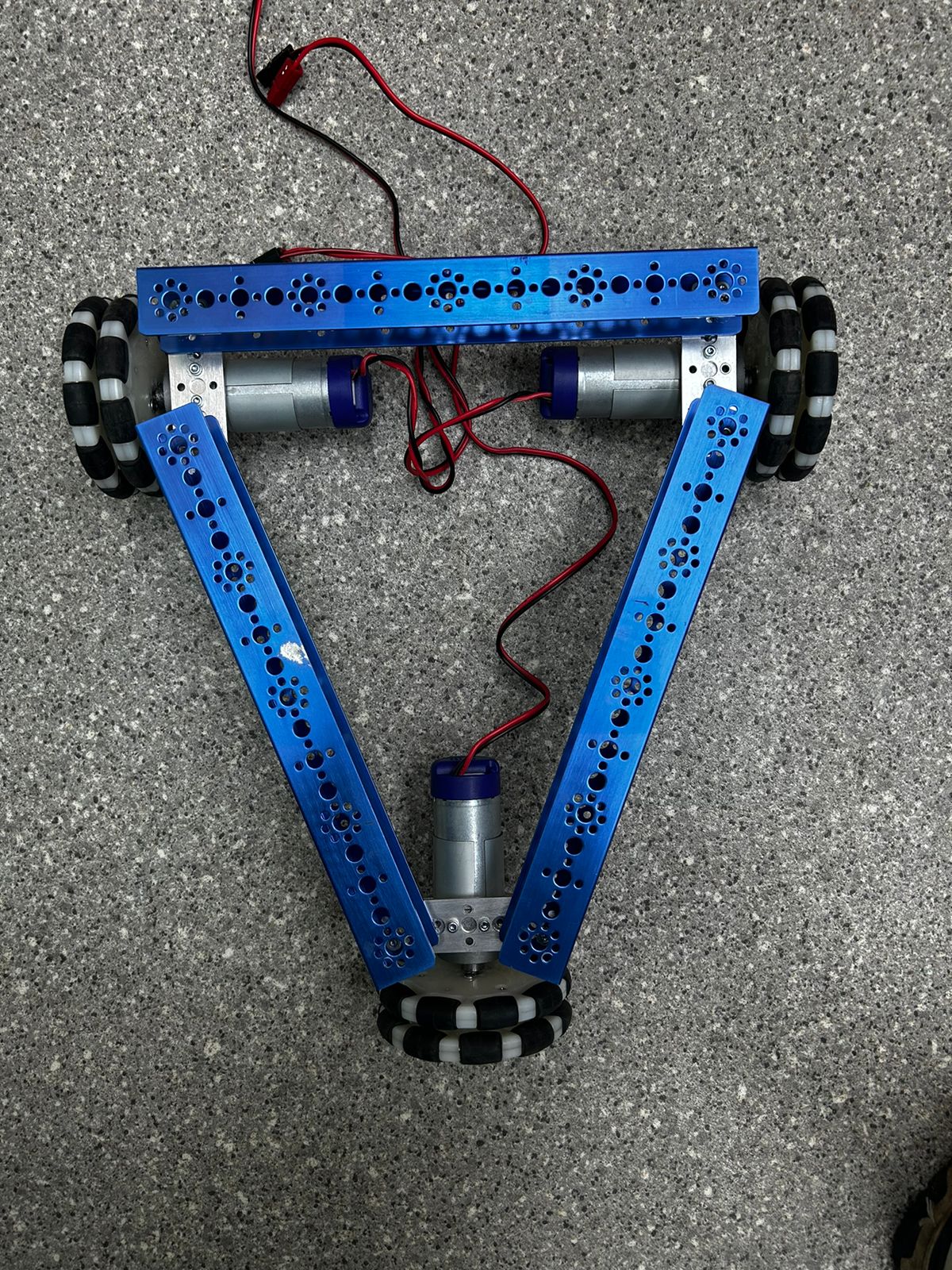
**Организация / стратегия выполнения каркаса / конструкции**

