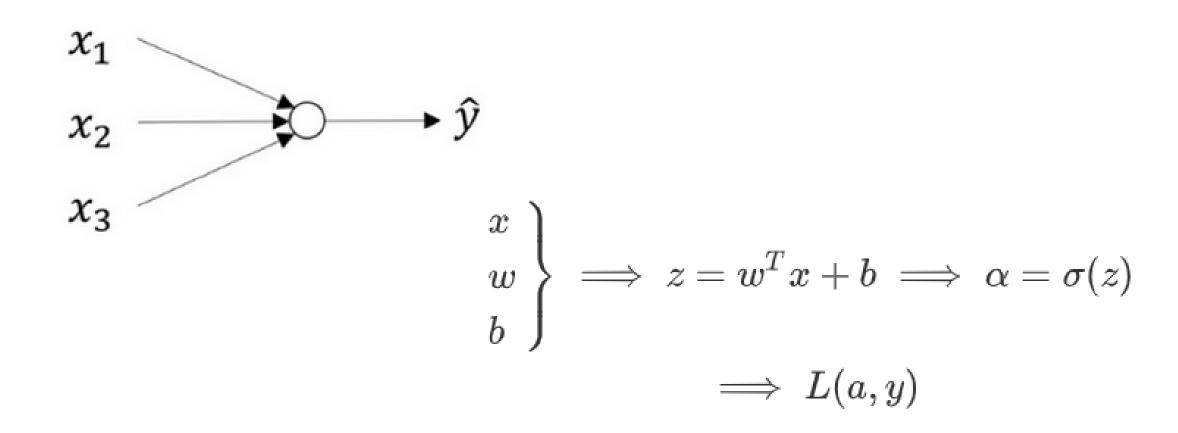


深度学习-深层神经网络

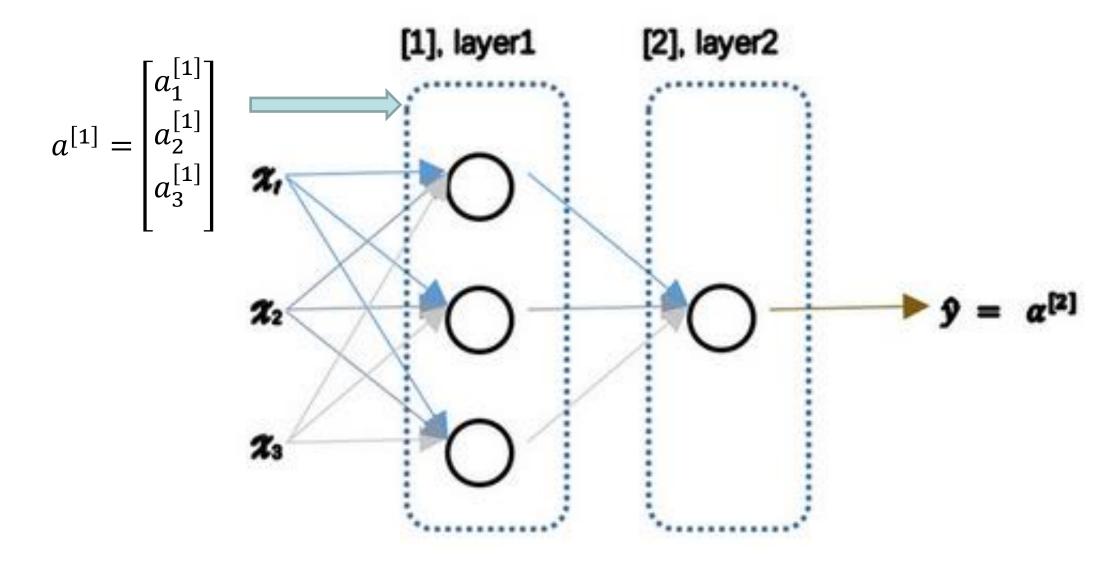
黄海广 副教授

2023年03月

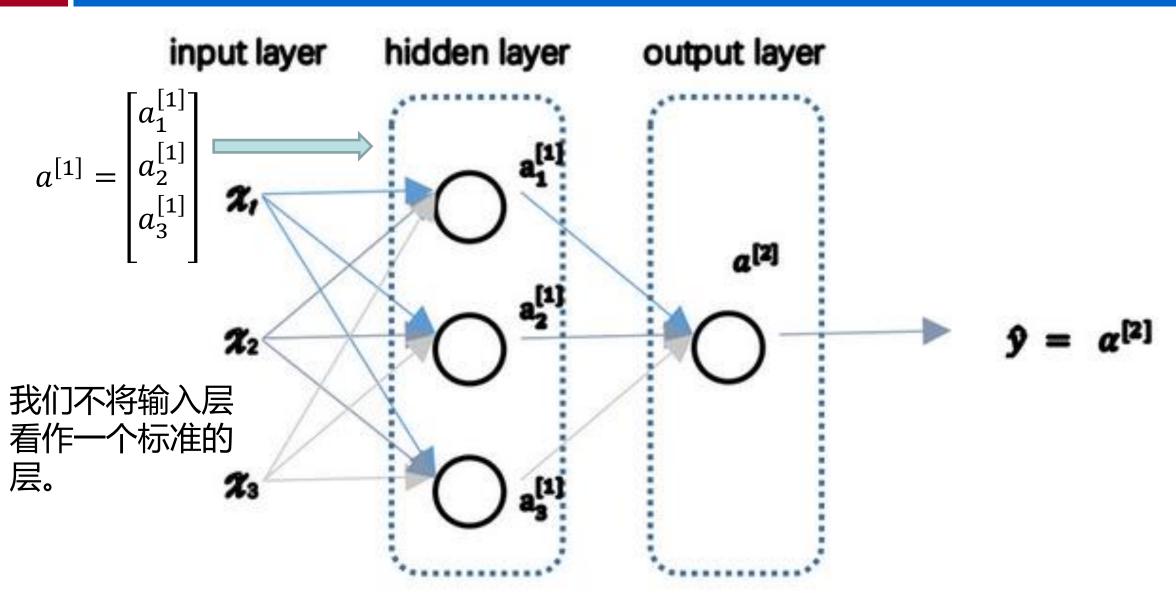
神经网络的概念



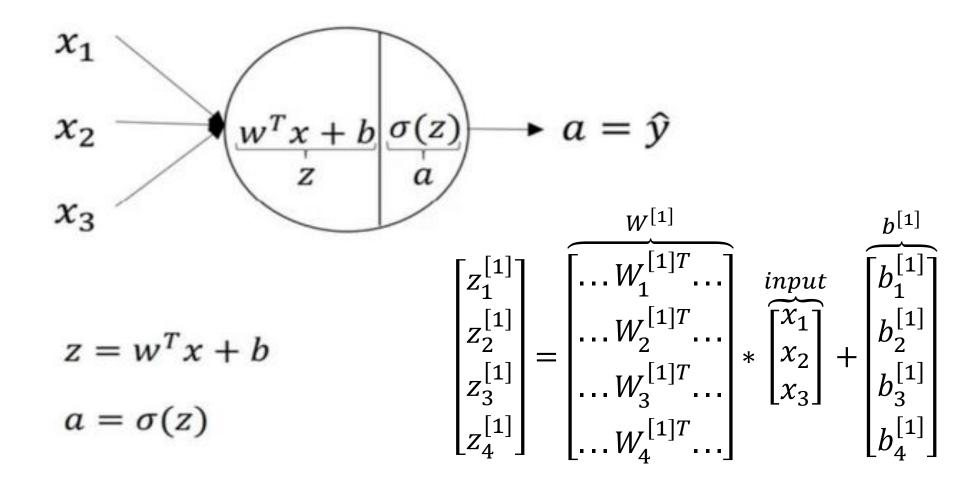
神经网络的概念



神经网络的概念



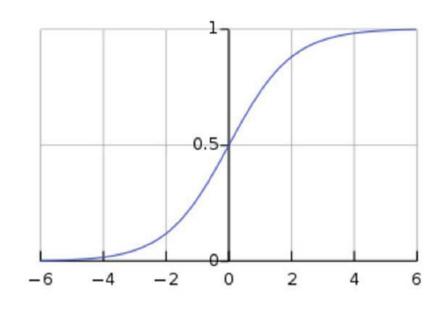
2.神经网络的向量化



Sigmoid函数

$$a = \sigma(z) = g(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

