## Quiz 4 (5월23일 금요일 7, 8교시)

[2014 년 수학 및 연습 1] (시간은 20분이고, 20점 만점입니다)

- \* 답안지에 학번과 이름을 쓰시오. 답안 작성시 풀이과정을 명시하시오.
  - 1. (7점)  $P_{\mathbf{v}}(X)$ 를 삼차원 공간에서 벡터  $\mathbf{v}=(1,1,2)$ 에 대한  $X\in\mathbb{R}^3$ 의 정사영이라할때 다음을 구하시오.
    - (a) (3점)  $P_{\mathbf{v}}: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  가 선형사상임을 보이시오.
    - (b) (4점) 선형사상  $P_{\mathbf{v}}$ 에 대응되는 행렬 A 를 구하고 A 의 행렬식을 구하시오.
  - 2. (6점) 벡터 (1, x, x), (x, 1, y), (y, y, 1) 이 일차독립이기 위한 x, y의 조건을 구하시오.
  - 3. (7점) 극좌표계에서  $r = r(\theta)$  로 주어진 평면 곡선은 직교좌표계로는

$$X(\theta) = (x(\theta), y(\theta)) = r(\theta)(\cos \theta, \sin \theta)$$

로 표현된다. (단,  $r(\theta)$ 는  $\theta$ 에 관한 미분가능함수라고 하자.) 이 때, 원 점과 점  $X(\theta_0)$  을 잇는 직선이 점  $X(\theta_0)$  에서의 곡선  $X(\theta)$  의 접선과 이루는 사이각의 코사인 값을 구하시오.

## Quiz 1 모범답안 및 채점기준 예시

- 1. (a)  $P_{\mathbf{v}}(X) = (X \cdot \mathbf{v}) \frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2}$ 를 이용하여  $P_{\mathbf{v}}(X + Y) = P_{\mathbf{v}}(X) + P_{\mathbf{v}}(Y)$ 와  $P_{\mathbf{v}}(cX) = cP_{\mathbf{v}}(X)$ 을 보이면 된다. (3점)
  - (b)  $P_{\mathbf{v}}(e_1) = (e_1 \cdot \mathbf{v}) \frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2} = \frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2} = (\frac{1}{6}, \frac{1}{6}, \frac{2}{6})$   $P_{\mathbf{v}}(e_2) = (e_2 \cdot \mathbf{v}) \frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2} = \frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2} = (\frac{1}{6}, \frac{1}{6}, \frac{2}{6})$   $P_{\mathbf{v}}(e_3) = (e_3 \cdot \mathbf{v}) \frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2} = 2 \frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2} = (\frac{2}{6}, \frac{2}{6}, \frac{4}{6})$ 이므로 주어진 선형사상에 대응되는 행렬 A 는

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{6} & \frac{1}{6} & \frac{2}{6} \\ \frac{1}{6} & \frac{1}{6} & \frac{2}{6} \\ \frac{2}{6} & \frac{2}{6} & \frac{4}{6} \end{pmatrix} \tag{2A}$$

그리고  $\det A = 0$ 이다. (4점)

2. 세 벡터가 일차독립일 필요충분조건은 세 벡터를 열벡터로 하는 행렬의 행렬식이 0이 아닌 것이다.

$$\det \begin{pmatrix} 1 & x & x \\ x & 1 & y \\ y & y & 1 \end{pmatrix} = 1 - y^2 - x^2 + xy^2 + x^2y - xy = (1 - x)(1 - y)(1 + x + y)$$

(3점)

따라서, 원하는 조건은 다음과 같다.  $x \neq 1, y \neq 1, x + y \neq -1$ . (6점)

 $3. X(\theta)$  의 속도벡터는

$$X'(\theta) = r'(\theta)(\cos\theta, \sin\theta) + r(\theta)(-\sin\theta, \cos\theta)$$

(3점)

두 벡터  $(\cos\theta,\sin\theta)$ ,  $(-\sin\theta,\cos\theta)$  가 서로 수직이므로  $|X'(\theta)| = \sqrt{r^2 + (r')^2}$  이고  $X(\theta) \cdot X'(\theta) = r(\theta)r'(\theta)$  이다. 따라서, 구하고자 하는 사이각의 코사인 값은

$$\frac{X(\theta_0) \cdot X'(\theta_0)}{|X(\theta_0)||X'(\theta_0)|} = \frac{r'(\theta_0)}{\sqrt{r'(\theta)^2 + r(\theta_0)^2}}$$
(7점)