**День первый**

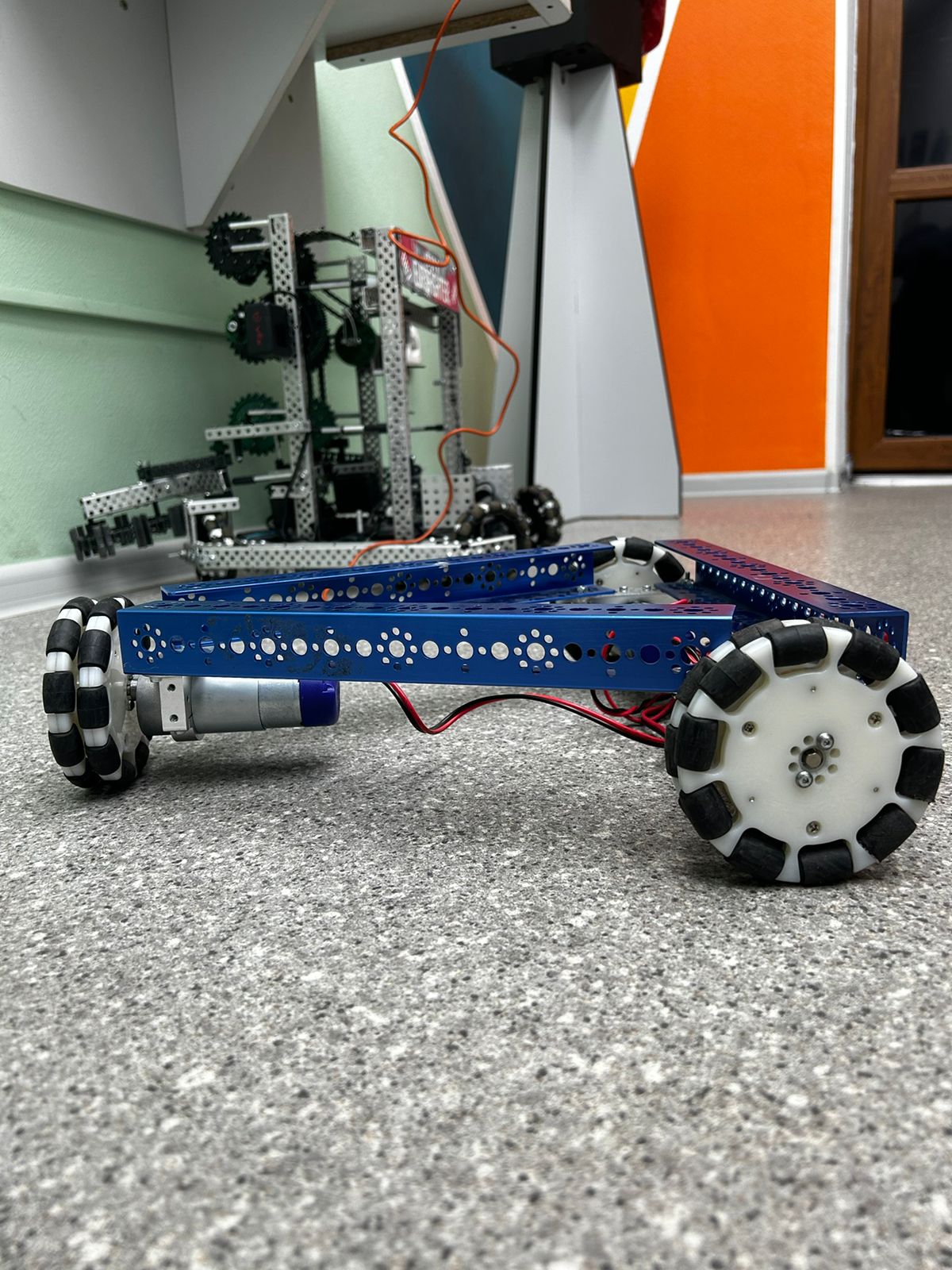
Приступаем к созданию каркаса робота



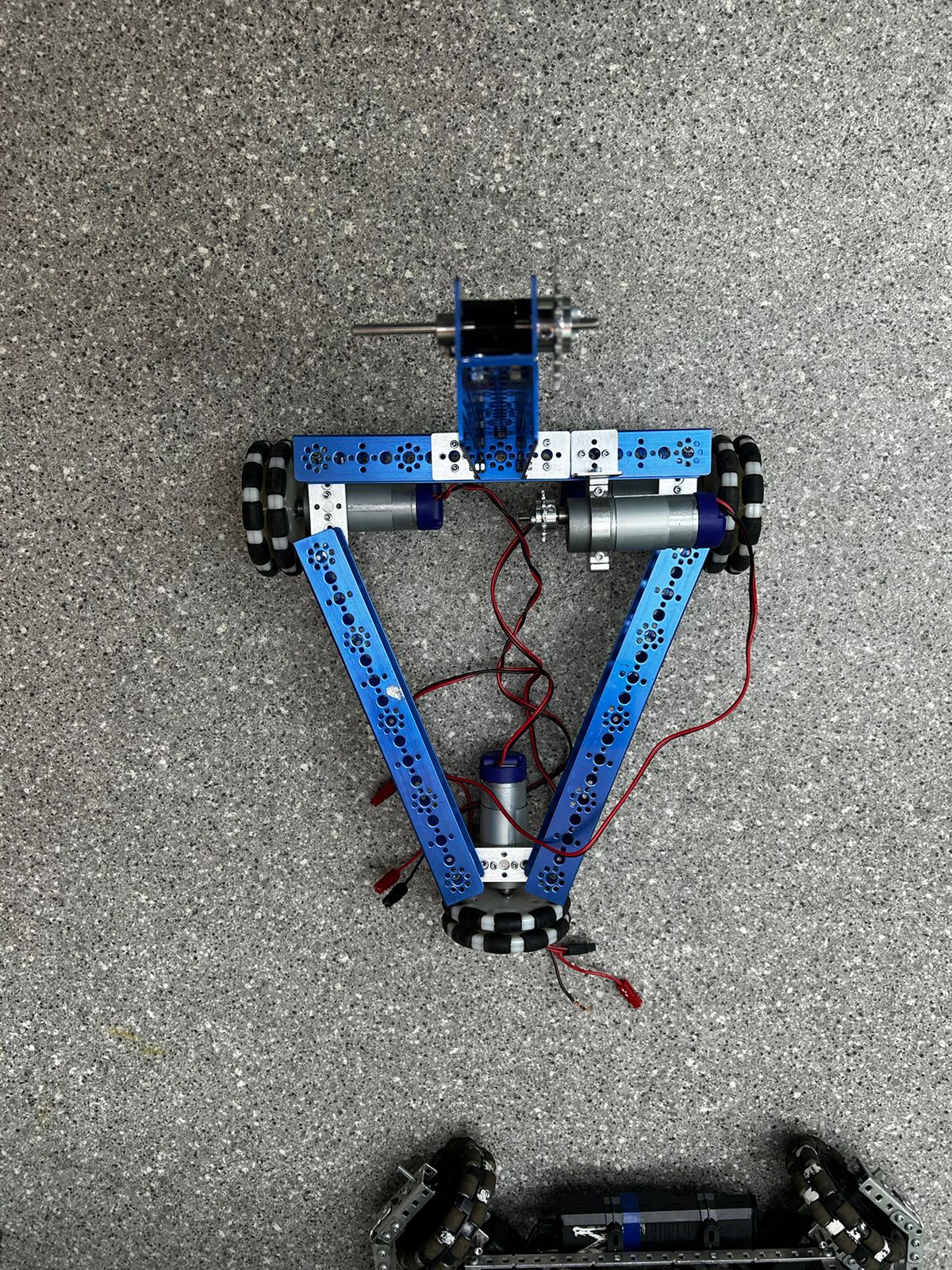