$$\frac{d}{dz}g(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}(1 - \frac{1}{1 + e^{-z}})$$
$$= g(z)(1 - g(z))$$



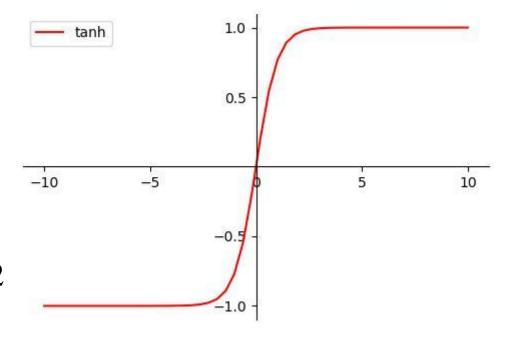
sigmoid 函数

当 $\sigma(z)$ 大于等于0.5时,预测 y=1 当 $\sigma(z)$ 小于0.5时,预测 y=0

tanh函数

$$a = tanh(z) = \frac{e^z - e^{-z}}{e^z + e^{-z}}$$

$$\frac{d}{dz}g(z) = 1 - (tanh(z))^2$$



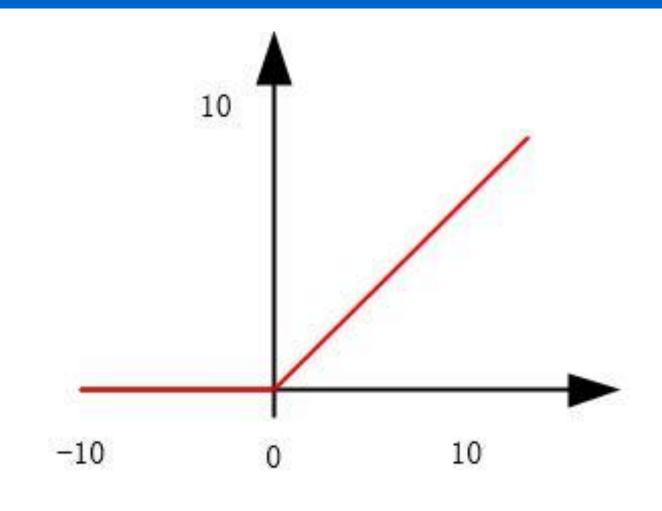
tanh函数是sigmoid的向下平移和伸缩后的结果。对它进行了变形后,穿过了(0,0)点,并且值域介于+1和-1之间。

tanh函数是总体上都优于sigmoid函数的激活函数。

ReLu函数

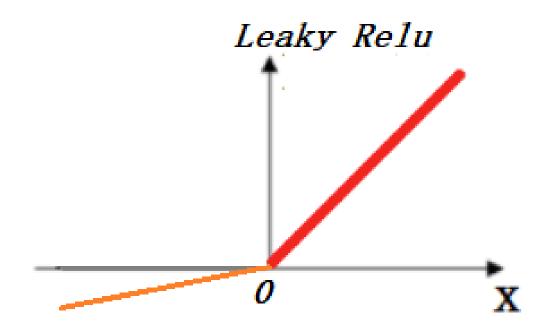
a = max(0, z)

在输入是负值的情况下, 它会输出0,那么神经元 就不会被激活。这意味着 同一时间只有部分神经元 会被激活,从而使得网络 很稀疏,进而对计算来说 是非常有效率的。



Leaky ReLu函数

a = max(0.01z, z)



