## УНИВЕРЗИТЕТ У БЕОГРАДУ МАТЕМАТИЧКИ ФАКУЛТЕТ

Александра Караџић

### АЛАТ VALGRIND - ИМПЛЕМЕНТАЦИЈА КОНВЕНЦИЈЕ FPXX ЗА АРХИТЕКТУРУ MIPS

мастер рад

#### Ментор:

др Милена Вујошецић Јаничић, доцент Универзитет у Београду, Математички факултет

#### Чланови комисије:

др Филип Марић, ванредни професор Универзитет у Београду, Математички факултет

др Јелена ГРАОВАЦ, доцент Универзитет у Београду, Математички факултет

**Датум одбране**: 15. јануар 2016.



Наслов мастер рада: Алат Valgrind - имплементација конвенције FPXX за архитектуру MIPS

Резиме:

**Кључне речи**: анализа, геометрија, алгебра, логика, рачунарство, астрономија

## Садржај

1	Увс	од	1
<b>2</b>	Aps	китектура <i>MIPS</i>	2
	2.1	CISC и RISC	2
	2.2	Регистри у MIPS-у	3
	2.3	Регистри за рад са бројевима у покретном зарезу у $MIPS$ -у	5
	2.4	<i>FPXX</i> конвенција	7
3	Val	grind	10
	3.1	O Valgrindu	11
	3.2	Memcheck	14
	3.3	Cachgrind	23
	3.4	Helgrind	29
	3.5	Callgrind	37
	3.6	Massif	39
	3.7	DRD	41
4	FP	XX	46
5	Зак	ъучак	47

## Глава 1

Увод

#### Глава 2

### Архитектура *MIPS*

#### 2.1 CISC и RISC

Дизајнери хардвера раде на проналаску нових технологија и алата који би им олакшали посао имплементације архитектуре која може да испуни сва њихова очекивања. Архитектура хардвера може да бити имплементирана тако да буде или хардверски специфична или специфична за софтвер. Ако посматрамо хадрвер процесора, постоје два концепта за имплементацију хардвера процесора, једна је *RISC* а друга је *CISC* [?].

CISC архитекуру процесора карактерише богат скуп инструкција. Овај приступ имеплементације хардвера покушава да смањи број инструкција по програму, жртвовањем броја циклуса по инструкцији. Рачунари засновани на CISC архитектури су дизајнирани да смањују трошкове меморије. Великим програмима је потребно много меморије, чиме се повећава трошак меморије и велика меморија постаје скупља. Да би се решио овај проблем, број инструкција по програму може бити смањен уградњом више операција у једну инструкцију, правећи тако комплексније инструкције [?].

RISC (енг. Reduced Instruction Set Computer) архитектура користи високо оптимизован скуп инструкција. Код RISC архитектуре мотив је обрнут у односу на CISC архитекуру, смањује се број циклуса по инструкцији по цени броја инструкција по програму. Проточна обрада (енг. pipeline) је једна од јединствених одлика архитектуре RISC, која је постигнута преклапањем извршавања неколико инструкција. Због проточне обраде RISC архитектура има велику предност у перформансама у односу на CISC архитектуре [?].

#### **MIPS**

MIPS је RISC архитектура процесора, рођена у плодном периоду академских истраживања и развоја. MIPS пројекат је један од пионирских пројеката на Стандфорду, на ком је радио Џон Хенеси са својим студентима.

Процесори засновани на *MIPS* скупу инструкција се често користе за наменске уређаје и ручни рачунари. Мобилни уређаји, сет-топ боксови, паметни телевизори, за које се често користе *MIPS* процесори, повлаче са собом велики број апликација са интензивним израчунавањем као што су: процесирање слике, видеа, интеракција између човека и компјутера, анализа података...

#### 2.2 Регистри у MIPS-у

Регистри представљају малу, веома брзу меморију, која је део процесора. MIPS процесори могу вршити операције само над садржајима регистара и специјалним константама које су део инструкције.

У *MIPS* архитектури, постоји 32 регистара опште намене. Само два регистара се понашају другачије од осталих регистара:

- **\$0** Увек враћа нулу, без обзира која му се вредност додели
- \$31 Увек се користи за адресу повратка из функције на коју се скочи инструкцијом jal

Сви ови регистри се могу користити за било коју инструкцију (може се чак користити и регистар \$0 као дестинација, мада ће резултат да нестане).

Регистри опште намене су описани у наставку:

- at Резервисан за псеудоинструкције које асемблер генерише
- **v0**, **v1** Користе се за враћање резултата при повратку из неке функције. Резултат може бити целобројног типа или број записан у фиксном зарезу.
- **а0 а3** Користе се за прослеђивање прва 4 аргумената функције која се позива.
- t0 t9 Користе се као привремени регистри.

- s0 s7 Садржај ових регистара мора остати непромењен након извршавања сваке функције, што постиже привременим чувањем ових регистара на стеку уколико се њихова вредност мења у току функције и враћањем након завршетка функције. Ово су регистри које чува позвана функција (енг. calee saved registers).
- k0, k1 Резервисано за систем прекида, који након коришћења не враћа садржај ових регистара на почетни. Систем прекида прво сачува садржаје регистара опште намене, који су важни за програм који се у том тренутку извршавао, и чији садржај планира да мења. У те сврхе се користе ови регистри.
- **gp** Користи се у различите сврхе. У коду који не зависи од позиције (енг. Position Independent Code скраћено PIC), регистар \$gp показује на табелу показивача , познате као GOT (скраћено од енг. Global Offset Table), преко које приступа деловима кода и подацима. PIC је ко̂д који се може извршавати на било којој меморијској адреси, без модификација. PIC се најчешће користи за дељење библиотеке, при чему се заједнички ко̂д библиотеке може учитати у одговарајуће локације адресних простора различитих програма који је користе.

У регуларном коду који зависи од позиције, регистар \$gp се користи као показивач на средину у статичкој меморији. То значи да се подацима који се налазе 32 КВ лево или десно од адресе која се налази у овом регистру може приступити помоћу једне инструкције. Дакле, инструкције load и store које се користе за учитавање, односно складиштење података, се могу извршити у само једној инструкцији, а не у две као што је иначе случај. У пракси се на ове локације смештају глобални подаци који не заузимају много меморије. Оно што је битно је да овај регистар не користи сви системи за компилацију и сва окружења за извршавање.

**sp** - Показивач на стек. Оно што је битно је да стек расте наниже. Потребне су специјалне инструкције да би се показивач на стек повећао и смањио, тако да MIPS ажурира стек само при позиву и повратку из фукције, при чему је за то одговорна функција која је позвана. *sp* се при уласку у функцију прилагођава на најнижу тачку на стеку којој ће да приступати у функцији. Тако је омогућено да компајлер може да приступи поменљивама на стеку помоћу константног помераја у односу на \$sp.

- fp Познат и као \$s8, показивач на стек оквир. Користи се од стране функције, за праћење стања на стеку, за случај да из неког разлога компајлер или програмер не могу да израчунају померај у односу на \$sp. То се може догодити уколико програм врши проширење стека, при чему се вредност проширења рачуна у току извршавања. Ако се дно стека не може израчунати у току превођења, не може се приступити променљивама помоћу \$sp, па се на почетку функције \$fp иницијализује на константну позицију која одговара стек оквиру функције. Ово је локално за функцију.
- га Ово је подразумевани регистар за смештање адресе повратка и то је подржано кроз одговарајуће инструкције скока. Ово се разлицкује од конвеције која се користи на архитеткури х86, где инструкција позива функције адресу повратка смешта на стек. При уласку у функцију регистар га обично садржи адресу повратка функције, тако да се функције углавном завршавају инструкцијом jr \$ra, али у принципу, може се користити и неки други регистар. Због неких оптимизација које врши процесор, препоручује се коришћење регистара \$ra. Функције које позивају друге функције морају сачувати садржај регистара \$ra.