Каркас вид сверху



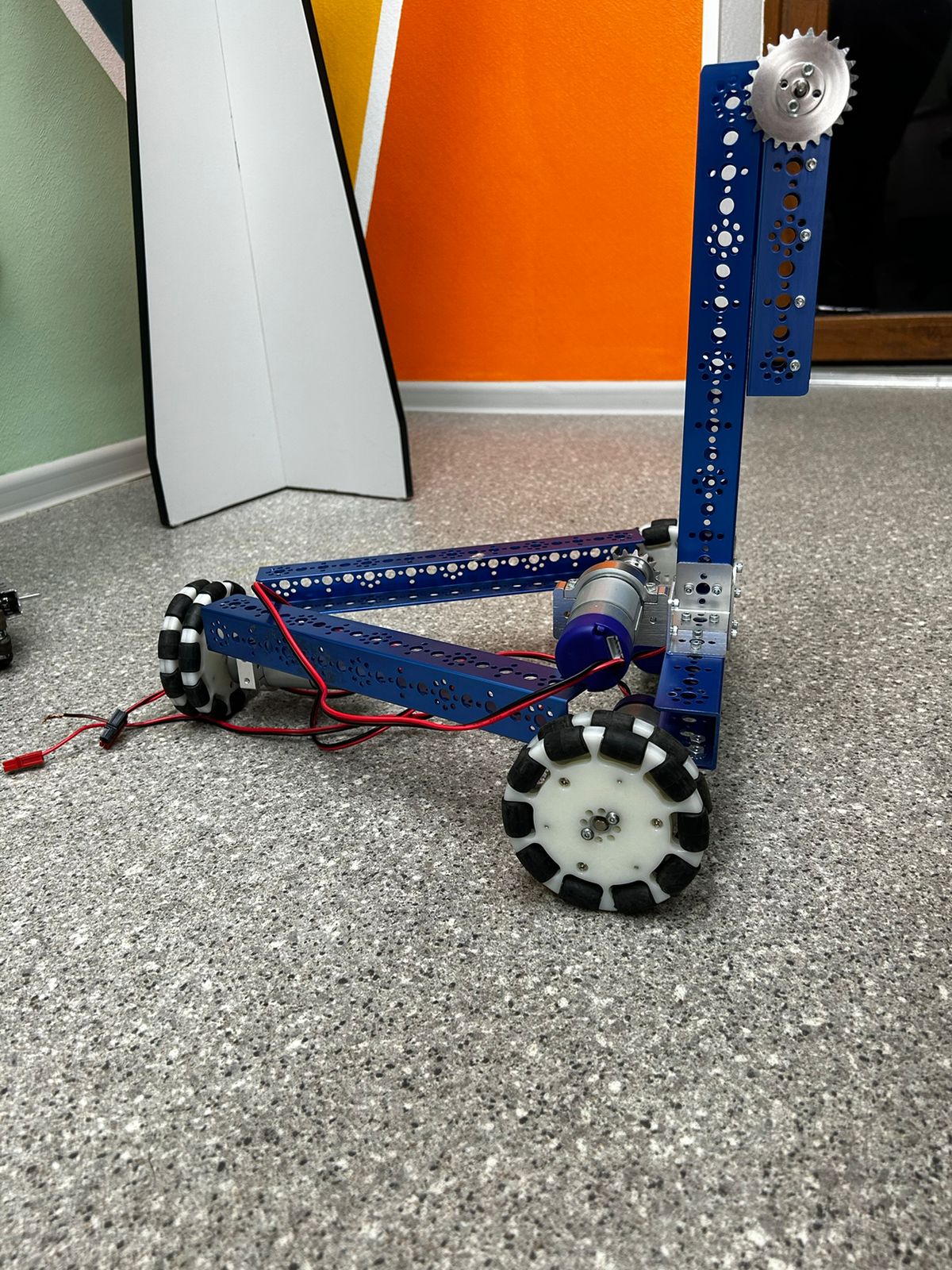
Каркас вид сбоку



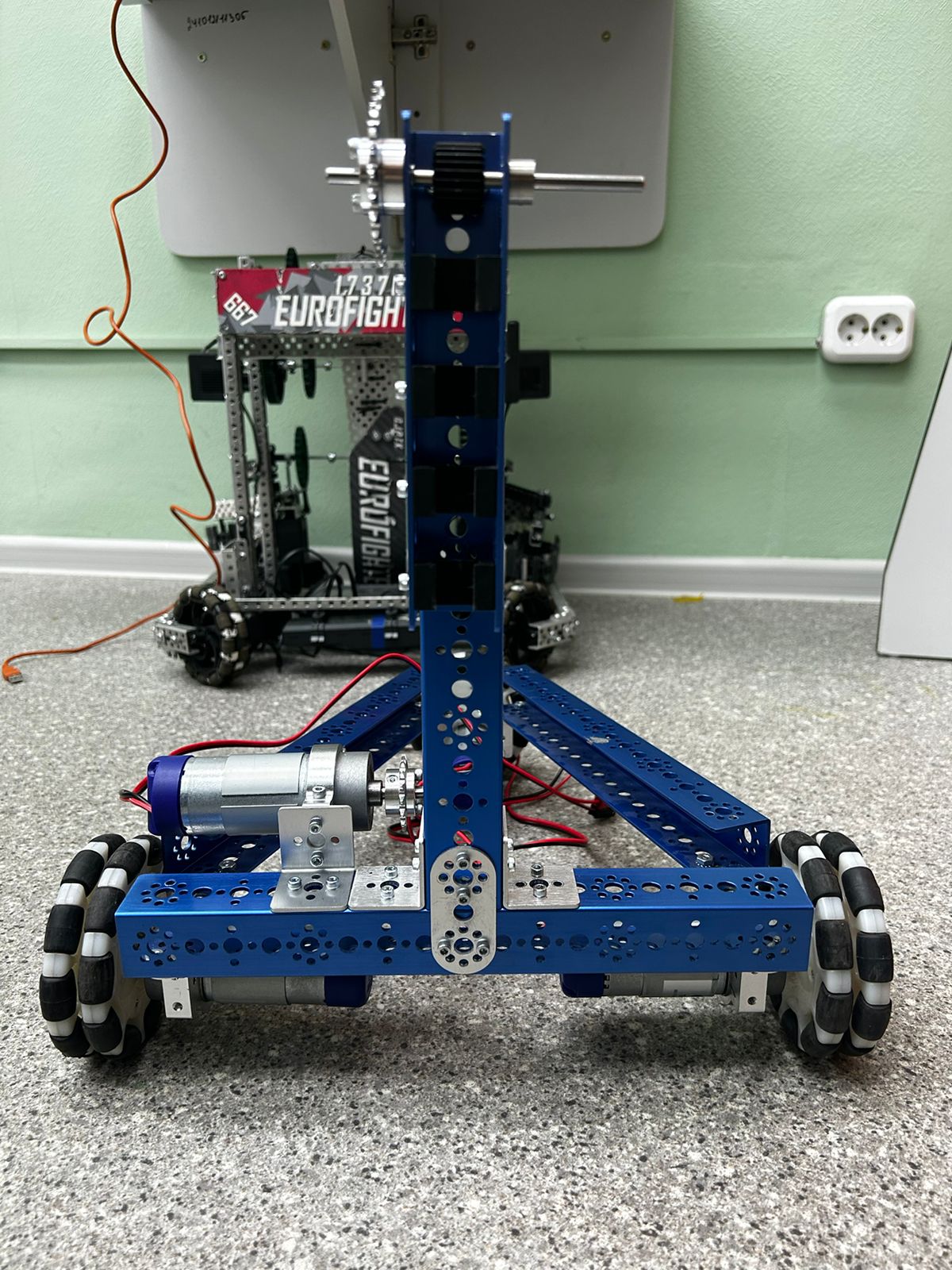
Лифтовая система вид сверху