Leaky ReLu通常比Relu激活函数效果要好,

尽管在实际中Leaky ReLu使用的并不多。

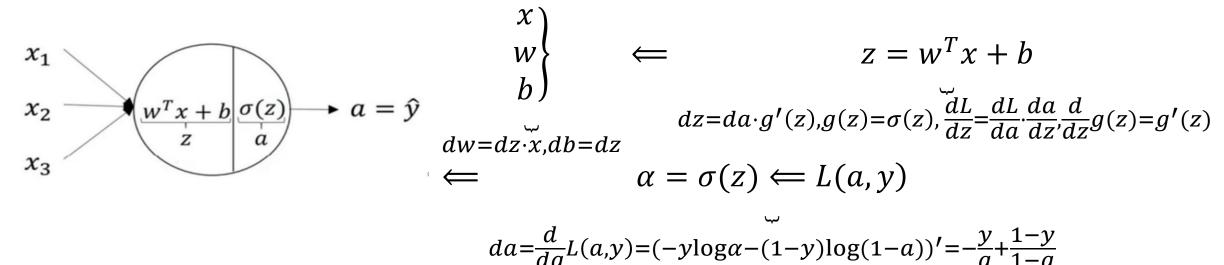
3.激活函数的使用场景

Sigmoid激活函数:除了输出层是一个二分类问题基本不会用它。

Tanh激活函数: tanh是非常优秀的,几乎适合所有场合。

ReLu激活函数:最常用的默认函数, 如果不确定用哪个激活函数,就使用ReLu或者Leaky ReLu。

$$\begin{cases} x \\ w \\ b \end{cases} \Rightarrow z = w^T x + b \Rightarrow \alpha = \sigma(z) \Rightarrow L(a, y)$$



因为
$$\frac{dL(a,y)}{dz} = \frac{dL}{dz} = \left(\frac{dL}{da}\right) \cdot \left(\frac{da}{dz}\right)$$

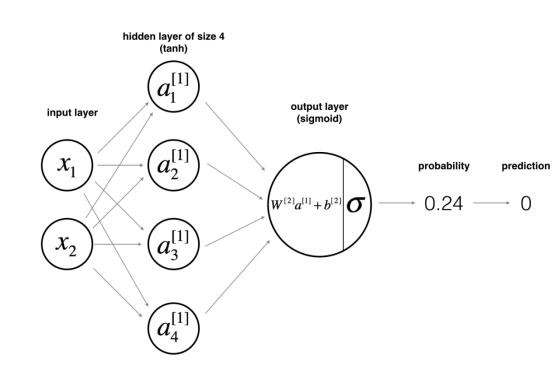
并且
$$\frac{da}{dz} = a \cdot (1 - a)$$
,

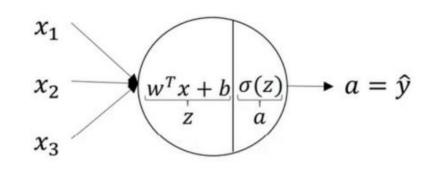
$$\overline{m}\frac{dL(a,y)}{da} = \frac{dL}{da} = \left(-\frac{y}{a} + \frac{(1-y)}{(1-a)}\right)$$

因此将这两项相乘,得到:

$$dz = \frac{dL(a,y)}{dz} = \frac{dL}{dz} = \left(\frac{dL}{da}\right) \cdot \left(\frac{da}{dz}\right)$$

