シミュレーション工学

モンテカルロ法(2) 誤差解析と不偏推定量

慶應義塾大学大学院理工学研究科基礎理工学専攻物理情報専修

渡辺宙志

はじめに

測定と誤差

- ・ 一般に測定値には実験誤差がある
- ・ 数値計算においても、測定結果は誤差を伴う
- ・「誤差」の理解は難しい

本講義の目的

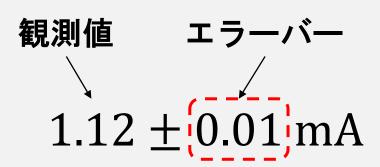
- エラーバーとは何か、どのような性質を持つ かを理解する
- 統計誤差と系統誤差について理解する
- 系統誤差を除去する(Jackknife法)

ある回路の電流を6回測定したら、以下のデータ[mA]を得た

1.16, 1.13, 1.12, 1.12, 1.11, 1.08



この回路の電流の観測値は?



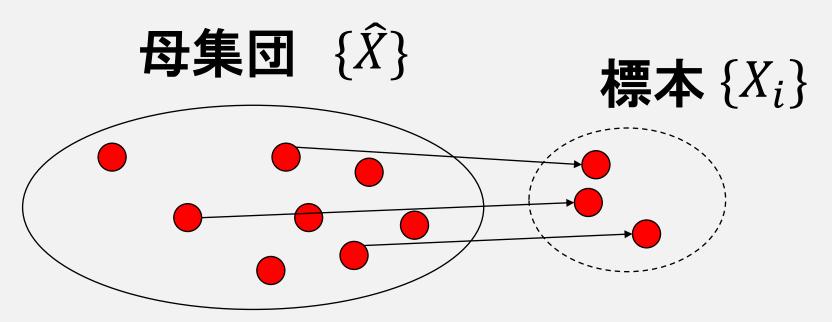
大雑把な意味:観測値の1.1までは自信があるが、小数点 第二位は自信がなく、1.11かもしれないし1.13かもしれない



正確な定義は?

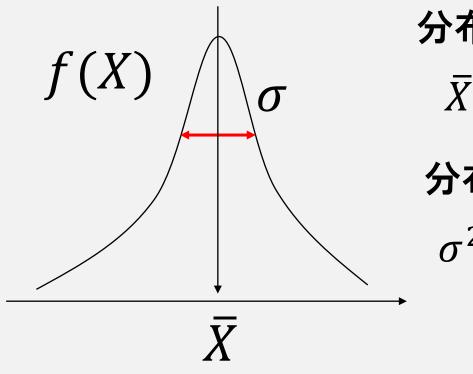
観測するたびに値が変化する量を確率変数 \hat{X} とみなすこの変数の「全ての可能性の集合」を母集団と呼ぶ

観測により母集団から標本を取り出す



標本の集合から母集団の性質を推定するのが目的

母集団の特徴量(平均や分散)を知りたい



分布の1次のモーメント

$$\bar{X} = \int X f(X) dX$$

分布の2次のモーメント

$$\sigma^2 = \int (X - \bar{X})^2 f(X) dX$$

手元にあるのはN個の標本 $\{X_i\}$ 標本から特徴量を得る関数を推定量(estimator)と呼ぶ

推定したい量

そのestimator

平均值

$$\bar{X} = \frac{1}{N} \sum_{i}^{N} X_{i}$$

母分散

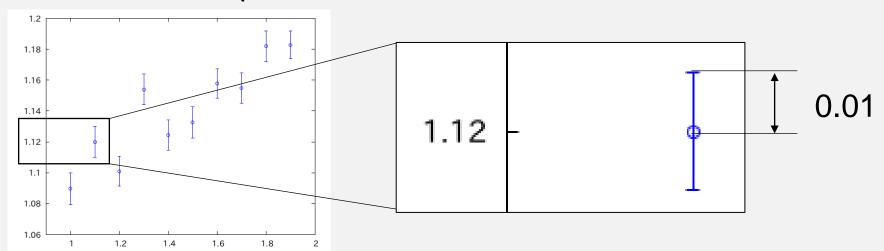
$$\sigma^2 = \frac{1}{N-1} \sum_{i=1}^{N} (X_i - \bar{X})^2$$

平均値の
推定値の分散
$$\sigma_{\bar{X}}^2 = \frac{1}{N(N-1)} \sum_{i=1}^{N} (X_i - \bar{X})^2$$

平均値の推定値の標準偏差を誤差とみなす

$$ar{X} \pm \sqrt{\sigma_{ar{X}}^2}$$

 $1.12 \pm 0.01 \, \text{mA}$



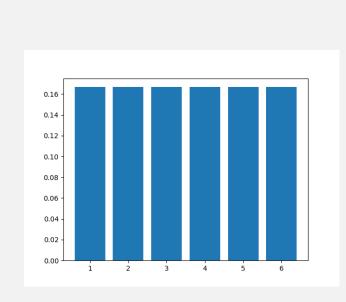
平均値の推定値の分散の平方根をエラーバーとする



エラーバーの意味は?