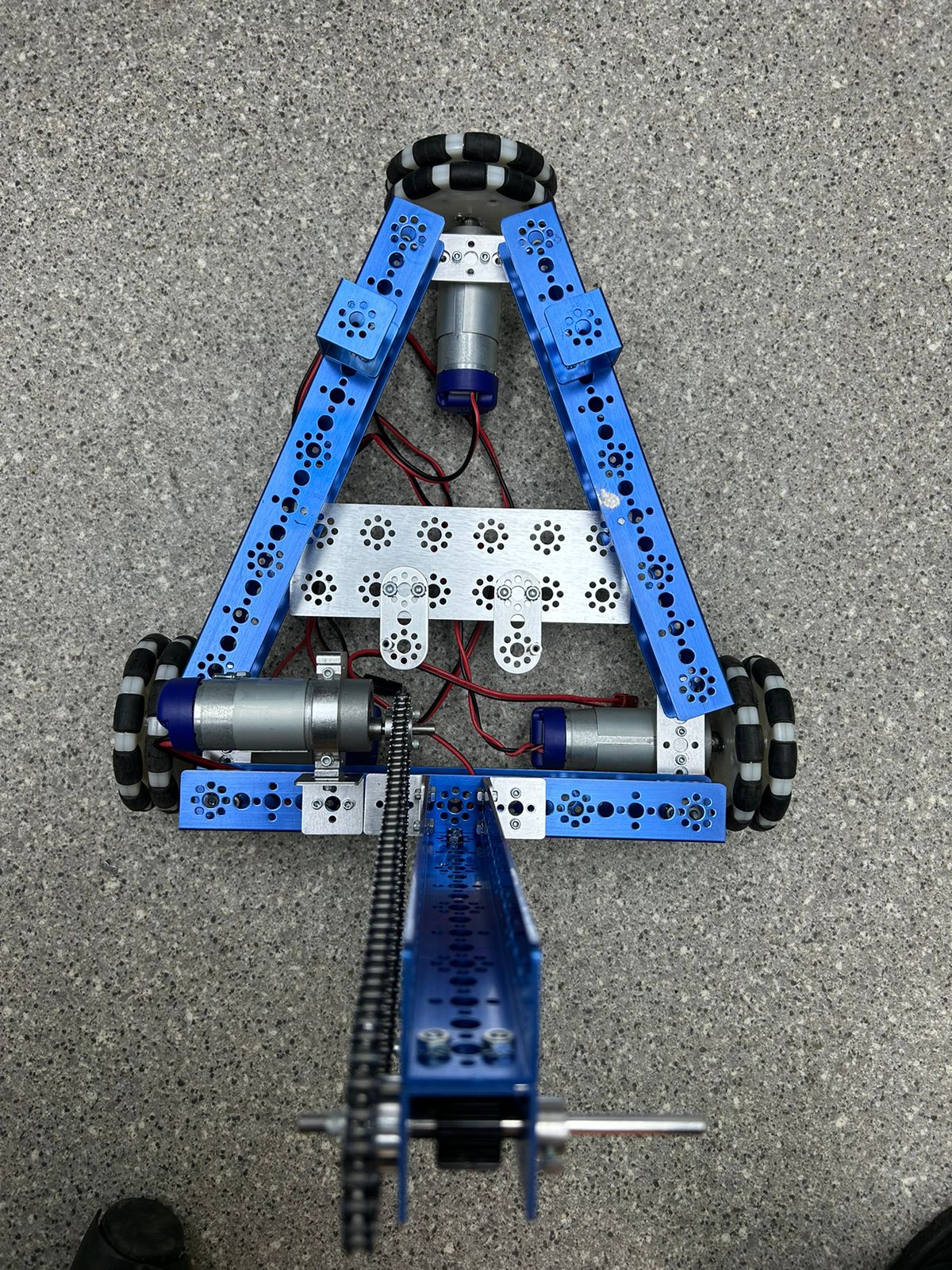
Лифтовая система вид сбоку



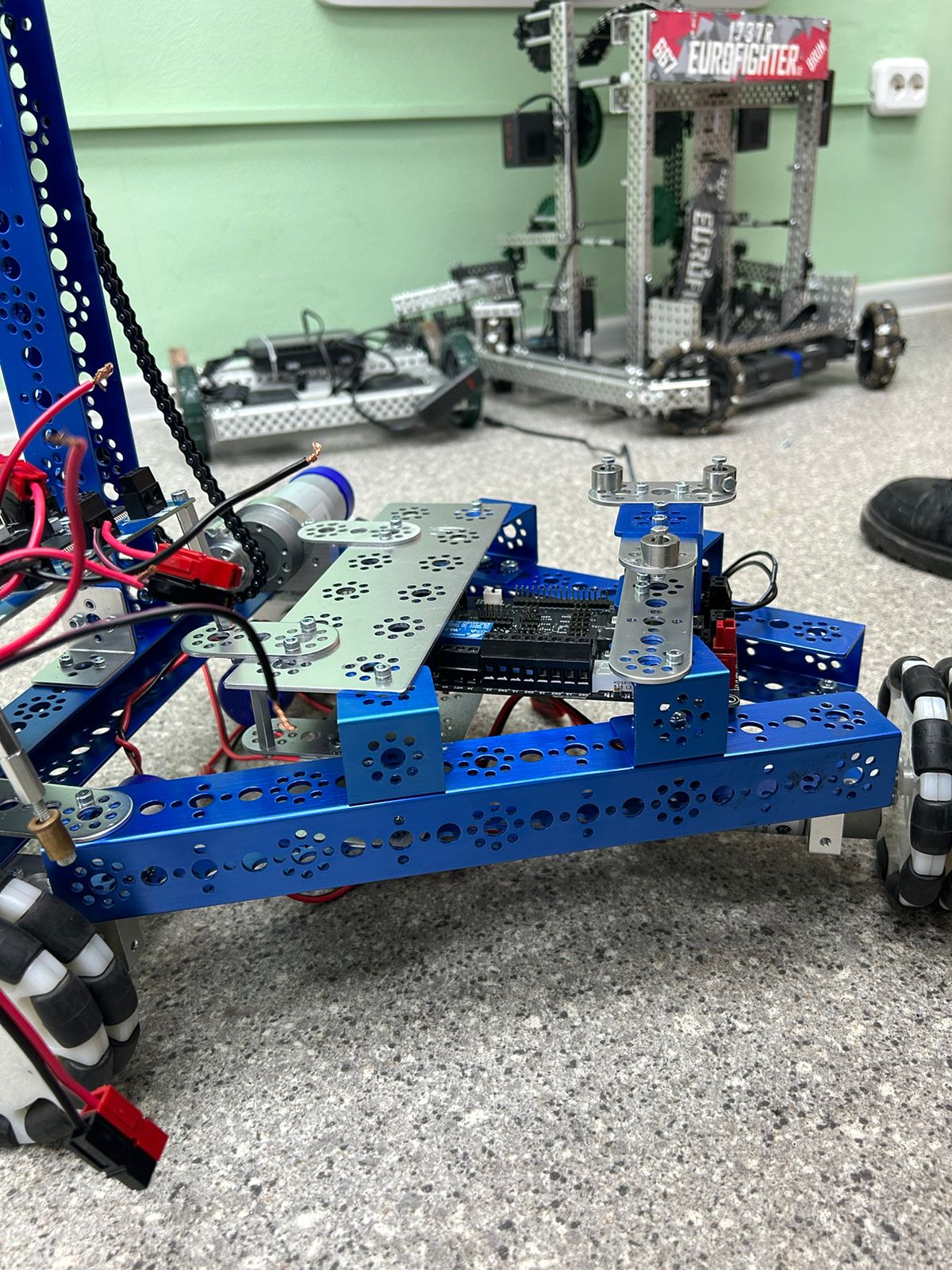
