



# COSCon'25 第十届中国开源年会

众智开源 | Open Source, Open Intelligence

## 手把手完全开源

宇树Qmini双足机器人

主讲人：陈永刚

宇树科技宇树 Qmini 开源负责人



# 发布于宇树unifolm-宇树Qmini

**UNITREE 宇树**



[具身智能社群](https://www.unifolm.com/)

<https://www.unifolm.com/>

[陈永刚 - 具身智能社群](https://www.unifolm.com/#/author/42130970)

<https://www.unifolm.com/#/author/42130970>

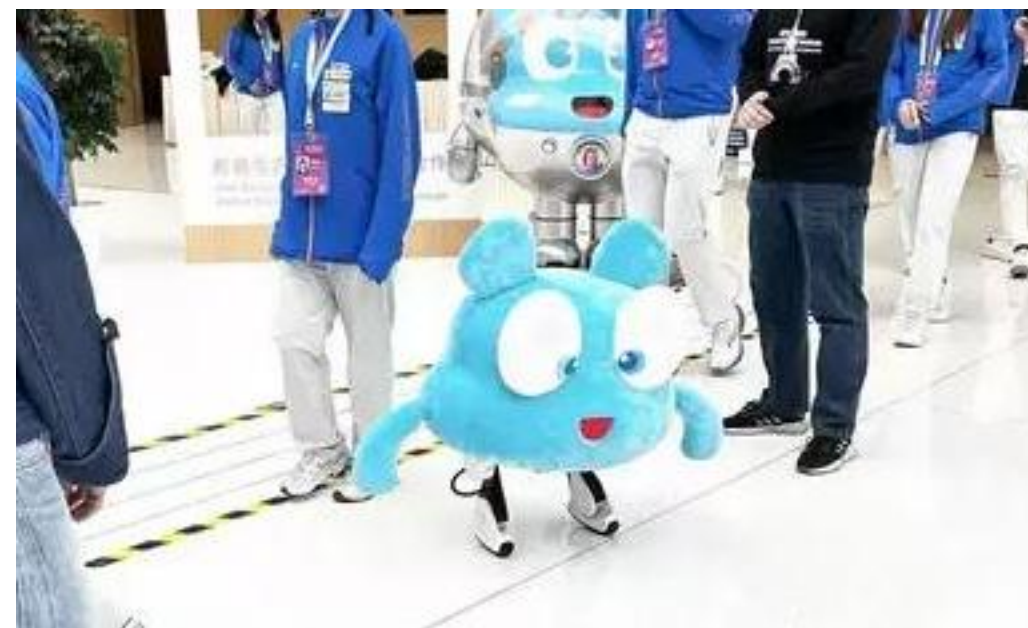
[手把手完全开源——宇树Qmini双足机器人，大家一起来玩](https://www.unifolm.com/#/post/735)

<https://www.unifolm.com/#/post/735>



# 初次亮相于3月的中关村-无名小英雄

UNITREE 宇树



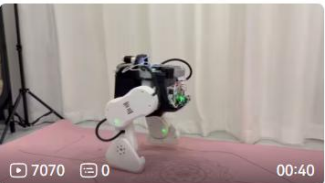
# 一看就懂一学就会一做就成-完全开源

UNITREE 宇树

Qmini机器人获央视报道，亮相中关村论坛年会，被大量爱好者复刻，广受关注。



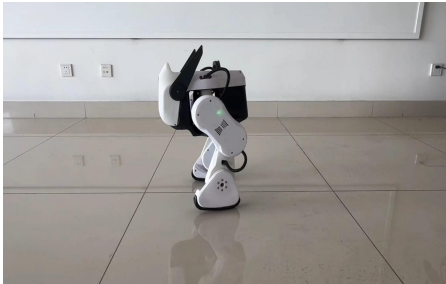
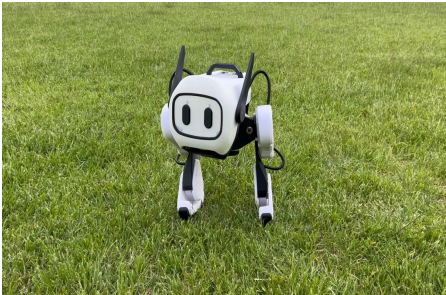
怒搓宇树科技Qmini



