

1. Задача

Інтерполювати поліномами Ньютона, Лагранжа та сплайнами на деякому відрізку числової осі у деякій кількості точок наступну функцію:

$$y = \ln \left(\frac{x^2}{\sqrt{1-8x^4}} \right)$$

Зазначимо, що для отримання коректних результатів обиратимемо відрізок інтерполяції таким чином, щоб $|x| < \sqrt{1/8}$, $x > 0$ у всіх його точках.

Наведемо вираз для шостої похідної:

$$\frac{d^6}{dx^6} \left(\log \left(\frac{x^2}{\sqrt{1-8x^4}} \right) \right) = \frac{240 (4128768 x^{20} + 2174976 x^{16} + 182272 x^{12} + 384 x^8 + 48 x^4 - 1)}{x^6 (1 - 8 x^4)^6}$$

2. Лістинг програми

```
#include <math.h>
#include <fstream>
#include <iostream>
#include <string>
using namespace std;

long double task (double t) {
    return log(t*t/(sqrt(1-8*t*t*t*t)));
}

double *GaussFunc(int dim, double **A, double *p) { //Ax=p
    int i, j, k, l;
    double koef;
    double max_el;
    double **matr;
    double *q=new double [dim];
    matr=new double *[dim];
    for(i=0; i<dim; i++) {
        matr[i]=new double[dim+1];
    }
    for(i=0; i<dim; i++)
    for(j=0; j<dim+1; j++) {
        if (j!=dim) matr[i][j]=A[i][j];
        else matr[i][j]=p[i];
    }

    for(k=0; k<dim; k++) {
        max_el=matr[k][k];
        for(i=k; i<dim; i++) if (fabs(matr[i][k])>max_el) max_el=fabs(matr[i][k]);
        if (max_el==0) return 0;
        for(l=k+1; l<dim; l++) {
            koef=matr[l][k]/matr[k][k];
            for(j=0; j<dim+1; j++)
                matr[l][j]+=-matr[k][j]*koef;
        }
    }
}
```

```

    }
    q[dim-1]=matr[dim-1][dim]/matr[dim-1][dim-1];
    for(i=dim-2; i>=0; i--) {
        q[i]=matr[i][dim]/matr[i][i];
        for(j=i+1; j<dim; j++) q[i]+=-matr[i][j]/matr[i][i]*q[j];
    }
    return q;
}

```

```

class Interpolator {
public:
    double begin;
    double end;
    int n; //n+1 nods
    double *x; //nod's x
    double *y; //nod's y
    double *f; //coefs of Newton's polynom
    double **cub; //for cubic spline
    Interpolator(int N) {
        int i;
        cout<<"Input the beginning of interpolation: ";
        do {
            i=scanf("%lf", &begin);
            fflush(stdin);
            if (i!=1) cout<<"Error, enter value again: ";
        } while(i!=1);
        cout<<"Input the ending if interpolation: ";
        do {
            i=scanf("%lf", &end);
            fflush(stdin);
            if (i!=1) cout<<"Error, enter value again: ";
        } while(i!=1);
        n=N;
        x=new double[n+1];
        y=new double[n+1];
        f=new double[n+1];
        cub=new double*[n];
        for (i=0; i<n; i++) cub[i]=new double[3];
    }
    void Transfer() {
        double a;
        a=begin; begin=end; end=a;
    }
    void GetNet(long double q(double)) {
        int i;
        double step=(end-begin)/n;
        double tx=begin;
        for (i=0; i<n+1; i++) {
            x[i]=tx;
            y[i]=q(tx);
            tx+=step;
        }
        x[n]=end; y[n]=q(end);
    }
    void NewtonInterpolator() { //creates Newt Intplr and solves the system
        int i,j=0,k;
        double **fcc;
        fcc=new double *[n+1];
        for(i=0; i<n+1; i++) fcc[i]=new double [n+1];
        for (i=0; i<n+1; i++) {
            fcc[i][0]=1;
            for (j=0; j<n+1; j++) {
                if (i<j) fcc[i][j]=0;
                if (i>0) fcc[i][1]=x[i]-x[0];
                if (i>1) for (k=2; k<i+1; k++) {

