Signale und Systeme Boxen

Florian Lubitz & Steffen Hecht

18. April 2018

1 Motivation, Wiederholung und Überblick

a

$$u_1(t) = 15 \text{ V} \sin(\pi t + \pi/3) + 60 \text{ V} \sin(10\pi t + \pi/3) = 0, 5x(t) + 2y(t)$$
and damit $a = 0, 5, b = 2$ und

$$u_2(t) := \mathcal{H}\{u_1(t)\} = \mathcal{H}\{0, 5x(t) + 2y(t)\} \stackrel{??}{=}$$

2 Diskrete Signale

$$(b) \quad x[-k] = \begin{cases} -\frac{1}{k}, k/ne0 \\ 0, k = 0 \end{cases}$$

$$(c) \quad x[k+k_0] = x[k+3] = \begin{cases} \frac{1}{k+3}, k/ne - 3 \\ 0, k = -3 \end{cases}$$

$$(d) \quad x[k-k_0] = x[k-3] = \begin{cases} \frac{1}{k-3}, k/ne3 \\ 0, k = 3 \end{cases}$$

$$mit x[k_0 - k] = x[3 - k] = \begin{cases} \frac{1}{3 - k}, k \neq 3\\ 0, k = 3 \end{cases}$$

$$x[-k] = \begin{cases} \frac{1}{-k}, k \neq 0 \\ 0, k = 0 \end{cases} = \begin{cases} -\frac{1}{k}, k/ne0 \\ 0, k = 0 \end{cases} = -x[k]$$

16

$$y[-k] = \begin{cases} \frac{1}{(-k)^2}, k \neq 0 \\ 0, k = 0 \end{cases} = \begin{cases} -\frac{1}{k^2}, k \neq 0 \\ 0, k = 0 \end{cases} = y[k]$$

17

- x[k] heißt kausales Signal, falls gilt: $x[k] = 0 \forall k < 0$
- x[k] heißt nicht-kausales Signal, falls gilt $\exists k < 0 : x[k] \neq 0$
- x[k] heißt anti-kausales Signal, falls x[-k-1] kausal ist, d.h. falls gilt: $x[k]=0 \forall k \leqslant 0$

18

- x[k] ist nicht-kausal
- u[k] ist kausal
- v[k] ist anti-kausal

19

$$\delta[k] := \begin{cases} 1, k = 0 \\ 0, k \neq 0 \end{cases}$$

20

$$\epsilon[k] := \begin{cases} 1, k \ge 0 \\ 0, k < 0 \end{cases}$$

$$\delta[k-k_0] = \begin{cases} 1, k = k_0 \\ 0, k \neq k_0 \end{cases}$$
bzw.
$$\delta[k+k_0] = \begin{cases} 1, k \neq -k_0 \\ 0, k = -k_0 \end{cases}$$

$$x[k] \cdot \delta[k-i] = \begin{cases} x[i], k = i \\ 0, k \neq i \\ = x[i] \cdot \delta[k-i] \end{cases} \qquad (2.1)$$
Siebeigenschaft
$$x[k] = \sum_{i=-\infty}^{\infty} x[i] \cdot \delta[k-i] \quad \text{für alle} \quad k \in \mathbb{Z}$$

$$x[k] = \sum_{i=-K}^{K} x[i] \cdot \delta[k-i]$$

 $v[k] = 2 \cdot \delta[k+3] + \delta[k+1] - \delta[k-1] - 2 \cdot \delta[k-3]$

 $sgn[k] := \epsilon[k] - \epsilon[-k] = \begin{cases} 1, k > 0 \\ 0, k = 0 \\ -1, k < 0 \end{cases}$ 26 27 $\mathbf{III}[k] := \epsilon[k] + \epsilon[-k-1] = 1$ für alle $k \in \mathbb{Z}$ 28 $rect_{k_1,k_2}[k]:)\epsilon[k-k_1] - \epsilon[k-k_2-1] = \Big\{1, k_1 \leqslant k \leqslant k_2\Big\}$ 29 $x[k] = q^k \cdot \epsilon[k]$ 30 x[k]:0,...,0,x[0]=1,x[1]=-0.7,x[2]=0.49,x[3]=0.343,...31 x[k]: 0, ..., 0, x[0] = 1, x[1] = -0.8, x[2] = 0.64, x[3] = -0.512, ... $x[k] + y[k] : x[-\infty] + y[-\infty]..., x[0] + y[0], x[1] + y[1], ..., x[\infty] + y[\infty]$ 32 $x[k] \cdot y[k] : x[-\infty] \cdot y[-\infty]..., x[0] \cdot y[0], x[1] \cdot y[1], ..., x[\infty] \cdot y[\infty]$ $c \cdot x[k] : c \cdot x[-\infty]..., c \cdot x[0], c \cdot x[1], ..., c \cdot x[\infty]$

