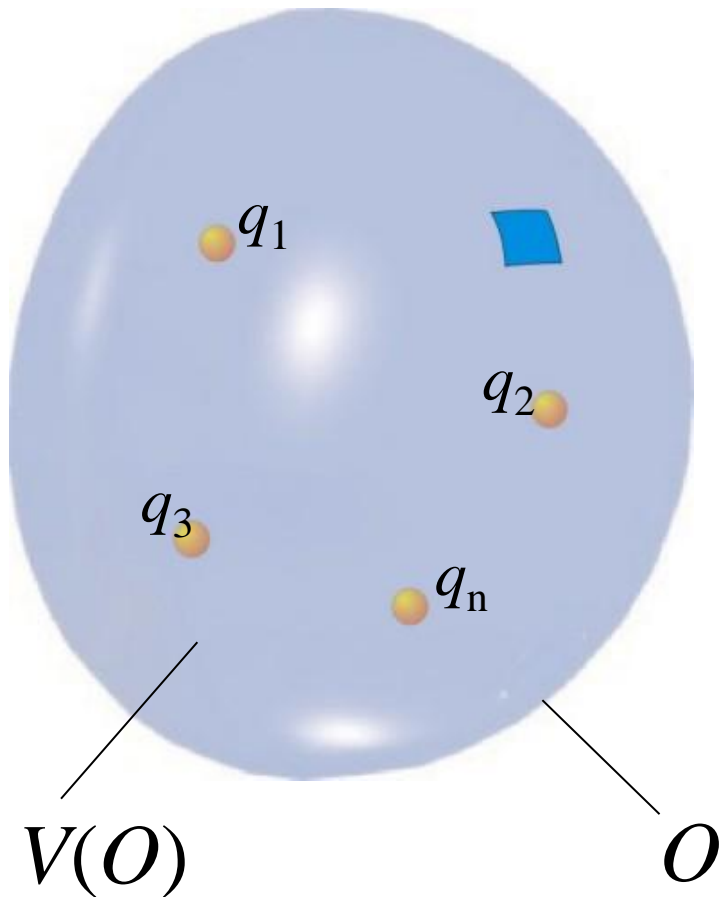


Inhalt der mathematischen Ergänzung zur Physik B2:

- Wiederholung Divergenz, Gauß-Integralsatz
- Rotation, Stokes-Integralsatz, Anwendungen
- Ladungen in elektrischen und magnetischen Feldern
- *Die δ -Funktion, Die Kontinuitätsgleichung*
- Kondensator und Induktivität im Stromkreis
- Berechnung von Wechselstromnetzwerken
- Zusammenfassung der Maxwell-Gleichungen
- Berechnungen zur Wellenoptik
- Zusammenfassung der klassischen Physik
- Mathematische Wiederholung zu Wellen
- Die Schrödinger-Gleichung
- Die Mathematik des Wasserstoff-Atoms
- Der Aufbau des Periodensystems

Dichte einer Ladungsverteilung



Bei einer kontinuierlichen Ladungsverteilung integriert man über alle Ladungselemente dq im von der geschlossenen Oberfläche O umschlossenen Volumen:

$$\sum_{i=1}^n q_i \Rightarrow \iiint_{V(O)} dq$$

Mit der *Ladungsdichte*

$$\rho(\vec{r}) = \frac{dq(\vec{r})}{dV}$$

folgt:

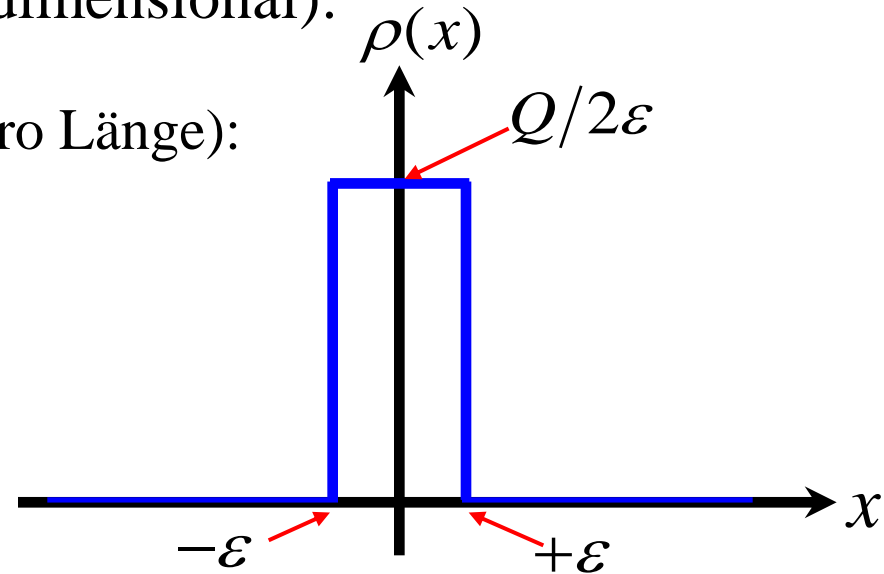
$$\iiint_{V(O)} dq = \iiint_{V(O)} \rho(\vec{r}) dV$$

Aber was macht man eigentlich bei Punktladungen ??

Die Ladungsdichte einer Punktladung (eindimensional):

Wir betrachten eine Ladungsdichte (Ladung pro Länge):

$$\rho(x) = \begin{cases} \frac{Q}{2\varepsilon} & \text{für } |x| \leq \varepsilon \\ 0 & \text{für } |x| > \varepsilon \end{cases}$$



Die Ladung Q ist also im Raumbereich der Länge 2ε konzentriert.