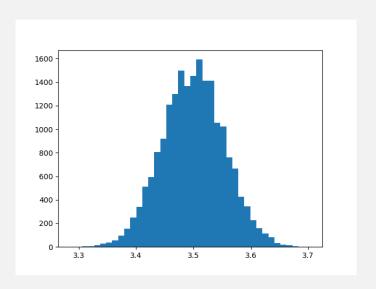
中心極限定理

- 一般に、観測値の分布はガウス分布ではない
- ・ しかし、観測値が独立同分布に従う確率変数と みなせる時、その期待値はガウス分布に近づく







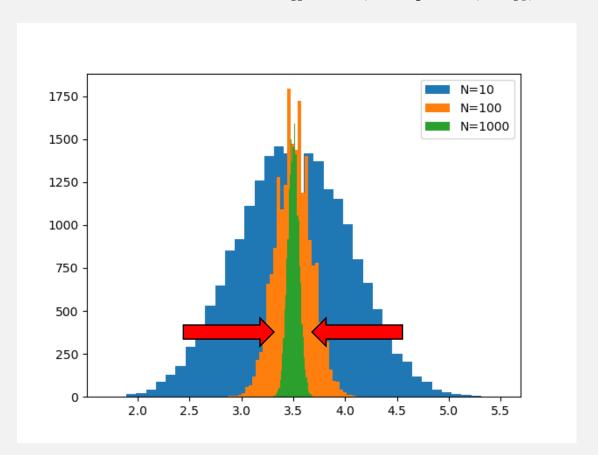


サイコロの目の母集団の分布は 一様分布だが、

千回振った目の平均値の分布は ガウス分布に近づく

中心極限定理

標本が多くなるほど平均値の分布の分散は小さくなる



N=10, 100, 1000回サイコロを振った時、出た目の平均の頻度分布

中心極限定理

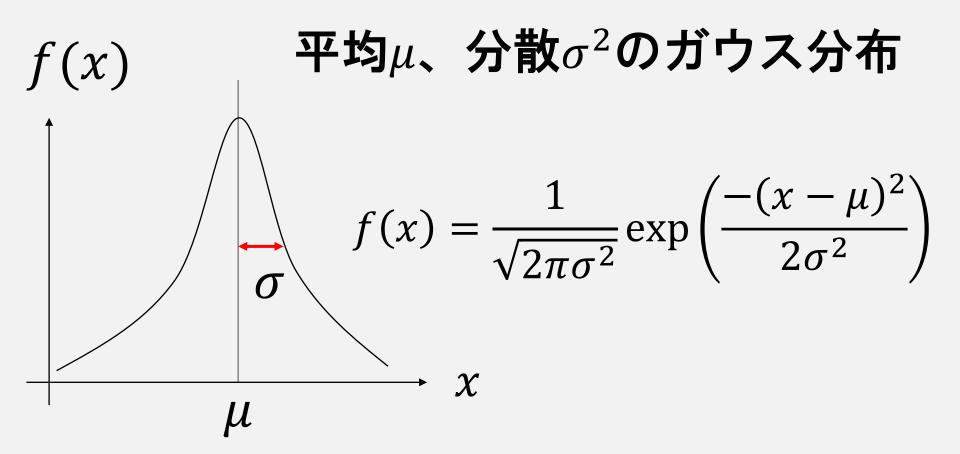
サンプル数Nを増やした時

母分散のestimatorは一定値に収束する

$$\sigma^2 = \frac{1}{N-1} \sum_{i}^{N} (X_i - \bar{X})^2 \quad \lim_{N \to \infty} \sigma^2 = \text{const.}$$

平均値の推定値の分散のestimatorは1/Nの早さで ゼロに収束する

$$\sigma_{\bar{X}}^2 = \frac{\sigma^2}{N} \qquad \qquad \lim_{N \to \infty} \sigma_{\bar{X}}^2 = 0$$



平均μ:分布の中心の位置

標準偏差σ:分布の幅

確率変数Âの値がaとbの間にある確率が

$$P(a < \hat{X} < b) = \int_{a}^{b} f(x) dx$$

で与えられる時、f(x)を \hat{X} の確率密度関数と呼ぶ

確率密度関数が平均 μ 、分散 σ^2 のガウス分布である時

$$\mu - \sigma < x < \mu + \sigma$$

の範囲を1シグマの範囲と呼ぶ

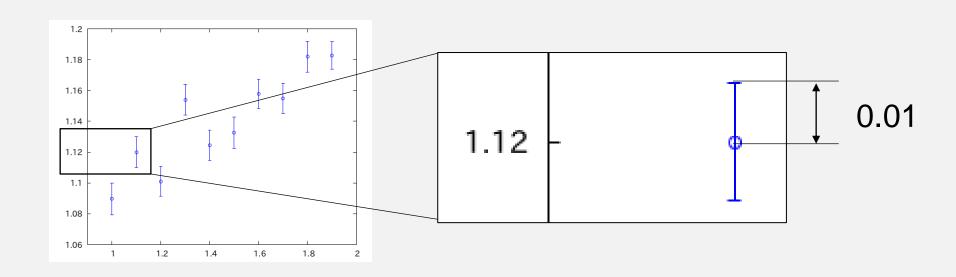
$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left(\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right)$$
 であるとき、

$$P(\mu - \sigma < \hat{X} < \mu + \sigma) = \int_{\mu - \sigma}^{\mu + \sigma} f(x) dx \sim 0.6827$$

平均 μ 、分散 σ^2 のガウス分布に従う確率変数が、 平均の周りに σ の間で揺らぐ確率が68.27%

ex) テストで偏差値40~60までの間の人が68.27%

エラーバーを平均値の推定値の標準偏差とする(1シグマの範囲)





同様な実験を繰り返した場合、観測値が エラーバーの間に入る確率が68.27%

同様に「nシグマの範囲」が定義できる

 $\mu - n\sigma < x < \mu + n\sigma$

1シグマ:入る確率 68.27% 外れる確率 31.73%

2シグマ:入る確率 95.45% 外れる確率 4.55%

3シグマ:入る確率 99.73% 外れる確率 0.27%

5シグマ:入る確率 99.9994% 外れる確率 0.0005%

エラーバーのまとめ

- エラーバーとは観測値を確率変数とみなした時に、 その平均値の分布の推定標準偏差のこと
- サンプル数を増やせば増やすほど、エラーバーは 小さくなる
- 観測値が独立同分布なら、サンプル数を増やして いくと平均値の分布はガウス分布に漸近する
- ・ 平均 μ 、分散 σ^2 のガウス分布について、以下を「n シグマの範囲」と呼ぶ

$$\mu - n\sigma < x < \mu + n\sigma$$

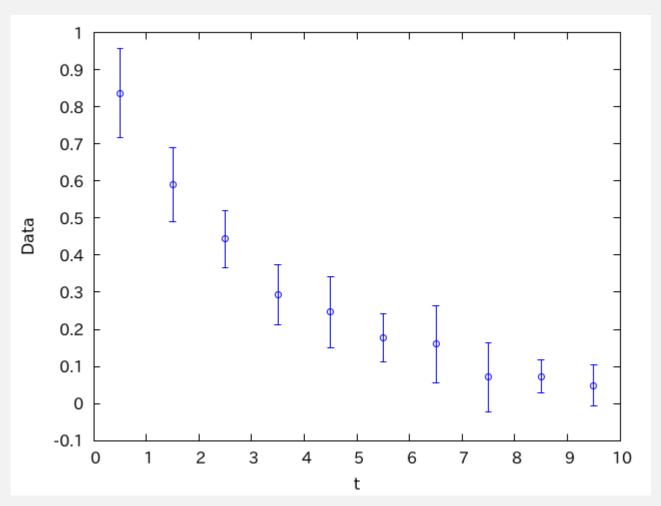
- ガウス分布に従う確率変数が独立であるなら
 - 「1シグマの範囲」からは3つに1つは外れる
 - 「5シグマの範囲」から外れる確率はほぼゼロ 16

エラーバーの活用

データがガウス分布に従い、かつ独立であるとする観測量の母集団の分布の平均を「真の値」と呼ぶと

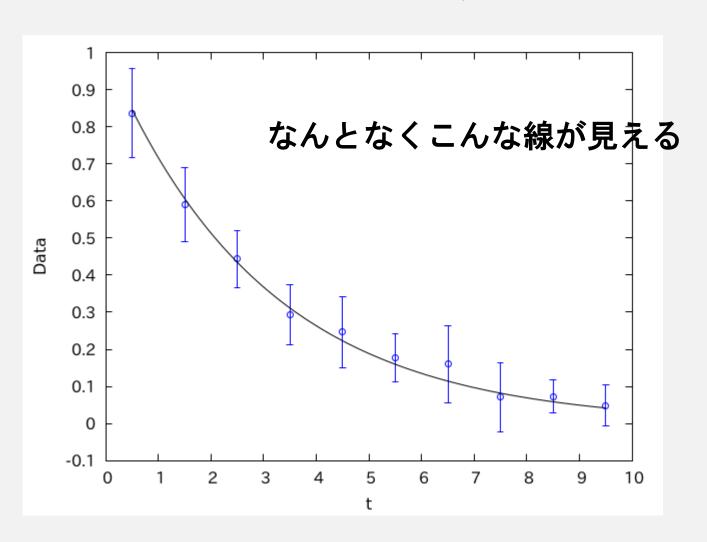
- ・観測値は「真の値」の上下に均等にばらつく
- ・観測値の3つに1つが「真の値」の1シグマの 範囲に入らない
- ・観測値と「真の値」がエラーバーの2倍離れることは稀、5倍離れることはまずない