Лифтовая система вид спереди



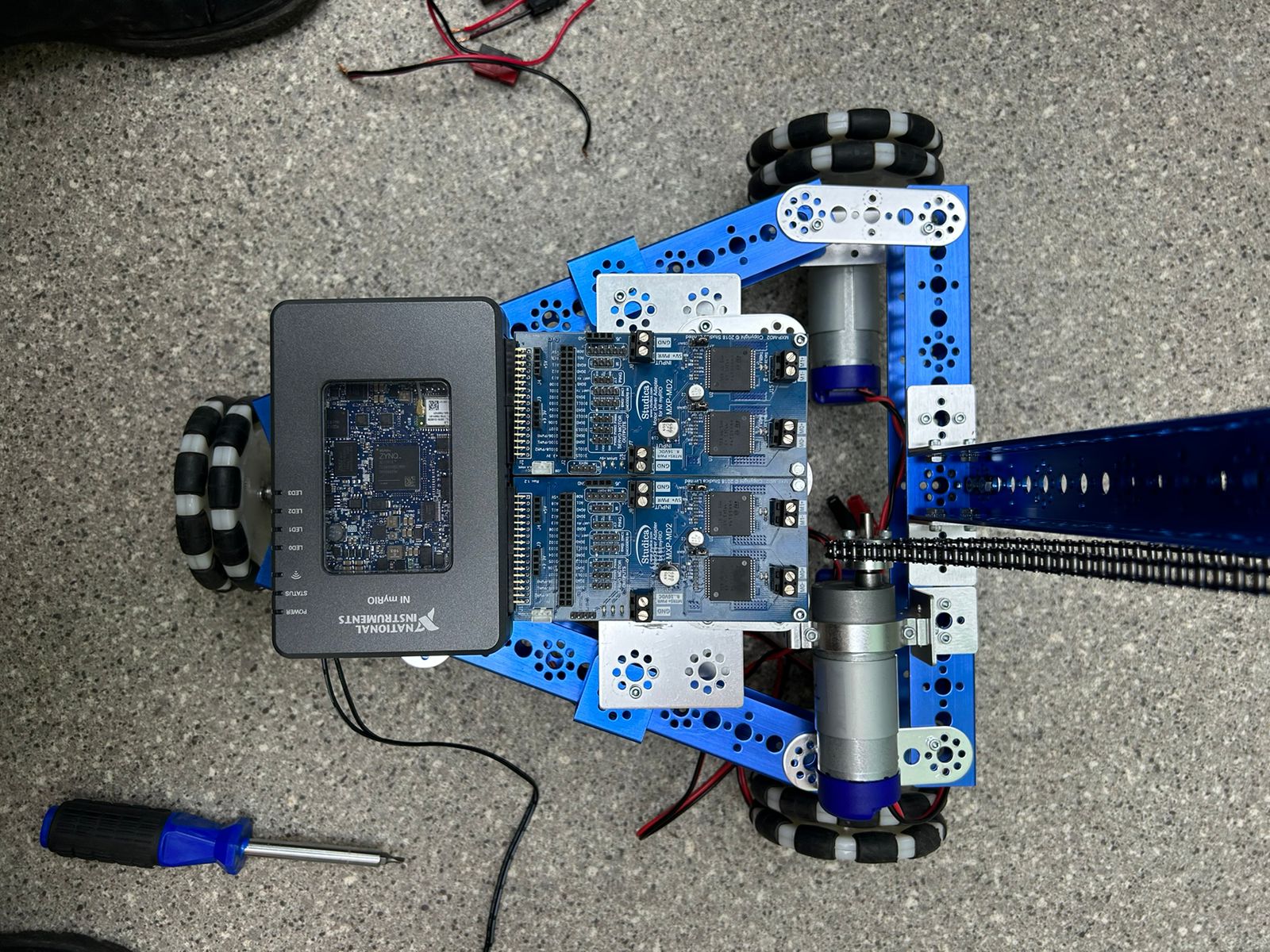
# Расположение(крепление) для Blackhawk Robotics Expansion Board for myRIO