# 2.3 Регистри за рад са бројевима у покретном зарезу у MIPS-у

MIPS архитектура користи два формата FP (скр.  $Floating\ Point$ ) препоручена од стране IEEE 754:

- *Једнострука прецизност* (енг. *Single precision*) Користи се 32 бита за чување у меморији. *MIPS* компајлери користе једноструку прецизност за променљиве типа *float*
- Двострука прецизност (енг. Double precision) Користи се 64 бита за чување у меморији. С компајлери користе двоструку прецизност за С double типове података.

Начин да се две речи ширине 32 бита се смештају у меморију као једна реч ширине од 64 бита је начин смештања у меморији (виша половина битова прво, или нижа половина битова прво) и зависи од начина смештања у меморији. Стандард IEEE 754 је веома захтеван и поставио је два велика проблема. Први, омогућавање детекције неуобичајних резултата доводи проточну обраду тешком. Постоји опција да се имплементира IEEE механизам сигнализирања изузетака, али је проблем да се детектују случајеви када хардвер не може да произведе исправан резултат и потребна му је помоћ.

Када се IEEE изузетак деси требало би обевестити и корисника, ово би требало бити синхроно; након заустављања корисник би желио да види све предходно извршене инструкције и све FP регистре који су у preinstruction стању и желе да се увере да ни једна следећа инструкција нема никакав ефекат.

У MIPS архитектури, хардверска заустављања су била овако одрађена. Ово заправо ограничава могућности проточне обраде FP операција, јер се не може извршити следећа инструкције све док хардвер није сигуран да следећа FP операција неће произвести заустављање. Зарад избегавања додавања времена за извршавање, FP операције морају да одлуче да ли ће доћи до заустављања у првој фази.

MIPS процесори имају 32 FP, који су обично обележени \$f0 - \$f31. Са изузетком неких јако старих процесора као што је MIPS I, сваки 64-битни регистар може да садржи вредност двоструке прецизности.

Први MIPS процесор је имао 16 регистара. Заправо, постајало је 32 32-битних регистара, али од сваког пара парно/непарних регистара направљена је јединица за математичке операције (укључујући и математичке операције за двоструку прецизност). Непарни регистри се користе за операције учитавања, чувања и премештања између FP регистара и регистара за целобројне вредности.

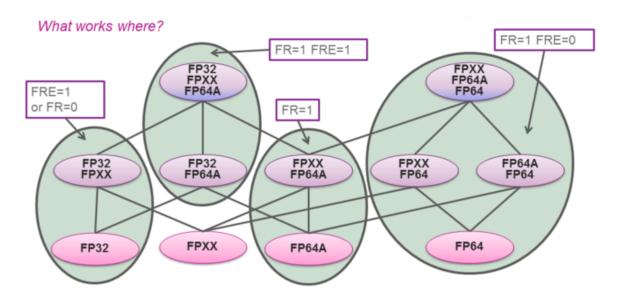
 $MIPS\ I$  је избачен из употребе, али касније верзије процесора имају такозвани "бит компатибилности" у регистру SR(FR). Уколико се у овај регистар постави вредност нула добијају се операције за процесор  $MIPS\ I$ . Још увек је у употреби велики број софтвера који раде на овај начин. Да би програм могао да користи FP регистре мора да постоји подршка компајлера, као и да цео систем на ком желимо да покренемо програм буде конзистентности са коришћењем FP регистара.

 $MIPS\ FP$  регистри се такође користе за чување и манипулацију означених целобројних вредности (32 и 64 битних). Тачније, када у програму постоји конверзија из целобројне вредности у бројеве са покретним зарезом, све те операције конверзије користе само FP регистре - целобројна вредност у FP регистру

је конвертована у вредност у покрентом зарезу у FP регистру [?].

#### 2.4 FPXX конвенција

FPXX конвенција је додатак MIPS O32 ABI скупу правила и дефинише услове које треба да задовољи машински програм како би се коректно извршавао независно од режима у коме ради јединица за операције са покретним зарезом. Програмски ко̂д који поштује ову конвенцију практично користи подскуп инструкција које су заједничке за оба режима и као такав је субоптималан, али је погодан за комбиновање са кодом превединим за било који режим рада у покретном зарезу. Идеја је да дељене библиотеке и кориснички програми који треба да буду портабилни, буду преведени у складу са FPXX конвенцијом.



Слика 2.1:

 $MIPS\ ABI$  је мењан током времена како се мењала архитекура. Промене које су настале у архитектури захтевале су да се преиспита стање  $O32\ ABI$  и процени да ли постоји могућност да се направи ABI који би био компактибилнији са тадашњим и свим будућим унапређивањима архитекуре. Три главна разлога за проширивање  $O32\ ABI$ -ја су била увођење  $MSA\ ASE$ , жеља да се искористи FR=1 режим FPU-а и MIPS32r6 архитектура која подржава само FR=1 режим [?].

Опције	Значење
-mfp32	Генерише се ко̂д који претпоставља да ће радити само
	на FP=0 FPU процесору
-mfpxx	Генерише се ко̂д који може да се улинкује са ко̂д који
	је преведен са опцијом -mfp32 или -mfp64 и може да
	се покрене на FP=0 или FP=1 FPU процесору
-mfp64	Генерише се ко̂д који претпоставља да ће радити само
	на FP=1 FPU процесору

Табела 2.1: Опције за превођење програма

**FP=0 режим** описује *FPU* која имаја 32-битне регистре и (у зависности од архитектуре) постоји 16 или 32 регистара једноструке прецизности и 16 регистара двоструке прецизности. Регистри двоструке прецизности имају непарне индексе, а горња половина променељиве двоструке прециности се смешта у регистре који имају парни индекс.

 $\mathbf{FP} = \mathbf{1}$  режим описује FPU који има 32 64-битна регистра. Сви регистри се могу користити и за вредности једноструке и двоструке прецизности.

Са изузетком првих верзија процесора, све архитектуре MIPS процесора могу да генеришу ко̂д који ради са бројевима у покретном зарезу. Инструкције које померају у или из FP регистара двоструке прецизности морају да нагласе у ком FP режиму раде. Додата је нова опција приликом превођења програма за одабир једног од три режима, приказаних у табели 2.1.

Мотивација за режим  $O32\ FP64A\ ABI$  је подршка у комбиновању FP32 режима и FP64 режима, докле год траје транзиција из  $O32\ FP32$  у  $O32\ FPXX$ . Овај режим се користио релативно кратко и био је потребан само у окружењима где је потребна потпуна компатибилност са режимом FP32.

FPXX, FP64 и FP64A објекти су захтевали посебне механизме да би се препознало да не раде у не стаданрдном FP ABI режиму. Постоје два начина за чувања ових информација да би потребни алати препознали режим који се користи. Први начин јесту GNU атрибути у асемблерском тексту, ово је постојећи начин само су додати нови атрибути за подршку нових режима. Други јесте смештање у посебну секцију ELF заглавља програма режим у ком ради програм. Ово је нов начин чувања режима коришћењем заглавља програма који је лако достпан динамичком линкеру за било који учитан објекат. Атрибути и флегови у ELF заглављу нису довољно присупачни динамичком линкеру.

Табела 2.2: Опције за превођење програма и вредности променљиве  $FP\_ABI$ 

Опције	FP_ABI
-mabi=32 -mfp32	1
-mabi=64 -mfp64	1
-msingle-float	2
-msoft-float	3
-mabi=32 -mfpxx	5
-mabi=32 -mfp64 -modd-spreg	6
-mabi=32 -mfp64 -mno-odd-spreg	7

У табели 2.2 у колони Опције су представљене опције са којима се преводи програм, док у колони  $FP\_ABI$  су вредности које се том приликом уписују у одговарајуће поље .MIPS.abiflags секције објектног фајла.