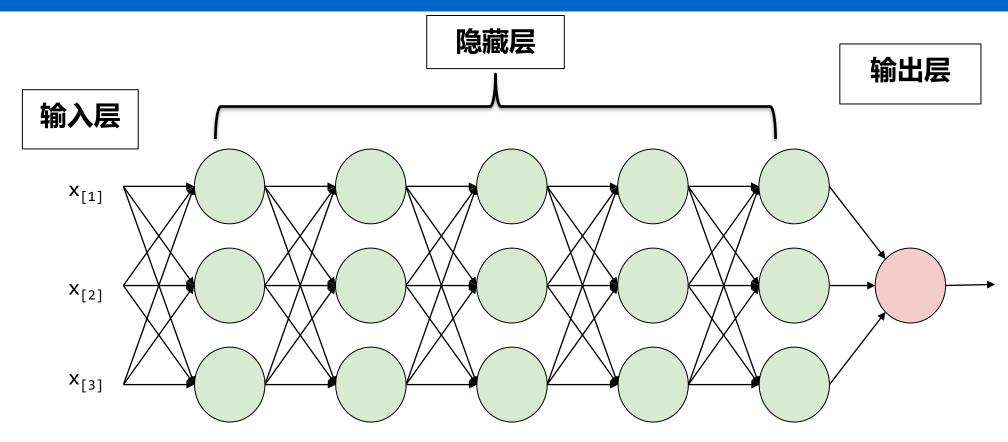
$$= \left(-\frac{y}{a} + \frac{(1-y)}{(1-a)}\right) \cdot a(1-a) = a - y$$





$$z = w^T x + b$$
$$a = \sigma(z)$$

第一步,计算
$$z_1^{[1]}, z_1^{[1]} = w_1^{[1]T}x + b_1^{[1]}$$
。
第二步,通过激活函数计算 $a_1^{[1]}, a_1^{[1]} = \sigma(z_1^{[1]})$ 。
 $a_2^{[1]}, a_3^{[1]}, a_4^{[1]}$ 的计算方式跟 $a_1^{[1]}$ 相似
 $z_1^{[1]} = w_1^{[1]T}x + b_1^{[1]}, a_1^{[1]} = \sigma(z_1^{[1]})$
 $z_2^{[1]} = w_2^{[1]T}x + b_2^{[1]}, a_2^{[1]} = \sigma(z_2^{[1]})$
 $z_3^{[1]} = w_3^{[1]T}x + b_3^{[1]}, a_3^{[1]} = \sigma(z_3^{[1]})$
 $z_4^{[1]} = w_4^{[1]T}x + b_4^{[1]}, a_4^{[1]} = \sigma(z_4^{[1]})$



前向传播:

计算 $z^{[1]}$, $a^{[1]}$, 再计算 $z^{[2]}$, $a^{[2]}$, 最后得到loss function。

反向传播:

向后推算出 $da^{[2]}$,然后推算出 $dz^{[2]}$,接着推算出 $da^{[1]}$,然后推算出 $dz^{[1]}$ 。我们不需要对x求导,因为x是固定的,我们也不是想优化x。向后推算出 $da^{[2]}$,然后推算出 $dz^{[2]}$ 的步骤可以合为一步:

 $dz^{[2]} = a^{[2]} - y$, $dW^{[2]} = dz^{[2]}a^{[1]}^T$ (注意:逻辑回归中;为什么 $a^{[1]}^T$ 多了个转置:dw中的W是一个列向量,而 $W^{[2]}$ 是个行向量,故需要加个转置);

证明过程:

```
db^{[2]} = dz^{[2]} dz^{[1]} = W^{[2]T}dz^{[2]} * g[1]'(z^{[1]}) 注意:这里的矩阵:W^{[2]}的维度是:(n^{[2]},n^{[1]})。 z^{[2]},dz^{[2]}的维度都是:(n^{[2]},1),如果是二分类,那维度就是(1,1)。z^{[1]},dz^{[1]}的维度都是:(n^{[1]},1)。
```

其中 $W^{[2]T}dz^{[2]}$ 维度为: $(n^{[1]},n^{[2]})$ 、 $(n^{[2]},1)$ 相乘得到 $(n^{[1]},1)$,和 $z^{[1]}$ 维度相同, $g[1]'(z^{[1]})$ 的维度为 $(n^{[1]},1)$,这就变成了两个都是 $(n^{[1]},1)$ 向量逐元素乘积。

实现反向传播有个技巧,就是要保证矩阵的维度相互匹配。最后得到 $dW^{[1]}$ 和 $db^{[1]}$: $dW^{[1]} = dz^{[1]}x^T$. $db^{[1]} = dz^{[1]}$

