변환하는 경우

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\det(A - \lambda I)$$

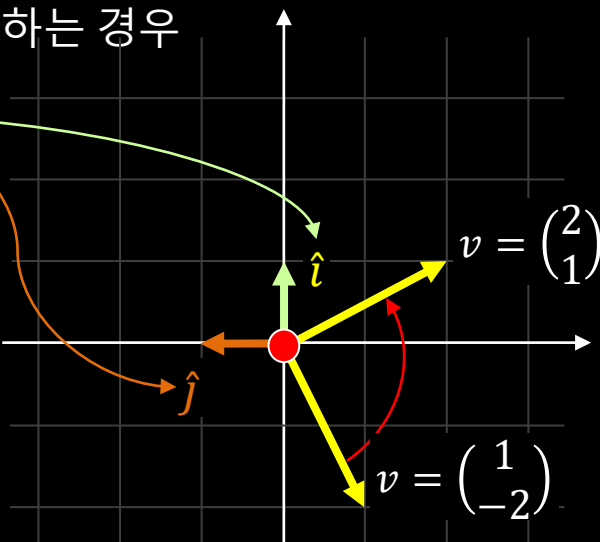
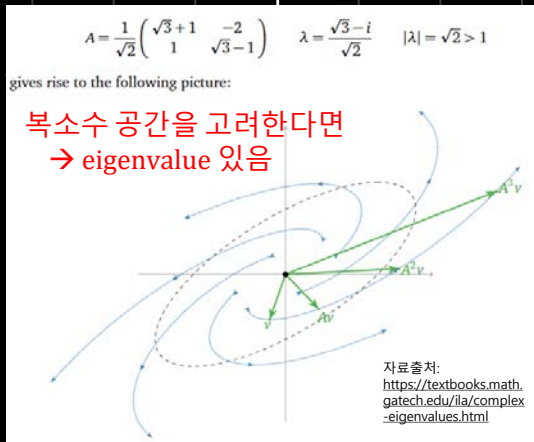
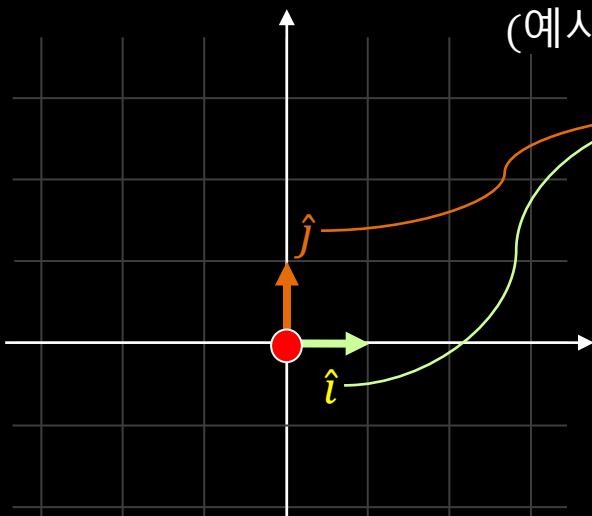
$$\det \left(\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \right)$$

$$\det \left(\begin{pmatrix} -\lambda & -1 \\ 1 & -\lambda \end{pmatrix} \right)$$

$$\begin{aligned} &= (-\lambda) \times (-\lambda) - (-1) \times 1 \\ &= \lambda^2 + 1 = 0 \end{aligned}$$

$$\lambda = +i \quad \text{or} \quad \lambda = -i$$

실수 공간만 고려한다면
→ Eigenvalue 없음



모든 벡터는 변형 이전
span 공간에서 이탈한다!
(Eigenvalue가 존재하지 않는다)

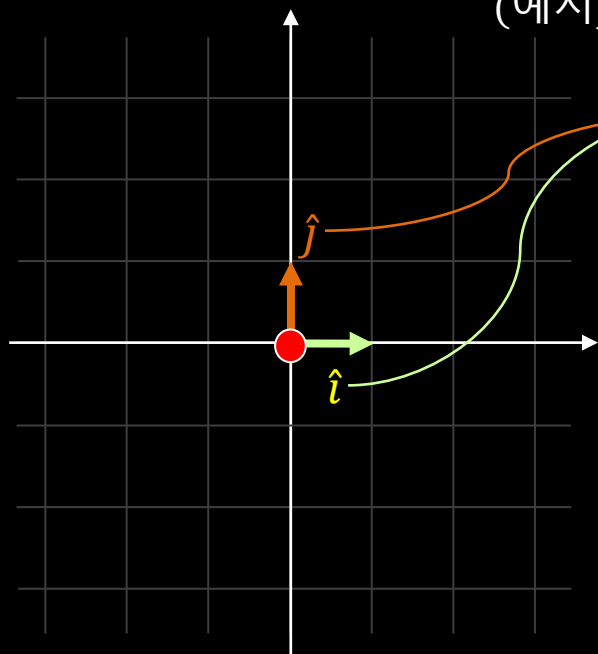
선형 공간 자체가 Eigenvalue 인 경우??

