

【OpenFOAM球体周りの抗力係数(3)】

snappyHexMeshで球体周りのメッシュ作成

2022年2月18日



FreeCAD 0.19
Paraview 5.9.0
OpenFOAM v2006
Python 3.8.10(Jupyter lab)

WSL2

Python

プリ処理

バスケットボールのモデル作成

- FreeCAD

メッシュ作成

- blockMesh
- snappyHexMesh

解析設定

- OpenFOAM

ソルバ

計算実行

- OpenFOAM

ポスト処理

結果処理

- Paraview
- PyFoam

今回のモデルは「20220216_sphere_coff_blog」というフォルダの中に作成します。

フォルダ構成

20220216_sphere_coff_blog

model

orgCase ←今回はこちらに球体周りのメッシュ作成

resultDir

□snappyHexMeshDictをコピー

(1) 「pitzDaily」のチュートリアルにはsnappyHexMeshの設定ファイルがないため、Terminal上で以下のように打って別のチュートリアルからファイルをコピーします。
「ls」コマンドでファイルがコピーされたかを確認できます。

```
$cp -r $FOAM_TUTORIALS/incompressible/simpleFoam/motorBike/system/snappyHexMeshDict ./system/
```

```
[kamakiri@wsl]orgCase$cp -r $FOAM_TUTORIALS/incompressible/simpleFoam/motorBike/system/snappyHexMeshDict ./system/  
[kamakiri@wsl]orgCase$ls system/  
blockMeshDict  controlDict  fvSchemes  fvSolution  snappyHexMeshDict  streamlines  
[kamakiri@wsl]orgCase$
```

```
$mkdir constant/triSurface  
$cp -r ../model/ball.stl constant/triSurface/
```

```
[kamakiri@wsl]orgCase$mkdir constant/triSurface  
[kamakiri@wsl]orgCase$cp -r ../model/ball.stl constant/triSurface/  
[kamakiri@wsl]orgCase$ls constant/triSurface/  
ball.stl  
[kamakiri@wsl]orgCase$
```

(2) [【OpenFOAM球体周りの抗力係数\(1\)】FreeCADで球体モデルを作る](#)で作成した球体モデルを使うため、「constant」フォルダの中に「triSurface」というフォルダを作成し球体モデル (ball.stl)を保存します。

□フォルダ構成

\$tree

(0)Terminal上で
「tree」と打ってフォルダ構成を確認します。

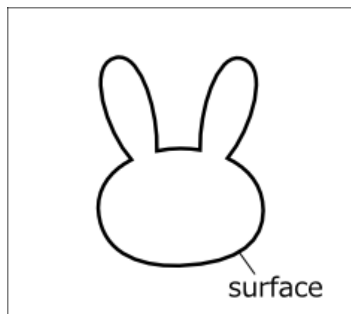
※treeコマンドがインストールされていない場合はTerminalで「sudo apt install tree」と打ってインストールしてください。

0		
├──	U	速度ベクトル
├──	epsilon	乱流消失率
├──	k	乱流エネルギー
├──	nut	渦粘性係数
├──	old	
│ ├──	nuTilda	使わない
│ └──	omega	
├──	p	圧力場
├──	constant	
│ ├──	transportProperties	物性値の設定
│ └──	turbulenceProperties	乱流モデルの指定
├──	system	
│ ├──	blockMeshDict	ベースメッシュの設定
│ ├──	controlDict	実行制御
│ ├──	fvSchemes	離散化スキームの設定
│ ├──	fvSolution	時間解法やマトリックスソルバの設定
│ └──	snappyHexMeshDict	メッシュ設定

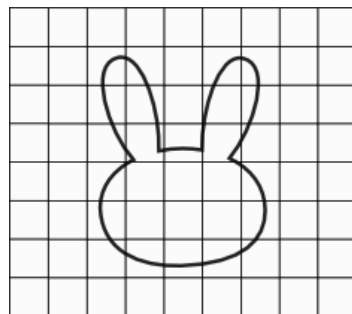
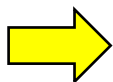
※blockMesh時に生成されたdynamicCodeなどは載せていません