可以看出 $dW^{[1]}$ 和 $dW^{[2]}$ 非常相似,其中x扮演了 $a^{[0]}$ 的角色, x^T 等同于 $a^{[0]T}$ 。

由: $Z^{[1]} = W^{[1]}x + b^{[1]}$, $a^{[1]} = g^{[1]}(Z^{[1]})$ 得到: $Z^{[1]} = W^{[1]}x + b^{[1]}$, $A^{[1]} = g^{[1]}(Z^{[1]})$

$$Z^{[1]} = \begin{bmatrix} \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ z^{1} & z^{[1](2)} & \vdots & z^{[1](m)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \end{bmatrix}$$

注意:大写的 $Z^{[1]}$ 表示 z^{1}, $z^{[1](2)}$, $z^{[1](3)}$ … $z^{[1](m)}$ 的列向量堆叠成的矩阵,以下类同。

主要的推导过程:
$$dZ^{[2]} = A^{[2]} - Y$$
 , $dW^{[2]} = \frac{1}{m} dZ^{[2]} A^{[1]^T}$ $L = \frac{1}{m} \sum_{i}^{m} L(\hat{\mathcal{Y}}, y)$ $db^{[2]} = \frac{1}{m} np. sum(dZ^{[2]}, axis = 1, keepdims = True)$ $dZ^{[1]} = W^{[2]T} dZ^{[2]} * g^{[1]'}(Z^{[1]})$ $(n^{[1]}, m) = (n^{[1]}, m) = (n^{[1]}, m)$ $dW^{[1]} = \frac{1}{m} dZ^{[1]} x^T$ $db^{[1]} = \frac{1}{m} np. sum(dZ^{[1]}, axis = 1, keepdims = True)$

总结

$$dz^{[2]} = a^{[2]} - y$$

$$dW^{[2]} = dz^{[2]}a^{[1]^T}$$

$$db^{[2]} = dz^{[2]}$$

$$dz^{[1]} = W^{[2]T}dz^{[2]} * g^{[1]'}(z^{[1]}) dZ^{[1]} = W^{[2]T}dZ^{[2]} * g^{[1]'}(z^{[1]})$$

$$dW^{[1]} = dz^{[1]}x^T$$

$$db^{[1]} = dz^{[1]}$$

$$dZ^{[2]} = A^{[2]} - Y$$

$$dW^{[2]} = \frac{1}{m} dZ^{[2]} A^{[1]^T}$$

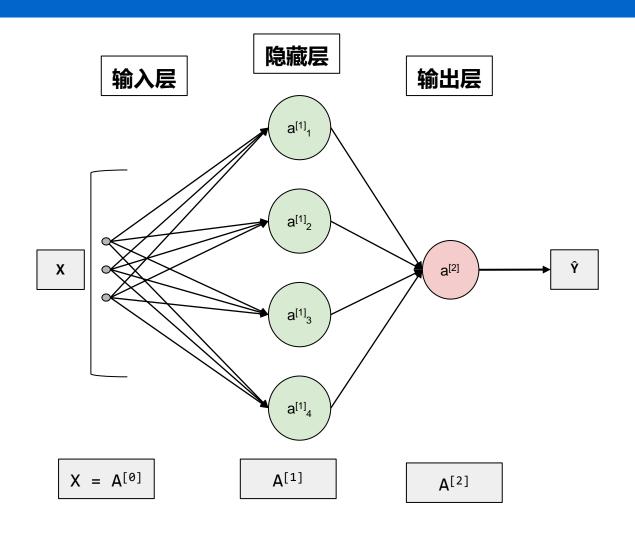
$$db^{[2]} = \frac{1}{m}np. sum(dZ^{[2]}, axis = 1, keepdims = True)$$

