



唐老狮系列教程

# 法线贴图的计算方式



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 知识回顾



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 知识回顾

1. 转置矩阵
2. 正交矩阵
3. 基础变换矩阵的构成规则
4. 坐标空间的变换规则



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 转置矩阵

转置矩阵是将原始矩阵的行和列互换得到的新矩阵

假设矩阵为  $M$ ，那  $M$  的转置矩阵一般写为  $M^T$

$$\begin{bmatrix} 5 & 6 & 9 & 7 \\ 6 & 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} 5 & 6 \\ 6 & 0 \\ 9 & 1 \\ 7 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 6 \\ 9 & 8 \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} 1 & 5 & 9 \\ 2 & 6 & 8 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x & y & z \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} x & y & z \end{bmatrix}$$





# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 正交矩阵

正交矩阵是一种特殊的方阵，正交的意思是垂直

它的特点是：一个方阵和它的转置矩阵相乘为单位矩阵，那么它就是正交矩阵

$$MM^T = M^T M = I$$

正交矩阵的这一性质，再根据之前学习的逆矩阵的一个重要性质

$$MM^{-1} = M^{-1}M = I$$

如果一个矩阵是正交的，那么它的逆矩阵等于其转置矩阵

$$M^T = M^{-1}$$



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 基础变换矩阵的构成规则

4x4矩阵的基本构成规则为：

$$\begin{bmatrix} M11 & M12 & M13 & t1 \\ M21 & M22 & M23 & t2 \\ M31 & M32 & M33 & t3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} M11 & M12 & M13 & t1 \\ M21 & M22 & M23 & t2 \\ M31 & M32 & M33 & t3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} M^{3 \times 3} & t^{3 \times 1} \\ 0^{1 \times 3} & 1 \end{bmatrix}$$

矩阵的  $M^{3 \times 3}$  部分用于表示旋转和缩放变换

矩阵的  $t^{3 \times 1}$  部分用于表示平移

矩阵的  $0^{1 \times 3}$  部分始终为零矩阵

矩阵的 右下角元素 始终为 1

如果变换矩阵用来变换矢量直接用

$M^{3 \times 3}$  部分即可，因为矢量不受平移影响



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 坐标空间的变换规则

子到父的变换矩阵:  $M_{s-f} = \begin{matrix} | & | & | & | \\ X_s & Y_s & Z_s & O_s \\ | & | & | & | \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{matrix}$

父到子的变换矩阵:  $M_{f-s} = M_{s-f}^{-1}$

如果子到父的变换矩阵是一个正交矩阵

那么父到子的变换矩阵就是其的转置矩阵

因为

如果一个矩阵是正交的, 那么它的逆矩阵等于其转置矩阵





# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 主要讲解内容





# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 主要讲解内容

- 1.两种主流计算方式
- 2.在切线空间下计算
- 3.在世界空间下计算
- 4.关键知识点补充



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 两种主流计算方式



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 两种主流计算方式

通过上节课的学习我们知道，想要实现凹凸效果，主要就是使用基于切线空间的法线贴图，其中的法线信息参与到光照计算中。

而在计算光照模型时，通常会有两种选择：

- 1.在切线空间下进行光照计算，需要把光照方向、视角方向变换到切线空间下参与计算
- 2.在世界空间下进行光照计算，需要把法线方向变换到世界空间下参与计算





# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 各自的优缺点——效率

在切线空间中计算，效率更高，因为可以在顶点着色器中就完成对光照、视角方向的矩阵变换，计算量相对较小。

( 矩阵变换在顶点着色器中计算)

在世界空间中计算，效率较低，由于需要对法线贴图进行采样，所以变换过程必须在片元着色器中实现，我们需要在片元着色器中对法线进行矩阵变换。

( 矩阵变换在片元着色器中计算)



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 各自的优缺点——全局效果

在切线空间中计算，对全局效果的表现可能会不够准确

在处理一些列如镜面反射、环境映射效果时表现效果可能不够准确

在世界空间中计算，对全局效果的表现更准确

可以更容易的应用于全局效果的计算



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 两种主流计算方式

因此我们在选择使用哪种计算方式时  
主要考虑

若没有全局效果要求，我们优先使用在切线空间下进行光照计算，因为它效率较高  
反之，我们选择在世界空间下计算

具体使用哪种还是以项目的实际情况决定

我们接下来就来了解下两种计算方式中的关键点，为我们之后编写Shader做准备





# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 在切线空间下计算



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 在切线空间下计算

在切线空间下进行光照计算，需要把光照方向、视角方向变换到切线空间下参与计算

关键点：

计算模型空间到切线空间的变换矩阵

变换矩阵为子到父的  $\begin{vmatrix} X_s & Y_s & Z_s & O_s \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$  逆矩阵

