

کارهای انجام شده در این پروژه را می‌توان در دو قسمت خلاصه کرد:

### الف) افزودن متغیر `dsn_rt_prio` به سازه `task_struct` و تغییر زمانبندی کرنل بر اساس این متغیر (مسئول : کامیار میرزازاد)

اولین قدم در پروژه ، افزودن متغیر `dsn_rt_prio` به سازه `task_struct` ، که برای مشخص کردن ریسه ها و پردازش ها در سیستم عامل لینوکس به کار می‌رود، بود. این سازه در هدر `sched.h` تعریف شده است و ما متغیر خودمان را پس از تعریف متغیر `normal_prio` در خط ۱۰۶۰ این فایل اضافه کردیم. با توجه به فرض موجود در صورت پروژه مبنی بر مقدار اولیه این متغیر ، لازم است این متغیر را در هنگام ایجاد نسخه جدید از سازه `task_struct` مقداردهی اولیه کنیم. در سیستم عامل لینوکس این کار در هدر `init_task.h` انجام می‌شود. در این جا نیز همانند `sched.h` مقداردهی مربوط به `dsn_rt_prio` را پس از مورد مربوط به `normal_prio` در خط ۱۷۲ اضافه کردیم.

برای تغییر زمانبندی کرنل به صورت عمل می‌کنیم : درهنگامی که `scheduler` می‌خواهد پردازش realtime بعدی را انتخاب کند، درصورتی که نحوه‌ی زمانبندی این پردازش به صورت FIFO باشد و در بالاترین سطح اولویت باشد ، صف مربوط به پردازش‌ها با اولویت بیشینه را بررسی کنیم و (درصورت وجود) پردازنده با نحوه‌ی زمانبندی FIFO و متغیر `dsn_rt_prio` بالاتر را انتخاب می‌کنیم. روند توصیف شده در بالا به صورت زیر متناظر با پیاده‌سازی در کرنل لینوکس می‌شود :

1. `__sched(void)` [in core.c] calls `pick_next_task(struct rq *rq)` [in core.c]
2. `pick_next_task(struct rq)` calls `pick_next_task_rt(struct rq*, struct task_struct*)` [ in rt.c ]
3. `pick_next_task_rt(struct rq*, struct task_struct*)` [ in rt.c ] calls `_pick_next_task_rt(struct rq*)` [ in rt.c ]
4. `_pick_next_task_rt(struct rq*)` [ in rt.c ] calls `pick_next_rt_entity(struct rq*, struct rt_rq*)`

5. **pick\_next\_rt\_entity** returns 1<sup>st</sup> highest priority task with these 3 function calls :

```
idx = sched_find_first_bit(array->bitmap);  
  
queue = array->queue + idx;  
  
next = list_entry(queue->next, struct  
sched_rt_entity, run_list);
```

لازم است در اینجا نحوه‌ی زمانبندی next و همچنین مقدار idx را بررسی کنیم. قطعه کد آمده در زیر این شرط را بررسی می‌کند و در صورت برقراری آن را (در صورت وجود) با پردازش دیگری با dsn\_rt\_prio بالاتر جایگزین می‌کند:

```
p = rt_task_of(next);  
  
if( (idx == 0) && (p->policy == SCHED_FIFO) )  
{  
  
    ptr = queue->next->next;  
  
    max_dsn_rt_prio = p->dsn_rt_prio;  
  
    while( ptr != queue->next ) /* Keep searching for tasks with  
FIFO policy till we traverse whole list */  
  
    {  
  
        next_tmp = list_entry( ptr , struct sched_rt_entity,  
run_list);  
  
        p = rt_task_of(next_tmp);  
  
        if( (p->dsn_rt_prio > max_dsn_rt_prio) && (p->policy  
== SCHED_FIFO) )  
  
        {  
  
            next = next_tmp;  
  
            max_dsn_rt_prio = p->dsn_rt_prio;  
  
        }  
  
        ptr = ptr->next; /* Advance pointer */  
  
    }  
  
}
```

ب) افزودن فراخوانی‌های سیستمی به کرنل و تهیه برنامه تست در سطح کاربر (مسئول : محمدرضا بیاتپور)

برای کار با زمانبندی در نظر گرفته شده برای پردازنده‌ها با نحوه‌ی زمانبندی FIFO ، در صورت پروژه دو فراخوانی سیستمی

- `set_dsn_rt_prio`
- `get_dsn_rt_prio`

در نظر گرفته شده بود که دو این فراخوانی با اعمال تغییرات زیر در کد کرنل پیاده‌سازی شدند :

- adding syscall prototypes to **syscalls.h** (before #endif):
  - o `asmlinkage int sys_get_dsn_rt_prio ( pid_t arg1 )`
  - o `asmlinkage void sys_set_dsn_rt_prio ( pid_t arg1 , int arg2 )`
- adding syscall name and number to **syscall\_32.tbl** (after all other syscalls) :
  - o `351 i386 get_dsn_rt_prio sys_get_dsn_rt_prio`
  - o `352 i386 set_dsn_rt_prio sys_set_dsn_rt_prio`
- adding actual implementation of syscalls to **kernel/sched**
  - o `dsn_rt_prio.c` :

```
#include <linux/pid.h>
#include <linux/sched.h>

asmlinkage int sys_get_dsn_rt_prio ( pid_t arg1 ){
    struct task_struct *p;
    p = pid_task(find_vpid(arg1),PIDTYPE_PID);
    return(p->dsn_rt_prio);
}

asmlinkage void sys_set_dsn_rt_prio ( pid_t arg1 ,
    int arg2 ){
    struct task_struct *p;
    p = pid_task(find_vpid(arg1),PIDTYPE_PID);
    p->dsn_rt_prio = arg2;
}
```

- modifying makefile of directory where .c file is placed (kernel/sched/Makefile)

- o adding **dsn\_rt\_prio.o** to end of line **obj-y += ...**. (line #14) : this way syscall will properly located and linked

جهت اطمینان از عملکرد زمانبندی و فراخوانی‌های سیستمی جدید، برنامه‌ای به زبان C++ تهیه شد. این برنامه دو پردازش ایجاد کرده و نحوه‌ی زمانبندی آنها را به FIFO و اولویت آنها را به مقدار بیشینه تغییر می‌دهد به استثنای متغیر **dsn\_rt\_prio** که مقدار آن برای یکی بزرگتر از دیگری است. هردوی این پردازش یک برنامه به نام **filewriter.o** را اجرا می‌کنند که در داخل فایل مشخص شده اعداد ۱ تا ۱۰۰۰۰۰۰ را می‌نویسد. با توجه به اینکه در سیستم عامل لینوکس پردازش‌ها با زمانبندی FIFO فقط در یکی از سه حالت زیر اجراشان متوقف می‌شود، این برنامه انتخاب شد چراکه برای پردازش‌های در نظر گرفته شده در پروژه، پردازش با اولویت بالاتر وجود ندارد و تنها راه مقایسه عملکرد آنها این است هردو مجبور به درخواست I/O کنیم. برنامه نوشته شده به C++ براساس اینکه کدام پردازش نخست به اتمام می‌رسد، عملکرد زمانبندی جدید را بررسی می‌کند.

**[ man sched\_setscheduler ]** A SCHED\_FIFO thread runs until either

- 1.it is blocked by an I/O request,
- 2.it is preempted by a higher priority thread, or
- 3.it calls sched\_yield()

#### پیوست :

در پیوست برنامه C++ نوشته شده برای تست زمانبندی جدید همچنین patch مربوط به تغییرات کرنل نسبت به نسخه‌ی اصلی آمده است.