ROZWIAZANIE WYGENEROWANE PRZEZ CHAT GPT

- 5. Wektor wodzący punktu jest określony wzorem: $\mathbf{r} = 3t \mathbf{i} + 2 \mathbf{j} + t^2 \mathbf{k}$, obliczyć:
 - a) wektor prędkości w funkcji czasu oraz jego wartość liczbową w chwili t = 2 s,
 - b) wektor przyspieszenia w funkcji czasu oraz jego wartość liczbową w chwili t = 2 s,
 - c) kąt między wektorami przyspieszenia i prędkości w chwili t = 2 s.
 - d) Jaki jest tor ruchu punktu? Jakim ruchem poruszają się rzuty punktu na osie układu współrzędnych OX, OY, OZ?

Wektor wodzacy punktu jest określony wzorem: $\mathbf{r} = 3t\,\mathbf{i} + 2\,\mathbf{j} + t^2\,\mathbf{k}$.

a) **Wektor predkości:**

Predkość jest pochodna wektora wodzacego wzgledem czasu t.

$$\mathbf{v} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} = \frac{d}{dt}(3t\,\mathbf{i} + 2\,\mathbf{j} + t^2\,\mathbf{k}) = 3\,\mathbf{i} + 0\,\mathbf{j} + 2t\,\mathbf{k}$$

Dla t = 2s:

$$\mathbf{v}(2) = 3\mathbf{i} + 0\mathbf{j} + 4\mathbf{k}$$

Moduł wektora predkości:

$$|\mathbf{v}| = \sqrt{3^2 + 0^2 + 4^2} = \sqrt{9 + 16} = \sqrt{25} = 5$$
 jednostek

b) **Wektor przyspieszenia:**

Przyspieszenie jest pochodna wektora predkości wzgledem czasu t.

$$\mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt} = \frac{d}{dt}(3\mathbf{i} + 0\mathbf{j} + 2t\mathbf{k}) = 0\mathbf{i} + 0\mathbf{j} + 2\mathbf{k}$$

Dla t = 2s:

$$\mathbf{a}(2) = 0\,\mathbf{i} + 0\,\mathbf{j} + 2\,\mathbf{k}$$

Moduł wektora przyspieszenia:

$$|\mathbf{a}| = \sqrt{0^2 + 0^2 + 2^2} = \sqrt{4} = 2$$
 jednostki

c) **Kat miedzy wektorami przyspieszenia i predkości:**

Skorzystajmy ze wzoru na iloczyn skalarny:

$$\mathbf{v} \cdot \mathbf{a} = |\mathbf{v}| |\mathbf{a}| \cos \theta$$

$$(3\mathbf{i} + 0\mathbf{j} + 4\mathbf{k}) \cdot (0\mathbf{i} + 0\mathbf{j} + 2\mathbf{k}) = 0 + 0 + 8 = 8$$

$$8 = 5 \times 2 \times \cos \theta$$

$$8 = 10\cos\theta$$

$$\cos\theta = \frac{8}{10} = 0.8$$

Kat θ :

$$\theta = \cos^{-1}(0.8)$$

d) **Tor ruchu punktu:**

Rzut punktu na osie układu współrzednych: - OX: x=3t - ruch jednostajny prostoliniowy. - OY: y=2 - punkt jest statyczny (bez ruchu). - OZ: $z=t^2$ - ruch przyspieszony.

Zatem punkt porusza sie po paraboli w płaszczyźnie XZ.