

有限非自治系统中的残差窗口诱导演化

——KFX-R 的不可约形式化定义

摘要

本文提出 **KFX-R (Residual KFX)**，一种有限离散系统，其动力学不定义在状态本身上，而仅通过固定长度滑动窗口诱导的残差演化算子给出。

系统由最小局部规则集、有限状态空间及轨道残差投影构成。我们证明：**不存在任何仅基于残差态的自治演化算子**；残差演化必然是非自治、非马尔可夫且由窗口边界驱动的。

进一步证明：原 KFX 系统等价于 KFX-R 中的**零残差切片**。

该形式化从结构上阻断了由宏观量反推微观历史的可能性，严格区分了轨道动力与残差演化，为自动机理论、控制论与非平衡系统中的粗粒化动力学提供了一个**不可叙事化、不可还原**的模板。

1. 引言

在大量离散动力系统中，宏观变量常被用作系统的低维描述。然而在多数情形下，这些宏观量最终被提升为**自治状态**，从而隐式引入对微观历史的重构与叙事性因果。

本文提出的 **KFX-R** 刻意避免这一做法，其设计原则是：

- 残差（宏观量）**不是状态**；
- 所谓“动力”只允许作为**滑动窗口诱导的演化算子**存在；
- 任何试图将残差闭合为自治动力系统的行为，在形式上都是不可能的。

本文目标不是提高表达能力，而是实现**结构不可约性**。

2. 状态空间与局部规则

2.1 状态空间

记

$$\mathbb{Z}_n := \{0, 1, \dots, n - 1\}, \text{ 其上的运算按模 } n \text{ 解释}.$$

定义：

- $B = \{0, 1\}$

- $P = \mathbb{Z}_5$

状态空间：

$$S = B \times P$$

单个状态写作 $s = (b, p)$ 。

2.2 位移算子

定义：

$$\sigma(p) = p + 1 \pmod{5}, \sigma^{-1}(p) = p - 1 \pmod{5}$$

2.3 局部转移规则

一步转移关系 $\rightarrow \subseteq S \times S$ 允许且仅允许以下两条规则：

- **R₁ (前进步)**

$$(b, p) \rightarrow (b, \sigma(p))$$

- **R₂ (回退翻转步)**

$$(b, p) \rightarrow (\neg b, \sigma^{-1}(p))$$

不存在任何其他合法转移。

3. 轨道与滑动窗口

3.1 有限轨道

长度为 10 的轨道定义为序列：

$$\gamma = (s_0, s_1, \dots, s_{10})$$

满足对所有 $i < 10$, 有 $s_i \rightarrow s_{i+1}$ 。

3.2 无限轨道与窗口

设

$$\Gamma = (s_0, s_1, s_2, \dots)$$

为一条无限合法轨道。

定义时间 t 的滑动窗口：

$$\gamma^{(t)} = (s_t, s_{t+1}, \dots, s_{t+10})$$

4. 残差定义

记 $s_i = (b_i, p_i)$ 。

4.1 五步残差

$$\varepsilon_5(\gamma^{(t)}) = (\varepsilon_{5,b}^{(t)}, \varepsilon_{5,p}^{(t)})$$

$$\varepsilon_{5,b}^{(t)} = b_{t+5} \oplus \neg b_t$$

$$\varepsilon_{5,p}^{(t)} = (p_{t+5} - p_t) \pmod{5}$$

4.2 十步残差

$$\varepsilon_{10}(\gamma^{(t)}) = (\varepsilon_{10,b}^{(t)}, \varepsilon_{10,p}^{(t)})$$

$$\varepsilon_{10,b}^{(t)} = b_{t+10} \oplus b_t$$

$$\varepsilon_{10,p}^{(t)} = (p_{t+10} - p_t) \pmod{5}$$

4.3 总残差

$$\varepsilon(\gamma^{(t)}) = (\varepsilon_5(\gamma^{(t)}), \varepsilon_{10}(\gamma^{(t)})) \in (\mathbb{Z}_2 \times \mathbb{Z}_5)^2$$

5. 世界定义与零残差切片

定义 KFX-R 的世界：

$$\mathcal{W}_{\text{KFX-R}} = \{(\gamma, \varepsilon(\gamma)) \mid \gamma \text{ 为长度 10 的合法轨道}\}$$

