数值分析课程作业 第一章

康豪

2023年9月7日

题目 1. 分析单精度计算 fl(9.4) - fl(9) - fl(0.4) 的结果,并进行计算机 实践.

解答.

1. 推导过程:单精度具有 1 位符号, 8 位指数, 23 位小数, 故超过位数的数字将被截断,并按照舍入规则进行舍入.下面根据计算机存储单精度数据的方式及舍入规则推导 fl(9.4) - fl(9) - fl(0.4) 的计算结果.

 $fl(9.4) = (1001.\overline{0110})_2 = (1.001\overline{0110} \times 2^3) = 1.00101100110011001100110 \times 2^3$

由于 fl(9.4) 末尾为 0,故直接舍去后续位数. 这将导致误差

$$-(0.\overline{0110} \times 2^{-23} \times 2^3) = -0.4 \times 2^{-20}$$

fl(9) = 1001,不需截断.

 $fl(0.4) = (0.\overline{0110})_2 = (1.\overline{1001} \times 2^{-2}) = 1.10011001100110011001100 \times 2^{-2}$

fl(0.4) 末尾为 1,且后续位数上不全为 0,故要舍去后续位数后进 1 位,即变为:

$$fl(0.4) = (0.\overline{0110})_2 = (1.\overline{1001} \times 2^{-2}) = 1.10011001100110011001101 \times 2^{-2}$$

这将导致误差

$$-\overline{0.1100} \times 2^{-23} \times 2^{-2} + 2^{-23} \times 2^{-2} = -\overline{0.0110} \times 2^{-24} + 2^{-25} = -0.8 \times 2^{-25} + \times 2^{-25} = 0.2 \times 2^{-25}$$

故最终导致的误差为:

$$-0.4 \times 2^{-20} - 0.2 \times 2^{-25} = -13 \times 2^{-25}$$

2. 编程实现:

```
1 import numpy as np
2 ans1 = np.float32(9.4) - np.float32(9) - np.float32(0.4)
3 # Python 中保存数据默认双精度, np.float32 方法将数据以单精度形式保存
4 ans2 = -13 * math.pow(2, -25)
5 print(" 计算结果为: %.12e" % ans1)
6 print(" 理论结果为: %.12e" % ans2)
```

3. 结果展示:

图 1: 问题一 Python 编程结果截图

题目 1 结果分析. 理论分析结果与编程计算结果完全一致. 由于存在截断误差, 计算机的计算结果无法实现完全准确, 单精度计算 fl(9.4) - fl(9) - fl(0.4) 的结果与实际上的 0 小了 10^7 数量级.

题目 2. 设计高效的多项式算法 $P(x) = 1 + 2x^3 + 3x^7 + 4x^{11} + 5x^{15}$. 计算机编程比较直接算法与优化算法的计算时间 (采用双精度计算, x = 2, x = 2.222222 分别循环 10^7 次)

解答.

1. 推导过程直接计算多项式,采用形式

$$1 + 2 * x^3 + 3 * x^7 + 4 * x^{11} + 5 * x^{15}$$

为优化计算方法,将多项式等价变换为下列形式

$$((((5 \times x^4 + 4) \times x^4) + 3) \times x^4 + 2) \times x^3 + 1$$

2. 编程实现:

```
1 import time
 2 turns = 10 ** 7 # 循环次数
 3
    a1 = 2
 4 \quad a2 = 2.222222
 5
 6
    x = a1
 7
    t1 = time.time()
    for i in range(turns):
 9
        # 直接计算
10
        ans = 1 + 2 * x ** 3 + 3 * x ** 7 + 4 * x ** 11 + 5 * x ** 15
11 t2 = time.time()
12
13 t3 = time.time()
14 for i in range(turns):
15
        # 优化算法后
16
        ans = ((((5 * x ** 4 + 4) * x ** 4) + 3) * x ** 4 + 2) * x ** 3 + 1
17 	 t4 = time.time()
18 print("x=2, 直接计算多项式所需总时间为: ", t2 - t1)
19
    print("x=2, 优化算法后计算多项式所需总时间为: ", t4 - t3)
20
21 \quad x = a2
22 \text{ t1} = \text{time.time()}
23 for i in range(turns):
24
        # 直接计算
25
        ans = 1 + 2 * x ** 3 + 3 * x ** 7 + 4 * x ** 11 + 5 * x ** 15
26 t2 = time.time()
27
28 	 t3 = time.time()
29 for i in range(turns):
30
        # 优化算法后
31
        ans = ((((5 * x ** 4 + 4) * x ** 4) + 3) * x ** 4 + 2) * x ** 3 + 1
32 \text{ t4} = \text{time.time()}
```