$$dZ^{[1]} = W^{[2]T}dZ^{[2]} * g^{[1]'}(Z^{[1]})$$

$$dW^{[1]} = \frac{1}{m} dZ^{[1]} X^T$$

$$db^{[1]} = \frac{1}{m}np. sum(dZ^{[1]}, axis = 1, keepdims = True)$$

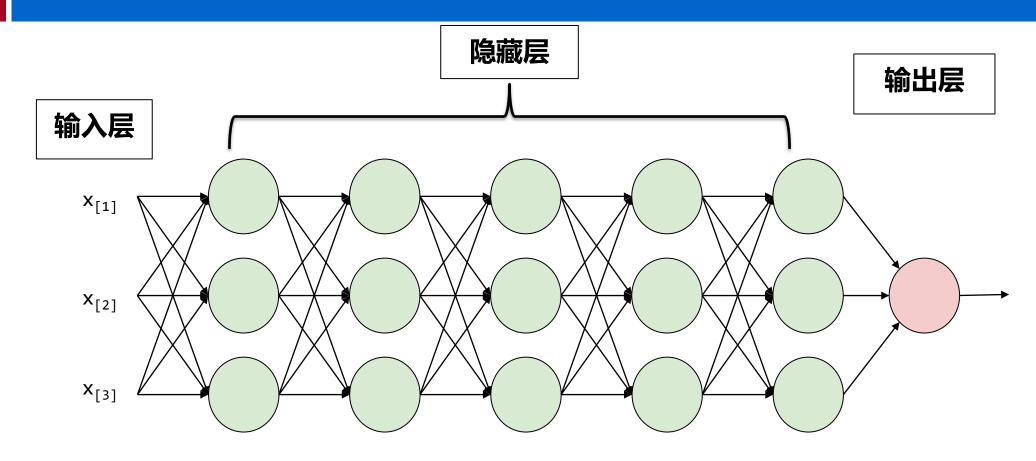
5.深层神经网络



这是一个隐藏层的神经网络,当 我们算神经网络的层数时,我们 不算输入层,我们只算<mark>隐藏层</mark>和 输出层。

左边这个网络是两层神经网络。

5.深层神经网络



这是五个隐藏层的神经网络,隐藏层和输出层一共是六层,因此我们称这个是六层的神经网络。

前向传播

第一层需要计算 $z^{[1]} = w^{[1]}x + b^{[1]}$, $a^{[1]} = g^{[1]}(z^{[1]})$ (x可以看做 $a^{[0]}$)