由于我们主要用变换矩阵来进行矢量的变换而非点的变换，因此可以变为3x3矩阵  $\begin{vmatrix} X_s & Y_s & Z_s \end{vmatrix}$

而x、y、z轴分别为切线空间中顶点的切线、副切线、法线

已知切线、法线（从模型数据中可以获取），副切线为切线、法线的叉乘结果

而3个轴为相互垂直的单位向量，因此可以推出  $\begin{vmatrix} X_s & Y_s & Z_s \end{vmatrix}$  是正交矩阵

因此该变换矩阵的逆矩阵为其转置矩阵  $\begin{vmatrix} -X_s & -Y_s & -Z_s \end{vmatrix}$  它就是模型空间到切线空间的变换矩阵



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 在切线空间下计算

其它用到的核心知识

内置函数：

得到模型空间光的方向：**ObjSpaceLightDir**(模型空间顶点坐标)

得到模型空间视角方向：**ObjSpaceViewDir**(模型空间顶点坐标)

得到光方向和视角方向相对于模型空间的数据表达后

再与模型空间到切线空间的变换矩阵进行运算

即可将他们转换到切线空间下参与后续计算





# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## | 在世界空间下计算



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 在世界空间下计算

在世界空间下进行光照计算，需要把法线方向变换到世界空间下参与计算

关键点：

计算切线空间到世界空间的变换矩阵

变换矩阵为子到父的变换

$$\begin{array}{c|c|c|c} X_s & Y_s & Z_s & O_s \\ \hline 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}$$

由于我们主要用变换矩阵来进行矢量的变换而非点的变换，因此可以变为3x3矩阵

$$\begin{array}{c|c|c} X_s & Y_s & Z_s \\ \hline & & \end{array}$$

而x、y、z轴分别为切线空间中顶点的切线、副切线、法线

我们只需要得到3个轴相对于世界空间的向量表达，即可得到该变换矩阵



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 在世界空间下计算

法线从模型空间到世界空间: `UnityObjectToWorldNormal`(模型空间法线数据)

切线从模型空间到世界空间: `UnityObjectToWorldDir`(模型空间切线数据)

世界空间的副切线: 用上面计算的结果叉乘即可

由这三个向量组成最终的切线空间到世界的空间的变换矩阵即可

$$\begin{bmatrix} | & | & | \\ Xs & Ys & Zs \\ | & | & | \end{bmatrix}$$





# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 关键知识点补充



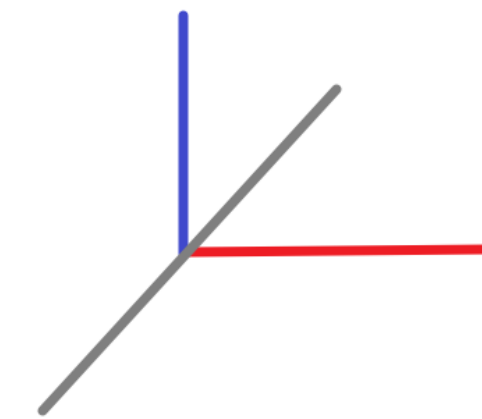
# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 关键知识点补充