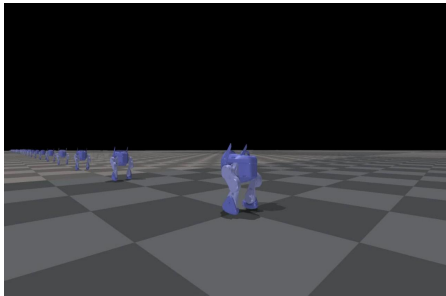
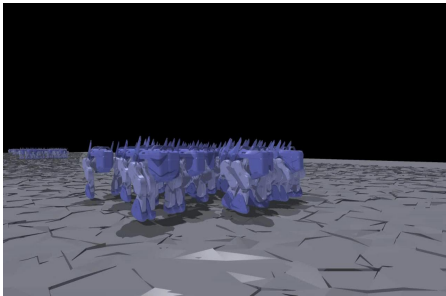
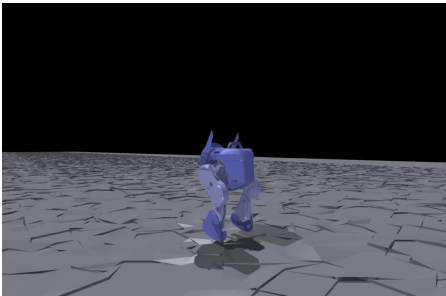
【复刻】挑战一天复刻Qmini开源项目