この知識を活用して「おかしなグラフ」に気づくことができる



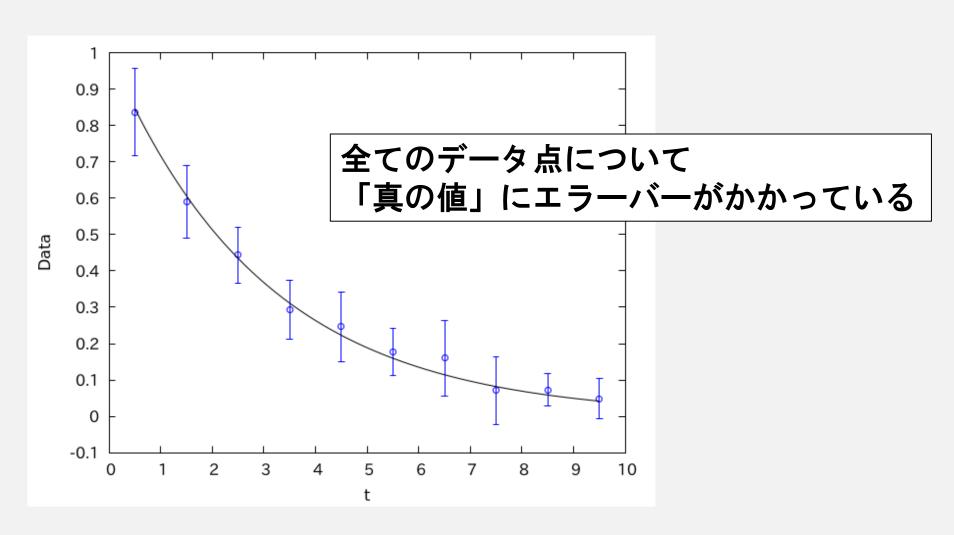


何かが指数関数的に減衰しているようだが・・・?



計算精度を高くしていったら、データはこの線に収束するであろうと期待される線→「真の値」

エラーバーがおかしいグラフ1



もしエラーバーが1シグマの範囲で取られていたら3つに1つは「真の値」から外れないとおかしい

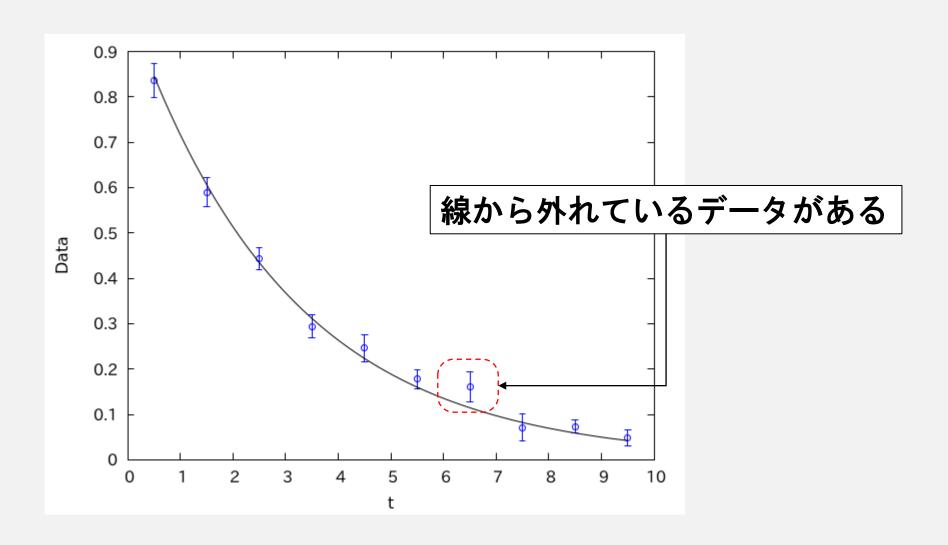
先ほどのデータを生成したコード

```
import numpy as np
N = 10
np.random.seed(1)
for i in range(10):
                          エラーバーとしてnumpy.stdを
    x = i + 0.5
                          そのまま使っている
    d = np.zeros(N)
    d += np.exp(-x/3)
    d += np.random.randn(N)*0.1
    y = np.average(d)
  e = np.std(d) \leftarrow
    print(f"{x} {y} {e}")
```

```
import numpy as np
N = 10
np.random.seed(1)
for i in range(10):
    x = i + 0.5
                                これが正しいコード
    d = np.zeros(N)
    d += np.exp(-x/3)
    d += np.random.randn(N)*0.1
   y = np.average(d)
   e = np.std(d)/np.sqrt(N) ←
    print(f"{x} {y} {e}")
```

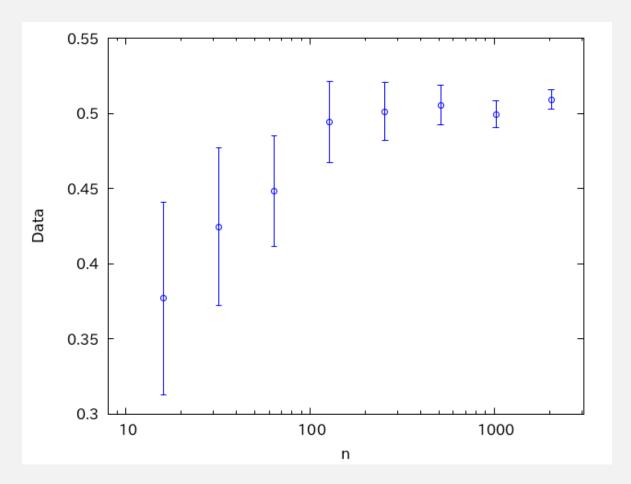
$$\sigma_{ar{X}} = rac{\sigma}{\sqrt{N}}$$

