1.

Licht:

Konstanten festlegen für die gefragten Spannungswerte von 10, 50 und 200lux. Fallunterscheidung (if) je nach gemessenem Lichtwert wird die LED auf 0%, 25%, 50% gedimmt oder mit 100% eingeschaltet

Temperatur:

Da Sensordaten unsigned sind, zunächst überprüfen welcher Wert größer ist, dann die Differenz bilden. Liegt die Differenz in einem zuvor definierten Toleranzbereich von 4 Grad, werden Lüfter und Peltier ausgeschaltet. Sonst wird entsprechend gekühlt oder geheizt.

```
2.
Asha Regelung:
--! Standardbibliothek benutzen
library IEEE;
--! Logikelemente verwenden
use IEEE.STD LOGIC 1164.ALL;
--! Numerisches Rechnen ermoeglichen
use IEEE.NUMERIC STD.ALL;
--! @brief ASHA-Modul - Regelung
--! @details Dieses Modul enthaelt die Regelung
entity AshaRegelung is
 Port (
  Clock: in std logic;
       --! Taktsignal
  Reset: in std logic;
       --! Resetsignal
  EnClockLight: in std logic;
                                                                                    --! Enable-
Signal fuer die Lichtregelung
  EnClockTemp : in std_logic;
                                                                              --! Enable-Signal
fuer die Temperaturregelung
  SensordataLight: in std logic vector(11 downto 0);
                                                                      --! Aktuelle Lichtwerte
  SensordataTempIn: in std_logic_vector(11 downto 0);
                                                                     --! Aktuelle
Innentemperatur
       SensordataTempOut: in std logic vector(11 downto 0);
                                                                     --! Aktuelle
Außentemperatur
       PWM1FanInsideValueControl: out std_logic_vector(7 downto 0);
                                                                             --! PWM-Wert
  PWM2FanOutsideValueControl: out std_logic_vector(7 downto 0); --! PWM-Wert aeusserer
Luefter
  PWM3LightValueControl: out std logic vector(7 downto 0);
                                                                --! PWM-Wert Licht
  PWM4PeltierValueControl: out std logic vector(7 downto 0); --! PWM-Wert Peltier
  PeltierDirectionControl: out std logic;
                                                                                --! Pelier
Richtung heizen (=1)/kuehlen(=0)
```

--! Aktuelle

ControlLightDiffOut: out unsigned(12 downto 0);

```
Regeldifferenz Licht
  ControlTempDiffOut: out unsigned(12 downto 0) --! Aktuelle Regeldifferenz Temperatur
       );
end AshaRegelung;
architecture Behavioral of AshaRegelung is
constant lux10 : unsigned(11 downto 0) := "111111011010"; -- 4058
constant lux50 : unsigned(11 downto 0) := "111101001000"; -- 3912
constant lux200 : unsigned(11 downto 0) := "110100100100"; -- 3364
constant tempDifference: unsigned(11 downto 0) := "000000010000"; -- 16
constant tempTolerance: unsigned(11 downto 0):= "00000001000"; -- 8
begin
-- Versuch 9: Realisierung der Lichtsteuerung
lightControl: process (Clock)
begin
       if rising_edge(Clock) then
              -- TODO
              if unsigned(SensordataLight) > lux10 then
                     -- 255 -> 100%
                     PWM3LightValueControl <= "11111111";
              elsif unsigned(SensordataLight) > lux50 then
                     -- 128 -> 50%
                     PWM3LightValueControl <= "10000000";
              elsif unsigned(SensordataLight) > lux200 then
                     -- 64 -> 25%
                     PWM3LightValueControl <= "01000000";
              else
                     -- 0 -> 0%
                     PWM3LightValueControl <= "00000000";
              end if;
       end if;
end process lightControl;
-- Versuch 9: Realisierung der Temperatursteuerung
-- Ziel: Innen zwei Grad waermer als draussen
tempControl: process (EnClockTemp)
begin
       -- TODO
       if rising edge(EnClockTemp) then
              if unsigned(SensordataTempIn) >= unsigned(SensordataTempOut) then
                     if (unsigned(SensordataTempIn) - unsigned(SensordataTempOut)) <=
(tempDifference + tempTolerance) -- Differenz < 3 Grad
       and (unsigned(SensordataTempIn) - unsigned(SensordataTempOut)) >= (tempDifference -
tempTolerance) then -- Differenz > 1 Grad
                            PeltierDirectionControl <= '0';
```

```
PWM1FanInsideValueControl <= b"00000000";
                           PWM2FanOutsideValueControl <= b"00000000";
                           PWM4PeltierValueControl <= b"00000000";
                    elsif (unsigned(SensordataTempIn) - unsigned(SensordataTempOut)) >
(tempDifference + tempTolerance) then --> 3 Grad kühlen
                           PeltierDirectionControl <= '0';
                           PWM1FanInsideValueControl <= b"11111111";
                           PWM2FanOutsideValueControl <= b"11111111";
                           PWM4PeltierValueControl <= b"11111111";
                    elsif (unsigned(SensordataTempIn) - unsigned(SensordataTempOut)) <
(tempDifference - tempTolerance) then --< 1 Grad heizen
                           PeltierDirectionControl <= '1';
                           PWM1FanInsideValueControl <= b"11111111";
                           PWM2FanOutsideValueControl <= b"11111111";
                           PWM4PeltierValueControl <= b"11111111";
                    end if;
             else
                    PeltierDirectionControl <= '1';
                    PWM1FanInsideValueControl <= b"11111111";
                    PWM2FanOutsideValueControl <= b"11111111";
                    PWM4PeltierValueControl <= b"11111111";
             end if;
      end if:
end process tempControl;
-- Versuch 9: Ansteuerung der 7-Seg-Anzeige
SevenSegOutput: process (Clock)
begin
      if rising_edge(Clock) then
             -- Output für Siebensegmentanzeige
             ControlLightDiffOut(11 downto 0) <= unsigned(SensordataLight);
             ControlLightDiffOut(12) <= '0';
             -- Fallunterscheidung da unsigned
             if unsigned(SensordataTempIn) >= unsigned(SensordataTempOut) then
                    ControlTempDiffOut(11 downto 0) <= unsigned(SensordataTempIn) -
unsigned(SensordataTempOut); -- wenn Innen wärmer ist
                    ControlTempDiffOut(12) <= '0';
             else
                    ControlTempDiffOut(11 downto 0) <= unsigned(SensordataTempOut) -
unsigned(SensordataTempIn); -- wenn Außen wärmer ist
                    ControlTempDiffOut(12) <= '1';
             end if;
      end if;
end process SevenSegOutput;
end Behavioral;
```