Инструкције mtc1 и mfc1 се не смеју користити за приступање вишег дела регистара двоструке прецизности, али могу се користити читање вредности у регистрима једноструке прецизности. Уколико је потребно ове инструкције се могу користити за приступ нижем делу регистра двоструке прецизности. Сваки пренос података који су типа dobule или  $long\ long\$ између GP и FP регистара двоструке прецизности мора да се одради кроз меморију.

Динамички преведен програм има слична правила као статички преведен програм, али постоје посебна правила која се морају пратити у случају да процес започиње без потребе за посебним режимом. Програм преведен као O32 FPXX мора да ради у једном од два режима или FR=0 или FR=1 у зависности од хардвера и његових специфичности. Овде је јавља питање како процес може да искористи библиотеке које раде у режиму FP32.

#### Глава 3

### Valgrind

Valgrind је платформа за прављење алата за динамичку бинарну анализу кода. Динамичка анализа обухвата анализу корисничког програма у извршавању, док бинарна анализа обухвата анализу на нивоу машинског кода, снимљеног или као објектни ко̂д (неповезан) или као извршни ко̂д (повезан). Постоје Valgrind алати који могу аутоматски да детектују проблеме са меморијом, процесима као и да изврше оптимизацију самог кода. Valgrind се може користити и као алат за прављење нових алата. Valgrind дистрибуција тренутно броји следеће алате: детектор меморијских грешака (Memcheck), детектор грешака нити (Helgrind), оптимизатор брзе меморије и скокова (Cachgrind), генератор графа скривене меморије и предикције скока (Callgrind) и оптимизатор коришћења динамичке меморије (Massif). Valgrind ради на следећим архитектурама:

Linux - x86, AMD64, ARM, ARM64, PPC32, PPC64, S390X, MIPS32, MIPS64

**Solaris** - *x86*, *AMD64* 

**Android** - *ARM*, *ARM64*, *x86* (4.0 и новије), *MIPS32* 

**Darwin** - *x86*, *AMD64* (Mac OS X 10.12)

У наредним поглављима биће детаљно описана структура Valgrind-а и његових алата, као и начин употребе са примерима проблема са којима се програмери свакодневно сусрећу. У делу 3.2 биће описан алат Memcheck, у делу ?? ће бити више речи о алату Cachgrind, у делу 3.4 је описан алат Helgrind, у делу 3.5 описан је алат Callgrind, у делу 3.6 биће речи о алату Massif и у делу 3.7 је детаљније описан алат DRD.

#### 3.1 O Valgrindu

Алат за динамичку анализу кода се креира као додатак, писан у C програмском језику, на језгро Valgrind-а.

Jезгро Valgrind-a+ алат који се додаје =Aлат Valgrind-a

Jезгро *Valgrind*-а омогућава извршавање клијентског програма, као и снимање извештаја који су настали приликом анализе самог програма.

Алати *Valgrind*-а користе методу бојења вредности. Они заправо сваки регистар и меморијску вредност "боје" (замењују) са вредношћу која говори нешто додатно о оригиналној вредности.

Сви *Valgrind* алати раде на истој основи, иако информације које се емитују варирају. Информације које се емитују могу се искористити за отклањање грешака, оптимизацију кода или било коју другу сврху за коју је алат дизајниран.

Сваки Valgrind-ов адат је статички повезана извршна датотека која садржи ко̂д алата и ко̂д језгра. Извршна датотека valgrind представља програм омотач који на основу --tool опције бира алат који треба покренути. Извршна датотека алата статички је линкована тако да се учитава почев од неке адресе која је обично доста изнад адресног простора који користе класичан кориснички програм (на x86/Linux и MIPS/Linux користи се адреса 0x38000000). У ретким случајевима, када та адреса није потребна, Valgrind се може прекомпајлирати да користи неку другу адресу. Valgrind-ово језгро прво иницијализује подсистем као што су менаџер адресног простора, и његов унутрашњи алокатор меморије и затим учитава клијентову извршну датотеку. Потом се иницијализују Valgrind-ови подсистеми као што су транслациона табела, апарат за обраду сигнала, распоређивач нити и учитавају се информације за дебаговање клијента, уколико постоје. Од тог тренутка Valgrind има потпуну контролу и почиње са превођењем и извршавањем клијентског програма. Може се рећи да Valgrind врши JIT (Just In Time) превођење машинског кода програма у машинкси ко̂д програма допуњен инструментацијом. Ниједан део кода клијента се не извршава у свом изворном облику. Алат умеће ко̂д у оригинални ко̂д на почетку, затим се нови код преводи, сваки основни блок појединачно, који се касније извршава. Процес превођења се састоји из рашчлањивања оригиналног машинског кода у одговарајућу међурепрезентацију (енг. intermediate representation скраћено IR) који се касније инструментализује са алтом и поново преводи у нови машински ко̂д.

Резултат свега овога се назива транслација, која се чува у меморији и која се извршава по потреби. Језгро троши највише времана на сам процес прављења, проналажења и извршавања транслације. Оригинални ко̂д се никада не извршава. Једини проблем који се овде може догодити је ако се врши транслација кода који се мења током извршавања програма.

Постоје многе компликације које настају приликом смештања два програма у један процес (клијентски програм и програм алата). Многи ресурси се деле између ова два програма, као што су регистри или меморија. Такође, алат Valgrind-а не сме да се одрекне тоталне контроле над извршавањем клијентског програма приликом извршавања системских позива, сигнала и нити.

#### Основни блок

Valgrind дели оригинални ко̂д у секвенце које се називају основни блокови. Основни блок је праволинијска секвенца машинског кода, на чији се почетак скаче, а која се завршава са скоком, позивом функције или повратком у функцију позиваоца. Сваки код програма који се анализира поново се преводи на захтев, појединачно по основним блоковима, непосредно пре самог извршавања самог блока. Ако узмемо да су основни блокови клијентског кода ВВ1, ВВ2, ... онда преведене основне блокове обележавамо са  $t(BB1), t(BB2), \dots$  Величина основног блока је ограничена на максимално 60 машинских инструкција. На процесорима MIPS, инструкције скока и гранања имају такозвано "одложено извршавање". То значи да се приликом извршавања тих инструкција извршава и инструкција која се налази непосредно иза инструкције гранања или скока. У случају да је последња шесдесета инструкција основног блока инструкција гранања, Valgrind учитава и инструкцију која се налази непосредно иза ње, односно шесдесет и прву инструкцију. Тиме се омогућава конзистентно извршавање програма који се анализира, као и у случају да се програм извршава без посредства Valgrind-а. Уколико након извршених 60 инструкција Valgrind није наишао на инструкцију гранања, секвенца инструкција се дели на два или више основних блокова, који се извршавају један за другим.

#### Системски позиви

Програми комуницирају са оперативним системом помоћу системских позива (енг. **system calls**), тј. преко операција (функција) које дефинише опера-

#### тивни систем.

Системски позиви се реализују помоћу система прекида: кориснички програм поставља параметре системског позива на одређене меморијске локације или регистре процесора, иницира прекид, оперативни систем преузима контролу, узима параметре, извршава тражене радње, резултат ставља на одређене меморијске локације или у регистре и враћа контролу корисничком програму.