$$x[k] * y[k] = 3\delta[k] - \delta[k-1] + 5\delta[k-2] + 3\delta[k-3] + 2\delta[k-4]$$

$$i = -43$$

$$\downarrow$$

$$x[i] = (-1 \quad 3 \quad -2) \text{ und}$$

$$i = 19$$

$$\downarrow$$

$$y[i] = (1 \quad -2 \quad 4 \quad -1) \text{ bzw. } y[-i] = (-1 \quad 4 \quad -2 \quad 1)$$

i = -43 (pfeil) k x[i](x*y)[k]y[k-i] =-24 -1 -1 -2 2 + 3 = 5-23 -1 4 1 40 -22 -2 1 -4 - 6 - 2 = -124 -21 4 -2 1 + 12 + 4 = 17-20 -1 4 -2 1 -3 - 8 = -11-19 4 -2 1

$$(x*y)[k] = -\delta[k+24] + 5\delta[k+23] - 12\delta[k+22] + 17\delta[k+21] - 11\delta[k+20] + 2\delta[k+19]$$

$$x[k] * y[k] \in \mathcal{S}_{a+c,b+d}$$
 und hat Länge $n+m-1$.

I) Kommutativität: x * y = y * x

II) Assoziativität: w * (x * y) = (w * x) * y und $c \cdot (x * y) = (c \cdot) * y$

III) Distributivität: w * (x + y) = w * x + w * y

IV) Neutrales Element: $x * \delta = x$

43

V) Verschiebung: $x[k] * \delta[k_0 - k] = x[k - k_0]$

VI) Zeitinvarianz: $x[k] * y[k - k_0] = (x[k] * y[k])[k - k_0]$

VII) Linearität: $(c \cdot x + d \cdot y) * w = c \cdot (x * w) + d \cdot (y * w)$

$$p(z) := a_0 + a_1 z + a_2 z^2 + a_3 z^3 + \dots + a_n z^n$$

$$x[k] = a_0 \delta[k] + a_1 \delta[k-1] + a_2 \delta[k-2] + \dots + a_n \delta[k-n]$$

$$p(z) \cdot q(z) = c_0 + c1_z + c_2 z^2 + \dots + c_{2n} z^{2n} \quad \text{Mit Koeffizenten } c_k = (c * y)[k]$$

[47]
$$p(z) = 3 + 2z + z^2 \text{ und } q(z) = 1 - z + 2z^2$$

$$p(z) \cdot q(z) = (3 + 2z + z^{2}) \cdot (2z^{2} - z + 1)$$

$$= 3 \cdot 1 + z(3 \cdot (-1) + 2 \cdot 1) + z^{2}(3 \cdot 2 + 2 \cdot (-1) + 1 \cdot 1)$$

$$+ z^{3}(2 \cdot 2 + 1 \cdot (-1)) + z^{4}(1 \cdot 2)$$

$$= 3 - z + 5z^{2} + 3z^{3} + 2z^{4}$$

$$E_{x} := \sum_{i=-\infty}^{\infty} |x[i]|^{2}$$

$$P_{x} := \lim_{K \to \infty} \frac{1}{2K+1} \sum_{i=-K}^{K} |x[i]|^{2}$$

$$\langle x[k], y[k] \rangle_{E} := \sum_{k=-\infty}^{\infty} x^{*}[k] \cdot y[k]$$

$$\langle x[k], y[k] \rangle_{P} := \lim_{K \to \infty} \frac{1}{2K+1} \sum_{k=-K}^{K} x^{*}[k] \cdot y[k]$$

$$||x[k]||_{E} := \sqrt{\langle x[k], x[k] \rangle_{E}} = \sqrt{E_{x}} \text{ bzw.}$$

$$||x[k]||_{P} := \sqrt{\langle x[k], x[k] \rangle_{P}} = \sqrt{P_{x}}$$

$$||x[k]||_{P} := \sqrt{\langle x[k], y[k] \rangle}$$

$$\cos \Phi = \frac{\langle x[k], y[k] \rangle}{||x[k]|| \cdot ||y[k]||}$$

 $\varphi_{xy}[\kappa] := \langle x[k], y[k+\kappa] \rangle$

$$\varphi_{xx}[\kappa] := \langle x[k], x[k+\kappa] \rangle$$

$$\varphi_{xy}^{E}[\kappa] = x^*[-\kappa] * y[\kappa] \text{ bzw. } \varphi_{xy}^{P}[\kappa] = \lim_{K \to \infty} \frac{1}{2K+1} x_K^*[-\kappa] * y_K[\kappa]$$

Diskrete Systeme

Inhalt...