適切なグラフ



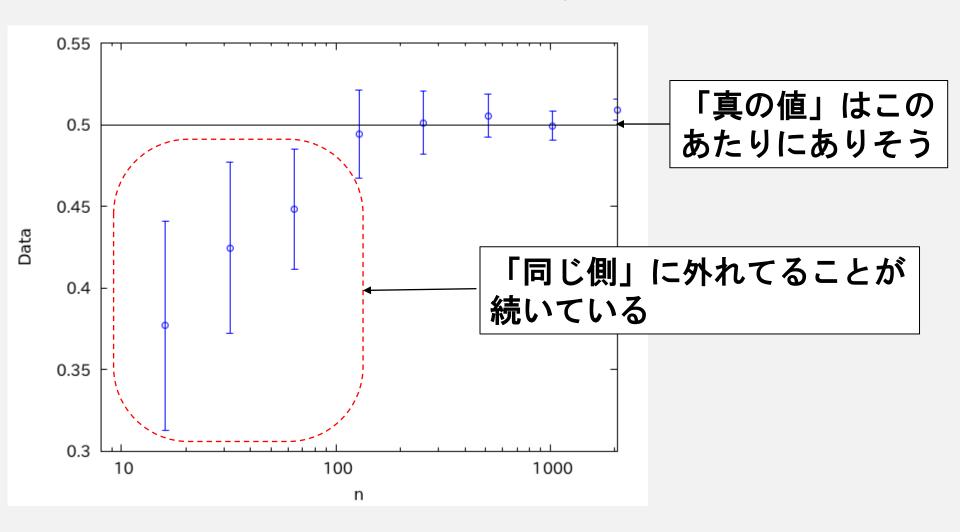
1シグマの範囲なら「外れているデータ」がないと不自然

ある観測値のサンプル数n依存性のグラフ





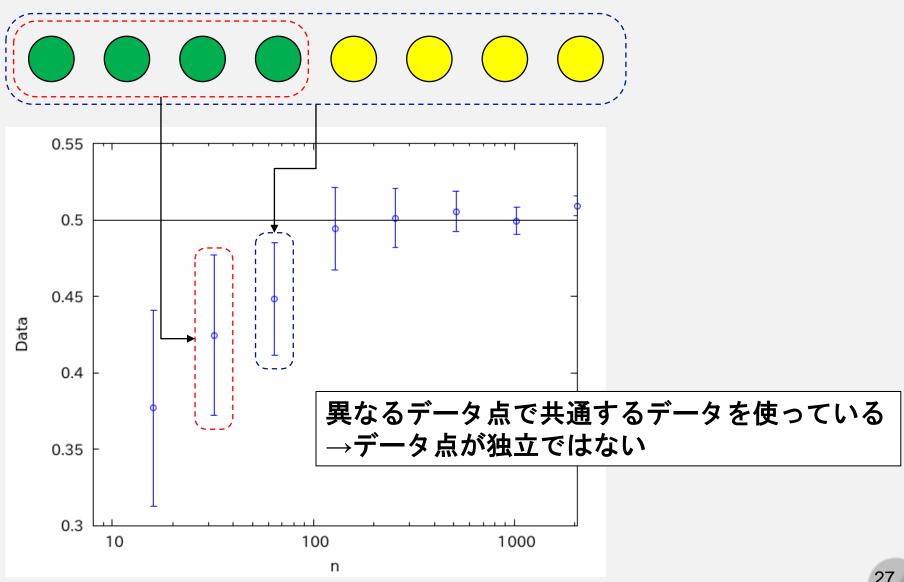
サンプル数が増えると収束し、かつエラーバーが小さくなるのはもっともらしいが・・・?



各データ点が独立なら、「真の値」の両側にばらつくはず

先ほどのデータを生成したコード

```
import numpy as np
                    先に全データを作成し、部分配列に
                    ついて誤差を計算している
np.random.seed(1)
N = 2048
d = np.random.random(N) +
for i in range(4, 12):
   n = 2**i
   dd = d[:n]
   ave = np.average(dd)
   err = np.std(dd)/np.sqrt(n)
   print(f"{n} {ave} {err}")
```

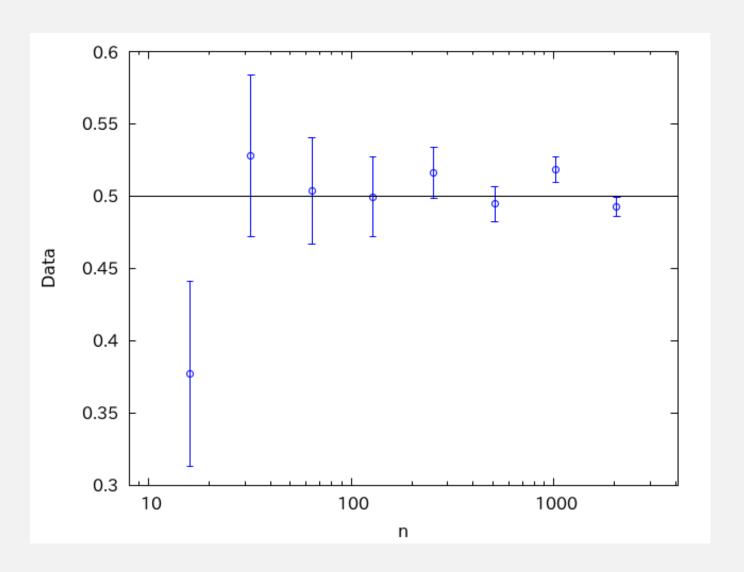


適切なグラフ

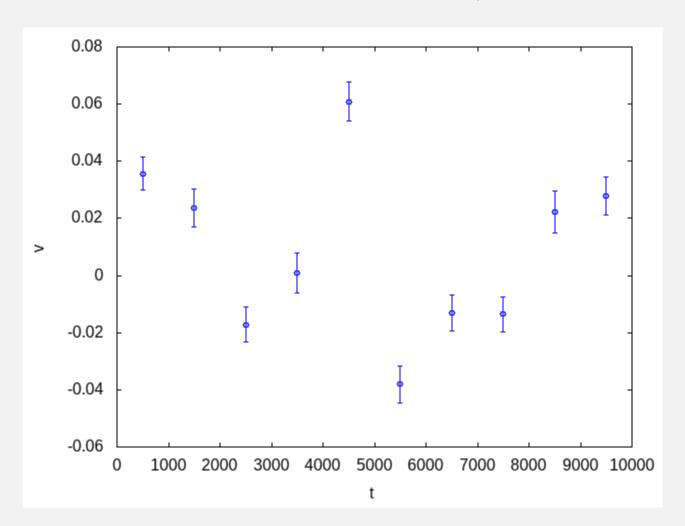
データを適切に生成するコード

```
import numpy as np
                      データ点ごとに異なる
np.random.seed(1)
                      データセットを生成している
N = 2048
for i in range(4, 12):
   n = 2**i
   dd = np.random.random(n)
   ave = np.average(dd)
   err = np.std(dd)/np.sqrt(n)
   print(f"{n} {ave} {err}")
```

適切なグラフ

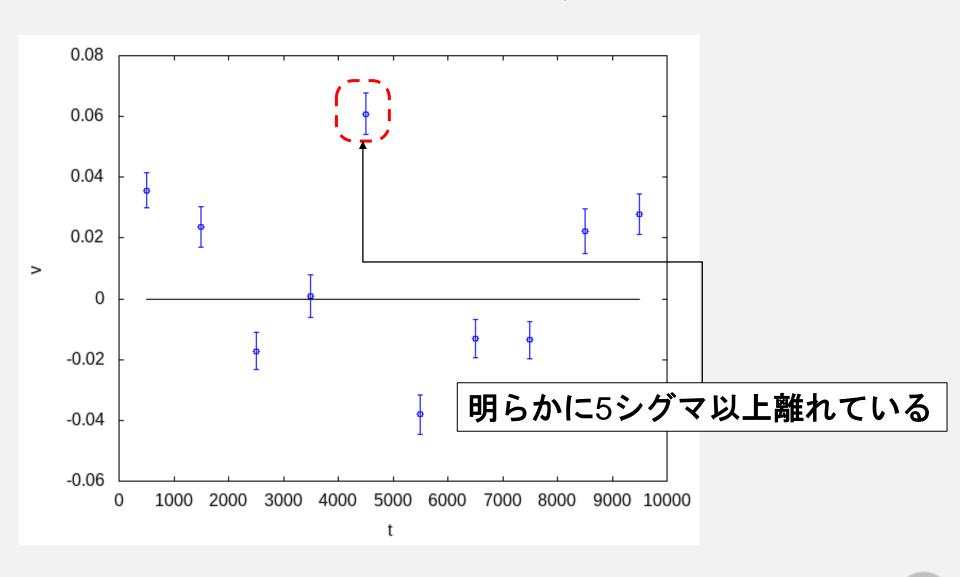


「真の値」の両側に均等にばらついており、もっともらしい





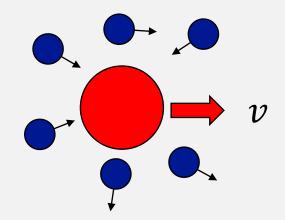
よほど複雑なデータでない限り、ゼロのまわりを揺らぐデータに見えるが・・・?