Апликација која жели да користи неке од ресурса, као што су меморија, процесор или улазно/излазни уређаји, комуницира са језгром опративног система користећи системске позиве. Језгро оператвиног система дели виртуелну меморију на корисничку меморију и системску меморију. Системска меморија је одређена за само језгро оперативиног система, његова проширања, као и за управљачке програме. Кориснички простор је део меморије где се налазе све корисничке апликације приликом њиховог извршавања. Корисничке апликације могу да приступе улазно/излазним уређајима, виртуалној меморији, датотекама и другим ресурсима језгра оператвиног система користећи само системске позиве. Системски позиви обезбеђују спрегу између програма који се извршава и оператвиног система. Генерално, реализују се на асемблерском језику, али новији виши програсмки језици, попут језика C и C++, такође омогућавају реализацију системског позива. Програм који се извршава може проследити параметре опративном систему на више начина, прослеђивање параметара у регистрима процесора, постављањем параметара у меморијској табели. Адреса табеле се прослеђује у регистру процесора, постављањем параметара на врх стека (енг. push), које оператвни систем "скида" (енг. pop).

Системски позиви се извршавају без посредства Valgrind-а, зато што језгро Valgrind-а не може да прати њихово извршавање у самом језгру оперативног система.

#### Транслација

У наставку су описани кораци које *Valgrind* извршава приликом анализе програма. Постоји осам фаза транслације. Све фазе осим инструментације коју обавља алат *Valgrind*-а, обавља језгро *Valgrind*-а.

Дисасемблирање - Процес превођења машинског кода у еквивалетни асемблерски ко̂д. Valgrind врши превођење машинског кода у интерни скуп инструкција која се називају међукод инструкције. Међукод представља

- редуковани скуп инструкција (скр. енг. RISC). Ова фаза је зависна од архитетктуре на којој се извршава.
- Оптимизација 1 Прва фаза оптимизације линеаризује *IR* репрезентацију. Примењују се неке стандардне оптимизације програмских преводилаца као што су уклањање редудантног кода, елиминација подизраза, једноставно одмотавање петљи и сл.
- **Инструментација** Блок кода у *IR* репрезентацији се прослеђује алату, који може произвољно да га трансформише. Приликом инструментације алат у задати блок додаје додатне *IR* операције, којима проверава исправност рада програма.
- **Оптимизација 2** Друга фаза оптимизације је једноставнија од прве, укључује множење констати и уклањање мртвог кода.
- $\Gamma$ радња стабла Линеаризована IR репрезентација се конвертује натраг у стабло ради лакшег избора инструкција.
- **Одабир инструкција** Стабло IR репрезентације се конвертује у листу инструкција које користе виртуалне регистре. Ова фаза се такође разликује у зависности од архитеткуре на којој се извршава.
- **Алокација регистара** Виртуални регистри се замењују стварним. По потреби се уводе пребацивања у меморију. Не зависна од платформе, користи позив функција које налазе из којих се регистара врши читање и у које се врши упис.
- **Асемблирање** Изабране инструкције се енкодују на одговарајући начин и смештају у блок меморији. Ова фаза се такође разликује у зависности од архитектуре на који се изршава [?].

#### 3.2 Memcheck

Меморијске грешке често се најтеже детектују, а самим тим и најтеже отклањају. Разлог томе је што се такви проблеми испољавају недетерминистички и није их лако репродуковати. *Memcheck* је алат који детектује меморијске грешке корисничког програма. Како не врши анализу изворног кода већ машинског, *Memcheck* има могућност анализе програма писаног у било ком језику. За програме писане у језицима С и С++ детектује уобичајне проблеме као што је приступање недопуштеној меморији, на пример преписивање блокова на хипу, преписивање врха стека и приступање меморији која је већ ослобођена. Алат детектује и коришћење недефинисаних вредности, вредности које нису иницијализоване или које су изведене од других недефинисаних вредности. Не-исправно ослобађање хип меморије, као што је дупло ослобађање хип блокова или неупареног коришћења фукнција malloc/new/new[] и free/delete/delete[] је још један од проблема који алат Memcheck детектује. Грешке које алат Memcheck детектује су преклапање параметара прослеђених функцијама (нпр. преклапање src и dst показивача код фукнције memcpy) као и цурење меморије.

Пуштање преведеног програма кроз *Valgrind*, врши се извршавањем следеће линије у терминалу:

```
valgrind --tool=memcheck ./main
```

--tool = опција одређује који алат ће *Valgrind* пакет користити. Програм који ради под контролом *Memcheck*-а је обично 20 до 100 пута спорији него када се извршава самостално, због транслације кода. Излазни програм је повећан за излаз који додаје сам алат *Memcheck*, који се исписује на стандардном излазу за грешке [?].

#### Коришћење неиницијализованих вредности

```
#include <stdio.h>

int main()
{
    int x;
    printf("x = %d\n", x);
}
```

Слика 3.1: Пример програма који користи неиницијализовану променљиву

На слици 3.1 је дат пример програма у коме користимо неиницијализовану променљиву. Грешка у коришћењу неиницијализоване вредности се генерише када програм користи променљиве чије вредности ниси иницијализоване.

```
==7070== Memcheck, a memory error detector
==7070== Copyright (C) 2002-2017, and GNU GPL'd, by Julian Seward et al.
==7070== Using Valgrind-3.14.0.GIT and LibVEX; rerun with -h for copyright info
==7070== Command: ../main
==7070==
==7070== Conditional jump or move depends on uninitialised value(s)
            at 0x4E814CE: vfprintf (vfprintf.c:1660)
==7070==
            by 0x4E8B3D8: printf (printf.c:33)
==7070==
==7070==
            by 0x400548: main (in /export/main)
==7070==
==7070== Use of uninitialised value of size 8
            at 0x4E8099B: _itoa_word (_itoa.c:179)
==7070==
            by 0x4E84636: vfprintf (vfprintf.c:1660)
==7070==
            by 0x4E8B3D8: printf (printf.c:33)
==7070==
==7070==
           by 0x400548: main (in /export/main)
==7070==
==7070== Conditional jump or move depends on uninitialised value(s)
            at 0x4E809A5: _itoa_word (_itoa.c:179)
by 0x4E84636: vfprintf (vfprintf.c:1660)
==7070==
==7070==
            by 0x4E8B3D8: printf (printf.c:33)
==7070==
            by 0x400548: main (in /export/main)
==7070==
==7070==
==7070== Conditional jump or move depends on uninitialised value(s)
            at 0x4E84682: vfprintf (vfprintf.c:1660)
==7070==
            by 0x4E8B3D8: printf (printf.c:33)
==7070==
==7070==
            by 0x400548: main (in /export/main)
==7070==
==7070== Conditional jump or move depends on uninitialised value(s)
            at 0x4E81599: vfprintf (vfprintf.c:1660)
==7070==
==7070==
            by 0x4E8B3D8: printf (printf.c:33)
            by 0x400548: main (in /export/main)
==7070==
==7070==
==7070== Conditional jump or move depends on uninitialised value(s)
            at 0x4E8161C: vfprintf (vfprintf.c:1660)
==7070==
            by 0x4E8B3D8: printf (printf.c:33)
==7070==
==7070==
            by 0x400548: main (in /export/main)
==7070==
x = 0
==7070==
==7070== HEAP SUMMARY:
            in use at exit: 0 bytes in 0 blocks
==7070==
==7070==
           total heap usage: 0 allocs, 0 frees, 0 bytes allocated
==7070==
==7070== All heap blocks were freed -- no leaks are possible
==7070== For counts of detected and suppressed errors, rerun with: -v
==7070== Use --track-origins=yes to see where uninitialised values come from
==7070== ERROR SUMMARY: 6 errors fro<u>m</u> 6 contexts (suppressed: 0 from 0)
```

Слика 3.2: Детекција неиницијализованих вредности

Слика 3.2 приказује излаз *Valgrind*-а који детектује коришћење неиницијализованих вредности у програму. Први део, односно прве три линије се штампају приликом покретања било ког алата који је у склопу *Valgrind*-а, у овом

случају алата *Memcheck*. Следећи део нам показује поруке о грешкама које је *Memcheck* пронашао у програму. Последња линија приказује суму свих грешака које је алат пронашао и штампа се по завршетку рада.