□snappyHexMeshの仕組み

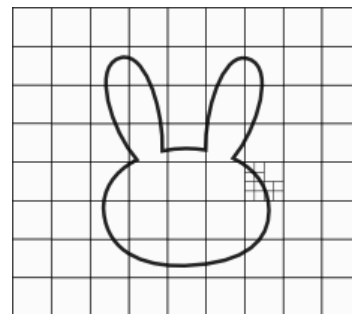
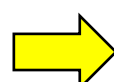
次のような手順でメッシュを作成する。



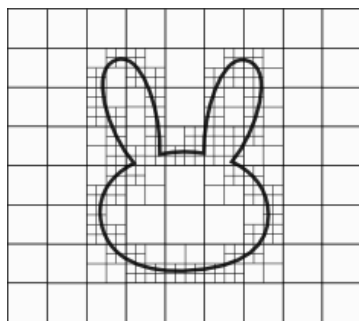
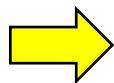
STLなどのサーフェスを用意。



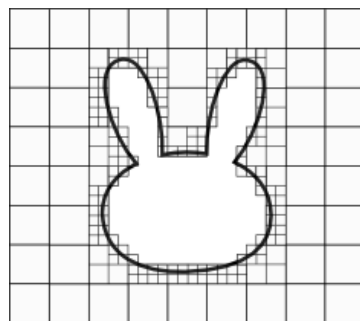
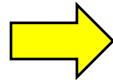
blockMeshでベースとなるメッシュを作成。



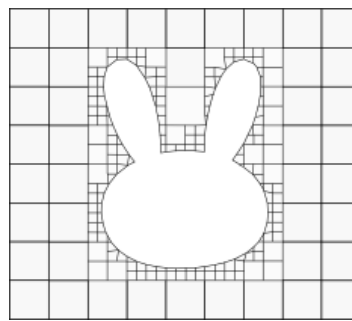
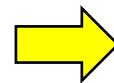
snappyHexMeshで境界近傍を六面体で細分化する。図では一部分だけ実施した。



サーフェイス全体に対して行う。



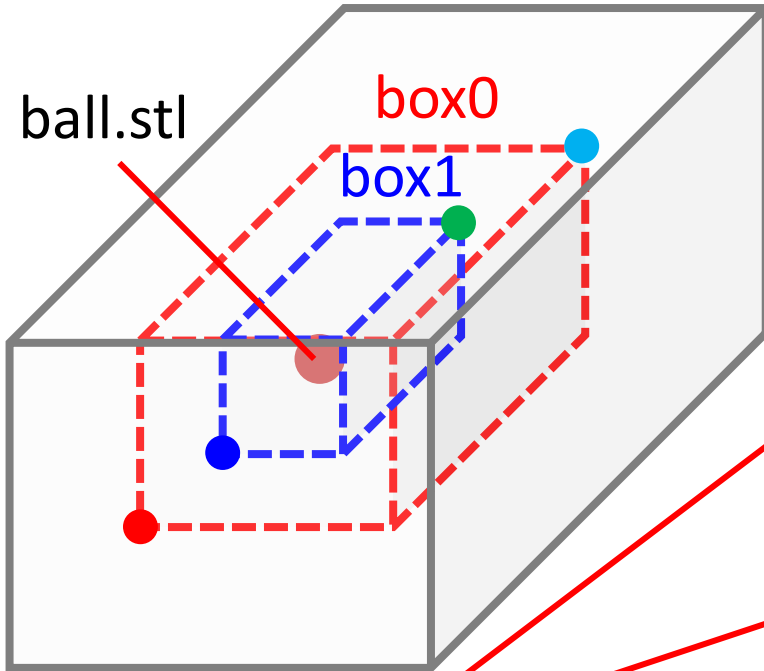
領域外になる部分のセルを取り除く。



領域外に飛び出た部分をサーフェイスに合わせる ("snap")

