Национальный исследовательский Нижегородский государственный университет имени Н. И. Лобачевского Радиофизический факультет

Численное моделирование морской поверхности

Работу выполнил: Понур К.А.

Научный руководитель: Караев В.Ю.

Введение

Цели:

- 1 Изучить принципы моделирования морской поверхности.
- 2 Оптимизировать существующие алгоритмы.

Актуальность работы:

- 1 Тестирование и разработка алгоритмов восстановления океанографической информации
- 2 Оценка возможностей новых радиолокаторов
- 3 Постановка численных экспериментов, в частности накопление статистических данных

Одномерное моделирование

Одномерную поверхность представим как:

$$\zeta(r,t) = \sum_{i=1}^{N} a_i \cdot \cos(k_i r + \psi_i), \tag{1}$$

где ψ_i – случайная фаза, a_i – амплитуда i-ой гармоники Корреляционная функция такого поля запишется как:

$$\widetilde{M}(\rho) = \sum_{i=0}^{N} b_i \cos(k_i \rho)$$

АКФ реального поля:

Рис.: Пример расположения спектральных компонент

$$M(\rho) = \int_{0}^{\infty} S(k) \cos(k\rho) \, \mathrm{d}k \,, \quad (2)$$

S(k) — спектр морской поверхности k_i — абсцисса спектральной компоненты

Эквидистантное расположение

Рис.: Корреляционные функции высот и уклонов при эквидистантном расположении узлов. $U=10\frac{\rm m}{\rm c},~N=256$ Узлы задаются выражением

$$k_i = \Delta k \cdot i \tag{3}$$

$$b_i = \int\limits_{(i-1)\Delta k}^{i\Delta k} S(k) \,\mathrm{d}k$$
 — амплитуда спектральной компоненты

Эквидистантное расположение

При очень большом числе гармоник период функций корреляции всё ещё недостаточно большой

Рис.: Корреляционные функции высот и уклонов при эквидистантном расположении узлов. $U=10\frac{\rm M}{\rm c}$, $N=10^5$

Неэквидистантное расположение

Рис.: Корреляционные функции высот и уклонов при логарифмическом расположении узлов. $U=10\frac{\rm M}{\rm c}$, N=256

Узлы задаются выражением

$$k_i = 10^{i\Delta k} \tag{4}$$

$$b_i = \int \limits_{10^{(i-1)\Delta k}}^{10^{i\Delta k}} S(k) \, \mathrm{d}k$$
 — амплитуда спектральных компонент

«Отбеливание» спектра

Предположим, что гармонические составляющие при больших ho складываются «некогерентным» образом. То есть мощность шума определяется как

$$\sigma_{noise}^2 = \sum_{i=1}^{N} \frac{b_i^2}{2}$$
 (5)

В области малых ρ гармоники суммируются «когерентно» и соответствующая мощность равна

$$\widetilde{M}^2(0) = \left(\sum_{i=1}^N b_i\right)^2 \tag{6}$$

Введем функцию, характеризующую относительную мощность шумов

$$Q = \frac{\sigma_{noise}^2}{\widetilde{M}^2(0)} \tag{7}$$

«Отбеливание» спектра

Минимизируем величину (7), решая систему уравнений

$$\begin{cases} \frac{\partial Q}{\partial b_1} = 0\\ \vdots\\ \frac{\partial Q}{\partial b_N} = 0, \end{cases}$$
 где
$$\frac{\partial Q}{\partial b_i} = \frac{b_i}{\left(\sum\limits_{i=1}^N b_i\right)^2} - \frac{\sum\limits_{i=1}^N b_i^2}{\left(\sum\limits_{i=1}^N b_i\right)^3}$$
 (8)

Она сводится к следующей системе $b_i \sum\limits_{i=1}^{N} b_i - \sum\limits_{i=1}^{N} b_i^2 = 0$

Частным результатом решения является $b_1=b_2=\cdots=b_N.$

Для высот:
$$b_i = b_1 = \frac{M(0)}{N} = \frac{1}{N} \int_0^\infty S(k) \, \mathrm{d}k$$
 (9)