На овој слици је приказан излаз из Valgrind-а када се открије коришћење недефинисаних вредности. У програму недефинисана променљива може више пута да се копира, Memcheck прати све то, бележи податке о томе, али не пријављује грешку. У случају да се неиницијализоване вредности користе на начин да од те вредности зависи даљи ток програма или ако је потребно приказити вредности неиницијализоване промељиве, Memcheck пријављује грешку. Да би могли да видимо главни извор коришћења недефинисаних вредности у програму, додаје се опција --trace-origins=yes [?].

## Коришћење неиницијализоване или неадресиране вредности у системском позиву

Memcheck прати све параметре системског позива. Проверава сваки параметар појединачно, без обзира да ли је иницијализован или не. Проверава да ли системски позив треба да чита из меморије која је дефинисана у програму. Меmcheck проверава да ли је цела меморија адресирана и иницијализована. Ако системски позив треба да пише у меморију, Memcheck проверава да ли је та меморија адресирана. После системског позива Memcheck прецизно ажурира информације о промени у меморији које су постављене у системског позиву.

```
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>

int main( void )
{
    char * arr = malloc(10);
    int * arr2 = malloc(sizeof(int));
    write(1 /*stdout*/, arr, 10);
    exit(arr2[0]);
}
```

Слика 3.3: Пример позива системског позива са неисправним парамтрима

Слика 3.4: Пример излаза за програм који у себи садржи позив системског позива са неисправним парамтерима

На слици 3.3 дат је пример позива системског позива са неисправним параметрима. На слици 3.4 је извештај који добијамо након анализе програма са слике 3.3. Можемо да видимо да је Memcheck приказао информације о коришћењу неиницијализованих вредности у системским позивима. Прва грешка приказује да параметар системског позива write() показује на неиницијализовану вредност. Друга грешка приказује да је податак који се прослеђује системском позиву exit() недефинисан. Такође, приказане су и линије у самом програму где се ове вредности користе [?].

#### Недопуштено ослобађање меморије

На слици 3.5 дат је пример програма у коме се нелегално ослобађа меморија. *Memcheck* прати свако алоцирање меморије које програм направи употребом

```
#include <stdio.h>

int main( void )
{
    char *p;
    p = (char) malloc(19);
    p = (char) malloc(12);
    free(p);
    free(p);
    p = (char) malloc(16);
    return 0;
}
```

Слика 3.5: Пример нелаганог ослобађања меморије

```
rtrk@rtrkw579-lin:/export/valgrind$ ./vg-in-place --leak-check=yes --show-reachable=yes --track-origins=yes ../main=8524== (Dopright (C) 2002-2017, and GNU GPL'd, by Julian Seward et al.
=8524== Using Valgrind-3.14.0.GIT and LibVEX; rerun with -h for copyright (info=8524== Command: ../main=8524== B8524== Invalid free() / delete / delete[] / realloc()
=8524== by 0x4005AB: main (in /export/main)
=8524== by 0x4005AB: main (in /export/main)
=8524== B8524== Invalid free() / delete / delete[] / realloc()
=8524== B8524== Invalid free() / delete / delete[] / realloc()
=8524== B8524== by 0x4005BB: main (in /export/main)
=8524== B8524== B85
```

Слика 3.6: Пример излаза за програм у ком се нелагално ослобађа меморија

функција malloc/new, тако да он увек поседује информацију да ли су аргументи који се прослеђују функцијама free/delete легитимни или не. У нашем примеру, програм ослобађа исту меморијску зону два пута. Извештај о недопуштеном

ослобађању меморије приказан је на слици 3.6.

Memcheck је пријавио да је програм покушао два пута да ослободи неку меморијску зону. Такође, Memcheck ће нам пријавити и ако програм покуша да ослободи меморијску зону преко показивача који не показује на почетак динамичке меморије [?].

#### Детекција цурења меморије

Memcheck бележи податке о свим динамичким блоковима који су алоцирани током извршавања програма позивом функција malloc(), new() и др. Када програм прекине са радом, Memcheck тачно зна колико меморијских блокова није ослобођено.

Ако је опција --leak-check адекватно подешена, за сваки неослобођени блок Memcheck одређује да ли је могуће приступити том блоку преко показивача.

Постоје два начина да приступимо садржају неког меморијског блока преко показивача. Први начин је преко показивача који показује на почетак меморијског блока. Други начин је преко показивача који показује на садржај унутар меморијског блока.

Постоји неколико начина да сазнамо да ли постоји показивач који показује на унутрашњост неког меморијског блока, постојао је показивач који је иницијално показивао на почетак блока, али је намерно (или ненамерно) померен да показује на унутрашњост блока. Ако постоји нежељена вредност у меморији, која је у потпуности неповезана и случајна. Ако постоји показивач на низ C++ објеката (који поседују деструкторе) који су алоцирани са new[]. У овом случају, неки компајлери чувају "магични показивач" који садржи дужину низа од почетка блока.

На слици 3.7 је приказано девет могућих случајева када показивачи показују на неке меморијске блокове. *Memcheck* обједињује неке од ових случајева, тако да добијамо наредне четири категорије.

**Још увек доступан (енг.** *Still reachable*) - Ово покрива примере 1 и 2 на слици 3.7. Показивач који показује на почетак блока или више показивача који показују на почетак блока су пронађени. Зато што постоје показивачи који показују на меморијску локацију која није ослобођена, програмер може да ослободи меморијску локацију непосредно пре завршетка извршавања програма.

```
(1)
(2)
     RRR ---> AAA ---> BBB
(3)
     RRR
                        BBB
(4)
     RRR
                  ---> BBB
(5)
     RRR
(6)
     RRR ---> AAA -?-> BBB
(7)
     RRR -?-> AAA ---> BBB
(8)
     RRR -?-> AAA -?-> BBB
(9)
     RRR
               AAA -?-> BBB
- RRR: skup pokazivaca
- AAA, BBB: memorijski blokovi u dinamičkoj memoriji
 --->: pokazivač
 -?->: unutrašnji pokazivač (eng. interior-pointer)
```

Слика 3.7: Пример показивача на меморијски блок

Дефининитивно изгубљен (енг. Definitely lost) - Ово се односи на случај 3 на слици 3.7. Ово значи да је немогуће пронаћи показивач који показује на меморијски блок. Блок је проглашен изгубљеним, заузета меморија не може да се ослободи пре завршетка програма, јер не постоји показивач на њу.

Индиректно изгубљен (енг. Indirectly lost) - Ово покрива случајеве 4 и 9 на слици 3.7. Меморијски блок је изгубљен, не зато што не постоји показивач који показује на њега, него зато што су сви блокови који указују на њега изгубљени. На пример, ако имамо бинарно стабло и корен је изгубљен, сва деца чворови су индиректно изгубљени. С обзиром на то да ће проблем нестати ако се поправи показивач на дефинитивно изгубљен блок који је узроковао индиректно губљење блока, Memcheck неће пријавити ову грешку уколико није укључена опција --show-reachable=yes.

**Могуће изгубљен (енг.** *Possibly lost*) - Ово су случајеви од 5 до 8 на слици 3.7. Пронађен је један или више више показивача на меморијски блок, али најмање један од њих показује на унутрашњост меморијског блока.

То може бити само случајна вредност у меморији која показује на унутрашњост блока, али ово не треба сматрати у реду док се не разреши случај показивача који показује на унутрашњост блока.