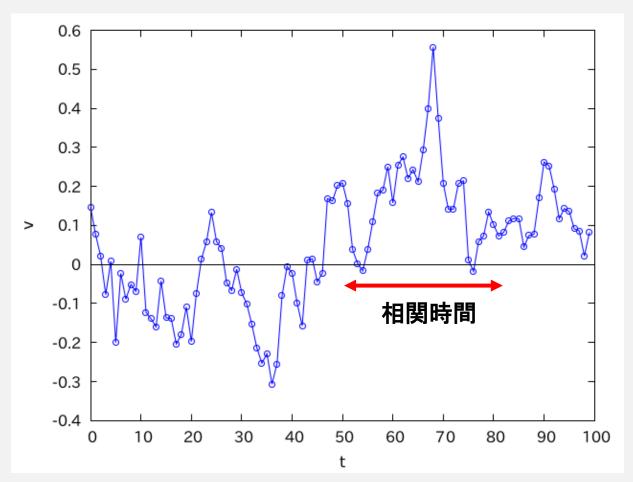
ランジュバン方程式の数値解法

```
import numpy as np
N = 1000
V = 0.0
gamma = 0.1
np.random.seed(1)
for j in range(10):
    d = np.zeros(N)
    for i in range(N):
        v += np.random.randn()*0.1
        v -= gamma * v
        d[i] = v
    ave = np.average(d)
    err = np.std(d) / np.sqrt(N)
    print(f"{(j+0.5)*N} {ave} {err}")
```