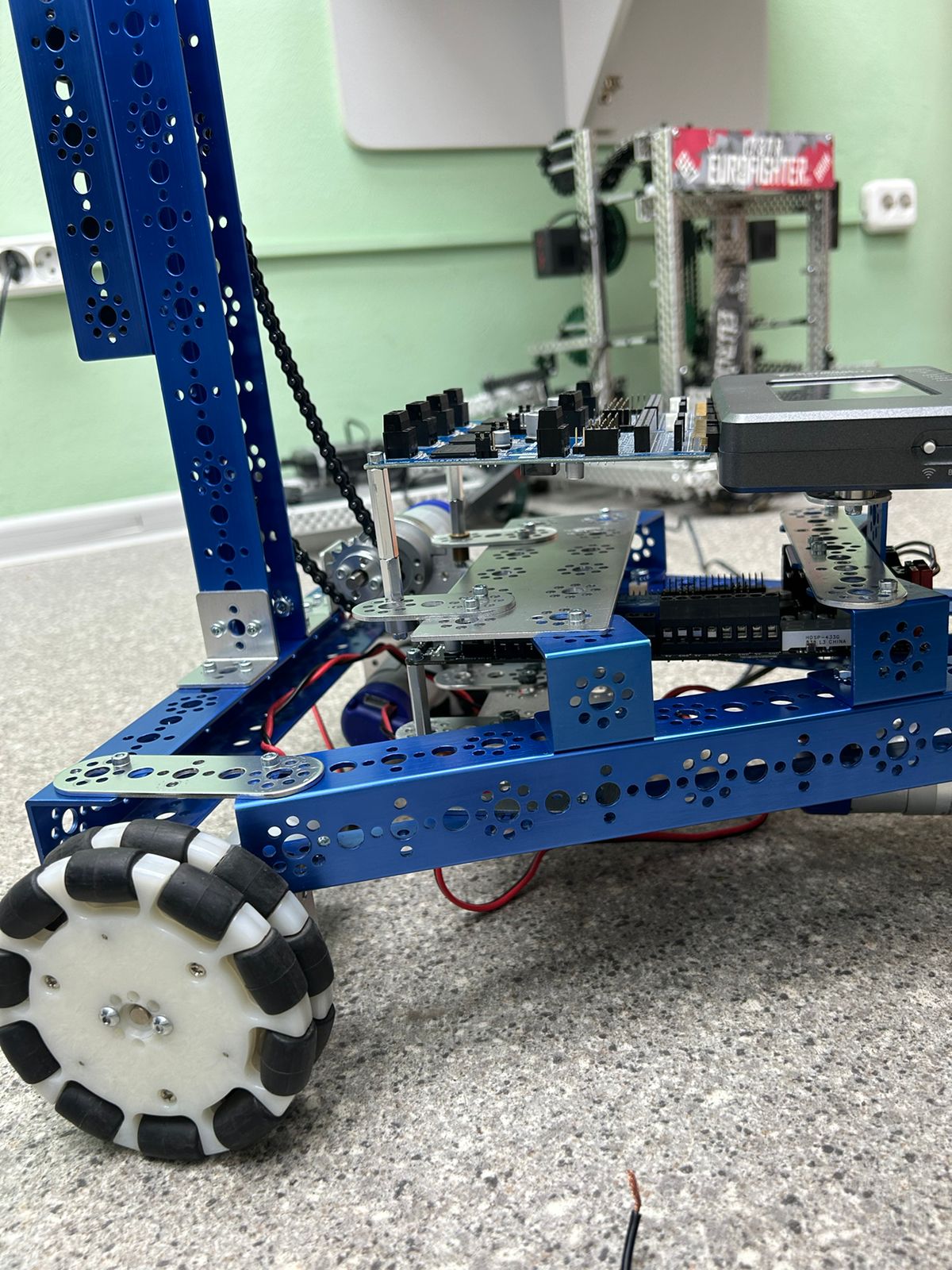
# Крепление (расположение) для для MD2 Motor Driver Adapter for NI myRIO и myRIO