Ако постоји забрана приказивања грешке за одређени меморијски блок, без обзира којој од горе поменутих категорија припада, она неће бити приказана.

```
LEAK SUMMARY:

definitely lost: 47 bytes in 3 blocks
indirectly lost: 0 bytes in 0 blocks
possibly lost: 0 bytes in 0 blocks
still reachable: 0 bytes in 0 blocks
suppressed: 0 bytes in 0 blocks
```

Слика 3.8: Резиме цурења меморије

```
16 bytes in 1 blocks are definitely lost in loss record 2 of 3
   at 0x4847838: malloc (vg_replace_malloc.c:299)
   by 0x4007B4: main (in /home/aleksandrak/main)

19 bytes in 1 blocks are definitely lost in loss record 3 of 3
   at 0x4847838: malloc (vg_replace_malloc.c:299)
   by 0x40073C: main (in /home/aleksandrak/main)
```

Слика 3.9: Извештај о цурењу меморије

На слици 3.8 је дат резиме цурења меморије који исписује *Memcheck*. Ако је укључена опција --leak-check=yes, *Memcheck* ће приказати детаљан извештај о сваком дефинитивно или могуће изгубљеном блоку, као и о томе где је он алоциран. *Memcheck* нам не може рећи када, како или зашто је неки меморијски блок изгубљен. Генерано, програм не треба да има ниједну дефинитвно или могуће изгубљен блок на излазу.

На слици 3.9 је приказан извештај који нам даје *Memcheck* о дефинитивном губитку два блока величине 16 и 19 бајта, као линију у програму где су они алоцирани.

Због постојања више типова цурења меморије поставља се питање које цурење меморије на излазу из програма треба да посматрамо као "грешку", а коју не. *Memcheck* користи следећи критеријум:

- *Memcheck* сматра да је цурење меморије "грешка" само ако је укључена опција --*leak-check=full*. Другим речима, ако подаци о цурењу меморије нису приказани, сматра се да то цурење није "грешка".
- Дефинитивно и могуће изгубљени блокови се сматрају за праву "грешку", док индиректно изгубљени и још увек доспуни блокови се не сматрају као грешка [?].

#### 3.3 Cachgrind

Cachgrind је алат који симулира и прати приступ брзој меморји машине на којој се програм, који се анализира, извршава. Он симулира меморију машине, која има први ниво брзе меморије подељене у две одвојене независне секције: I1 - секција брзе меморије у коју се смештају инструкције и D1 - секција брзе меморије у коју се смештају подаци. Други ниво брзе меморије коју Cachgrind симулира је обједињен - L2. Овај начин конфигурације одговара многим модерним машинама.

Постоје машине које имају и три или четири нивоа брзе меморије. У том случају, *Cachgrind* симулира приступ првом и последњем нивоу. Генерално гледано, *Cachgrind* симулира *I1*, *D1* и *LL* (последњи ниво брзе меморије).

Cachgrind прикупља следеће статистичке податке о програму који анализира (скраћенице које се користе даље у тексту су дате у заградама):

• Подаци о читањима инструкција из брзе меморије укључују следеће статистике

Ir - укупан број извршених инструкција

I1mr - број промашаја читања инструкција из брзе меморије нивао *I1* 

 ${\bf ILmr}$  - број промашаја читања инструкција из брзе меморије нивао LL

• Подаци о читањима брзе меморије укључује следеће статистике

**Dr** - укупан број читања меморије

 ${\bf D1mr}$  - број промашаја читања нивао брзе меморије D1

 $\mathbf{DLmr}$  - број промашаја читања нивао брзе меморије LL

• Подаци о писањима у брзу меморију укључује следеће статистике

**Dw** - укупан број писања у меморији

D1mw - број промашаја писања у ниво брзе меморије D1

 $\mathbf{DLmw}$  - број промашаја писања у ниво брзе меморије LL

- Број условно извршених грана (**Bc**) и број промашаја условно извршених грана (**Bcm**).
- Број индиректно извршених грана (**Bi**) и број промашаја индиректно извршених грана (**Bim**).

Приметимо да је број приступа D1 делу брзе меморије једнак збиру D1mr и D1mw, док је укупан број приступа нивоу LL једнак збиру ILmr, DLmr и DLmw броју приступа. Ова статистика се прикупља на нивоу целог програма, као и појединачно на нивоу функција. Може се такође, добити и број приступа скривеној меморији за сваку линију кода у оригиналном програму. На модерним машинама L1 промашај кошта око 10 процесорских циклуса, LL промашај кошта око 200 процесорских циклуса, а промашаји условно и инидиректно извршене гране од 10 до 30 процесорских циклуса [?].

#### Коришћење Cachgrind-a

На почетку коришћења алата Cachgrind, програм који желимо да анализирамо покрећемо самим Cachgrind-ом. На тај начин прикупљамо информације које су нам потребне за касније профилисање кода. Затим покрећемо алат  $cg_annotate$  у оквиру пакета Valgrind који нам приказује детаљан извештај о програму који анализирамо са Cachgrind-ом. Опционо, можемо да користимо алат  $cg_annotate$  да сумирамо у једну датотеку више излаза које смо добили вишеструким покретањем Cachgrind-а над истим програмом. Ту датотетку касније користимо као улаз у  $cg_annotate$ . Такође, можемо да користимо алат  $cg_annotate$  који прави разлику између више излаза из алата Cachgrind, које касније користимо као улаз у алат  $cg_annotate$ 

Покретање самог алата *Cachgrind* врши се извршавањем следеће линије у терминалу:

#### valgrind --tool=cachgrind ./main

```
=28165== Cachegrind, a cache and branch-prediction profiler
=28165== Copyright (C) 2002-2015, and GNU GPL'd, by Nicholas Nethercote et al.
=28165== Using Valgrind-3.11.0 and LibVEX; rerun with -h for copyright info
=28165== Command: trunk/cachegrind/tests/clreq
=28165==
=28165==
=28165== I
             refs:
                        102,190
=28165== I1 misses:
                            728
=28165== LLi misses:
                            721
=28165== I1 miss rate:
                           0.71%
=28165== LLi miss rate:
                           0.71%
=28165==
                                                 13,049 wr)
=28165== D
             refs:
                         39,582 (26,533 rd
                                   1,358 rd
                          1,853
                                                    495 Wr)
=28165== D1 misses:
=28165== LLd misses:
                          1,498
                                   1,040 rd
                                                    458 wr)
                            4.7%
=28165== D1 miss rate:
                                     5.1%
                                                    3.8%
=28165== LLd miss rate:
                            3.8% (
                                      3.9%
                                                    3.5%
=28165==
=28165== LL refs:
                          2,581
                                                    495 Wr)
                                 ( 2,086 rd
                                    1,761 rd
=28165== LL misses:
                          2,219
                                                    458 wr)
=28165== LL miss rate:
                            1.6%
                                      1.4%
                                                    3.5%
```

Слика 3.10: Извештај алата Cachgrind

Извршавање програма кроз *Cachgrind* траје веома споро. Након завршетка рада, добијају се статитстике као што је приказано на слици 3.10 [?].

#### Cachgrind метаподаци

У наставку су описани метаподаци који се чувају у структурама.

Глобално стање брзе меморије. Прва структура која се налази у склопу *Cachgrind* метаподатака је глобано стање брзе меморије. Она представља три дела симулиране брзе меморије (*L1*, *D1*, *LL*). Њене вредности се освежавају приликом извршене сваке инструкције програма чија се брза меморија симулира, тачније, приликом позива функције које симулирају приступ брзој меморији циљне платформе. Функцијама се прослеђују информације о приступу брзој меморији, као што су адресе и величина меморије којој се приступа.