58 $y[k] = \mathcal{H}\{x[k]\}$

 $x[k] = x_0 \cdot \delta[k] = \begin{cases} x_0, k = 0 \\ 0, k \neq 0 \end{cases}$

entwickelt sich nun das Guthaben des Sparbuchs wie folgt: 59

zu Beginn: $y[0] = x_0$

nach 1 Jahr: $y[1] = x_0 + p \cdot x_0 = (1+p) \cdot x_0$ nach 2 Jahren: $y[2] = (1+p)x_0 + p \cdot x_0$

 $(1+p) \cdot x_0 = (1+p) \cdot (1+p) \cdot x_0 = (1+p)^2 \cdot x_0$

nach 3 Jahren: $y[3] = ... = (1+p)^3 \cdot x_0$

nach i Jahren: $y[i] = (1+p)^i \cdot x_0$

D.h. das Ausgangssignal ist die kausale Exponentialfolge $y[k] = x_0 \cdot (1+p)^k \cdot \epsilon[k]$

 $y[k+1]=y[k]\cdot (1+p)+x[k+1]$ (3.1)60

> Das heißt y[k+1] ergibt sich aus dem verzinsten Guthaben y[k] des vorigen Jahres und zusätzlich den neuen Einzahlungen x[k+1].

61 $\mathcal{H}\{c \cdot x_1[k] + d \cdot x_2[k]\} = c \cdot \mathcal{H}\{x_1[k]\} + d \cdot \mathcal{H}\{x_2[k]\}$ $y[0] = x[0] = c \cdot x_1[0] + d \cdot x_2[0]$

 $y[k+1] \stackrel{(3.1)}{=} y[k] \cdot (1+p) + x[k+1]$ $\stackrel{(I.V)}{=} (cy_1[k] + d \cdot y_2[k]) \cdot (1+p) + c \cdot x_1[k+1] + d \cdot x_2[k+1]$ $= c \cdot (y_1[k] \cdot (1+p) + x_1[k+1]) + d \cdot (y_2[k] \cdot (1+p) + x_2[k+1])$ $\stackrel{(3.1)}{=} c \cdot y[k+1] + d \cdot y_2[k+1]$

 $\mathcal{H}\{x[k-k_0]\} = y[k-k_0]$

 $z[k_0] = x[k_0 - k_0] = x[k_0] = y[0] = y[k_0 - k_0]$ $\text{und } z[k] = 0 = y[k - k_0] \text{ für } k < k_0$

 $z[k+1] \stackrel{(3.1)}{=} z[k] \cdot (1+p) + x[k+1-k_0]$ $\stackrel{(I.V.)}{=} y[k-k_0] \cdot (1+p) + x[k-k_0+1]$ $\stackrel{(3.1)}{=} y[k-k_0+1]$

67 ... wenn der Ausgabewert $y[k_0]$ zur Zeit k_0 nur von früheren Eingabewerten $x[k], k \leq k_0$ abhängig ist.

 $|x[k]| < C \forall k \Rightarrow |y[k]| < D \forall k$

 $[69] y[k] = x_0 \cdot (1+p)^k \cdot \epsilon[k] \to \infty \text{ für } k \to \infty$

[70] ..., wenn der Ausgang y[k] zur Zeit k nur vom Eingang x[k] zur Zeit k abhängt.

[71] ..., falls y[k] nur von $x[\kappa]$ für $|\kappa - k| \le L$ abhängt.

 $h[k] := \mathcal{H}\{\delta[k]\}$

 $y[k] = \mathcal{H}\{x[k]\} \stackrel{(2.6)}{=} \mathcal{H}\left\{\sum_{i=-\infty}^{\infty} x[i] \cdot \delta[k-i]\right\}$ $= \sum_{i=-\infty}^{\infty} x[i]\mathcal{H}\{\delta[k-i]\}$ $= \sum_{i=-\infty}^{\infty} x[i] \cdot h[k-i]$ = x[k] * h[k]

 $y[k] = x[k] * h[k] \text{ für alle } x[k] \in \mathcal{S}$

 $h[k] := \mathcal{H}\{\delta[k]\} = (1+p)^k \epsilon[k]$

$$y[k] = h[k] * x[k] = \sum_{i=-\infty}^{\infty} (1+p)^{i} \epsilon[i] \cdot x[k-i]$$

$$= \sum_{i=0}^{\infty} (1+p)^{i} \cdot x[k-i]$$

$$y[k] = \sum_{i=0}^{k} (1+p)^{i} \cdot x[k-i]$$

 $\sum_{y=-\infty}^{\infty} \|h[i]\| < \infty$