學號: B04501127 系級: 土木三 姓名: 凌于凱

1. (1%) 請說明你實作的 CNN model, 其模型架構、訓練參數和準確率為何?

模型架構: 4* conv block → fully connected

conv block1: Conv2D(64, 5, 5) → Conv2D(64, 3, 3)

 \rightarrow MaxPooling(2, 2)

conv block2: Conv2D(128, 3, 3) → Conv2D(128, 3, 3)

 \rightarrow Conv2D(128, 3, 3) \rightarrow Conv2D(128, 3, 3)

 \rightarrow MaxPooling(2, 2)

conv block3: Conv2D(256, 3, 3) → Conv2D(256, 3, 3)

→ Conv2D(256, 3, 3) → Conv2D(256, 3, 3)

 \rightarrow MaxPooling(2, 2)

conv block1: Conv2D(512, 3, 3) → Conv2D(512, 3, 3)

 \rightarrow MaxPooling(2, 2)

fully connected: Dense(512) \rightarrow Dense(512) \rightarrow Dense(7)

dropout: 每一個 conv block 的 dropout rate 從 0.25 遞增至 0.5,fully

connected 每層 dropout rate = 0.5

activation: LeakyRelu(alpha = 0.5)

詳細見 ./model.png

訓練參數: optimizer: adam(default)

validation split: 0.1 from training set

data augmentation: zoom_range=0.2, shear_range=0.2,

rotation_range=30, width_shift_range=0.2,

height_shift_range=0.2, horizontal_flip=True,

vertical_flip=False

callbacks: 利用 ModelCheckpoint 儲存 val_acc 最高的 model(因為最

一開始時用 EarlyStopping 成果並不是很好,常常 model 還

沒 train 好就跳掉,就改成用 ModelCheckpoint)

batch size: 128

epoch: 300(花費時間: 392sec/epoch on GTX1060-6G)

準確率: public score: 0.69545, private score: 0.67539

2. (1%) 請嘗試 data normalization, data augmentation,說明實行方法並且說明對準確率有什麼樣的影響?

1)data normalization:

方法: 將 x_train 和 x_test 合起來計算 48*48 個 mean, std 在將每一個 x 減去 mean 除以 std

影響: public score: 0.65645 → 0.66035 private score: 0.65951 (跟沒有 normalization 一樣)

2)data augmentation:

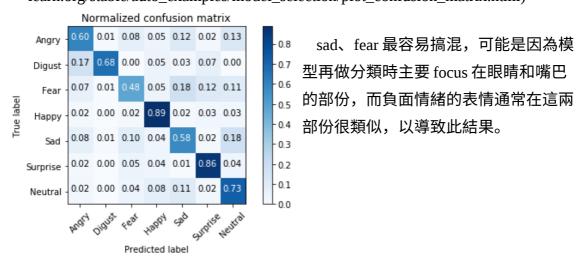
方法:利用 ImageDataGenerator 增加經過翻轉,旋轉,尺寸變化,平移的圖片,並用 fit_generator 在每一個 epoch 都產生一定數量的 training data。

影響: public score: 0.65645 → 0.69545 private score: 0.65951 → 0.67539

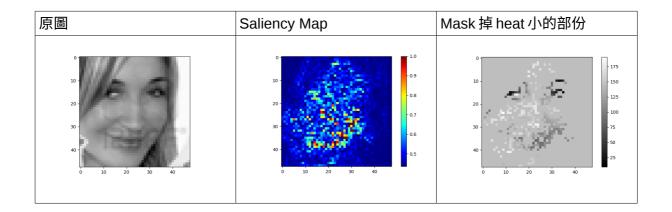
3. (1%) 觀察答錯的圖片中,哪些 class 彼此間容易用混? [繪出 confusion matrix 分析]

(參考: http://scikit-

learn.org/stable/auto examples/model selection/plot confusion matrix.html)



4. (1%) 從(1)(2)可以發現,使用 CNN 的確有些好處,試繪出其 saliency maps,觀察模型在做 classification 時,是 focus 在圖片的哪些部份?

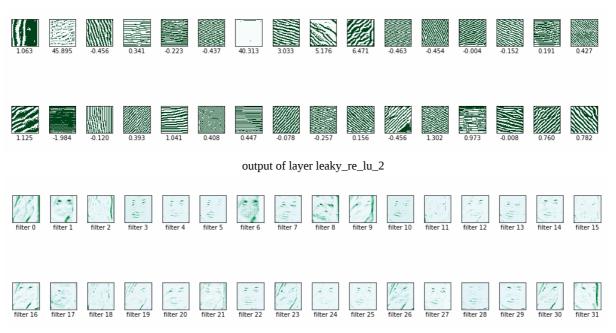


由上表可發現,經過 conv2D 和 MaxPooling 後,將對於分類沒有幫助的部份隱藏掉了,讓最後的 classification 主要 focus 在眼睛還有嘴巴的部份。

5. (1%) 承(4) 利用上課所提到的 gradient ascent 方法,觀察特定層的 filter 最容易被哪種圖片 activate 與觀察 filter 的 output。

(參考: https://blog.keras.io/how-convolutional-neural-networks-see-the-world.html)

filter of layer leaky_re_lu_2



從 input 跟 output 對照,我覺得 filter 主要觀察到的應該是眼睛和嘴巴,因為從 output 來看只有這兩個部份比較沒有被模糊掉,而 input filter 有些長的差不多但傾斜角度不同,我認為是 imageDataGenerator 的 rotate_range 所造成的,因為那些角度大都不大於 30 度。