Симулација приступа брзој меморији има следеће карактеристике када се деси промашај уписа у брзу меморију, блок који је потребно уписати се смешта у D1 део брзе меморије. Инструкције које модификују вредности меморије третирају се као читање брзе меморије. Наиме, инструкције које мењају садржај брзе меморије најпре читају садржај брзе меморије, модификују вредност

и снимају нову вредност. Самим тим, упис у брзу меморију не може да изазове промашај, јер је гарантован успешним читањем. Такође, циљ Cachgrind-а 
није да прикаже колико пута се приступа брзој меморији, већ да прикаже број 
промашаја приступа брзој меморији. Линија у брзој меморији, којој одговара 
садржај у меморији са директним приступом, одређује се као (M+N-1), где 
је величина линије =  $2^M$  бајта, (величина брзе меморије / величина линија) =  $2^N$  бајта. L2 део брзе меморије реплицира све уносе у L1 део брзе меморије. 
Онај блок у брзој меморији који се најмање користи ће бити избачен из брзе 
меморије уколико је потребно убацити нови блок података у брзу меморију. Са 
референцама које показују на две линије у кеш меморији рукује се на следећи 
начин уколико су пронађена оба блока у брзој меморији, рачунамо само један 
погодак, уколико један блок нађемо у брзој меморији, а други не, рачунамо 
један промашај (и нула погодатака) и уколико оба блока не пронађемо у брзој 
меморији, рачунамо један промашај (не два).

Параметри симулиране брзе меморије (величина брзе меморије, величина линије и асоцијативност) одређују се на један од два начина. Први начин је употребом *cpuid* наредбе. Други начин представља ручно уношење параметара симулиране брзе меморије, прикиком покретања самог *Cachgrind*.

Слика 3.11: Структура централне табеле трошкова

**Централна табела трошкова**. Друга структура која чини метаподатке алата *Cachgrind* је централна табела трошкова. Свака линија у коду која се

Слика 3.12: Структура табеле информација о инструкцијама

инструментализује, алоцира једну овакву табелу у коју смешта податке о приступу брзој меморији, броју погодака и промашаја приступа брзој меморији, који се дешавају приликом извршавања саме линије кода. На слици 3.11 приказане су структуре које представљају централну табелу трошкова. ULong је 64-битна целобројна вредност. Узимамо 64-битну вредност, јер број приступа може да буде већи него што може да се представи 32-битном целобројном вредношћу. У CC структури m1 и m2 представљају број промашаја за L1 и LL део брзе меморије. Структура lineCC садржи три CC елемента: за читање I дела, за читање дела D и за писање у део D брзе меморије. Поље next је потребно јер је централна табела трошкова представљена као променљива "heš" табела. Поље line представља број линије у коду која одговара тој табели трошкова. Сам број линије није довољан да би се пронашла линија у коду којој одговара централна табела трошкова (име фајла је потребно). У пракси, то значи централна табела трошкова има три новоа: трошкови су груписани по имену фајла, затим по имену функције и на крају по броју линије.

Табела информација о инструкцијама. Трећа структура која чини метаподатке алата *Cachgrind* је табела информација о инструкцијама. Она се користи за чување непроменљивих информација о самим инструкцијама током самог процеса инструментације. На овај начин се смањује величина додатог кода којим се анализира ко̂д. Повећава се брзина извршавања самог алата, јер се смањује број аргумената који се прослеђују функцијама, које врше симулацију приступа брзој меморији.

Свакој инструментализованој инструкцији додељује се по једно поље у табели информација о инструкцијама, које садржи структуру  $instr\_info$ , приказаној на слици 3.12. Поље  $instr\_addr$  представља адресу инструкције,  $instr\_size$  представља величину инструкције изражену у бајтовима,  $data\_size$  чува величину података коме инструкција приступа (0 уколико инструкција не приступа меморији) и parent показује на поље у табели трошкова за исту линију кода одакле је инструкција изведена [?].

#### Инструментација

Први корак приликом инструментације кода односи се на пролаз кроз све основне блокове појединачно ради пребројавања инструкција које се налазе у њима. На основу овог броја се креира листа  $instr\_info$  елемената, при чему сваки елемент листе одговара једној инструкцији у основном блоку.

У другом пролазу, *Cachgrind* врши категоризацију оригиналних инструкција, *Cachgrind* дели инструкције у следеће категорије:

- Инструкције које не приступају меморији, нпр. move \$t3, \$a0
- Инструкције које читају садржај меморије, нпр. lw \$t3, 4(\$a0
- Инструкције које уписују садржај регистара у меморију, нпр. sw \$t3, 4(\$a0)
- Инструкције које модификују садржај меморијске локације
- Инструкције које читају садржај из једне меморијске локације и тај садржај уписују у другу меморијску локацију.

Свака инструкција система базираног на MIPS процесорима је растављена на више UCode инструкција, тако да Cachgrind одређује којој категорији оригинална инструкција припада на основу LOAD и  $STORE\ UCode$  инструкција. Cachgrind чита инфромације које помажу при отклаљању грешака. На основу ових информација он креира елементе lineCC у централној табели трошкова. Затим иницијализује одређене  $instr\_info$  елементе у низ који је иницијализован за сваки основни блок појединачно (где је н-ти елемент  $instr\_info$  одговара нтој инструкцији у основном блоку). Када је иницијализовао све елементе lineCC и  $instr\_info$  алат Cachgrind извршава процес инструментализације кода који се састоји из позива одговарајућих C функција, које симулирају приступ брзој меморији циљне платформе. Која C функција ће бити позвана зависи од категорије којој инструкција припада. Постоје само четири врсте C функција

које симулирају приступ брзој меморији, јер функције које припадају другој и четврој категорији позивају исту C функцију за симулирање приступа брзој меморији. Број параметара који се прослеђује C функција се, одређује на основу категорије којој та функција припада [?].

#### Приказ статистичких информација

Приликом завршетка анализе програма Cachgrind похрањује прикупљену табелу трошкова у датотеку која се назива cachgrind.out.pid; при чему pid представља јединстевени идентификатор процеса који се извршио. Алат групише све трошкове по фајловима и функцијама којима ти трошкови припадају. Глобална статистика се рачуна накнадно, приликом приказа резултата. На овај начин се штеди јако пуно времана приликом анализе кода. Функције које симулирају приступ брзој меморији се позивају јако често, тако да би додавање још неколико инструкција које сабирају, знатно успорило и овако споро извршавање алата [?].

#### 3.4 Helgrind

Helgrind је алат у склопу програмског пакета Valgrind који открива грешке синхронизације приликом употребе модела нити POSIX.

Главне апстракције модела нити *POSIX* су: група нити која дели заједнички адресни простор, формирање нити, чекање за завршетак извршавања функције нити, излаз из функције нити, мутекс објекти, условне промељиве, читај-пиши закључавање и семафори. *Helgrind* може да открије следеће три класе грешака:

- Лоша употреба интерфејса за програмирање нити *POSIX*.
- Потенцијално блокирање нити које проистиче из лошег редоследа закључавања и откључавања променљивих.
- Приступ меморији без адекватног закључавања или синхронизације.

Проблеми као што су ови често узрокују нерепродуктивне, временски зависне падове програма и веома их је тешко открити. Алат *Helgrind* поседује механизам за веома прецизно праћење свих апстракција које користи модел нити *POSIX*. *Helgrind* даје најбоље резултате ако програм који се анализира користи само интерфејс за програмирање нити *POSIX* [?].