Die gesamte im Raum vorhandene Ladung q_{ges} ergibt sich durch Integration über das Volumen (in einer Dimension ist dies eine Länge):

$$q_{\text{ges}} = \int \rho(x) dx = \int_{-\infty}^{+\infty} \rho(x) dx = \int_{-\varepsilon}^{+\varepsilon} \frac{Q}{2\varepsilon} dx = \frac{Q}{2\varepsilon} 2\varepsilon = Q$$

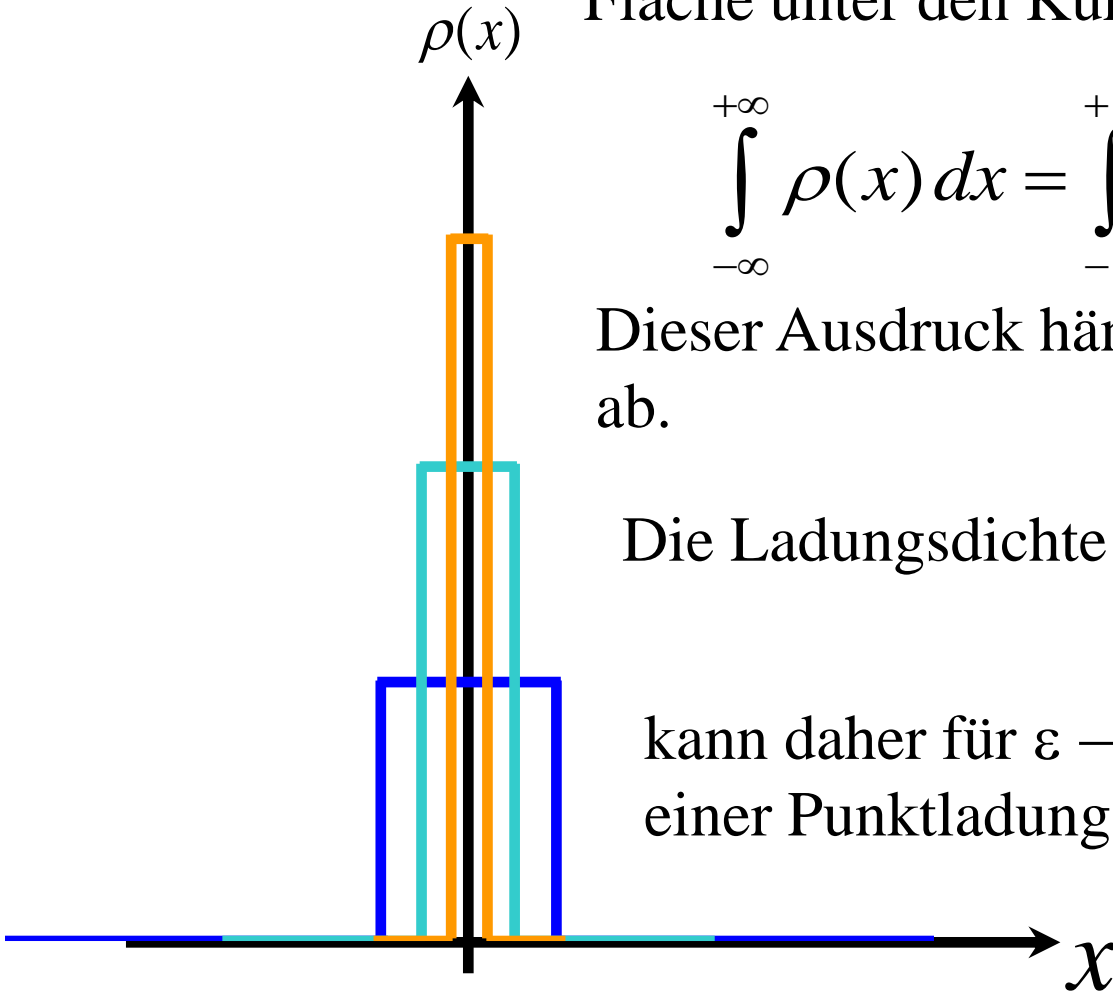
Wenn nun $\varepsilon \rightarrow 0$ betrachtet wird, dann ziehen sich die Kurven immer mehr zusammen, wobei allerdings die Fläche unter den Kurven konstant bleibt, denn es war:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \rho(x) dx = \int_{-\varepsilon}^{+\varepsilon} \frac{Q}{2\varepsilon} dx = \frac{Q}{2\varepsilon} 2\varepsilon = Q$$

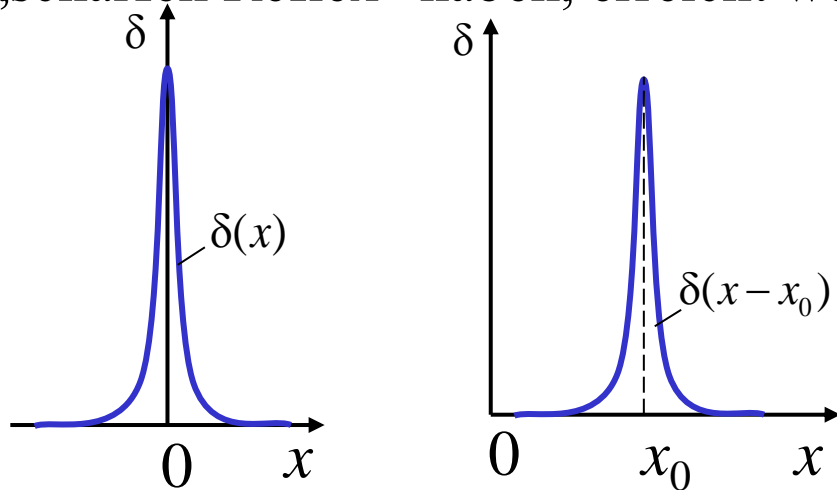
Dieser Ausdruck hängt nicht von der Intervall-Länge ε ab.