□snappyHexMeshの設定

system/snappyHexMeshDict
を開いて編集を行う



```
castellatedMesh true;  
snap true;  
addLayers true;境界層
```

```
geometry  
{  
  ball.stl stlファイル  
  {  
    type triSurfaceMesh;  
    name ball; stlファイル内の名前  
               に対応させる  
    regions  
    {  
      ball  
      {  
        name ball;境界の名前  
                  境界層で使う  
      }  
    }  
  }  
}
```

```
box0  
{  
  type searchableBox;  
  ● min (-2.0 -0.6 -0.6);  
  ● max (4.0 0.6 0.6);  
}  
box1  
{  
  type searchableBox;  
  ● min (-1.0 -0.41 -0.4);  
  ● max (2.0 0.4 0.4);  
}
```

(4)メッシュ細分化領域の指定

(3)境界の名前を設定

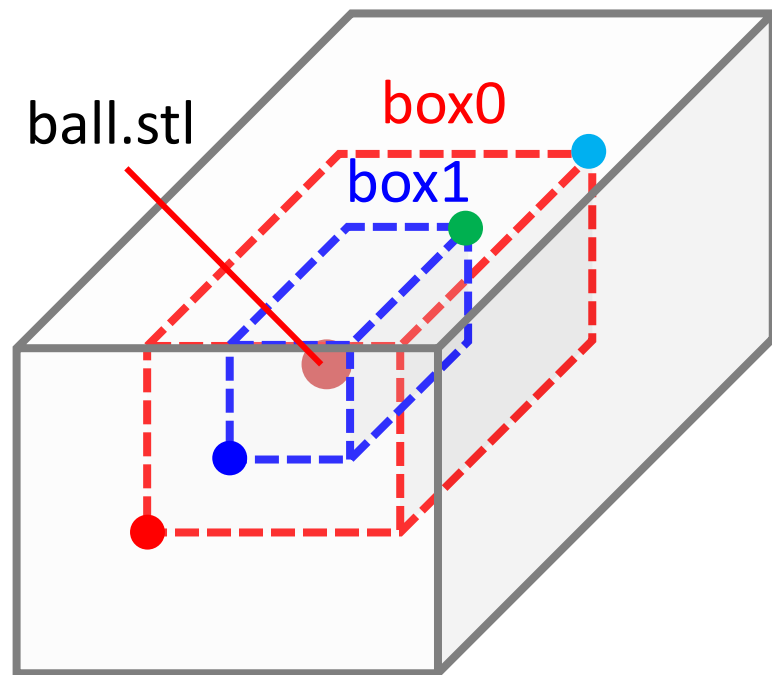
ball.stl

```
orgCase > constant > triSurface > ball.stl  
1 solid ball  
2 facet normal 0.109471 -0.069301 -0.991  
3   outer loop  
4     vertex 0.000000 -0.000000 -0.12500  
5     vertex 0.027268 -0.000000 -0.12199  
6     vertex 0.013445 -0.024746 -0.12178  
7   endloop  
8 endfacet  
9 facet normal 0.317167 -0.070870 -0.945
```

□ snappyHexMeshの設定

system/snappyHexMeshDict

を開いて編集を行う



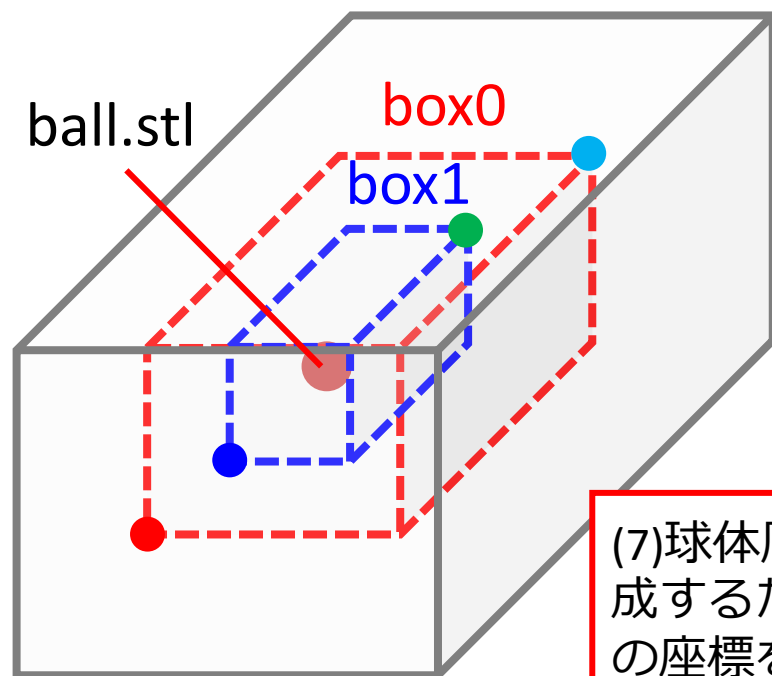
```
castellatedMeshControls
{
    maxLocalCells 100000;
    maxGlobalCells 2000000;
    minRefinementCells 10;
    maxLoadUnbalance 0.10;
    nCellsBetweenLevels 3;
    features();
    refinementSurfaces
    {
        ball
        {
            level (0 0);
            patchInfo
            {
                type wall;
            }
        }
    }
}
```

