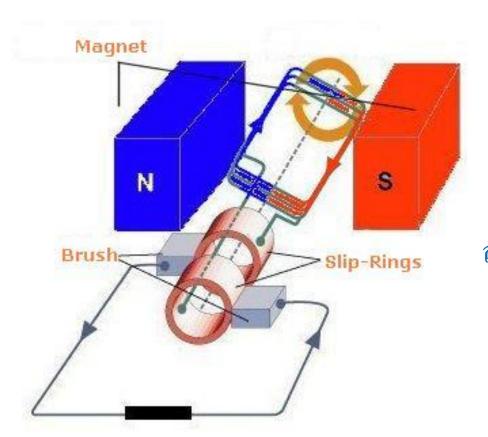


Alternating Current ใฟฟ้ากระแสสลับ

เอื้ออารี กัลวทานนท์

แหล่งกำเนิดกระแสสลับ คือ เครื่องกำเนิดกระแสสลับ (Alternating current generator หรือ Alternator หรือ Dynamo)



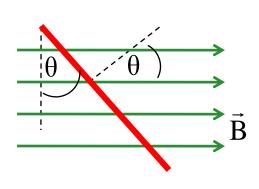
อาศัยหลักการการหมุนขคลวดใน สนามแม่เหล็ก แล้วเกิดแรงเคลื่อนไฟฟ้า

ภาพจาก http://www.ncert.nic.in/html/learning_basket/

2

แหล่งกำเนิดกระแสสลับ คือ เครื่องกำเนิดกระแสสลับ (Alternating current generator หรือ Alternator หรือ Dynamo)

อาศัยหลักการการหมุนขคลวดในสนามแม่เหล็ก แล้วเกิดแรงเคลื่อนไฟฟ้า



ขาก
$$B = \frac{\varphi}{A_{\perp}} = \frac{\varphi}{A\cos\theta}$$

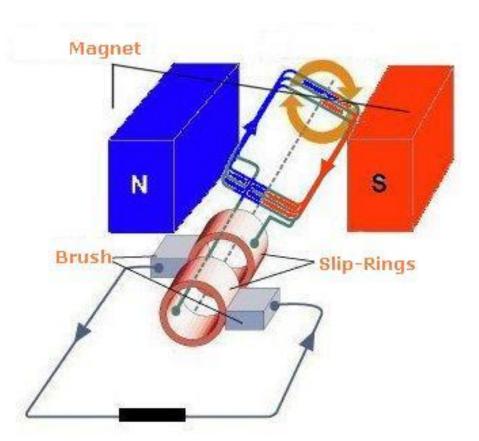
_____________ แต่จากกฎของ Faraday-Henry เกี่ยวกับการเหนี่ยวนำแม่เหล็กไฟฟ้า

$$\varepsilon = -N \frac{d\varphi}{dt}$$

$$\epsilon = -N\frac{d\phi}{dt} = -N\frac{d(AB\cos\theta)}{dt} = -N\frac{d(AB\cos\omega t)}{dt}$$

$$\varepsilon = \omega NBA\sin \omega t = E_m \sin \omega t$$

แหล่งกำเนิดกระแสสลับ คือ เครื่องกำเนิดกระแสสลับ (Alternating current generator หรือ Alternator หรือ Dynamo)



ภาพจาก http://www.ncert.nic.in/html/learning_basket/

 $Electricity/electricity/machine/ac_generator.htm$

$$\varepsilon = \omega NBA\sin \omega t = E_m \sin \omega t$$

$$E_{m} = \omega NBA$$

$$E_{m}$$

$$A = \omega NBA$$

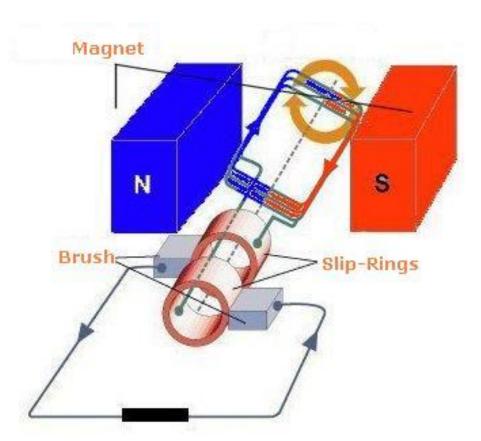
$$A = \alpha R$$

ถ้าความต้านทานภายในขคลวคเป็นศูนย์

$$\varepsilon = v$$
 $v = V_m \sin \omega t$

$$E_{m} = V$$

แหล่งกำเนิดกระแสสลับ คือ เครื่องกำเนิดกระแสสลับ (Alternating current generator หรือ Alternator หรือ Dynamo)