교수님~~

Eigenvalue가 엄청 많을 수도 있나요?

네 가능합니다 ^^.

(예시) 방향은 유지하고 크기만 변경



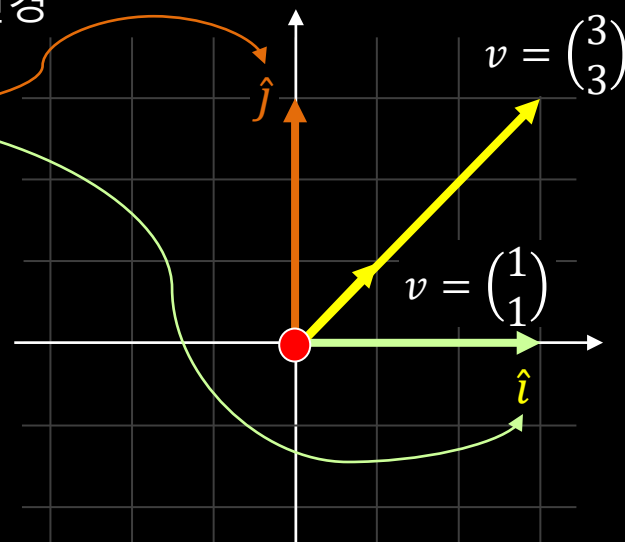
$$A = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\det(A - \lambda I)$$

$$\det\left(\begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}\right)$$

$$\det\left(\begin{pmatrix} 3-\lambda & 0 \\ 0 & 3-\lambda \end{pmatrix}\right)$$

$$= (3 - \lambda)^2 - 0 \times 0$$



모든 벡터는 변형 이전
span 공간에서 크기만 3배 커진다!
(공간 자체가 Eigenvector의 집합입니다.)

$$\lambda = 3 \quad (A - \lambda I)v = \begin{pmatrix} 3-3 & 0 \\ 0 & 3-3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$0 \times x = 0$$

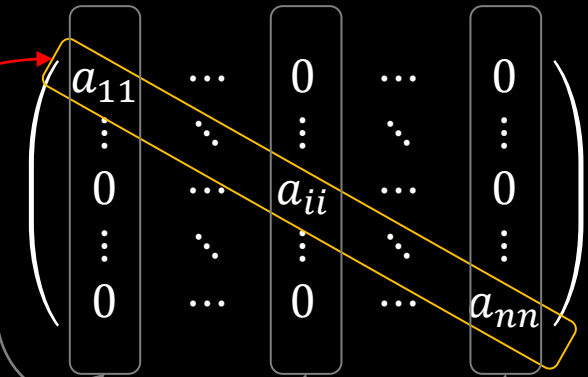
$$0 \times y = 0$$

x와 y는 어떤 값이라도 성립!

Diagonal Matrix 를 통해 살펴보는 Eigenvectors

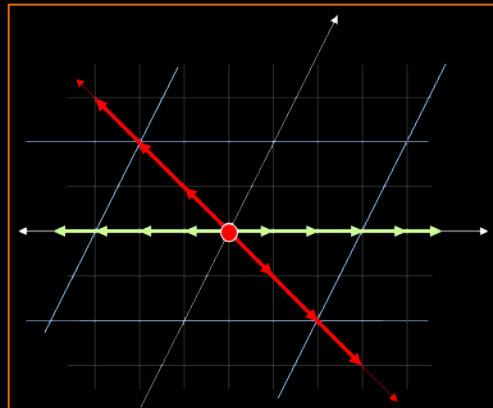
Diagonal matrix 의 모든
diagonal entry는 eigenvalues

Diagonal matrix 의 모든
열벡터는 eigenvectors

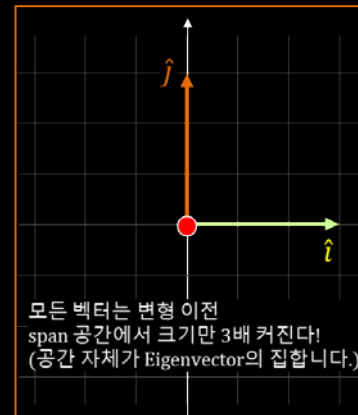


새로운 기저벡터가
주대각 성분이 0 이 아니고,
다른 모든 성분이 0 이라면,
해당 벡터는 Eigenvector이다.

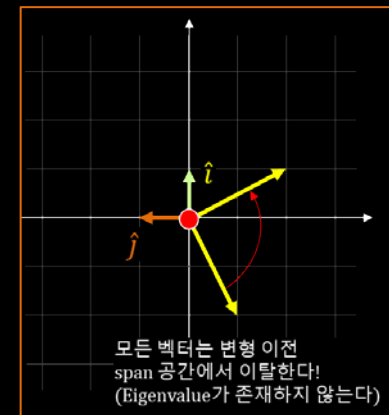
$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$



$$A = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$$



$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$





수고하셨습니다 ..^^..