$$m\frac{dv}{dt} = -\gamma v + \hat{R}$$



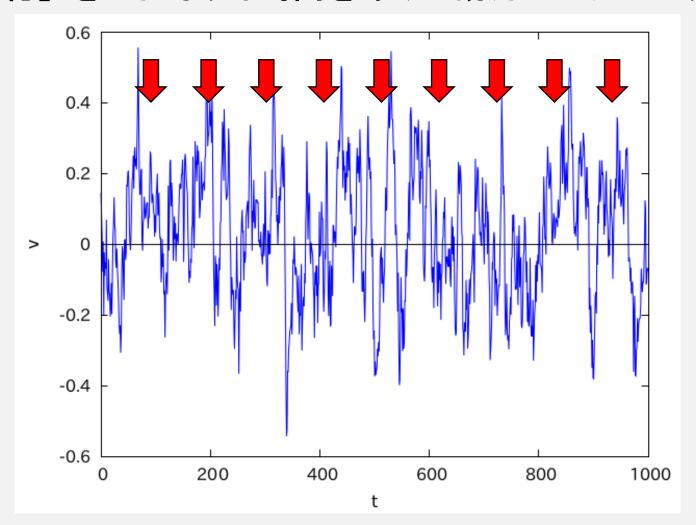
速度の時間発展データ



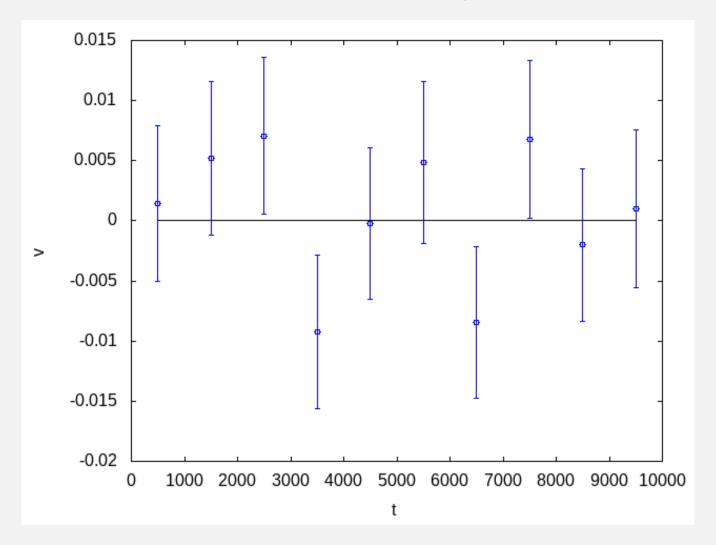
速度が「記憶」を失うまでにそれなりの時間がかかる

適切なグラフ

「記憶」を忘れそうな時間をあけて観測してサンプリングする



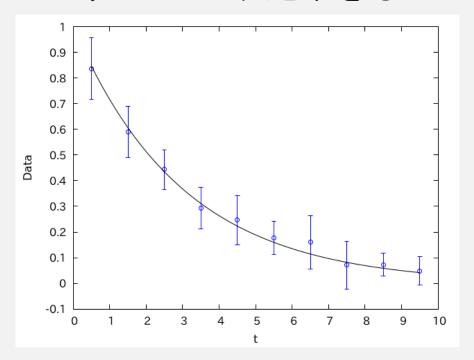
適切なグラフ



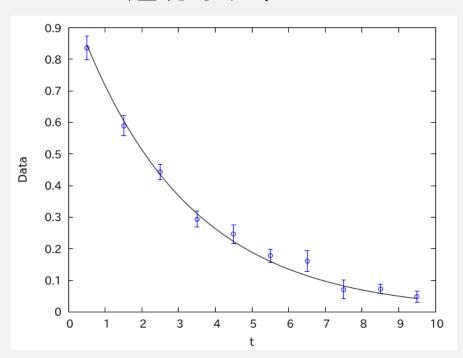
データのばらつき具合、エラーバーの外れ具合、ともにもっともらしい

不適切なグラフまとめ

エラーバーが大きすぎる



適切なグラフ

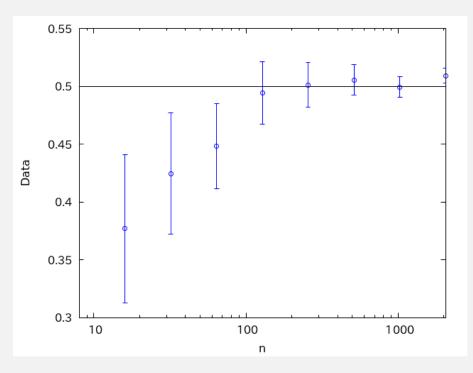


原因の例

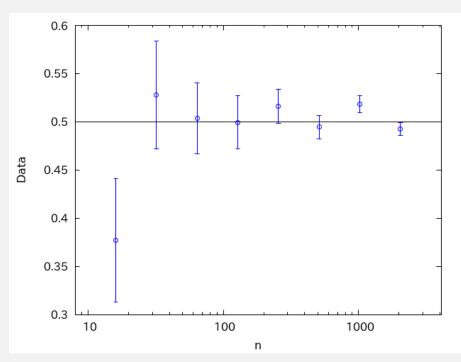
- √Nで割り忘れている
- データに相関がある

不適切なグラフまとめ

偏りが大きい



適切なグラフ

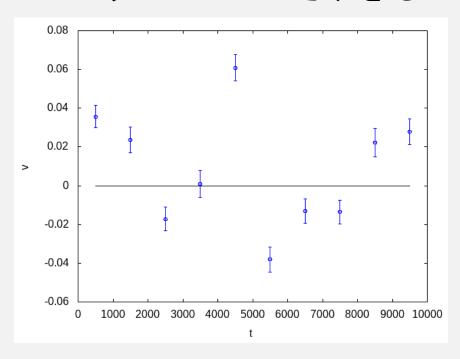


原因の例

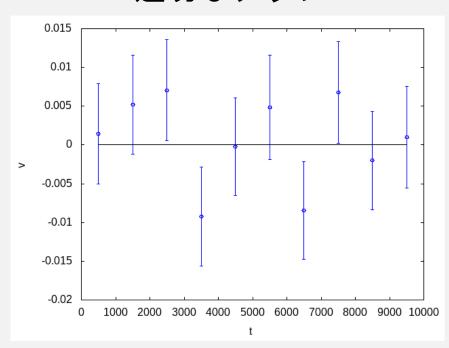
データに相関がある

不適切なグラフまとめ

エラーバーが小さすぎる



適切なグラフ



原因の例

データに相関がある

不適切なグラフのまとめ

データがガウス分布に従い、かつ独立であるなら

- ・ 観測値は「真の値」の上下に均等にばらつく
- ・観測値の3つに1つが「真の値」の1シグマの範囲に入らない
- ・観測値と「真の値」がエラーバーの2倍離れることは稀、5 倍離れることはまずない

逆に

- ・ 観測値の全てが「真の値」をエラーバーの範囲に含む
- ・「真の値」の片側に連続してずれている
- ・「真の値」と5シグマ以上離れているであるなら、何かがおかしい

エラーバーがおかしいグラフは、データの相関が原因であることが多い

M個のデータがある MそれをN個ずつのブロックに分割する それぞれのブロックで期待値を計算する $\mu_{M/N}$ μ_1 μ_2

期待値の期待値を計算する
$$\langle \mu \rangle = \frac{N}{M} \sum_i \mu_i$$

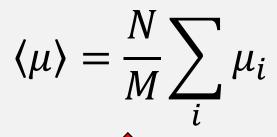
ブロックサイズNを変えた時 $\langle \mu \rangle$ は変わるか?

ブロックごとの期待値

期待値の期待値

$$\mu_i = \frac{1}{N} \sum_{k \in i} X_k$$







単なる全体の平均になる

$$\langle \mu \rangle = \frac{1}{M} \sum_{i} X_{i}$$

 $\langle \mu \rangle$ はN依存性をもたない

それぞれのブロックで期待値を計算する

μ_1	μ_2	• • •				
• ±						

それぞれのブロックの期待値の逆数を計算する

|--|

期待値の逆数の期待値を計算する
$$\langle 1/\mu \rangle = \frac{N}{M} \sum_i \frac{1}{\mu_i}$$

 $\langle 1/\mu \rangle$ はN依存性を持つか?



サイコロの目の期待値の逆数は?

期待値
$$\mu = \frac{1}{6} \sum_{k=1}^{6} k = \frac{7}{2} = 3.5$$

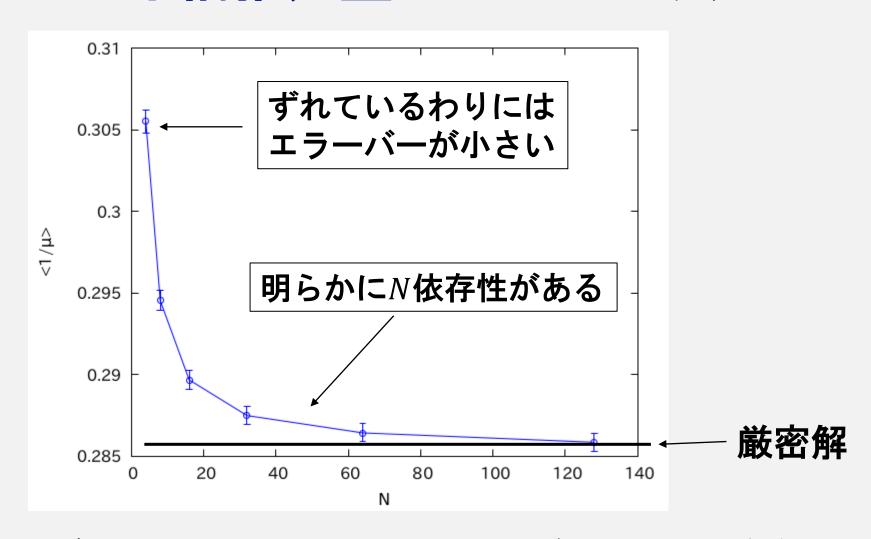
期待値の逆数
$$\frac{1}{\mu} = \frac{2}{7} \sim 0.286$$



サイコロを65536回振る

				• •	•	
4個ずつ分割]
8個ずつ分割]
16個ずつ分割]

各ブロックで期待値 μ_i を計算し、その逆数の期待値を計算する



同じデータセットを使っているのに、ブロックサイズが 小さいところで挙動がおかしい→<mark>系統誤差</mark>

統計誤差と系統誤差

誤差(真値からのずれ)には、統計誤差と系統誤差の二種類がある

統計誤差 (statistical error)

- ・ 我々が制御できない要因により値が揺らぐこと(偶然誤差)
- ・ 数値計算では乱数や粗視化に起因
- ・ 不確かさ(uncertainty)とも

系統誤差 (bias, systematic error)

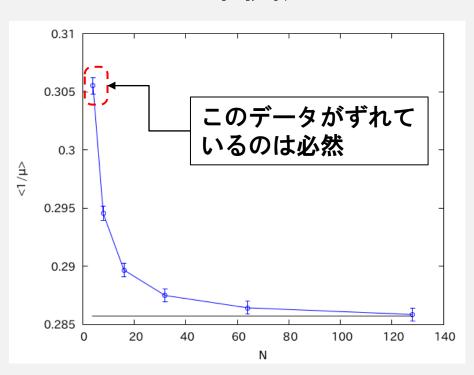
- 誤差を生む要因が説明できるもの
- ・ 決定論的なずれ
- ・ 数値計算では有限サイズ効果や理論誤差などに起因

統計誤差と系統誤差

統計誤差

0.9 0.8 0.7 0.6 0.5 0.4 0.3 0.2 0.1 0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10