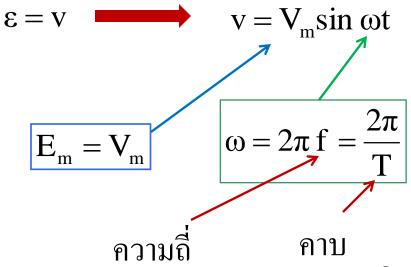


ภาพจาก http://www.ncert.nic.in/html/learning_basket/

 $\varepsilon = \omega NBA\sin \omega t = E_m \sin \omega t$

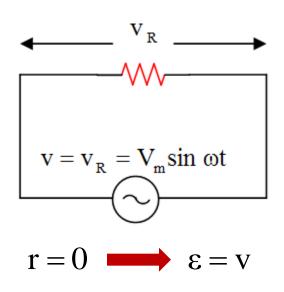
$$E_m = \omega NBA$$

ถ้าความต้านทานภายในขคลวดเป็นศูนย์



วงจรไฟฟ้ากระแสสลับที่มีตัวต้านทาน

พิจารณาวงจรกระแสสลับ ซึ่งประกอบด้วยแหล่งกำเนิดไฟฟ้ากระแสสลับ และตัวต้านทานดังรูป



ที่เวลาใดๆผลรวมของแรงเคลื่อน ไฟฟ้าในวงปิดจะต้องมีค่าเท่ากับศูนย์

$$\mathbf{v} - \mathbf{v}_{\mathbf{R}} = 0$$

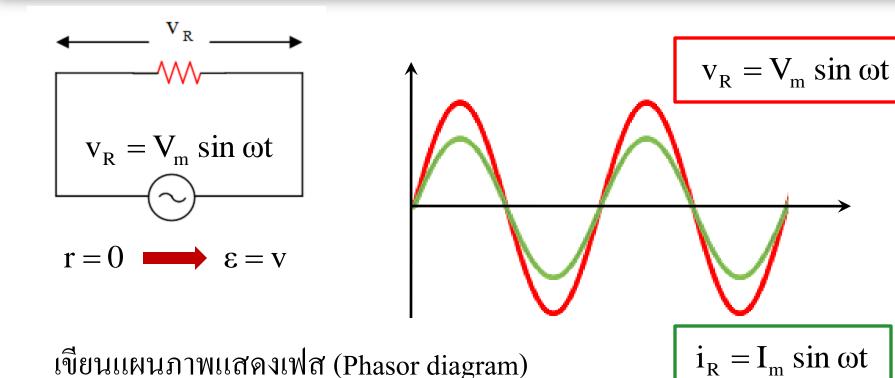
ดังนั้น

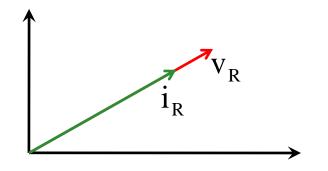
$$i_{R} = \frac{v_{R}}{R} = \frac{V_{m}}{R} \sin \omega t = I_{m} \sin \omega t$$

โดย
$$I_m = \frac{V_m}{R}$$
 เป็นค่ากระแสไฟฟ้ามากสุด

คังนั้นความต่างศักย์ตกคร่อมตัวต้านทานคือ $\mathbf{v}_{\mathrm{R}} = (\mathbf{I}_{\mathrm{m}}\mathbf{R})\sin \omega \mathbf{t}$

วงจรไฟฟ้ากระแสสลับที่มีตัวต้านทาน

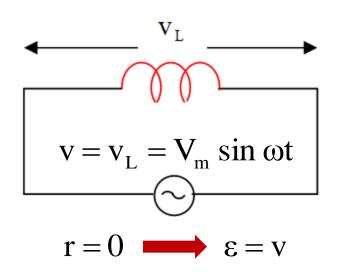




กระแสไฟฟ้ากับความต่างศักย์มีเฟสตรงกัน

วงจรไฟฟ้ากระแสสลับที่มีตัวเหนี่ยวนำ

พิจารณาวงจรกระแสสลับ ซึ่งประกอบด้วยแหล่งกำเนิดไฟฟ้ากระแสสลับ และตัวเหนี่ยวนำดังรูป