定义零残差集合：

$$W_{\text{KFX}}^0 = \{\gamma \mid \varepsilon_5(\gamma) = (0,0) \wedge \varepsilon_{10}(\gamma) = (0,0)\}$$

定义：本文中将原 KFX 系统的合法轨道世界定义为 KFX-R 的零残差切片。

在此定义下，任何不能表述为零残差切片的形式化，均与原 KFX 不等价

6. 残差窗口诱导动力学 (RSID)

6.1 边界规则指示量

定义第 t 步的规则指示函数：

$$r_2(t) = \begin{cases} 1, & \text{若第 } t \text{ 步使用 } R_2 \\ 0, & \text{若第 } t \text{ 步使用 } R_1 \end{cases}$$

定义位移增量：

$$\Delta p(t) = \begin{cases} +1, & r_2(t) = 0 \\ -1, & r_2(t) = 1 \end{cases} (\bmod 5)$$

$\Delta p(t)$ 在残差更新中按模 5 解释。

6.2 诱导演化算子

记：

$$\varepsilon^{(t)} = \varepsilon(\gamma^{(t)})$$

残差的唯一允许的动力学为滑动窗口诱导更新：

十步残差：

$$\varepsilon_{10,b}^{(t+1)} = \varepsilon_{10,b}^{(t)} \oplus r_2(t) \oplus r_2(t+10)$$

$$\varepsilon_{10,p}^{(t+1)} = \varepsilon_{10,p}^{(t)} + \Delta p(t+10) - \Delta p(t) (\bmod 5)$$

五步残差：

$$\varepsilon_{5,b}^{(t+1)} = \varepsilon_{5,b}^{(t)} \oplus r_2(t) \oplus r_2(t+5)$$

$$\varepsilon_{5,p}^{(t+1)} = \varepsilon_{5,p}^{(t)} + \Delta p(t+5) - \Delta p(t) \pmod{5}$$

7. 反还原定理

定理 1 (残差不可自治)

不存在函数

$$F: (\mathbb{Z}_2 \times \mathbb{Z}_5)^2 \rightarrow (\mathbb{Z}_2 \times \mathbb{Z}_5)^2$$

使得对所有无限合法轨道 Γ 及所有 t , 恒有:

$$\varepsilon^{(t+1)} = F(\varepsilon^{(t)})$$

证明

固定任意 t , 考虑任一合法窗口 $\gamma^{(t)}$ 。

由于任意状态均同时允许规则 R_1 与 R_2 , 可构造两条无限轨道 Γ 与 Γ' , 满足:

- 对所有 $i \leq t + 10$, 有 $s_i = s'_i$, 故

$$\varepsilon^{(t)}(\Gamma) = \varepsilon^{(t)}(\Gamma')$$

- 在第 $t + 10$ 步, Γ 使用 R_1 , Γ' 使用 R_2

由第 6.2 节更新律可得:

$$\varepsilon^{(t+1)}(\Gamma) \neq \varepsilon^{(t+1)}(\Gamma')$$

从而 $\varepsilon^{(t)}$ 相同却得到不同的 $\varepsilon^{(t+1)}$, 矛盾。

故不存在仅依赖残差的自治演化函数 F 。证毕。

8. 结构性结论

- 残差不是状态
 - 残差动力学必然非自治
 - 系统在残差层面非马尔可夫
 - 微观历史不可由残差重构
 - 任意自治闭合均定义了不同系统
-

9. 命名与继承条件

只有同时满足以下条件的系统，方可声明与 **KFX-R** 等价：

1. 使用相同的局部规则 R_1, R_2
2. 使用相同的残差定义 $\varepsilon_5, \varepsilon_{10}$
3. 仅允许滑动窗口诱导演化
4. 接受定理 1 (残差不可自治)

否则，必须明确声明：与 **KFX-R** 不等价。

10. 结论

KFX-R 表明：

一个系统可以拥有清晰、可分析的宏观演化，而**不必**将宏观量提升为自治状态。

通过结构性约束，系统在形式上阻断了叙事性因果与历史回溯，为不可还原的粗粒化动力学提供了一个最小、可复用的范式。

状态声明

本文档构成 **KFX-R** 的完整、权威定义。