# Крепление (расположение) для для MD2 Motor Driver Adapter for NI myRIO и myRIO конечный результат вид сверху

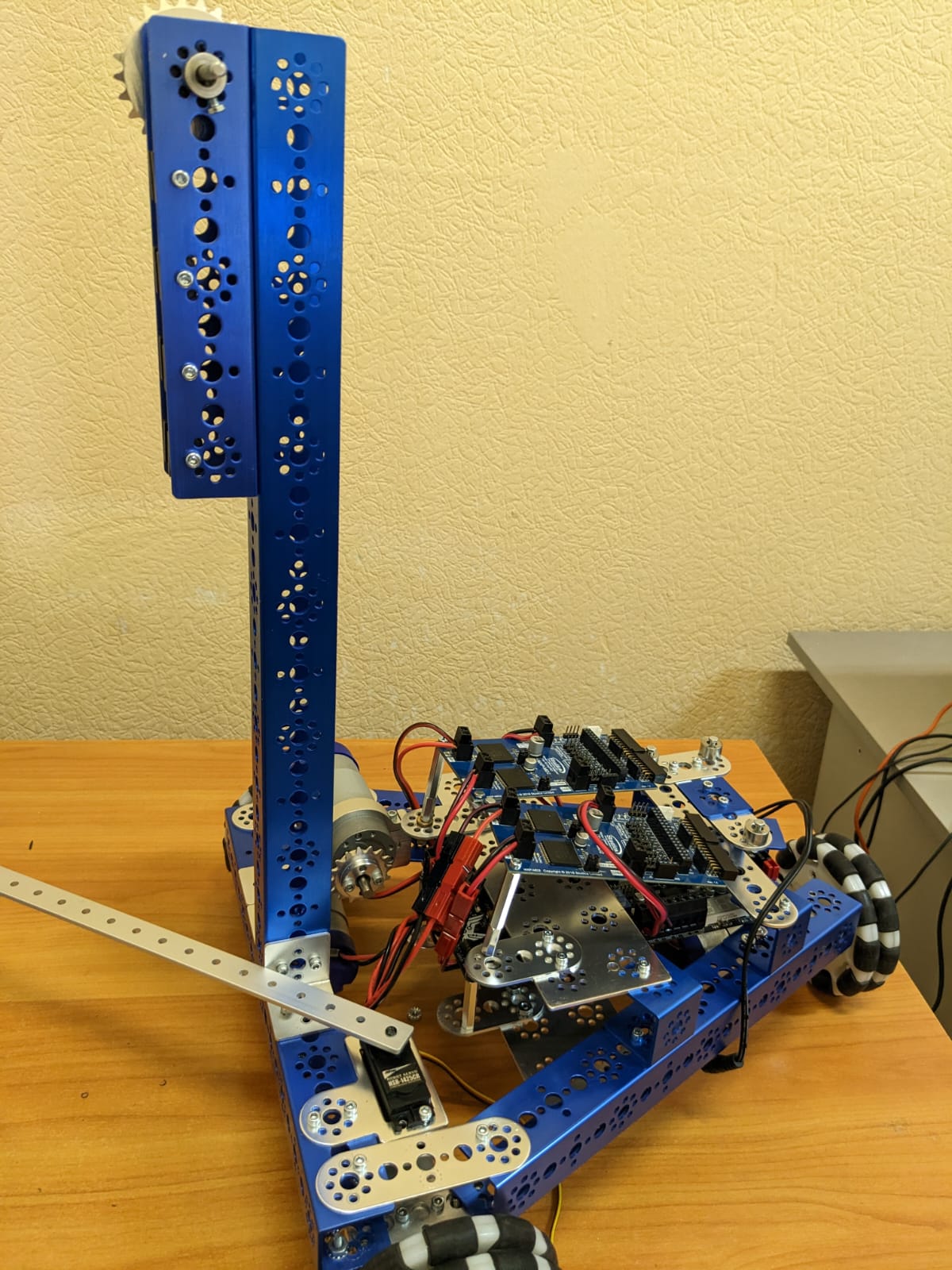


# Крепление (расположение) для для MD2 Motor Driver Adapter for NI myRIO и myRIO конечный результат вид сбоку

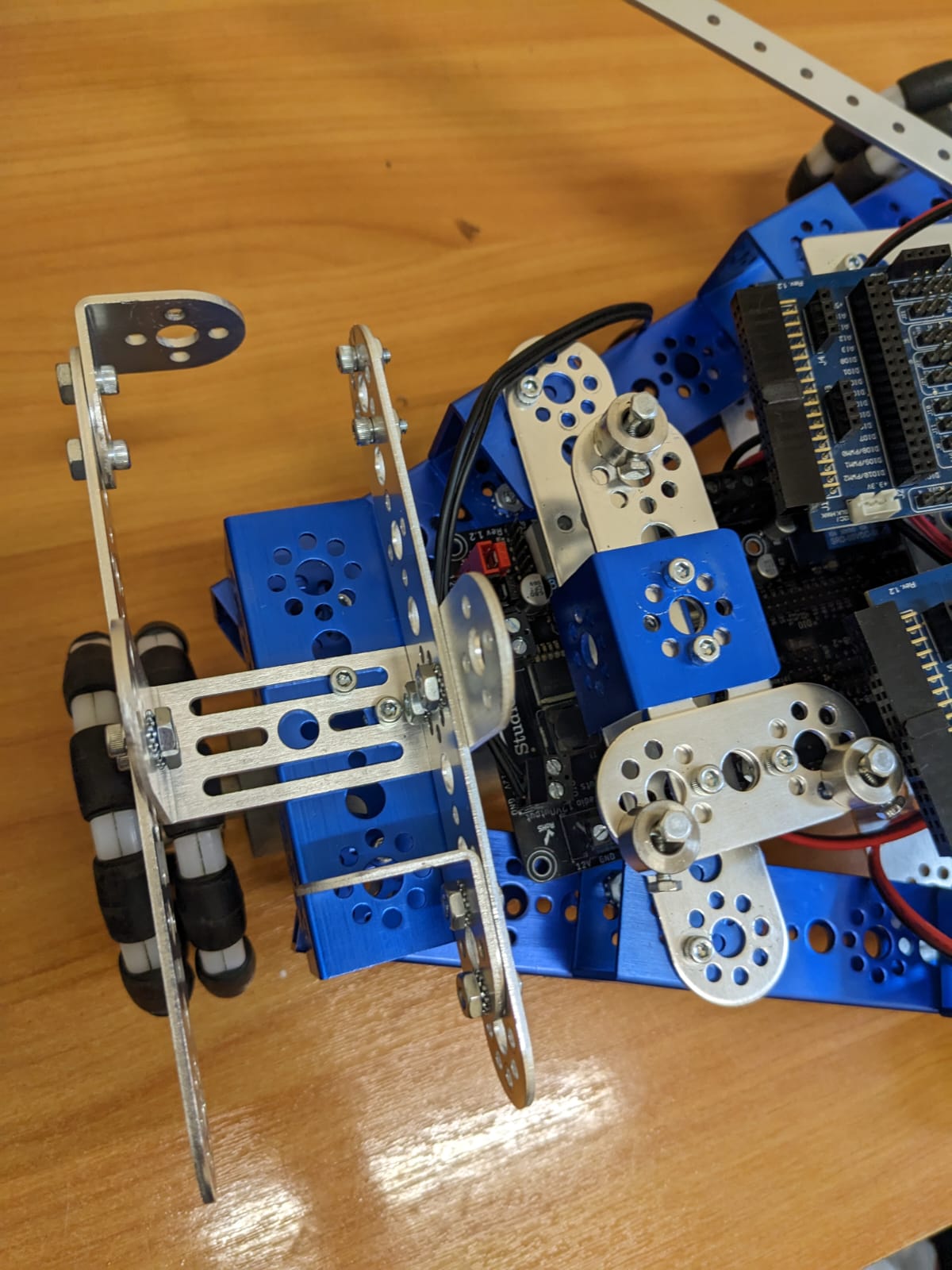


**Второй день**

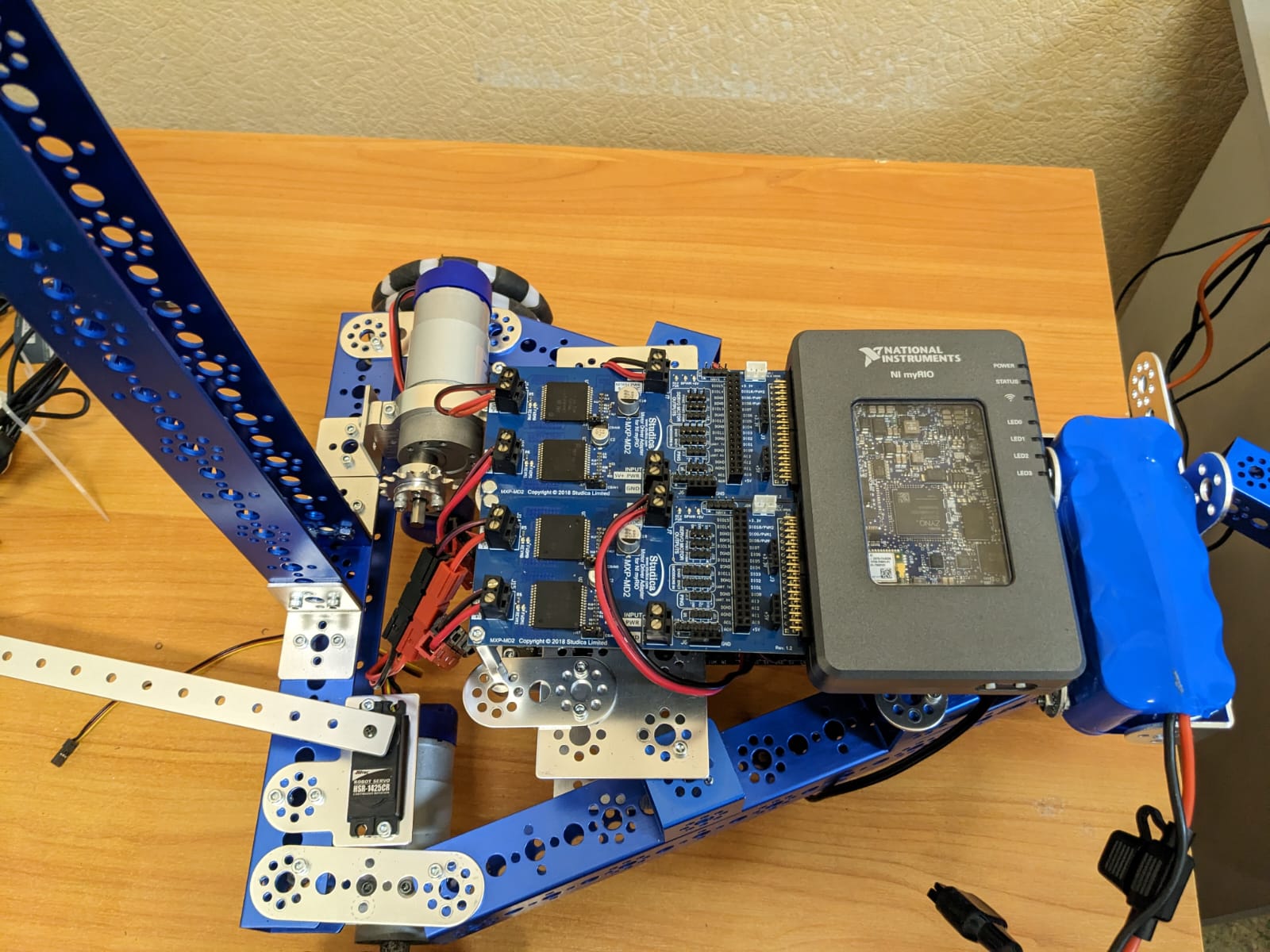