Die Ladungsdichte $\rho(x) = \begin{cases} \frac{Q}{2\varepsilon} & \text{für } |x| \leq \varepsilon \\ 0 & \text{für } |x| > \varepsilon \end{cases}$

kann daher für $\varepsilon \rightarrow 0$ als Ladungsdichte einer Punktladung interpretiert werden.



Dies kann auch mit kontinuierlichen Funktionen, die an einer Stelle einen „scharfen Reflex“ haben, erreicht werden.



Die ***δ-Funktion (Delta-Funktion)*** ist eine infinitesimale „Nadelfunktion“, die am Argument x_0 „über alle Grenzen wächst“ und außerhalb, d.h. für $x \neq x_0$, verschwindet. Dabei muss aber immer gelten:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \delta(x) dx = 1$$

Die δ -Funktion kann als „Grenzwert“ von kontinuierlichen, „normalen“ Funktionen aufgefasst werden. Diese Darstellung ist aber nicht eindeutig. Beispielsweise gilt:

$$\delta(x) = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\pi} \frac{\varepsilon}{x^2 + \varepsilon^2}, \quad \delta(x) = \lim_{L \rightarrow \infty} \frac{1}{\pi} \frac{\sin(Lx)}{x}$$

$$\delta(x) = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\sqrt{2\pi\varepsilon}} \exp\left(-\frac{x^2}{2\varepsilon^2}\right)$$

Für die Integrale über diese Funktionen ergibt sich jeweils:

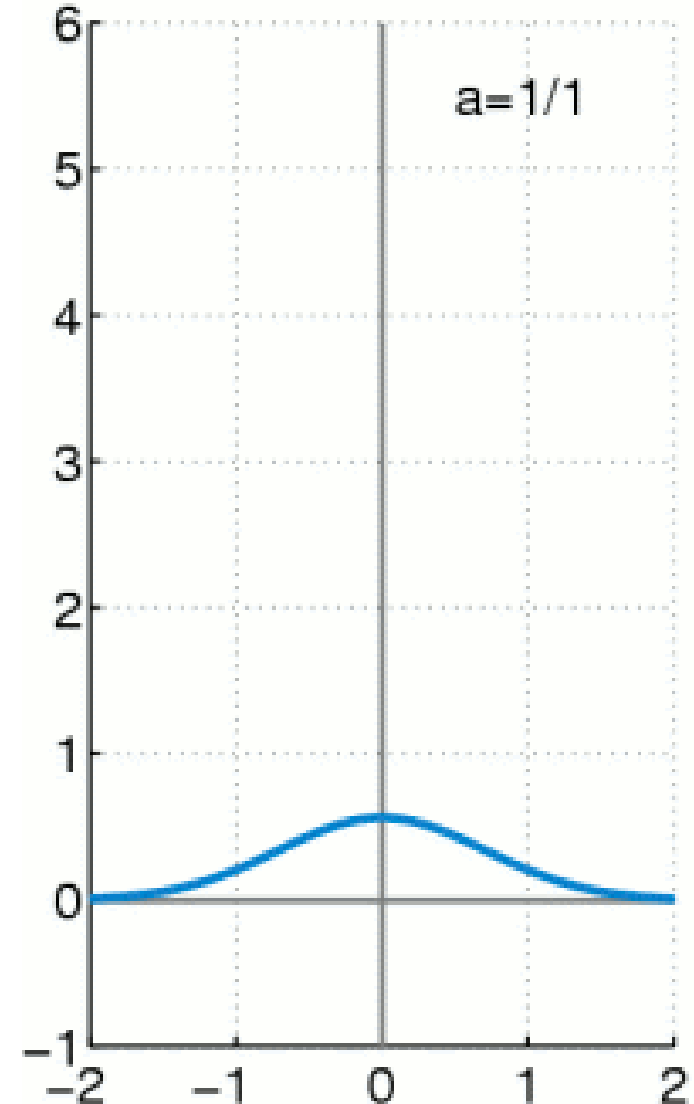
$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{\pi} \frac{\varepsilon}{x^2 + \varepsilon^2} dx &= \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{\pi} \frac{\sin(Lx)}{x} dx \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi\varepsilon}} \exp\left(-\frac{x^2}{2\varepsilon^2}\right) dx = 1 \end{aligned}$$