```

```

        fcc[i][k]=(x[i]-x[k-1])*fcc[i][k-1];
    }
}
}
f=GaussssFunc(n+1,fcc,y);
}
double Newton(double t) {
    int i, j;
    double S=f[0],P;
    for (i=1; i<n+1; i++) {
        for (j=0, P=f[i]; i>j; j++) P*=(t-x[j]);
        S+=P;
    }
    return S;
}
double Lagrange(double t) {
    int i,j;
    double S, P1, P2;
    for (i=0; i<n+1; i++) {
        for (j=0, P1=y[i], P2=1; j<n+1; j++)
            if (i!=j) {
                P1*=(t-x[j]);
                P2*=(x[i]-x[j]);
            }
        S+=P1/P2;
    }
    return S;
}
void CubicSplineInterpolator() { //finds coeff of eb cub functions
    int i,j;
    double *h=new double[n];
    double *r=new double[n+1];
    double *p=new double[n+1];
    double **s;
    s=new double *[n+1];
    for(i=0; i<n+1; i++) s[i]=new double[n+1];
    for (i=0; i<n; i++) h[i]=x[i+1]-x[i];
    for (i=0; i<n+1; i++) { //formula(to solve equ)
        if ((i==0) or (i==n)) r[i]=0;
        else r[i]=((y[i+1]-y[i])/h[i]-(y[i]-y[i-1])/h[i-1]))*6;
    }
    for (i=0; i<n+1; i++) { //3diagonal matrix
        for (j=0; j<n+1; j++) {
            if (i==j) {
                if ((i!=0)&&(i!=n)) s[i][j]=2*(h[i-1]+h[i]);
                else s[i][j]=1;
            }
            else if (j==i-1) {
                if (i!=n) s[i][j]=h[i-1];
                else s[i][j]=0;
            }
            else if (j==i+1) {
                if (i!=0) s[i][j]=h[i];
                else s[i][j]=0;
            }
            else s[i][j]=0;
        }
    }
    ///////////////////////////////////////////////////
    r=GaussssFunc(n+1,s,r);
    for(i=0; i<n; i++) {
        cub[i][1]=r[i+1]*0.5;
        cub[i][2]=(r[i+1]-r[i])/(h[i]*6);
        cub[i][0]=(h[i]*cub[i][1]-h[i]*h[i]*cub[i][2]+(y[i+1]-y[i])/h[i]);
    }
}

```

[illegible]

```

        if (i==5*n) tx=x[n];
        fout << "|";
        fout.precision(3);
        fout.width(5);
        fout << tx << "|";
        fout.precision(6);
        fout.width(9);
        fout << q(tx) << "|";
        fout.precision(6);
        fout.width(13);
        fout << fixed << fabs(Newton(tx)-q(tx)) << "|";
        fout.precision(6);
        fout.width(15);
        fout << fixed << fabs(Lagrange(tx)-q(tx)) << "|";
        fout.precision(6);
        fout.width(16);
        fout << fixed << fabs(CubicSpline(tx)-q(tx)) << "|";
        fout << endl;
        tx+=step;
        i++;
    } while (((tx<x[n]) && (step>0))||((step<0) && (tx>x[n])));
    tx=x[n];
    fout << "|";
    fout.precision(3);
    fout.width(5);
    fout << tx << "|";
    fout.precision(6);
    fout.width(9);
    fout << q(tx) << "|";
    fout.precision(6);
    fout.width(13);
    fout << fixed << fabs(Newton(tx)-q(tx)) << "|";
    fout.precision(6);
    fout.width(15);
    fout << fixed << fabs(Lagrange(tx)-q(tx)) << "|";
    fout.precision(6);
    fout.width(16);
    fout << fixed << fabs(CubicSpline(tx)-q(tx)) << "|";
    fout << endl;
}

};

int main() {
    Interpolator B(5);
    B.GetNet(task);
    B.NewtonInterpolator();
    B.CubicSplineInterpolator();
    B.Out(task,"output_up.txt");
    cout<<endl;
    B.Transfer();
    B.GetNet(task);
    B.NewtonInterpolator();
    B.CubicSplineInterpolator();
    B.Out(task,"output_down.txt");
}