Удлинение лифтовой системы и плюс добавление дополнительного серво мотора



Крепление для батарейки

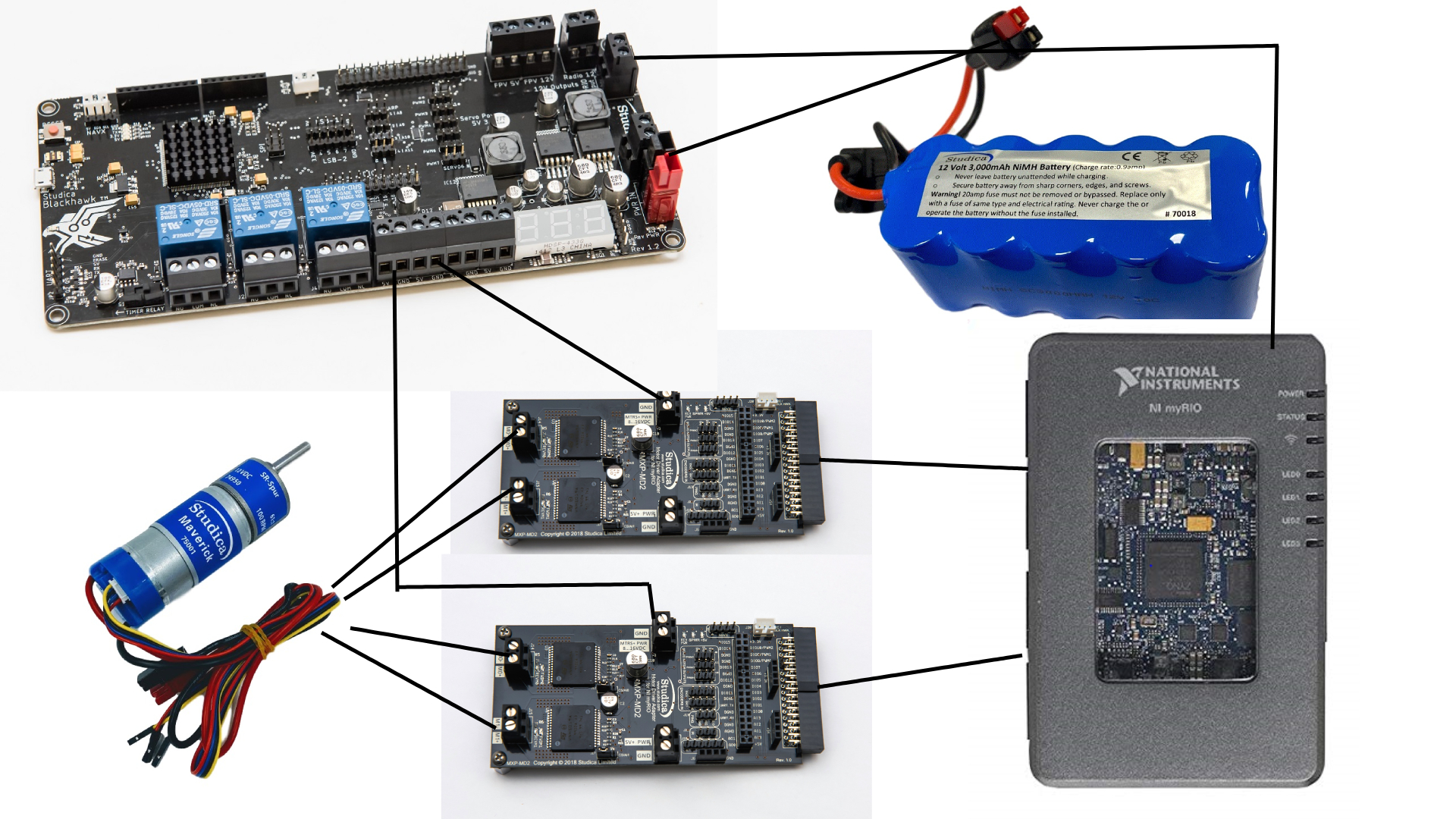


Конечный вид



**Организация / стратегия выполнения системы проводки**

Схаме проводки



**Организация / стратегия выполнения системы управления мобильностью**

**Организация / стратегия выполнения системы захвата, хранения и разгрузки**

**Организация / стратегия компьютерного программирования**