ที่เวลาใดๆผลรวมของแรงเคลื่อน ไฟฟ้าในวงปิดจะต้องมีค่าเท่ากับศูนย์

$$v - L \frac{di}{dt} = 0$$

$$i_{L} = \frac{V_{m}}{\omega L} \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right) = I_{m} \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right)$$

โดย I ู เป็นค่ากระแสไฟฟ้ามากสุด

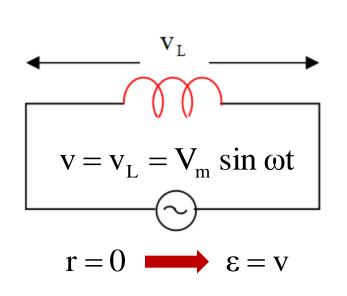
$$I_{m} = \frac{V_{m}}{\omega L} = \frac{V_{m}}{X_{T}}$$

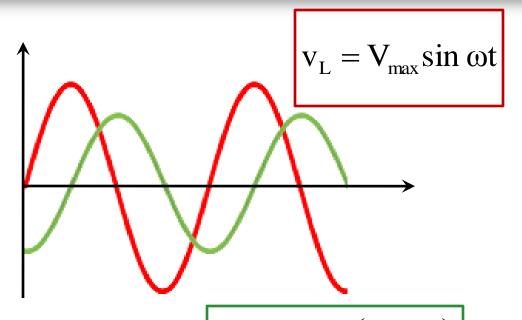
$$X_L = \omega L$$

ดังนั้นความต่างศักย์ตกคร่อมตัวเหนี่ยวนำ คือ $\mathbf{v}_{\mathrm{L}} = (\mathbf{I}_{\mathrm{m}} \mathbf{X}_{\mathrm{L}}) \mathbf{sin} \; \omega \mathbf{t}$

$$v_L = (I_m X_L) \sin \omega t$$

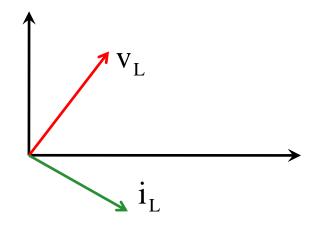
วงจรไฟฟ้ากระแสสลับที่มีตัวเหนี่ยวนำ





เขียนแผนภาพแสดงเฟส (Phasor diagram)

$$i_{L} = I_{max} sin \left(\omega t - \frac{\pi}{2} \right)$$

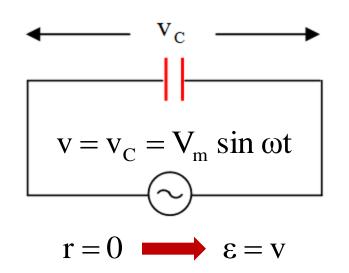


เฟสของความต่างศักย์ในตัวเหนี่ยวนำนั้น นำเฟสของกระแสไฟฟ้าอยู่ $\pi/2$ หรือ 90°

วงจรไฟฟ้ากระแสสลับที่มีตัวเก็บประจุ

พิจารณาวงจรกระแสสลับ ซึ่งประกอบด้วยแหล่งกำเนิดไฟฟ้ากระแสสลับ

และตัวเก็บประจุดังรูป



ที่เวลาใดๆผลรวมของแรงเคลื่อน ไฟฟ้าในวงปิดจะต้องมีค่าเท่ากับศูนย์

$$\mathbf{v} - \mathbf{v}_{\mathbf{C}} = 0$$

$$i_{C} = \omega C V_{m} sin \left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right) = \frac{V_{m}}{1/\omega C} sin \left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$$

โดย I ู เป็นค่ากระแสไฟฟ้ามากสุด

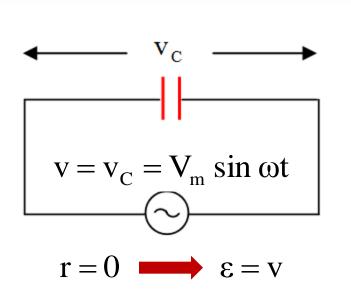
$$I_{m} = \frac{V_{m}}{1/C} = \frac{V_{m}}{X_{C}}$$