第二层

$$z^{[2]} = w^{[2]}a^{[1]} + b^{[2]}, \ a^{[2]} = g^{[2]}(z^{[2]})$$

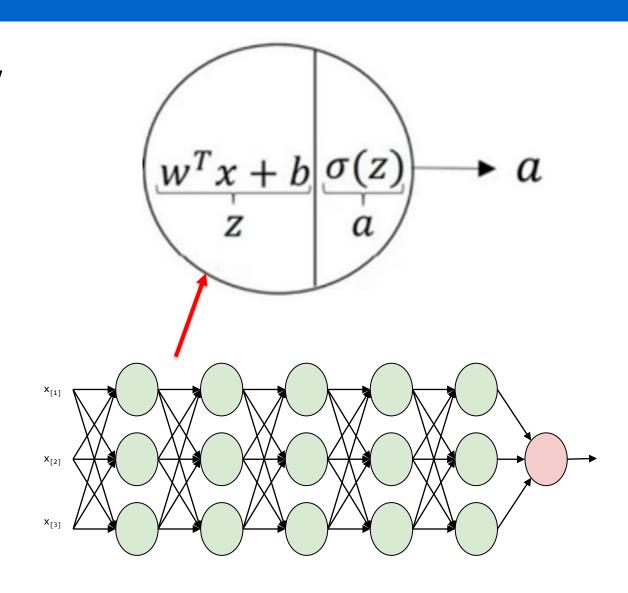
以此类推,

第四层为

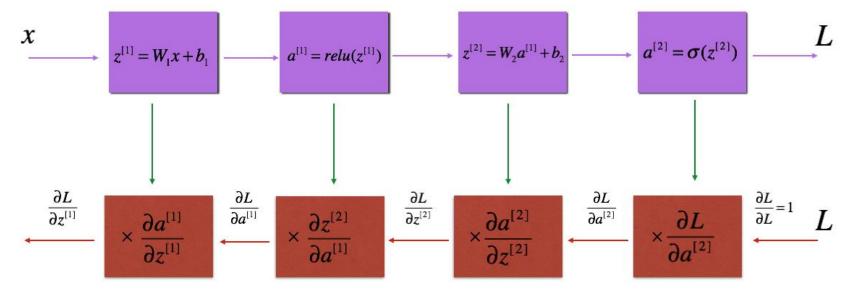
$$z^{[4]} = w^{[4]}a^{[3]} + b^{[4]}, \ a^{[4]} = g^{[4]}(z^{[4]})$$

前向传播可以归纳为多次迭代

$$z^{[l]} = w^{[l]}a^{[l-1]} + b^{[l]}, \ a^{[l]} = g^{[l]}(z^{[l]}).$$



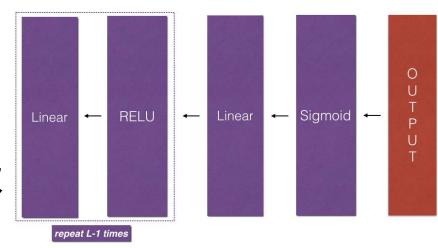
反向传播



前向传播和反向传播:

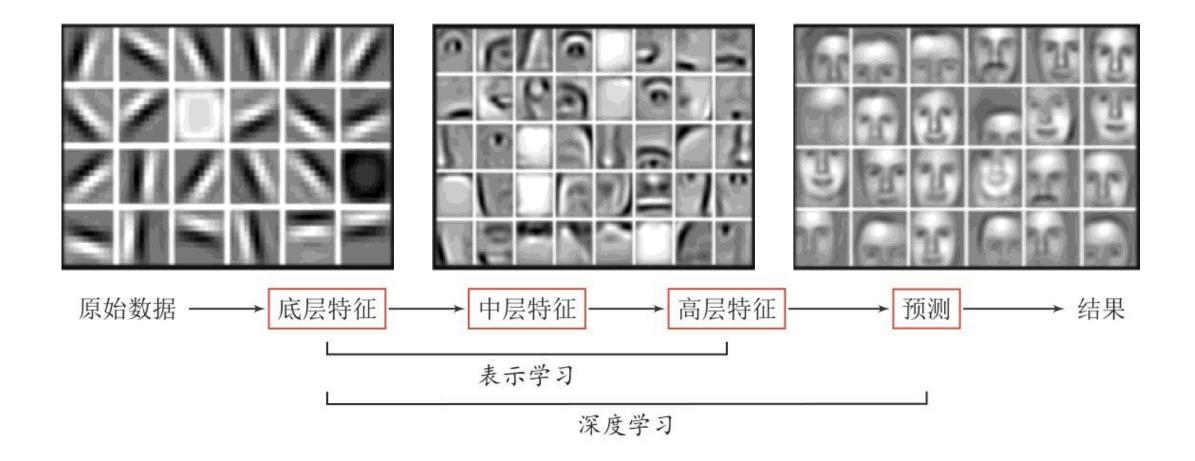
LINEAR->RELU->LINEAR->SIGMOID

反向传播 重复L-1次



6.深度学习的表示

深度学习=表示学习+浅层学习



7.参数和超参数

什么是超参数?

比如算法中的learning rate a (学习率)、iterations(梯度下降法循环的数量)、L (隐藏层数目)、 $n^{[l]}$ (隐藏层单元数目)、choice of activation function (激活函数的选择)都需要你来设置,这些数字实际上控制了最后的参数W和b的值,所以它们被称作超参数。

7.参数和超参数

深度学习和大脑的关联性

深度学习和大脑有什么关联性吗? 关联不大。

参考文献

- 1. IAN GOODFELLOW等,《深度学习》,人民邮电出版社,2017
- 2. Andrew Ng, http://www.deeplearning.ai