Beispiel: Gauß-Verteilung

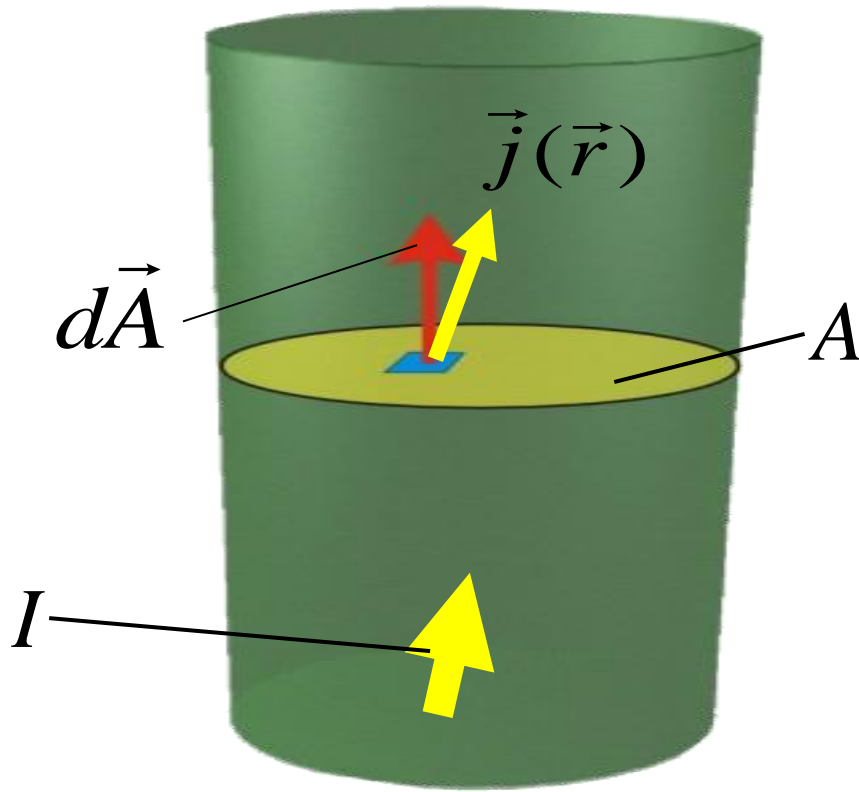
$$\delta_a(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi a}} e^{-x^2/2a}$$

für $a \longrightarrow 0$ wird die Funktion immer schmaler und höher, der Flächeninhalt bleibt jedoch immer unverändert Eins.

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \delta_a(x) dx = 1$$



Dichte einer Stromverteilung



Der Strom dI , der durch eine Fläche dA fließt ist gegeben durch:

$$dI = \vec{j} \cdot d\vec{A}$$

Dieser Zusammenhang definiert den Vektor der Stromdichte. Dabei ist der Vektor des Flächenelementes wie vorher beim elektrischen oder magnetischen Fluss definiert.

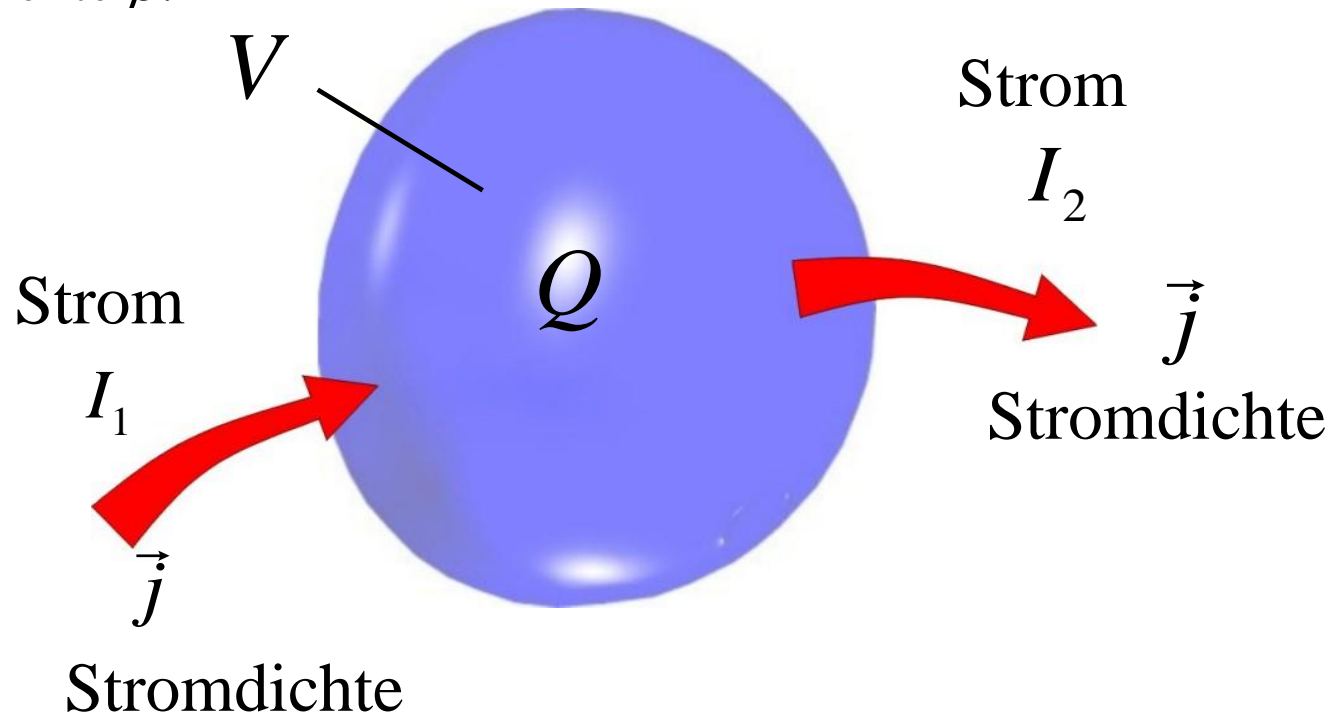
Der Gesamtstrom I , der durch eine Fläche A fließt, lässt sich mit der Stromdichte dann folgendermaßen ausdrücken:

$$I = \iint_A \vec{j} \cdot d\vec{A}$$

Wenn der Strom überall konstant ist und senkrecht durch die Fläche A fließt, dann gilt einfach: $j = I/A$

Ladung in einem abgeschlossenen Volumen

Wir betrachten ein abgeschlossenes Volumen V , in dem sich eine Ladungsmenge Q befindet. Solange keine Ladungen durch die Oberfläche treten (= Ströme) bleibt die Ladungsmenge konstant. Ein Strom I durch die Oberfläche (Ladungstransport in Volumen hinein, bzw. heraus) ändert die Ladungsmenge Q und damit natürlich auch Ladungsdichte ρ .