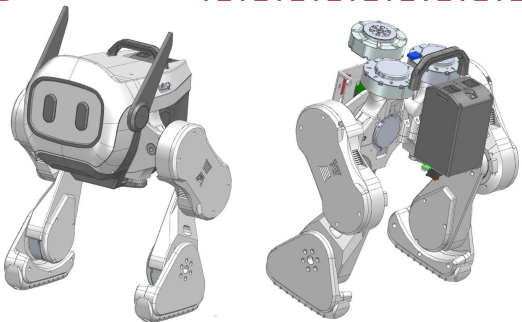
## 真机部署



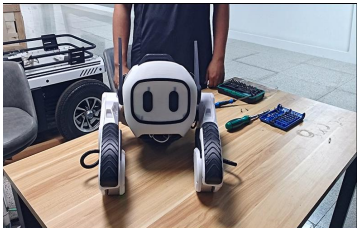
## 仿真训练



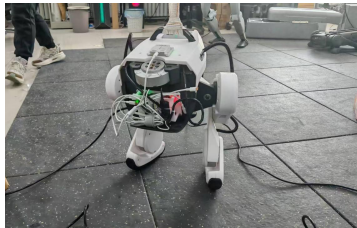
## 模型展示



零件汇总



组装实机

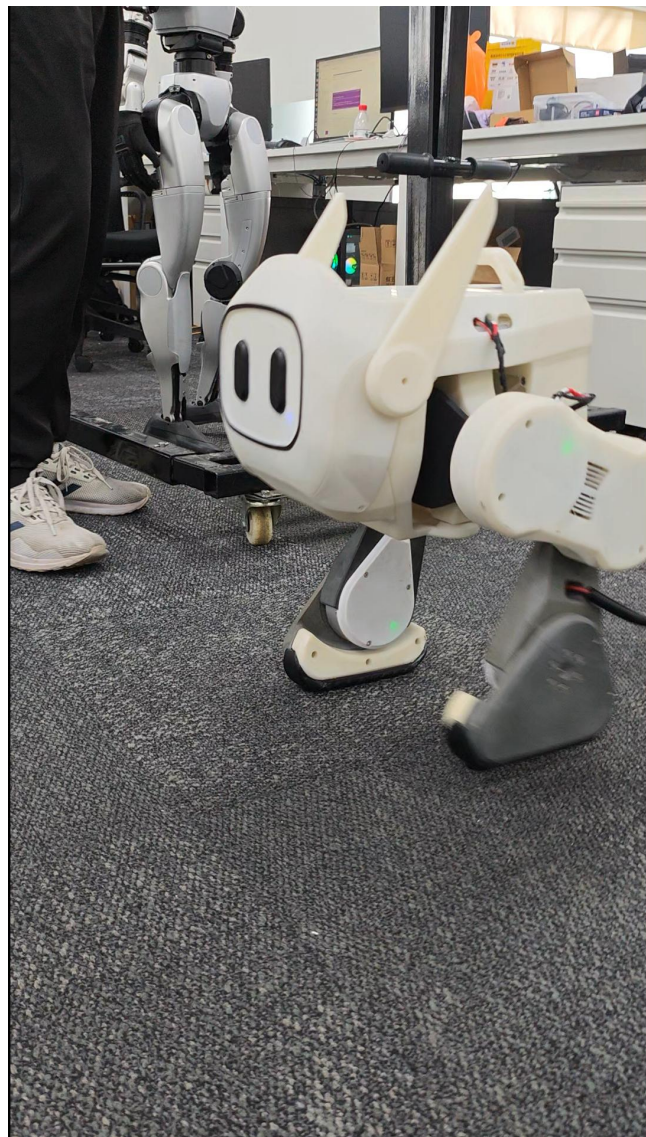


训练过程



# 跨界合作-开发者成果展示

**UNITREE 宇树**





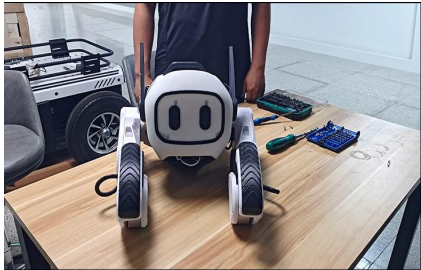
# 低成本消费级-人性化&可扩展

UNITREE 宇树

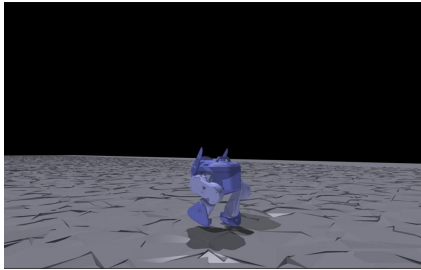
## 技术特色



3D打印机身



训练+部署代码一站式服务

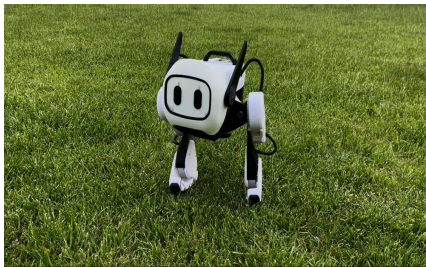


手把手教学

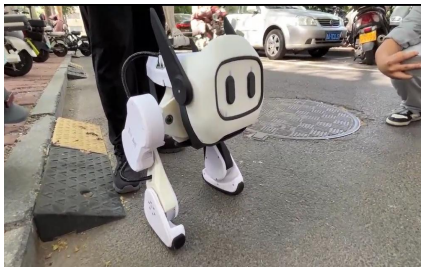
## 打破场景限制，支持多场景部署训练



室内地面



室外草地



室外马路

## 消费用户

个人玩家	在家自己开发
教育教学	学校里的竞赛竞技，实验课程
科研机构	动态步态、控制算法的试验
互动娱乐	动漫和表演行列



神州泰科



机器人开源项目学生实训方案



# COSCon'25

## 第十届中国开源年会

众智开源 | Open Source, Open Intelligence

# Thanks

主讲人：陈永刚

宇树科技宇树 Qmini 开源负责人