Для наклонов:
$$b_i^{\theta} = b_1^{\theta} = \frac{M^{\theta}(0)}{N} = \frac{1}{N} \int k^2 S(k) \, \mathrm{d}k$$
 (10)

«Отбеливание» спектра

Потребуем сопряжения в нуле всех производных функций $M(\rho)$ и $M(\rho)$. Для функции корреляции стационарной случайной функции $M(\rho)$ справедливо

$$M_{\rho}' = \frac{\partial^2 M(\rho)}{\partial \rho^2} = \int_0^\infty k^2 S(k) \cos(k\rho) \, \mathrm{d}k$$
 (11)

А значит можно переписать наше требование в виде

$$\sum_{i=1}^{N} b_i k_i^{2p} = \int_{0}^{\infty} k^{2p} S(k) \, \mathrm{d}k \,, p = 1, 2, \dots, N.$$
 (12)

Решать такую систему довольно сложно, поэтому потребуем выполнение более простого равенства

$$\sum_{i=1}^{N} b_i k_i^2 = \int_{0}^{\infty} k^2 S(k) \, \mathrm{d}k$$
 (13)

Детерминированное расположение узлов

Для наклонов:

Для высот:

$$k_i = \sqrt{\frac{N}{\int\limits_0^\infty k^2 S(k) \, \mathrm{d}k}} \cdot \int\limits_{\Delta k_i} k^4 S(k) \, \mathrm{d}k \quad k_i = \sqrt{\frac{N}{\int\limits_0^\infty S(k) \, \mathrm{d}k}} \cdot \int\limits_{\Delta k_i} k^2 S(k) \, \mathrm{d}k$$

Рис.: Расположении узлов по методу «отбеливания» спектра для наклонов и высот соответственно. $U=10\frac{\rm M}{c}$, N=25

Сравнение методов

Рис.: Корреляционные функции высот и уклонов при расположении узлов по методу «отбеливания» спектра для уклонов. $U=10\frac{\rm M}{\rm c}$, N=256

Узлы задаются выражением

$$k_i = \sqrt{\frac{N}{\int\limits_0^\infty k^2 S(k) \, \mathrm{d}k}} \cdot \int\limits_{\Delta k_i} k^4 S(k) \, \mathrm{d}k$$
 (14)

Двумерные функции корреляции

Для статистически однородного и стационарного поля справедливо следующее выражение для его корреляционной функции:

$$M(\vec{\rho}) = \iint_{(\infty)} S(\vec{k}) \cos(\vec{k}\vec{\rho}) \, d\vec{k} \,, \tag{15}$$

где $S(\vec{k})$ – волновой спектр морской поверхности. Корреляционную функцию наклонов морской поверхности определим как

$$M_{\theta}(\vec{\rho}) = \iint_{(\infty)} k^2 \cdot S(\vec{k}) \cos(\vec{k}\vec{\rho}) \,d\vec{k}$$
 (16)

Предположим, что переменные разделяются $S(\vec{k})=S(k)\Phi_k(\varphi)$, $k=\sqrt{k_x^2+k_y^2},\ \varphi= rctg rac{k_y}{k_x}$, а функция распределения нормирована на единицу $\int\limits_{-\pi}^{\pi}\Phi_k\,\mathrm{d}\varphi=1$

Двумерная модель поверхностного волнения

Представим морскую поверхность в виде суммы синусоид с детерминированными амплитудами и случайными фазами:

$$\zeta(\vec{r},t) = \sum_{n=1}^{N} \sum_{m=1}^{M} A_n(k_n) \cdot \Phi_{k_n m}(\varphi_m) \cos\left(\omega_n t + \vec{k}_n \vec{r} + \psi_{nm}\right), \quad (17)$$

 ψ_{nm} — случайная фаза, A_n — амплитуда n-ой гармоники. Амплитуда, которая является мощностью на интервале Δk_n , вычисляется по спектру моделируемой поверхности