33 print("x=2.222222, 直接计算多项式所需总时间为: ", t2 - t1) 34 print("x=2.222222, 优化算法后计算多项式所需总时间为: ", t4 - t3)

3. 结果展示:

####################### x=2,直接计算多项式所需总时间为: 9.640822887420654 x=2,优化算法后计算多项式所需总时间为: 9.418365955352783 x=2.22222,直接计算多项式所需总时间为: 7.12360405921936 x=2.22222,优化算法后计算多项式所需总时间为: 6.976006746292114

图 2: 问题二 Python 编程结果截图

直接计算多项式需要 (1+2) + (1+6) + (1+10) +题目 2 结果分析. (1+14) = 36 次乘法. 将多项式等价变换形式后, 每次计算多项式仅需 (1+3)+(1+3)+(1+3)+(1+2)=15次乘法. 观察程序运行结果,发现 优化算法后计算多项式的时间相较为优化时明显减少.

推导计算 $I_n = \int_0^1 x^n e^x dx$,用正向和逆向推导计算 $I_0 \sim I_{20}$,比较 分析两种迭代的误差和稳定性.

解答.

1. 推导过程:

 $I_n = \int_0^1 x^n e^x dx = \int_0^1 x^n de^x = x^n de^x \Big|_0^1 - n \int_0^1 e^x x^{n-1} dx = e - n I_{n-1}$ 故正向迭代公式为:

$$I_n = e - nI_{n-1},$$

反向迭代公式为:

$$I_{n-1} = \frac{1}{n}(e - I_n).$$

2. 编程实现:

```
import numpy as np
    print('反向迭代: ')
    I = 2.7 * 0.5 ** 20 # 初值估计, 约为 0
    I = np.zeros((22, 1))
 5
    I[21] = 2.7 * 0.5 ** 20
 6
    for i in range(21, 0, -1):
 7
        I[i - 1] = (1 / i) * (np.e - I[i])
 8
        print("%.12e" % I[i - 1], i - 1)
 9
10
    print('正向迭代: ')
11
    I = np.e - 1
12
    for i in range(1, 22):
13
        print("%.12e" % I, i - 1)
14
        I = np.e - i * I
```

3. 结果展示:

```
反向迭代:
1.294418692161e-01 20
                         1.718281828459e+00 0
                         1.000000000000e+00 1
1.434459500299e-01 17
                         7.182818284590e-01 2
1.514609340252e-01 16
                         5.634363430819e-01 3
1.604263059021e-01 15
                        4.645364561314e-01 4
1.705237015038e-01 14
                         3.446845416469e-01 6
1.819827233539e-01 13
                         3.054900369304e-01 7
1.950999311619e-01 12
                        2.743615330158e-01 8
                         2.490280313166e-01 9
2.280015154865e-01 10
                         2.280015152935e-01 10
2.490280312973e-01 9
2.743615330180e-01 8
                         1.950999056864e-01 12
3.054900369301e-01 7
                         1.819830545361e-01 13
3.446845416470e-01 6
3.955995478020e-01 5
                         1.604958541639e-01 15
4.645364561314e-01 4
                         1.503481618374e-01 16
5.634363430819e-01 3
                         1.623630772232e-01 17
7.182818284590e-01 2
                         -2.042535615583e-01 18
1.000000000000e+00 1
1.718281828459e+00 0
```

(a) 反向迭代

(b) 正向迭代

图 3: 问题三 Python 编程结果截图

题目 3 结果分析.

在该问题中, 反向迭代显然更加稳定. 考察正向迭代公式

$$I_n = e - nI_{n-1},$$

假设迭代初值存在误差 ϵ ,那么在每次迭代中,误差将被放大 -n 倍. 在计算结果中,正向迭代从 I_{18} 开始出现震荡情况,且每两次相邻迭代异号, I_{19} 迭代结果约为 6.599, I_{20} 迭代结果约为-129,大概是第 19 次迭代的 -20 倍,符合分析结果.