```

3. Результати роботи програми

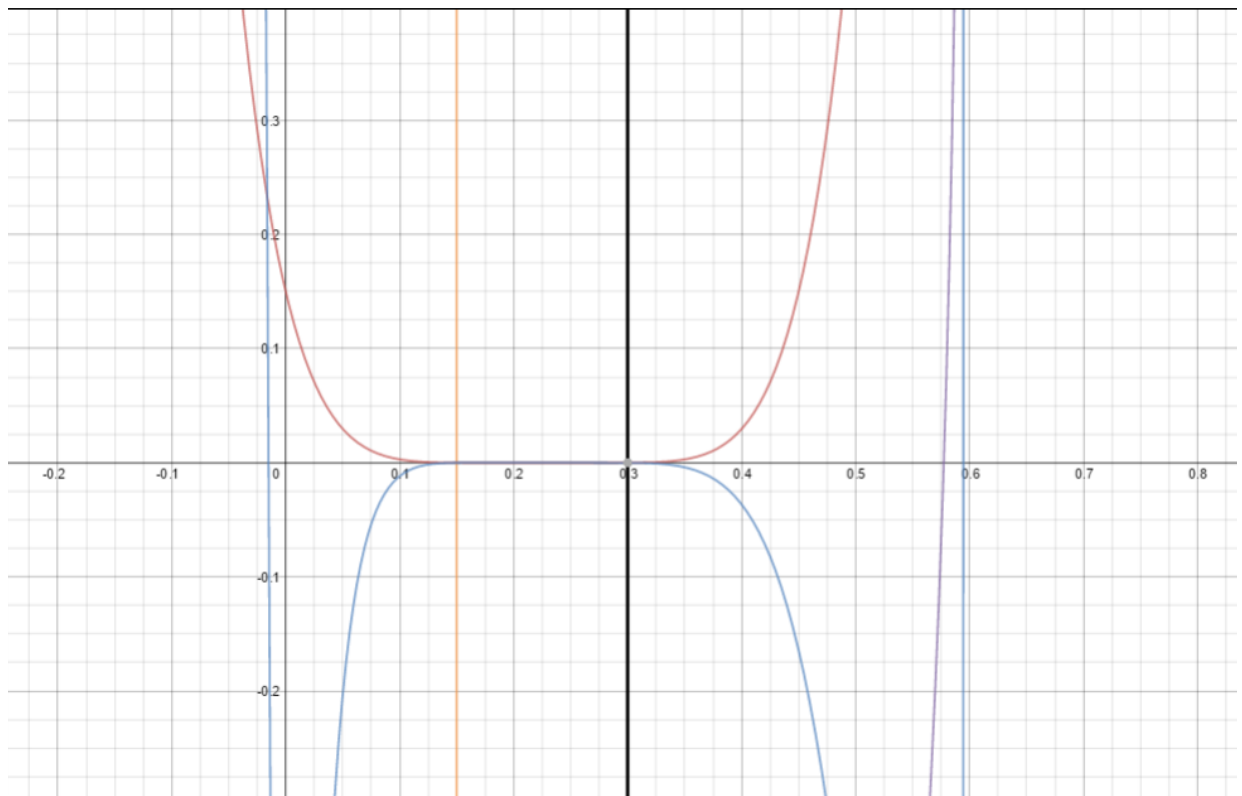
Задану функцію інтерполюємо на відрізку $[0.15, 0.3]$ з кількістю секцій розбиття $N=5$.

«ВПЕРЕД»:

[illegible]

«НАЗАД»:

1	$\ln\left(\frac{x^2}{\sqrt{1-8x^4}}\right)$	
2	$x = 0.15$	
3	$x = 0.3$	
4	$\frac{240(4128768a^{20} + 2174976a^{16} + 182272a^{12} + 384a^8 + 48a^4 - 1)}{(a - 8a^5)^6}$	
5	$a = 0.398$	
6	$\frac{979474}{6!}(x-0.3)(x-0.27)(x-0.24)(x-0.21)(x-0.18)(x-0.15)$	
7	$\ln\left(\frac{x^2}{\sqrt{1-8x^4}}\right) - (-3.79221 + 12.2277(x-0.15) - 30.5032(x-0.15)(x-0.18) + 96.6268(x-0.15)(x-0.18)(x-0.21) - 269.318(x-0.15)(x-0.18)(x-0.21)(x-0.24) + 791.841(x-0.27)(x-0.24)(x-0.21)(x-0.18)(x-0.15))$	
8	$\ln\left(\frac{x^2}{\sqrt{1-8x^4}}\right) - (-2.37445 + 7.41652(x-0.3) - 11.8571(x-0.3)(x-0.27) + 46.2436(x-0.3)(x-0.27)(x-0.24) - 150.542(x-0.3)(x-0.27)(x-0.24)(x-0.21) + 791.841(x-0.3)(x-0.27)(x-0.24)(x-0.21)(x-0.18))$	



purple – our function $F(x)$

orange, black – limits

red – sup function

blue - $(\text{Lagrange} - F)(x)$

4. Висновки:

Ми навчилися інтерполювати функції поліномами Ньютона вперед та назад, Лагранжа (який є іншим записом полінома Ньютона), та кубічними сплайнами. Бачимо, що точність інтерполювання поліномами Ньютона і Лагранжа набагато краща за точністю ніж інтерполювання кубічними сплайнами.

