# 1 Descrição do fenómeno físico escolhido e dos métodos utilizados

## 1.1 Efeito de *Doppler* e cone de *Mach*

Para o projeto final da cadeira de oscilações e ondas, eu decidi representar graficamente o efeito de *Doppler*. Este consiste numa variação da frequência percetida como consequência do movimento relativo entre a fonte emissora e o observador. O efeito em si traduz-se na seguinte fórmula:

$$f = \left(\frac{v_o \pm v_r}{v_o \pm v_f}\right) f_0 , \qquad (1)$$

na qual se considera:

- f frequência percetida;
- $\bullet \ v_o$  velocidade de propagação da onda no meio considerado;
- $v_r$  velocidade do observador, relativamente ao meio. É adicionada a  $v_o$  se o observador se aproxima da fonte, ou subtraída se este se afasta;
- $v_f$  velocidade da fonte, relativamente ao meio. É adicionada a  $v_o$  se a fonte se afasta do observador, ou subtraída se esta se aproxima;
- $f_0$  frequência emitida.

O sistema que eu considerei é muito simples: admito um observador estático e uma fonte emissora com uma velocidade v, que a cada x segundos emite um pulso. Neste caso, como o observador está parado, a fórmula do efeito de Doppler assume a forma:

$$f = \left(\frac{v_o}{v_o \pm v_f}\right) f_0 \ . \tag{2}$$

A formação do designado cone de *Mach* verifica-se quando a velocidade a que se movimenta a fonte, relativamente ao meio, é superior à velocidade de propagação da onda considerada nesse meio. A estrutura do cone de *Mach* surge como consequência da sobreposição de frentes de onda, gerando-se aquilo que é conhecido como uma onda de choque. O termo cone de *Mach* é geralmente utilizado com referência à propagação de som no ar, mas aqui eu acabo por o usar de uma forma mais geral, uma vez que o meio que considero na simulação não tem que necessariamente ser o ar. De qualquer modo, é possível caracterizar o cone de acordo com o seu ângulo, com recurso à fórmula:

$$\mu = \arcsin\left(\frac{v_o}{v_f}\right) , \tag{3}$$

para a qual se considera que  $v_o$  e  $v_f$  representam exatamente o mesmo que descrito acima e  $\mu$  designa o ângulo de Mach.

#### 1.2 Métodos utilizados

Para o desenvolvimento deste projeto servi-me da linguagem de programação 'C'. Foi bastante importante a biblioteca do gtk-3.0, que me permitiu a construção da interface gráfica propriamente dita. Não acho muito importante divagar sobre os aspetos técnicos do programa neste relatório, pelo que incluí, à parte, um 'manual de intruções' do programa que deverá ser consultado caso pretenda mais informações. Recomendo a leitura da secção 4 (Detalhes do código), onde especifico os mecanismos utilizados na representação do Red/Blueshift e do cone de Mach.

### 2 Resultados e discussão dos mesmos

## 2.1 Visualização dos resultados

A fim de facilitar a navegação no programa, incluí 3 exemplos para ilustar os fenómenos de maior interesse. Os detalhes destes exemplos (nomeadamente os valores) estão descritos no 'manual de instruções'. Os resultados podem ser vistos aqui ([1], [2], [3]).

#### 2.2 Discussão dos resultados

### **2.2.1** Exemplo 1 ( $f_0 = 10 \text{ Hz}$ )

Este é o exemplo básico do efeito de Doppler: a velocidade da fonte é inferior à velocidade de propagação de ondas no meio. Para um observador estático que se encontre à frente (ou seja, à direita) da fonte, a frequência observada é 26,67 Hz, ou 2,67  $f_0$ . Para um observador estático atrás (ou seja, à esquerda) da fonte, a frequência percetida é 6,15 Hz, ou 0,615  $f_0$ . Estes valores são obtidos com a expressão (2). Tornei visível na simulação os fenómenos de Red/Blueshift, consequentes do efeito de Doppler.

### **2.2.2** Exemplo 2 ( $f_0 = 15 \text{ Hz}$ )

Neste exemplo é visível a formação de um cone de *Mach*, cujo ângulo foi calculado com a expressão (3). A simples observação dos padrões formadas (ver figura [2]) torna evidente a sobreposição de frentes de onda responsável pela onda de choque (cone de *Mach*). Podemos ainda observar que, movendo-se a fonte mais rapidamente que as ondas, esta acabará por chegar a um certo ponto 'A' antes dos pulsos que emite. Se estivermos a falar do som, o que se verifica na realidade é a chegada da onda de choque antes do som propriamente dito. Isto é, como a fonte se antecipa ao som, a onda de choque chegará sem qualquer aviso prévio, contrariamente ao que se verifica para velocidades subsónicas. A fonte passará por nós e só mais tarde ouviremos alguma coisa.

#### 2.2.3 Exemplo 3 ( $f_0 = 20 \text{ Hz}$ )

Este último exemplo consiste no caso limite em que  $v_f = v_o$ . Como é visível na figura (3), verifica-se uma concentração das frentes de onda no ponto onde se encontra a fonte. Em teoria, isto resulta numa frequência percetida infinita. Decidi colocar este caso como exemplo apenas porque achei interessante.

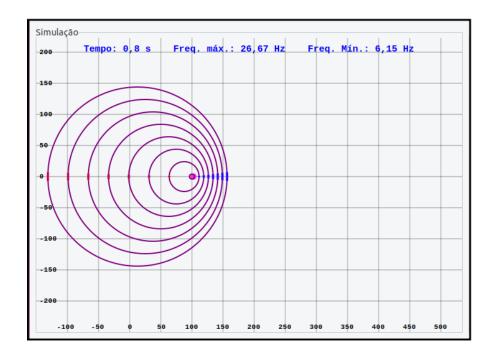


Figura 1: Exemplo 1

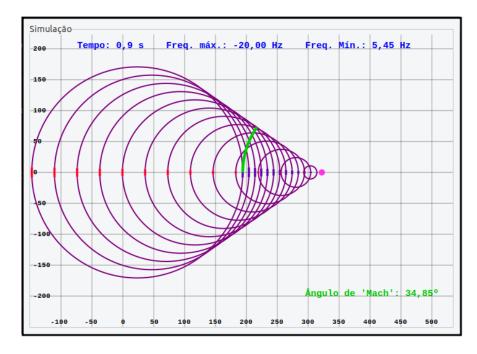


Figura 2: Exemplo 2

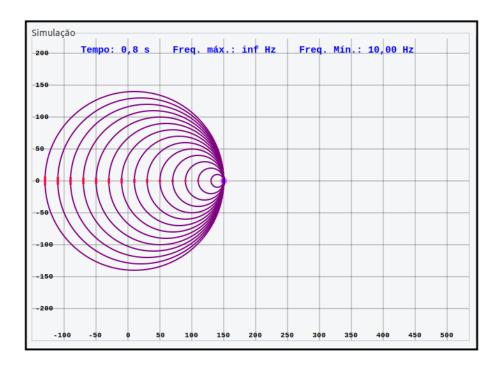


Figura 3: Exemplo 3