系統誤差



- ・この系統誤差はどこからくるのか?
- どうやって減らすかを知るのがこの節の目的

期待値の関数

確率変数 \hat{X} の期待値 μ の関数の値を推定したい

$$y = g(\mu)$$

N回測定して期待値を推定する(これも確率変数)

$$\widehat{\mu}_N = \frac{1}{N} \sum_i X_i$$

推定値の期待値は期待値に一致する

$$\langle \hat{\mu}_N \rangle = \mu$$

推定値の関数の期待値は期待値の関数と一致しない

$$\langle g(\hat{\mu}_N) \rangle \neq g(\mu)$$

不偏推定量

標本から得られた推定量(estimator)の期待値が 母集団の期待値と一致する時、その推定量を 不偏推定量(unbiased estimator)と呼ぶ

例:確率変数 \hat{X} のN個のサンプル $\{X_i\}$ から母集団 $\{\hat{X}\}$ の

期待値 μ と分散 σ^2 を求めたい

$$\hat{\mu}_N = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} X_i$$

$$\langle \hat{\mu}_N \rangle = \mu$$

$$\hat{\sigma}_N^2 = rac{1}{N} \sum_i^N (X_i - \hat{\mu}_N)$$

期待値の推定値を

$$\langle \hat{\sigma}_N^2 \rangle = \frac{N-1}{N} \sigma^2 \neq \sigma^2$$

期待値は一致する(不偏推定量)

分散は一致しない(不偏推定量ではない)

期待値の関数

一般に確率変数 Âについて

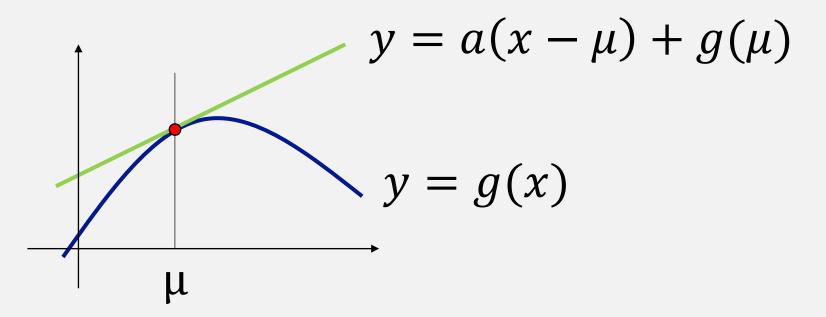
関数の期待値 $\langle g(\hat{X}) \rangle$ と期待値の関数 $g(\langle \hat{X} \rangle)$ は

$$\langle g(\hat{X}) \rangle \neq g(\langle \hat{X} \rangle)$$
 一致しない

期待値の関数は、期待値の関数の不偏推定量ではない

Jensenの不等式

g(x)を上に凸な関数とし、 $x = \mu$ で接線をひく



上図より明らかに $g(x) \leq a(x-\mu) + g(\mu)$ 両辺の期待値を取れば $\langle g(x) \rangle \leq g(\mu) = g(\langle x \rangle)$

下に凸の場合は符号が逆になる

期待値の関数

$$\hat{\mu}_N = \frac{1}{N} \sum_i \hat{X}_i$$
 N回の測定で得られた期待値の推定量 $\varepsilon = \hat{\mu}_N - \mu$ 真の期待値とのずれ

$$g(\hat{\mu}_N) - g(\mu) = g(\mu + \varepsilon) - g(\mu)$$
 $g(\hat{\mu}_N) - g(\mu) = g'(\mu)\varepsilon + \frac{1}{2}g''(\mu)\varepsilon^2 + O(\varepsilon^3)$

$$\langle g(\hat{\mu}_N) - g(\mu) \rangle \sim \frac{1}{2} g''(\mu) \langle \varepsilon^2 \rangle = \frac{g''(\mu) \sigma^2}{2N}$$
推定値と真の値のずれの期待値

期待値の推定値の分散

N依存性

期待値の関数

N個 のサンプルから推定した期待値の関数と、 真の期待値の関数のずれは1/Nに比例する

$$\langle g(\hat{\mu}_N) - g(\mu) \rangle \propto \frac{1}{N}$$

これを1/Nバイアスと呼ぶ

関数g(x)の二階微分がゼロ(線形)である場合はバイアスは生じない

$$\langle g(\hat{\mu}_N) - g(\mu) \rangle \sim \frac{g''(\mu)\sigma^2}{2N}$$

特にg(x) = xの場合

$$\langle \hat{\mu}_N \rangle = \mu$$

1/Nバイアスの具体例

平均0、分散 σ^2 のガウス分布に従う確率変数Xを考える

$$\left\langle \hat{X}^2 \right\rangle = \sigma^2$$
 2次のモーメント $\left\langle \hat{X}^4 \right\rangle = 3\sigma^4$ 4次のモーメント

4次と2次のモーメントの比を取ると、分散依存性が消える

$$\frac{\langle \hat{X}^4 \rangle}{\langle \hat{X}^2 \rangle^2} = 3$$
 尖度(Kurtosis)

この量の1/Nバイアスを確認する

1/Nバイアスの具体例

N個のサンプリング(N回の測定)で得られたデータから 2次と4次のモーメントを推定する

$$\langle \hat{X}^2 \rangle_N = \frac{1}{N} \sum_i \hat{X}_i^2 \quad \langle \hat{X}^4 \rangle_N = \frac{1}{N} \sum_i \hat{X}_i^4$$

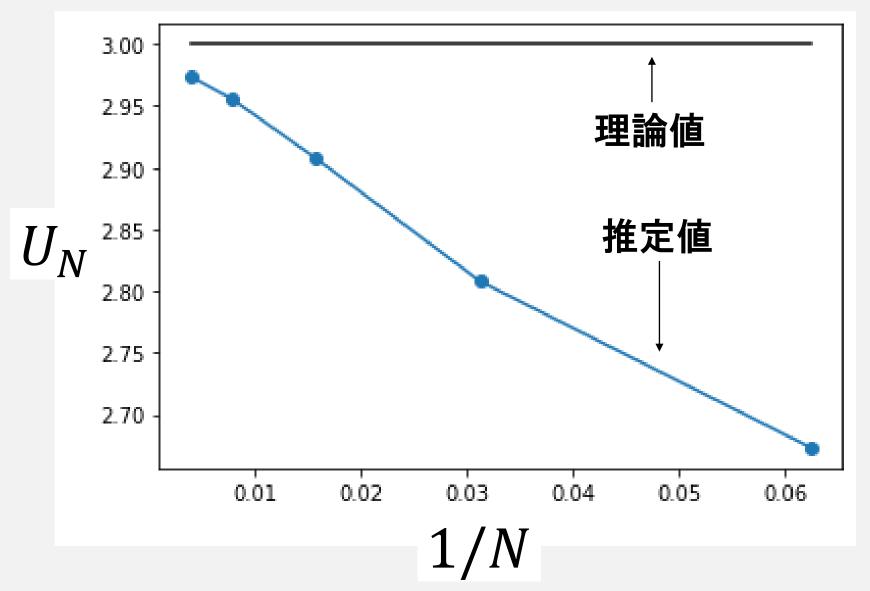
得られたモーメントから尖度を計算する

$$\widehat{U}_N = \frac{\langle \widehat{X}^4 \rangle_N}{\langle \widehat{X}^2 \rangle_N^2}$$