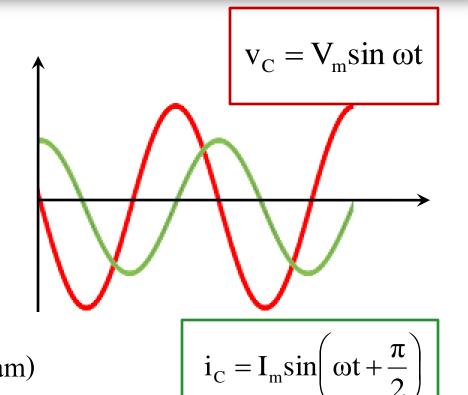
$$X_{c} = \frac{1}{\omega C}$$

คังนั้นความต่างศักย์ตกคร่อมตัวเก็บประจุ คือ $\mathbf{v}_{\mathrm{C}} = (\mathbf{I}_{\mathrm{m}} \mathbf{X}_{\mathrm{C}}) \sin \omega \mathbf{t}$

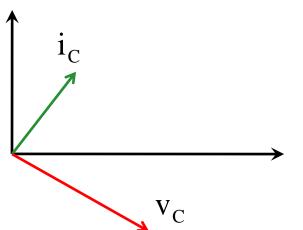
$$v_{C} = (I_{m}X_{C})\sin \omega t$$

วงจรไฟฟ้ากระแสสลับที่มีตัวเก็บประจุ





เขียนแผนภาพแสดงเฟส (Phasor diagram)



เฟสของความต่างศักย์ในตัวเก็บประจุนั้น ตามเฟสของกระแสไฟฟ้าอยู่ $\frac{\pi}{2}$ หรือ 90°

ค่ารากที่สองของกำลังสองเฉลี่ย

เนื่องจากปริมาณต่างๆในไฟฟ้ากระแสสลับ มีค่าแปรผันกับเวลา t ใน รูปแบบฟังก์ชันไซน์หรือโคไซด์

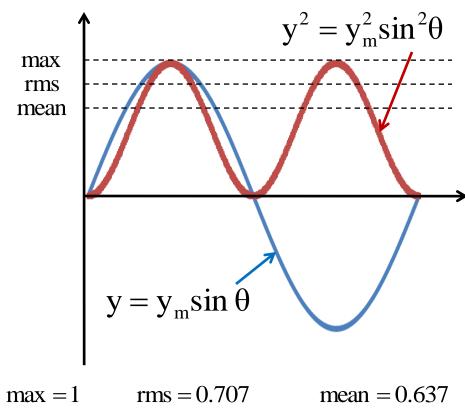
จึงต้องหาค่าเฉลี่ยแบบค่ารากที่สองของกำลังสองเฉลี่ย (RMS) เพื่อไม่ให้ค่าเป็นศูนย์

กำหนดให้
$$y = y_m \sin \theta$$

$$y^{2} = \frac{\int_{0}^{2\pi} y^{2} d\theta}{2\pi} = \frac{y_{m}^{2} \int_{0}^{2\pi} \sin\theta in}{2\pi} = \frac{y_{m}^{2}}{2}$$