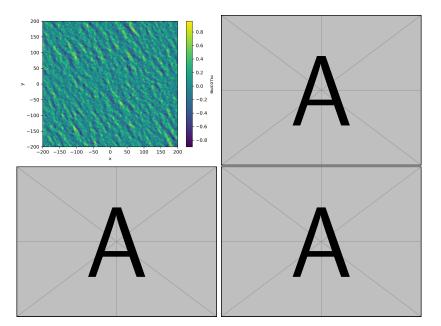
$$A_n(k_n) = \sqrt{2S(k_n)\Delta k_n} \tag{18}$$

 Φ_{nm} – азимутальное распределение, вычисляемое следующим образом:

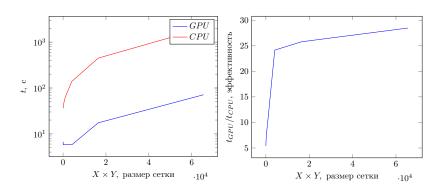
$$\Phi_{nm}(k_n, \varphi_m) = \sqrt{\Phi(k_n, \varphi_m)\Delta\varphi}, \tag{19}$$

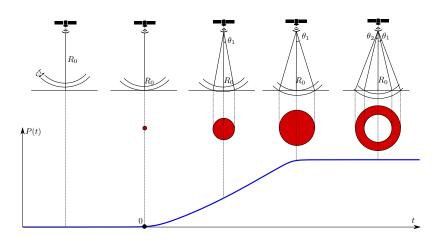
 $\Delta arphi$ – шаг по углу.

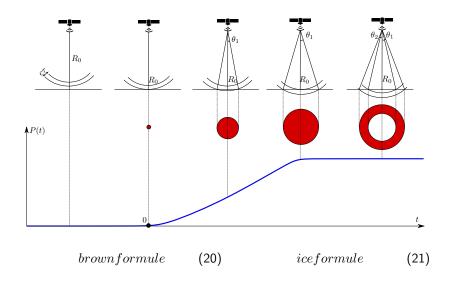
Изображение поверхностей

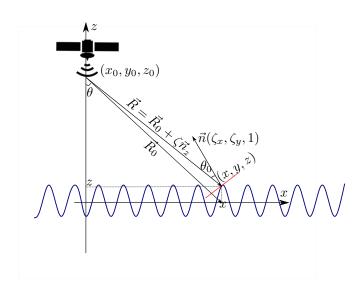


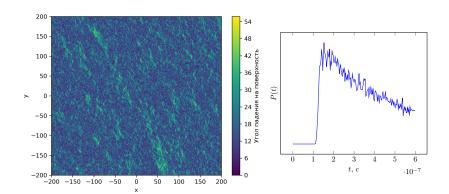
Увеличение производительности











Форма импульса

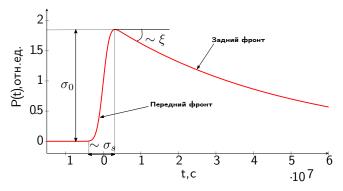
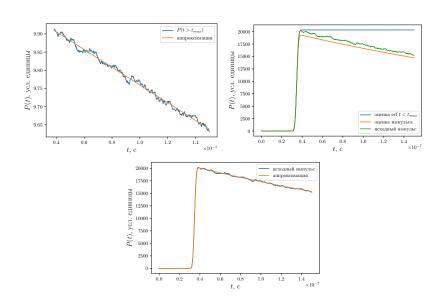
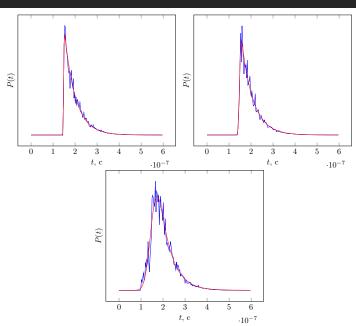


Рис.: Качественная форма импульса с обозначением основных параметров.

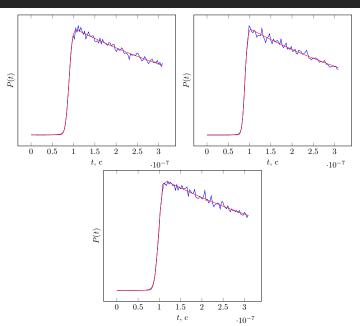
Алгоритм ретрекинга



Ретрекинг модельных импульсов



Ретрекинг импульсов с Jason-3



Заключение