上記を十分に繰り返して \widehat{U}_N の期待値 $\langle \widehat{U}_N \rangle$ を計算する

55

1/Nバイアスの具体例



十分なサンプリング回数にも関わらず、真の値からずれている(バイアス)

統計誤差と系統誤差

不偏推定量ではあるが、ばらつきのせいで真の値からずれる誤差を統計誤差と呼ぶ

$$\hat{\mu}_N = \frac{1}{N} \sum_i \hat{X}_i \qquad \hat{\mu}_N - \mu = \boxed{O(1/\sqrt{N})}$$

不偏推定量でない推定量の期待値について、真の値からのずれを系統誤差(バイアス)と呼ぶ。

$$\langle g(\hat{\mu}_N) \rangle - g(\mu) = O(1/N)$$

サンプル数を増やすと統計誤差は減るが、 系統誤差は減らせない

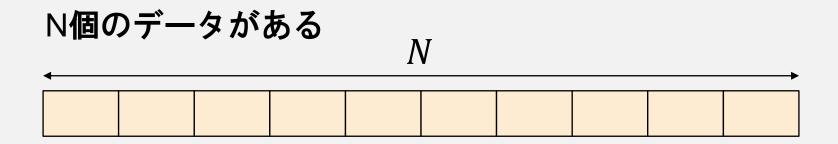
バイアスの除去

期待値の関数の推定には1/Nバイアスが乗る N無限大極限では一致するが、収束が遅い 手持ちのデータから1/Nバイアスを除去したい

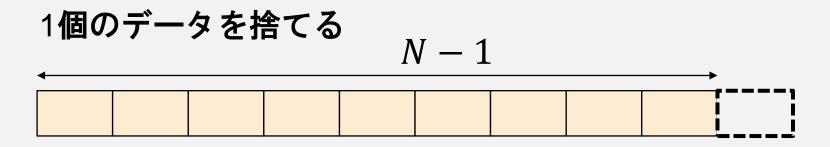


Jackknifeリサンプリング

バイアス除去



全部のデータを使って期待値 μ_N を計算 それを使って関数の推定値 $U_N = g(\mu_N)$ を計算



残りのデータを使って期待値 μ_{N-1} を計算 それを使って関数の推定値 $U_{N-1}=g(\mu_{N-1})$ を計算

バイアス除去

 U_N は、真の値 U_∞ に対して1/Nバイアスがあると仮定

$$U_N = U_\infty + a/N$$

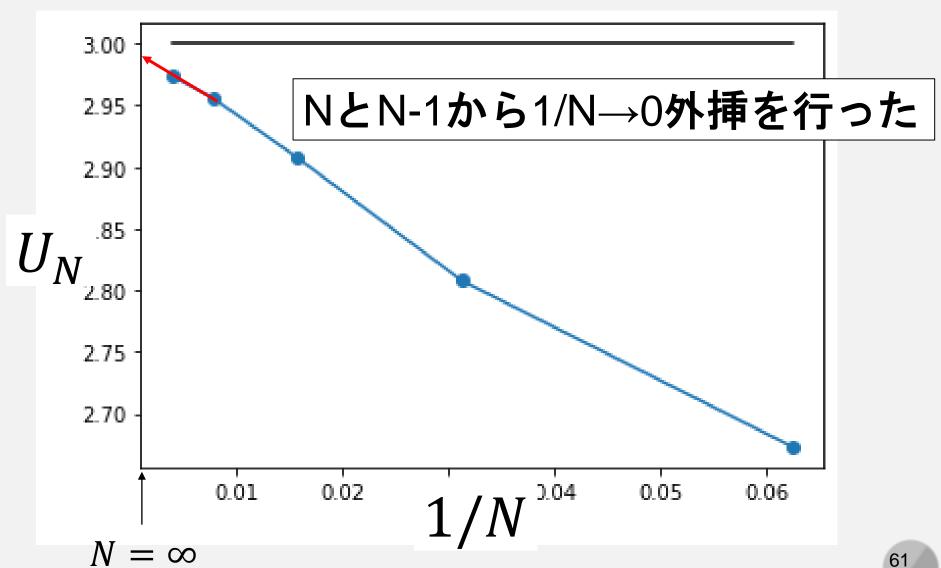
ーつデータを捨てて得た U_N のバイアスは

$$U_{N-1} = U_{\infty} + a/(N-1)$$

この2式から U_{∞} を求めると

$$U_{\infty} = NU_N - (N-1)U_{N-1}$$

バイアス除去



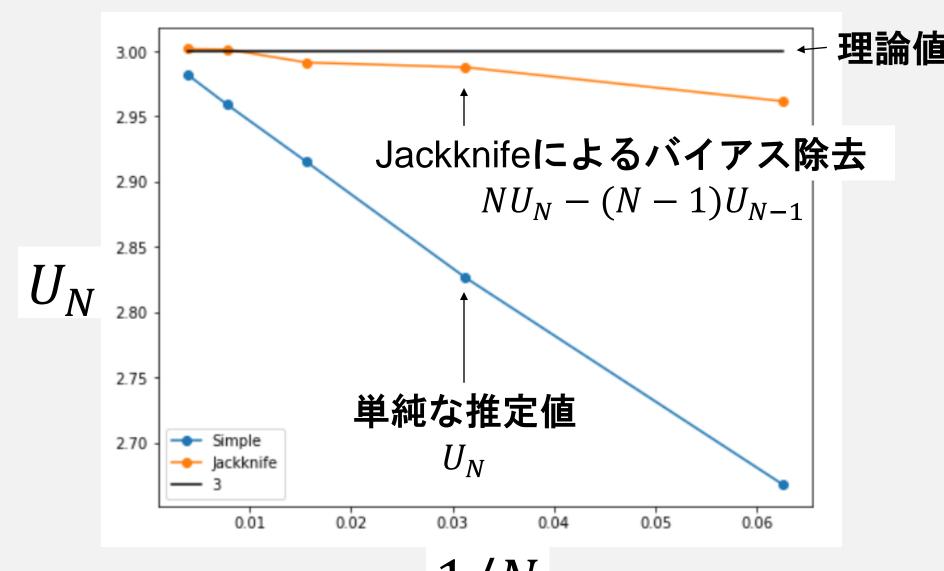
Jackknifeリサンプリング

せっかくのデータを捨てるのはもったいないので活用する

1個のデータ除外して計算

$$U_{N-1} = rac{1}{N} \sum_i U_{N-1}^i$$
 精度の高い「N-1個のデータの推定量」が得られる

Jackknifeリサンプリング



まとめ

- ・ 母集団の何かを推定する量を推定量(estimator)と呼ぶ
- ・ 誤差には統計誤差と系統誤差(バイアス)がある
- その期待値が母集団の期待値に一致する量(バイアスが無い量)を不偏推定量(unbiased estimator)と呼ぶ
- ・ 期待値の関数の単純な推定は不偏推定量を与えない
- リサンプリングによりバイアスを除去できる
- Jackknife法はリサンプリング法の一種