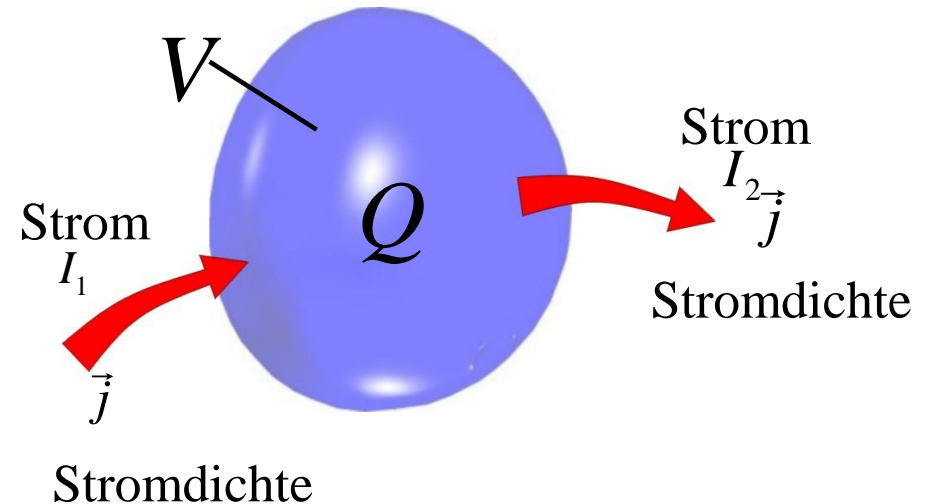


Die Ladung im Volumen ist:

$$Q = \iiint_V \rho dV$$

In das Volumen V hinein bzw. heraus fließt der Netto-Strom:

$$I_g = \sum_i I_i = \iint_A \vec{j} \cdot d\vec{A}$$



Der Nettostrom führt zu einer zeitlichen Veränderung der Ladung Q im Volumen V

$$I = -\frac{\partial Q}{\partial t}$$

Man beachte das Vorzeichen: Ein aus dem Volumen kommender Strom wird positiv gezählt.

Einsetzen der Ausdrücke für Q und I ergibt sofort:

$$\iint_A \vec{j} \cdot d\vec{A} + \frac{\partial}{\partial t} \left(\iiint_V \rho(\vec{r}, t) dV \right) = 0$$

Übrigens ist:

$$\vec{j} = \rho \vec{v}$$

Wegen des Gaußschen Satzes gilt:

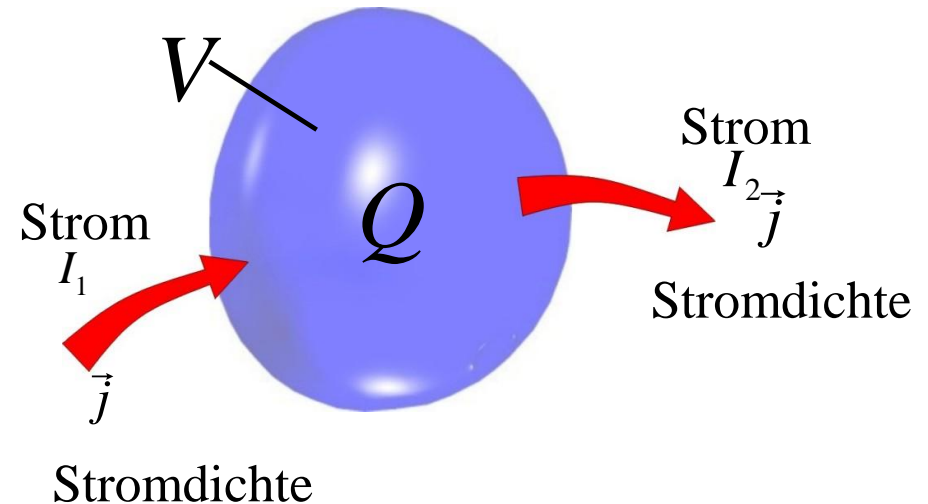
$$\iint_A \vec{j} \cdot d\vec{A} = \iiint_{V(A)} (\vec{\nabla} \cdot \vec{j}) dV$$

Dies in die letzte Gleichung
eingesetzt ergibt:

$$\iiint_V (\vec{\nabla} \cdot \vec{j}(\vec{r}, t)) dV + \iiint_V \frac{\partial \rho(\vec{r}, t)}{\partial t} dV = 0$$

Da dies für beliebige Volumina V gilt, kann die Gleichung nur erfüllt werden, wenn bereits die Integranden übereinstimmen, also folgt:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{j}(\vec{r}, t) + \frac{\partial \rho(\vec{r}, t)}{\partial t} = 0$$