(5)球体の境界面タイプを指定今回は壁にしたいのでwallとする

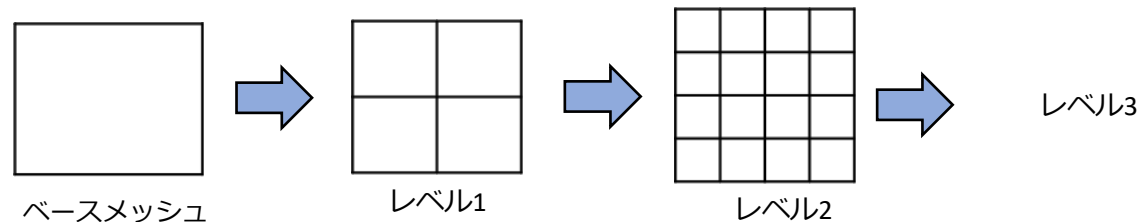
□ snappyHexMeshの設定

system/snappyHexMeshDict

を開いて編集を行う



(7)球体周りにメッシュ作成するため、球体より外側の座標を指定



```
// Resolve sharp angles
resolveFeatureAngle 30;
refinementRegions
```

```
{
    box0
    {
        mode inside;
        levels ((3 2));
```

(6)メッシュの再分割
レベルの指定

再分割レベル

```
}
    box1
    {
        mode inside;
        levels ((3 3));
```

再分割レベル

```
locationInMesh (2.0 0.0 0.0);
allowFreeStandingZoneFaces true;
```

メッシュ生成部分
の指定

```
}
```

□snappyHexMeshの設定

system/snappyHexMeshDict

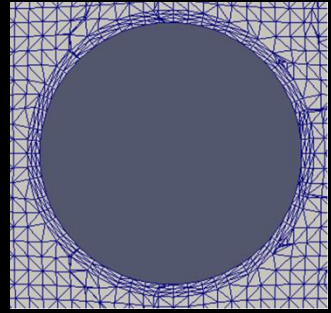
を開いて編集を行う

```
// Settings for the snapping.
snapControls
{
    nSmoothPatch 3;
    tolerance 2.0;
    nSolveIter 30;
    nRelaxIter 5;
    nFeatureSnapIter 10;
    implicitFeatureSnap false;
    explicitFeatureSnap true;
    multiRegionFeatureSnap false;
}
```

```
addLayersControls
```

```
{
    relativeSizes true;
    layers
    {
        "ball"
        {
            nSurfaceLayers 5;
        }
    }
    expansionRatio 1.0;
    finalLayerThickness 0.3;
    minThickness 0.1;
    nGrow 0;
    featureAngle 60;
    slipFeatureAngle 30;
    nRelaxIter 3;
    nSmoothSurfaceNormals 1;
    nSmoothNormals 3;
    nSmoothThickness 10;
    maxFaceThicknessRatio 0.5;
    maxThicknessToMedialRatio 0.3;
    minMedianAxisAngle 90;
    nBufferCellsNoExtrude 0;
    nLayerIter 50;
}
```

(8)境界層メッシュを作成する面の指定。
今回は5層にする。



レイヤーメッシュ

物体表面では流れが遅くなり、表面から離れるにしたがって流れが速くなる。また、表面に沿って流れが分布されるため流体の速度変化をとらえるためのメッシュの層を挿入することが推奨される。