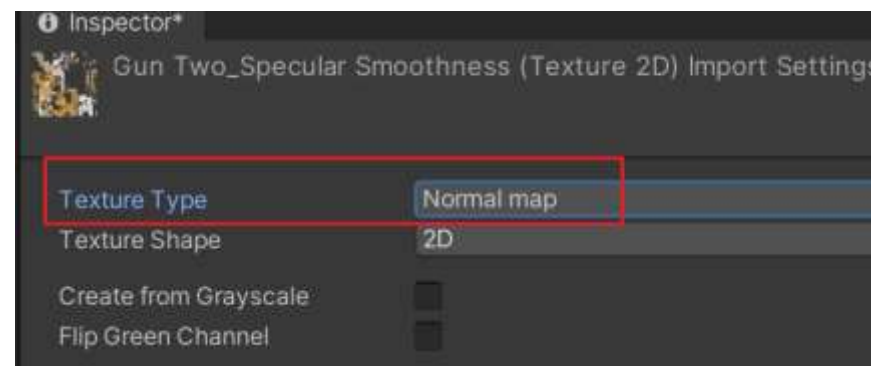
### 1.模型空间下的切线数据

模型数据中的切线数据为float4类型的，其中的w表示副切线的方向

用法线和切线叉乘得到的副切线方向可能有两个，用切线数据中的w与之相乘确定副切线方向



### 2.Unity当中的法线纹理类型



当我们把纹理类型设置为Normal map(法线贴图)时，我们可以使用Unity提供的内置函数

UnpackNormal来得到正确的法线方向。该函数内部不仅可以进行**法线分量 = 像素分量 \* 2 - 1**的逆运算，还会进行解压运算（Unity会根据不同平台对法线纹理进行压缩）



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 关键知识点补充

### 3. 法线纹理属性命名一般为\_BumpMap (凸块贴图)

我们还会声明一个名为\_BumpScale (凸块缩放) 的float属性

它主要用于控制凹凸程度

当它为0时，表示没有法线效果，法线的影响会被消除

当它为1时，表示使用法线贴图中的原始法线信息，没有缩放

我们可以根据实际需求调整它的值，来达到视觉上令人满意的效果

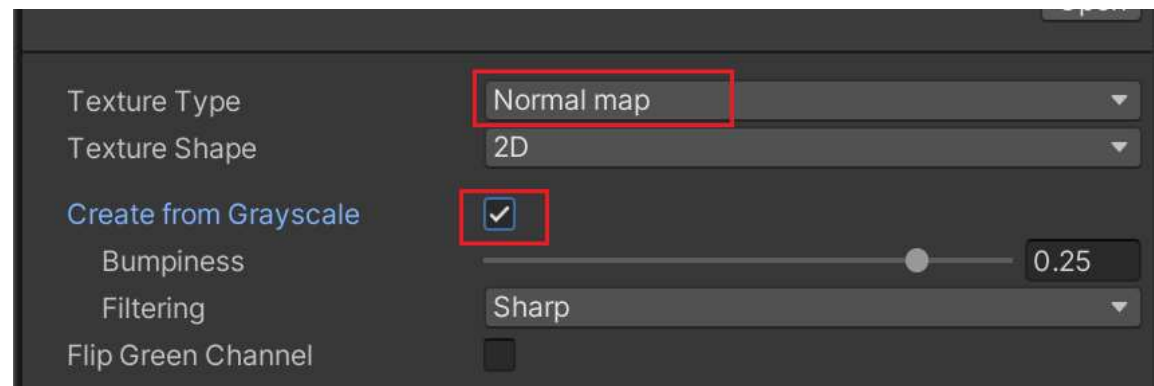




# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 关键知识点补充

4. 如果使用的凹凸纹理不是法线纹理，而是高度纹理，我们需要进行如下设置



图片类型设置为Normal map（法线贴图）

勾选 Create from Grayscale（从灰度创建）

这样我们就可以把高度纹理当成切线空间下的法线纹理处理了

多出的Bumpiness（颠簸值）控制凹凸程度

Filtering（过滤模式）决定计算凹凸程度的算法

Sharp：滤波生成法线

Smooth：平滑的生成法线



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## | 总结



# 唐老狮系列教程-法线贴图的计算方式

## 主要讲解内容

### 1.两种主流计算方式

**切线空间下计算(效率高, 全局性差)和世界空间下计算 (效率低, 全局性好)**

### 2.在切线空间下计算

**主要是计算模型空间到切线空间的变换矩阵**

$$\begin{matrix} - & X_s & - \\ - & Y_s & - \\ - & Z_s & - \end{matrix}$$

### 3.在世界空间下计算

**主要是计算切线空间到世界空间的变换矩阵**

$$\begin{matrix} | & | & | \\ X_s & Y_s & Z_s \\ | & | & | \end{matrix}$$

### 4.关键知识点补充

**切线数据为float4、 UnpackNormal、 \_BumpScale 、高度纹理也能用**





# 唐老狮系列教程

Thank

谢谢您的聆听