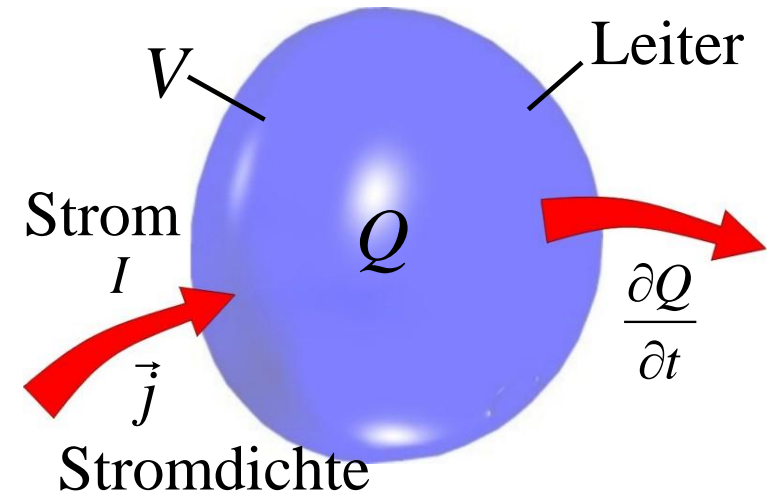
Es ergibt sich also der folgende Zusammenhang zwischen der Strom- und der Ladungsdichte:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{j}(\vec{r}, t) + \frac{\partial \rho(\vec{r}, t)}{\partial t} = 0$$

Bemerkungen:

- Dies ist die so genannte **Kontinuitätsgleichung**.
- Die obige Gleichung bedeutet anschaulich, dass jede räumliche Veränderung des Stromflusses von einer zeitlichen Veränderung der Ladungsdichte begleitet wird. Dies ist das Prinzip der Ladungserhaltung ausgedrückt durch die Strom- und Ladungsdichte.
- Im Fall stationärer Ströme, d.h. im Fall der Magnetostatik, gilt: $\vec{\nabla} \cdot \vec{j}(\vec{r}) = 0$
- Die Quellstärke der Stromdichte ist also durch die zeitliche Änderung der Ladungsdichte gegeben:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{j}(\vec{r}, t) = \operatorname{div} \vec{j} = - \frac{\partial \rho(\vec{r}, t)}{\partial t}$$



Kontinuitätsgleichung und Maxwell-Gleichungen

Die 4. Maxwellsche Gleichung lautet:

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

Wir berechnen auf beiden Seiten die Divergenz und erhalten:

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{B}) = \mu_0 \vec{\nabla} \cdot \vec{j} + \mu_0 \varepsilon_0 \vec{\nabla} \cdot \left(\frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \right)$$

Für 2 beliebige Vektoren gilt immer: $\vec{a} \cdot (\vec{a} \times \vec{b}) = 0$

weil der aus dem Kreuzprodukt resultierende Vektor $\vec{c} = \vec{a} \times \vec{b}$ senkrecht auf dem Vektor \vec{a} steht.

Übertragen gilt das auch für die Vektoroperation „Nabla“, also $\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{B}) = 0$

Damit folgt sofort:

$$0 = \vec{\nabla} \cdot \vec{j} + \frac{\partial}{\partial t} (\varepsilon_0 \vec{\nabla} \cdot \vec{E})$$

$$0 = \vec{\nabla} \cdot \vec{j} + \frac{\partial}{\partial t} (\epsilon_0 \vec{\nabla} \cdot \vec{E})$$

Wegen der ersten Maxwell-Gleichung

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0} \Rightarrow \epsilon_0 \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \rho$$

folgt für die rechte Seite der obigen Gleichung:

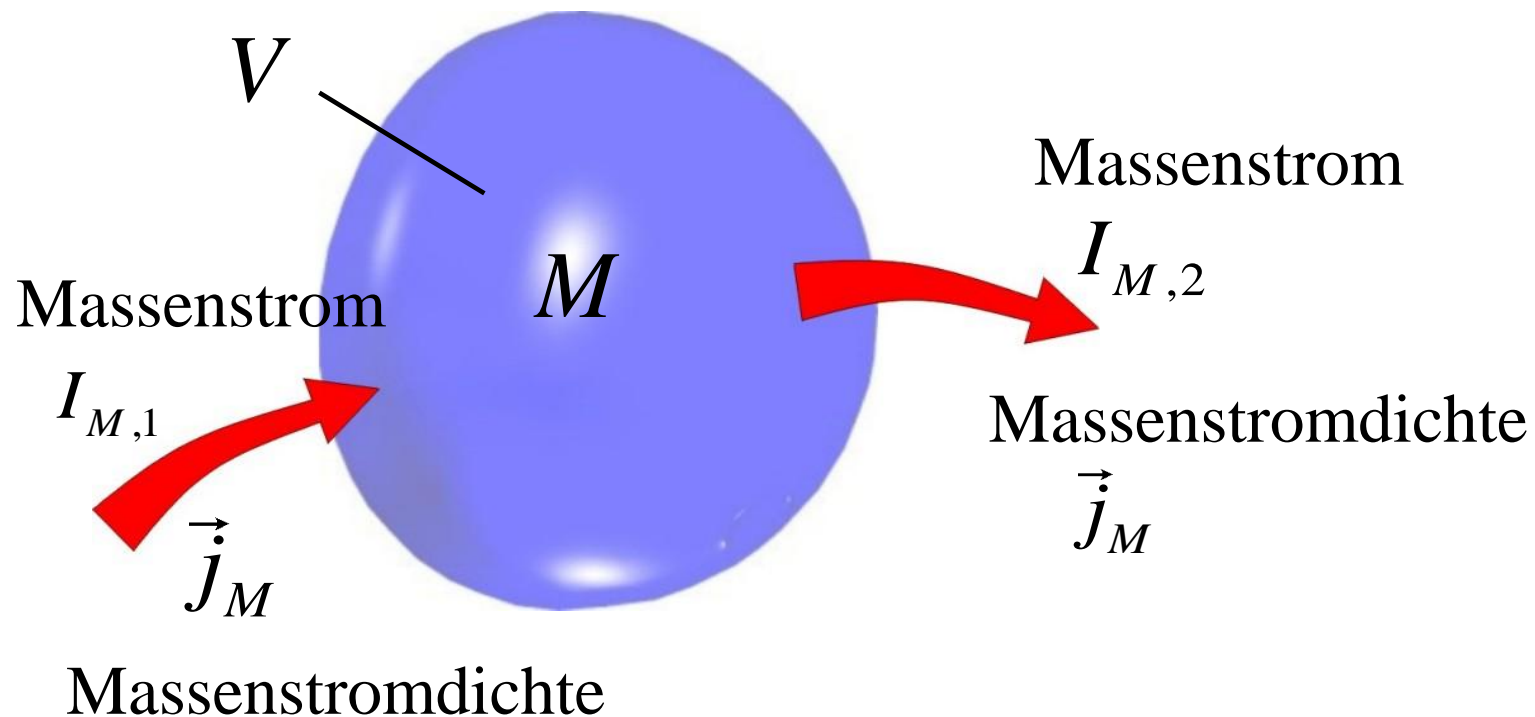
$$0 = \vec{\nabla} \cdot \vec{j} + \frac{\partial \rho}{\partial t} \quad \longrightarrow \quad \vec{\nabla} \cdot \vec{j}(\vec{r}, t) + \frac{\partial \rho(\vec{r}, t)}{\partial t} = 0$$

Dies ist wieder die Kontinuitätsgleichung, die die Ladungserhaltung eines abgeschlossenen Systems widerspiegelt. Damit ist gezeigt, dass die Ladungserhaltung bereits in den Maxwell-Gleichungen enthalten ist.

weiteres Beispiel für die Anwendung der Kontinuitätsgleichung:

Dynamik von Flüssigkeiten und Gasen:

Hier ändert sich die Masse M innerhalb eines festen Volumens nur, wenn der Netto-Massenstrom durch die Oberfläche verschieden von Null ist. Mit der Änderung der Masse M ist natürlich eine Änderung Massendichte ρ_M verbunden.

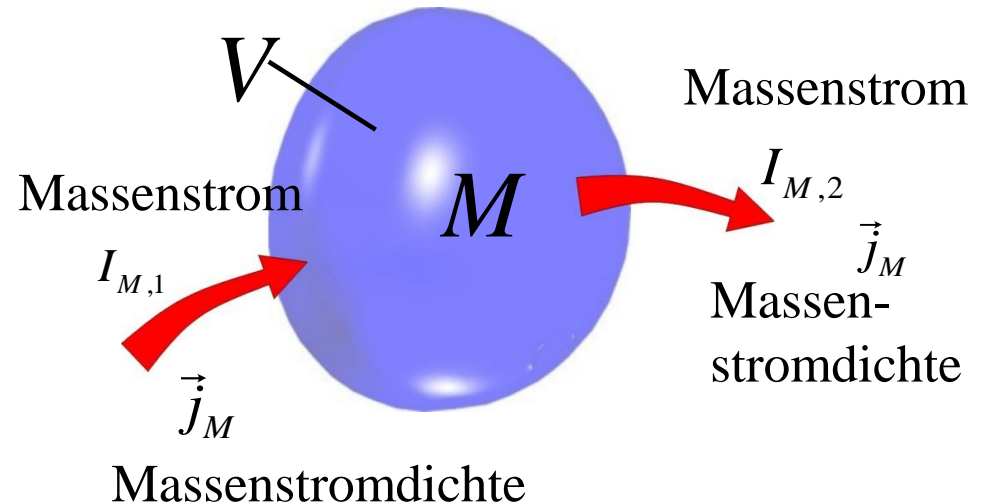


Die Masse im Volumen ist:

$$M = \iiint_V \rho_M dV$$

In das Volumen V hinein bzw. heraus fließt der Netto-Massenstrom:

$$I_{M,g} = \sum_i I_{M,i} = \iint_A \vec{j}_M \cdot d\vec{A}$$



Der Netto-Massenstrom führt zu einer zeitlichen Veränderung der Masse M im Volumen V

$$I_M = -\frac{\partial M}{\partial t}$$

Man beachte das Vorzeichen: Ein aus dem Volumen kommender Strom wird positiv gezählt.