□ snappyHexMeshの設定

📄 system/snappyHexMeshDict

を開いて編集を行う

```
meshQualityControls
{
    #include "meshQualityDict"
}
```

(9) 「system」の中の「meshQualityDict」ファイル読み込む。
meshQualityDictは別のチュートリアルからコピーしてくる。
Terminal上で以下のように打って、systemにコピーする。

```
cp -r $FOAM_TUTORIALS/incompressible/simpleFoam/motorBike/system/meshQualityDict ./system/
```

📄 system/meshQualityDict

```
// Include defaults parameters from master dictionary
#includeEtc "caseDicts/mesh/generation/meshQualityDict"

//- minFaceWeight (0 -> 0.5)
minFaceWeight 0.02;
```

さらにincludeしているので下記のように
してファイルの中身を確認できる。
ここでは割愛。

```
vi $FOAM_ETC/caseDicts/mesh/generation/meshQualityDict
```

□ 並列計算の設定

(9) 「system」の中の「decomposeParDict」がないため、別のチュートリアルからコピーしてくる。Terminal上で以下のように打って、systemにコピーする。

```
cp -r $FOAM_TUTORIALS/incompressible/simpleFoam/motorBike/system/decomposeParDict ./system/
```

□ system/decomposeParDict

を開いて編集を行う

```
numberOfSubdomains 4;  
  
method                scotch;  
//method              hierarchical;  
// method            ptscotch;
```

(10) 並列数を4にし、methodを「scotch」に変更。
scotchにすると適当に分割してくれるので

methodをscotchにしたのでこ
ちらは使っていない

```
simpleCoeffs  
{  
    n          (4 1 1);  
    delta      0.001;  
}
```

```
hierarchicalCoeffs
```

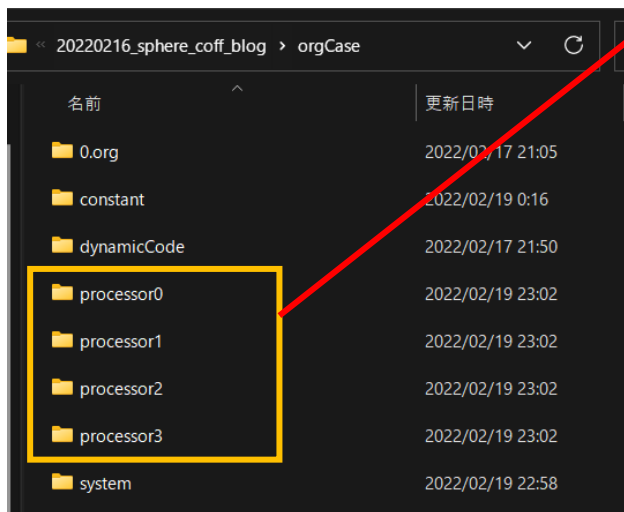
(11) ファイル名が「0」だとsnappyHexMeshでエ
ラーが出るため「0.org」に変更しておく。

名前	更新日時
0.org	2022/02/17 21:05
constant	2022/02/19 0:16
dynamicCode	2022/02/17 21:50
processor0	2022/02/19 23:02
processor1	2022/02/19 23:02