ค่ารากที่สองของกำลังสองเฉลี่ย

$$y_{rms} = \frac{y_m}{\sqrt{2}}$$



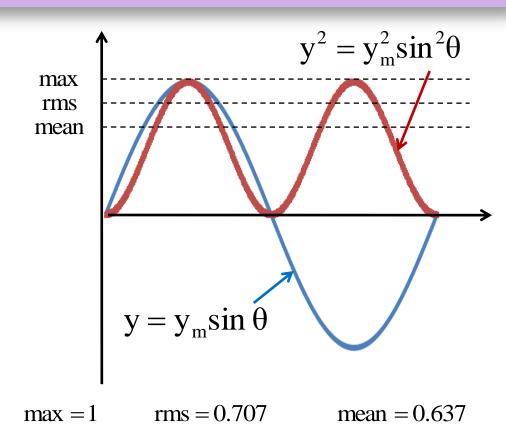
คารากที่สองของกำลังสองเฉลี่ย

ค่ารากที่สองของกำลังสองเฉลี่ย

$$y_{rms} = \frac{y_m}{\sqrt{2}}$$

ค่าเฉลี่ยแบบ RMS ของแรงเคลื่อนไฟฟ้า

$$E_{\rm rms} = \frac{E_{\rm m}}{\sqrt{2}} = 0.707 E_{\rm m}$$



ค่าเฉลี่ยแบบ RMS ของความต่างศักย์ไฟฟ้า

$$V_{rms} = \frac{V_{m}}{\sqrt{2}} = 0.707 V_{m}$$

ค่าเฉลี่ยแบบ RMS ของกระแสไฟฟ้า

$$I_{mms} = \frac{I_{m}}{\sqrt{2}} = 0.707 I_{m}$$

คารากที่สองของกำลังสองเฉลี่ย

คังนั้น สามารถหาค่าสูงสุด ได้จาก

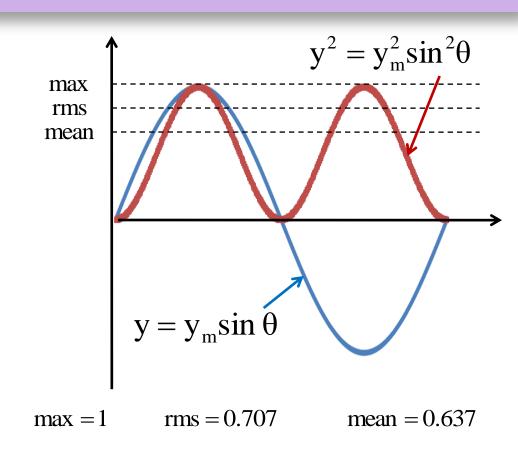
$$\boldsymbol{y}_{m}=\sqrt{2}\boldsymbol{y}_{ms}$$

แรงเคลื่อนไฟฟ้าสูงสุด คือ

$$E_{m} = \sqrt{2}E_{ms}$$

ความต่างศักย์ไฟฟ้าสูงสุด คือ

$$V_{\rm m} = \sqrt{2}V_{\rm rms}$$

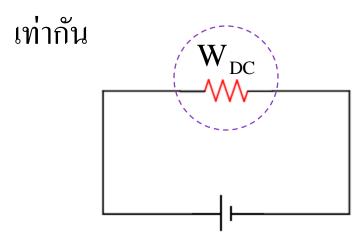


กระแสไฟฟ้าสูงสุด คือ

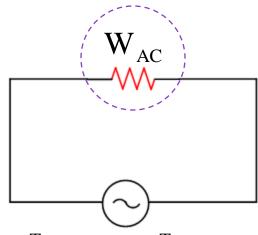
$$I_{m} = \sqrt{2}I_{rms}$$

ค่ายังผล (EFFECTIVE VALUE)

ค่ายังผลของกระแส คือ ค่ากระแสไฟฟ้าเฉลี่ยของไฟฟ้ากระแสสลับ ที่ ให้พลังงานได้เท่ากับพลังงานของกระแสตรงที่ผ่านค่าความต้านทานในเวลา



$$W_{DC} = W_{AC}$$



จาก
$$\mathbf{W} = \mathbf{I}^2 \mathbf{R} \mathbf{t}$$
 ภายในเวลา T

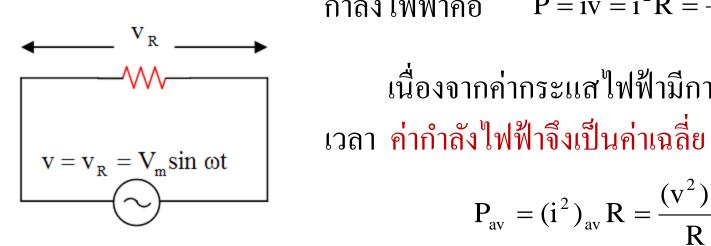
$$I^{2}RT = \int_{0}^{T} i^{2}Rdt = \int_{0}^{T} I_{m}^{2}Rsin\omega dt$$

$$I_{\text{effective value}} = \frac{I_{\text{m}}}{\sqrt{2}} = 0.707 I_{\text{m}}$$

ค่ายังผลเป็นค่าเดียวกับค่าเฉลี่ยแบบ rms และ ค่าที่อ่านได้จากเครื่องวัดไฟฟ้า

กำลังไฟฟ้า (POWER)

ในวงจรไฟฟ้ากระแสสลับ พบว่า ขณะที่มีความต่างศักย์ v คร่อม R แล้ว มีกระแสไฟฟ้า i



กำลังไฟฟ้าคือ
$$P = iv = i^2R = \frac{v^2}{R}$$

เนื่องจากค่ากระแสไฟฟ้ามีการเปลี่ยนแปลงตาม

$$P_{av} = (i^2)_{av} R = \frac{(v^2)_{av}}{R}$$

เนื่องจาก
$$I^2_{ms}=(i^2)_{av}$$
 และ $V_{ms}=\sqrt{(v^2)_{av}}$

คังนั้น กำลังไฟฟ้า คือ
$$P=I_{rms}^2R=rac{V_{rms}^2}{R}=I_{rms}V_{rms}$$