Einsetzen der Ausdrücke für M und I_M ergibt sofort:

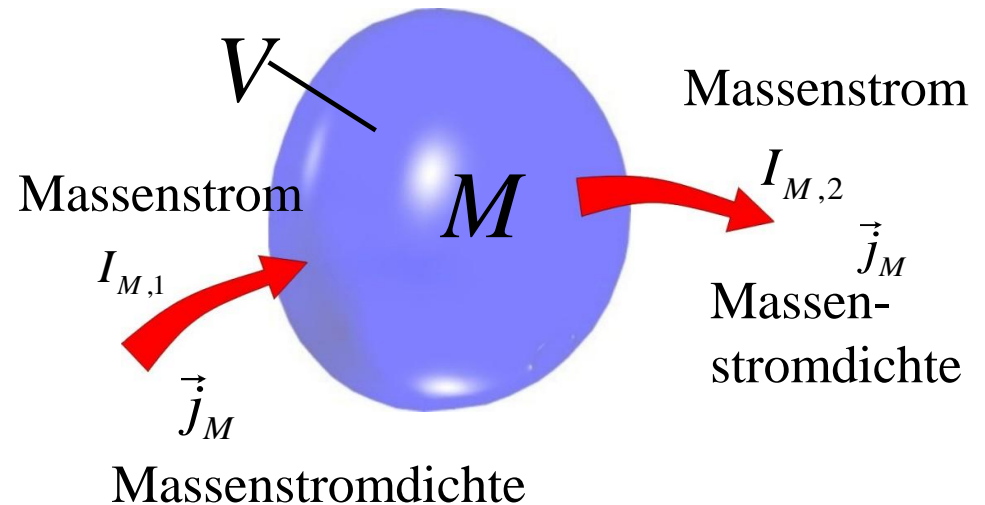
$$\iint_A \vec{j}_M \cdot d\vec{A} + \frac{\partial}{\partial t} \left(\iiint_V \rho_M(\vec{r}, t) dV \right) = 0$$

Übrigens ist auch hier:

$$\vec{j}_M = \rho_M \vec{v}$$

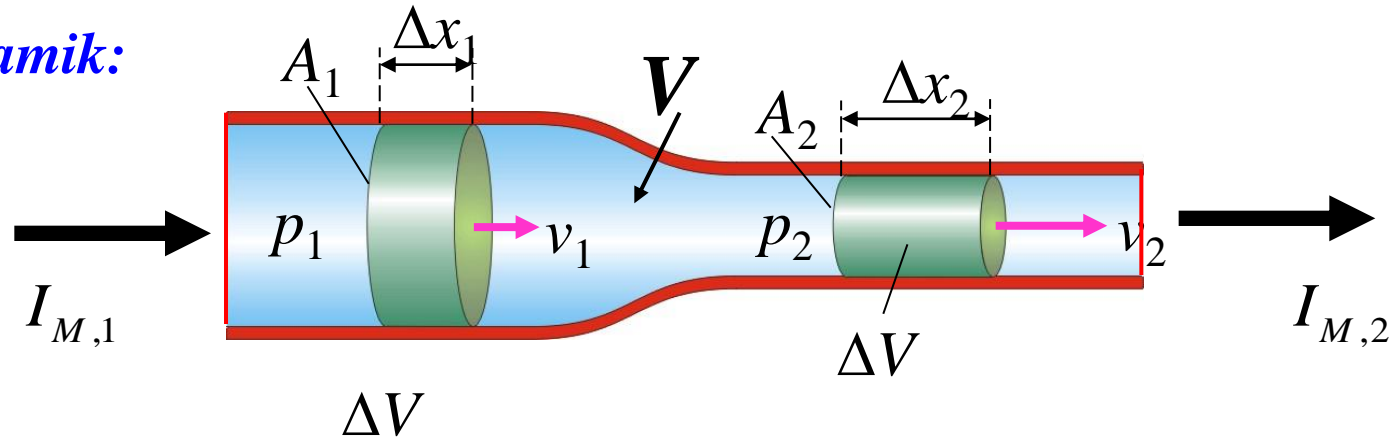
In völliger Analogie gilt dann auch hier:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{j}_M(\vec{r}, t) + \frac{\partial \rho_M(\vec{r}, t)}{\partial t} = 0$$



Bemerkungen:

- Dieser Zusammenhang ist eine andere Variante der **Kontinuitätsgleichung**.
- Die obige Gleichung bedeutet anschaulich, dass jede räumliche Veränderung des Massenstromflusses von einer zeitlichen Veränderung der Massendichte begleitet wird. Dies ist das Prinzip der **Massenerhaltung** ausgedrückt durch die Strom- und Ladungsdichte.
- Im Fall stationärer Massenströme, gilt: $\vec{\nabla} \cdot \vec{j}_M(\vec{r}) = 0$
- Die Quellstärke der Massenstromdichte ist also durch die zeitliche Änderung der Massendichte gegeben: $\vec{\nabla} \cdot \vec{j}_M(\vec{r}, t) = \text{div} \vec{j}_M = -\frac{\partial \rho_M(\vec{r}, t)}{\partial t}$

Hydrodynamik:

Fluss einer inkompressiblen Flüssigkeit durch ein Rohr mit verändertem Querschnitt A . Hier kann sich also die Massendichte zeitlich nicht ändern, es gilt daher

$$\iint_A \vec{j}_M \cdot d\vec{A} + \frac{\partial}{\partial t} \left(\iiint_V \rho_M(\vec{r}, t) dV \right) = 0$$

$$\rightarrow \iint_A \vec{j}_M \cdot d\vec{A} = I_{M,g} = 0$$

$$\text{bzw. } \vec{\nabla} \cdot \vec{j}_M(\vec{r}) = 0$$

Es gibt keinen Nettomassenstrom bezüglich eines vorgegebenen Volumens V

$$I_{M,1} + I_{M,2} = 0$$

Bei reibungsloser Flüssigkeit ist dann die Fließgeschwindigkeit über den Querschnitt konstant und es gilt

$$A_1 v_1 = -A_2 v_2$$