□snappyHexMeshの実行

decomposePar

(12)計算領域の分割を行う
並列数が4なのでフォルダが4つに分解されている
ことを確認



(13)snappyHexMeshの実行

```
$mpirun -np 4 snappyHexMesh -parallel
```

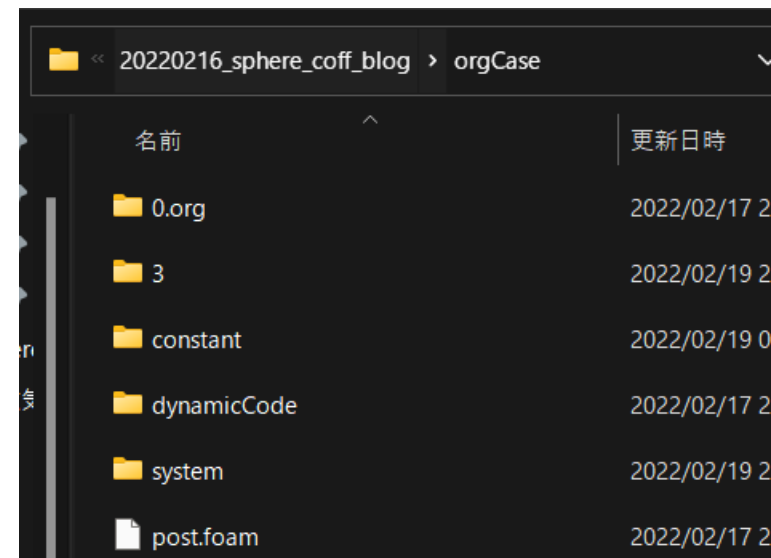
(14)分割した計算領域を結合

```
$reconstructParMesh -latestTime -mergeTol 1e-6
```

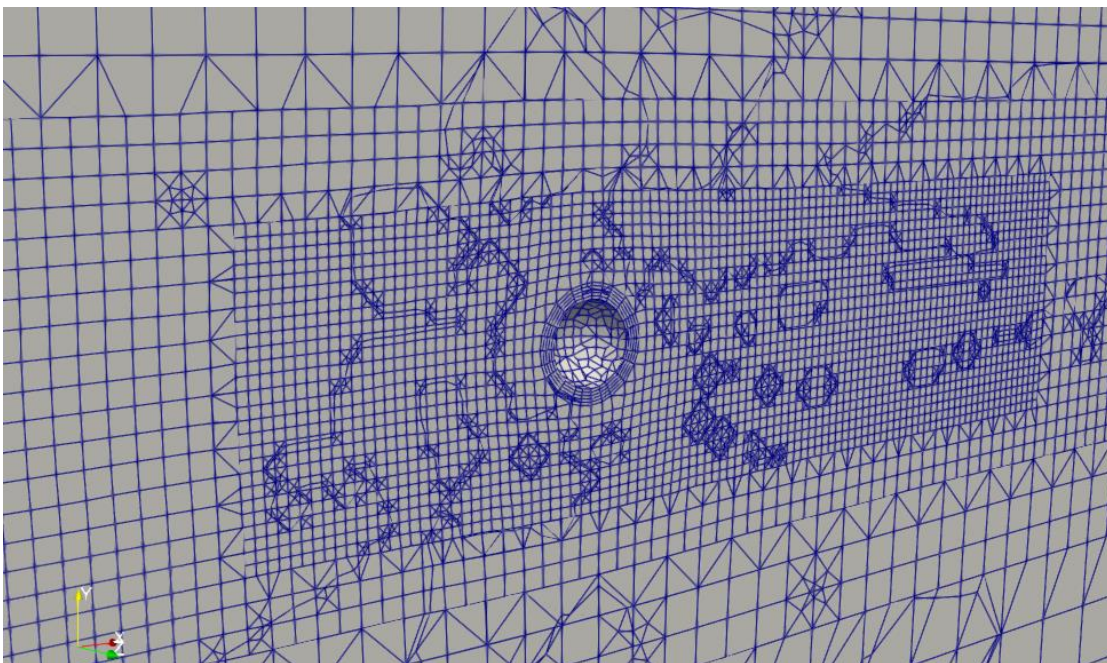
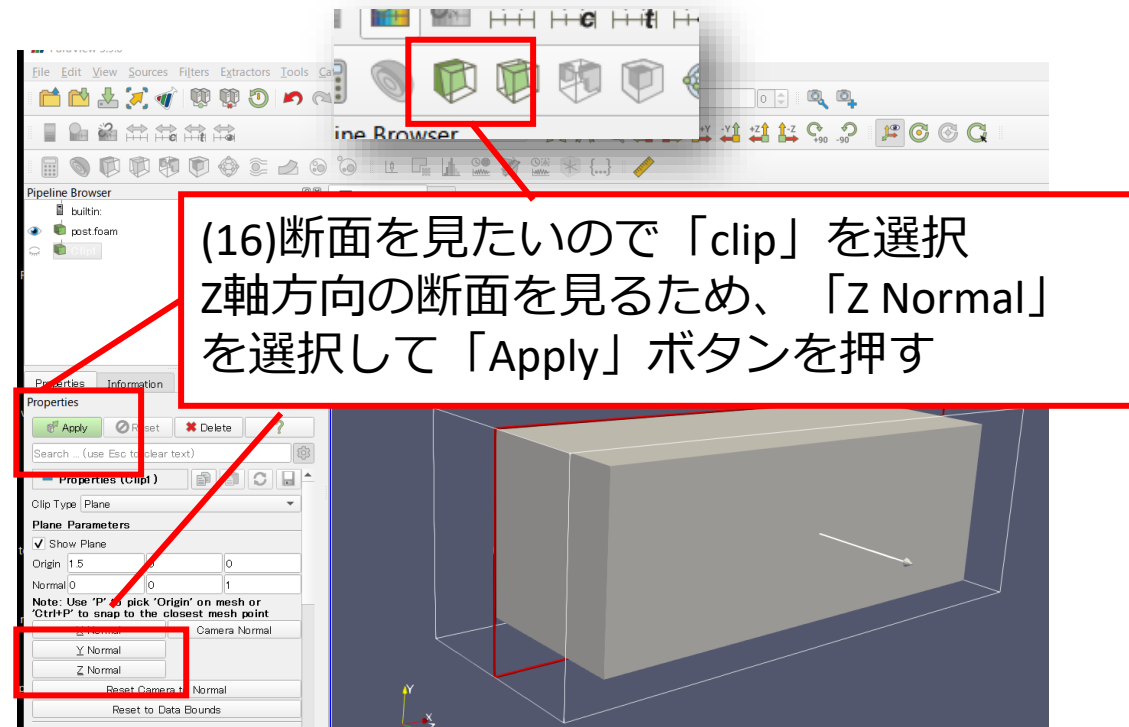
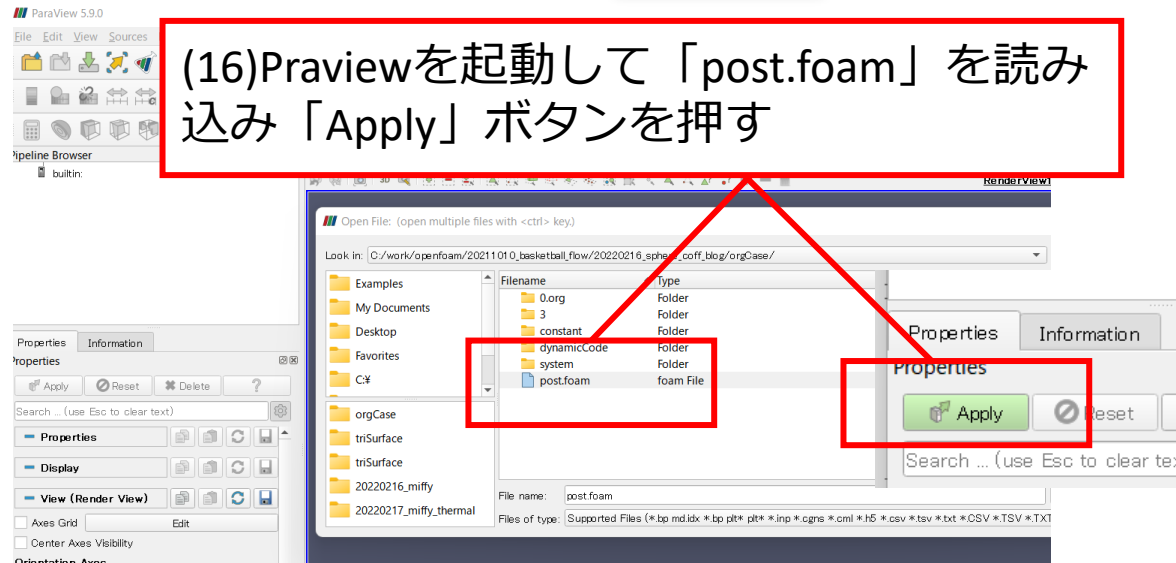
(15)分割したフォルダは使わないので削除

```
$rm -r processor*
```

(15)までの操作後のフォルダ内



□ Paraviewで結果を確認



断面がこのようなになっていればOK
境界層メッシュも5層あるか確認

おわり