#### Лоша употреба интерфејса за програмирање нити *POSIX*

Helgrind пресреће позиве ка функцијама библиотеке pthread, и због тога је у могућности да открије велики број грешака. Овакве грешке могу да доведу до недефинисаног понашања програма и до појаве грешака у програмима које је касније веома тешко открити. Грешке које Helgrind проналази су: откључавање неважећег мутекса, откључавање мутекса који није закључан, откључавање мутекса кога је закључала друга нит, уништавање неважећег или закључаног мутекса, рекурзивно закључавање нерекурзивног мутекса, деалокација меморије која садржи закључан мутекс, прослеђивање мутекса као аргумента функције која очекује као аргумент reader-writer lock и обрнуто, када pthread функција врати ко̂д грешке који је потребно додатно обрадити, када се нит уништи, а да још држи закључану промељиву, прослеђивање функцији pthread cond wait незакључан мутекс, незважећи мутекс или мутекс кога је закључала друга нит, неконзистентне везе између условних промељивих и њихових одговарајућих мутекса, неважећа или дупла иницијализација pthread barrier, уништавање pthread barrier који никада није иницијализован или кога нити чекају, чекање на pthread barrier објекта који није никада иницијализован, за све pthread функције које Helgrind пресреће, генерише се податак о грешци ако функција врати код грешке, иако Helgrind није нашао грешке у коду.

Провере које се односе на мутексе се такође примењују и на reader-writer lock. Пријављена грешка приказује и примарно стање стека које показује где је детектована грешка. Такође, уколико је могуће исписује се и број линије у самом коду где се грешка налази. Уколико се грешка односи на мутекс, Helgrind ће приказати и где је први пут детектовао проблематични мутекс 3.17 [?].

#### Потенцијално блокирање нити

Helgrind прати редослед којим нити закључавају промељиве. На овај начин Helgrind детектује потенцијалне делове кода који могу довести до блокирања нити. На овај начин је могуће детектовати грешке које се нису јавиле током самог процеса тестирања програма, већ се јављају касније током коришћења истог.

Илустрација овактвог проблема је дата у наставку.

• Претпоставимо да је дељени објекат О коме да би приступили морамо да закључамо две променљиве М1 и М2.

```
Thread #1 is the program's root thread

Thread #1 unlocked a not-locked lock at 0xFFEFFFCF0
    at 0x4C301D6: mutex_unlock_WRK (hg_intercepts.c:1086)
    by 0x4C33B4C: pthread_mutex_unlock (hg_intercepts.c:1107)
    by 0x400867: nearly_main (tc09_bad_unlock.c:27)
    by 0x4008D3: main (tc09_bad_unlock.c:49)

Lock at 0xFFEFFFCF0 was first observed
    at 0x4C33A93: pthread_mutex_init (hg_intercepts.c:779)
    by 0x4008D3: main (tc09_bad_unlock.c:23)
    by 0x4008D3: main (tc09_bad_unlock.c:49)

Address 0xffefffcf0 is on thread #1's stack
in frame #2, created by nearly_main (tc09_bad_unlock.c:16)
```

Слика 3.13: Пример приказа грешке у програму

• Замислимо затим да две нити Т1 и Т2 желе да приступе дељеној променљивој О. До блокорања нити долази када нит Т1 закључа М1, а у истом тренутку Т2 закључа М2. Након тога нит Т1 остане блокирана јер чека да се откључа М2, а нит Т2 остане блокирана јер чека да се откључа Т2.

Helgrind креира граф који представља све променљиве које се могу закључати, а које је открио у прошлости. Када нит наиђе на нову променљиву коју закључава, граф се освежи и проверава се да ли граф садржи круг у коме се налазе закључане променљиве. Постојање круга у коме се налазе закључане променљиве је знак да је могуће да ће се нити некада у току извршавања блокирати. Ако постоје више од две закључане променљиве у кругу проблем је још озбиљнији [?].

## Приступ меморији без адекватног закључавања или синхронизације

Приступ подацима без адекватног закључавања или синхронизације се односи на проблем када две или више нити приступају дељеном податку без син-

хронизације. На овај начин је могуће да две или више нити у истом тренутку приступе дељеном објекту [?].

## Принцип приступа промљивој без адекватне синхорнизације

```
#include <pthread.h>
int var = 0;

void* child_fn(void* arg) {
    var++;
    return NULL;
}

int main (void) {
    pthread_t child;
    pthread_create(&child, NULL, child_fn, NULL);
    var++;

    pthread_join(child, NULL);
    return 0;
}
```

Слика 3.14: Пример приступа променљивој без адекватне синхронизације

На слици 3.14 приказан је пример програма променљивој без адекватне синхронизације.

Проблем је у томе што ништа не спречава нити родитељ и дете да у исто време приступе и промене вредности дељене променљивој var. Приликом анализе оваквог програма алатом Helgrind добија се извештај који је приказан на слици 3.15.

У извештају који је приказан на слици 3.15 можемо тачно да видимо које нити приступају променљивој без синхронизације, где се врши сам приступ променљивој, име и величину саме променљиве којој нити приступају ради промене њене вредности [?].

```
---Thread-Announcement------
Thread #1 is the program's root thread
---Thread-Announcement-----
Thread #2 was created
  at 0x51620FE: clone (clone.S:74)
  by 0x4E43179: create_thread (createthread.c:102)
  by 0x4E44E20: pthread create@GLIBC 2.2.5 (pthread create.c:677)
  by 0x4C32663: pthread_create_WRK (hg_intercepts.c:427)
  by 0x4C33747: pthread_create@* (hg_intercepts.c:460)
  by 0x400715: main (main.c:12)
Possible data race during read of size 4 at 0x601054 by thread #1
Locks held: none
  at 0x400716: main (main.c:13)
This conflicts with a previous write of size 4 by thread #2
Locks held: none
  at 0x4006D7: child_fn (main.c:6)
  by 0x4C32857: mythread_wrapper (hg_intercepts.c:389)
  by 0x4E446A9: start_thread (pthread_create.c:333)
Address 0x601054 is 0 bytes inside data symbol "var"
Possible data race during write of size 4 at 0x601054 by thread #1
Locks held: none
  at 0x40071F: main (main.c:13)
This conflicts with a previous write of size 4 by thread #2
Locks held: none
  at 0x4006D7: child_fn (main.c:6)
  by 0x4C32857: mythread_wrapper (hg_intercepts.c:389)
  by 0x4E446A9: start_thread (pthread_create.c:333)
Address 0x601054 is 0 bytes inside data symbol "var"
```

Слика 3.15: Извештај *Helgrind*-а за приступ промељивој без синхронизације

# Алгоритам детекције приступа променљивој без синхронизације

Алгоритам за детекцију приступа промељивој без синхронизације односи се на "десило се пре" приступу. У наставку је дат пример који објашњава "десило

```
Parent thread:

int var;

// create child thread
pthread_create(...)
var = 20;

var = 10;
exit

// wait for child
pthread_join(...)
printf("%d\n", var);
```

Слика 3.16: "Десило се пре" принцип

се пре" принцип 3.16.

Нит родитељ креира нит дете. Затим обе мењају вредност промељиве var, а затим нит родитеља чека да нит детета изврши своју функцију. Овај програм није добро написан јер не можемо са сигурношћу да знамо која је вредност промљиве var приликом штамања исте. Ако је нит родитеља бржа од нити дете, онда ће бити штампана вредност 10, у супротном ће бити 20. Брзина извршавања нити родитељ и дете је нешто на шта програмер нема утицаја. Решење овог проблема је у закључавању промељиве var. На пример, можемо да пошаљемо поруку из нити родитељ након што она промени вредност промељиве var, а нит дете неће променити вредност промењиве var док не добије поруку. На овај начин смо сигурни да ће програм исписати вредност 10. Размена порука креира "десило се пре" зависност између две доделе вредност: var = 20; се догађа пре var = 10;. Такође, сада више немамо приступ променљивој без синхронизације. Није обавезно да шаљемо поруку из нити родитељ. Можемо послати поруку из нити дете након што она изврши своју доделу. На овај начин смо сигурни да ће се исписати вредност 20.

Алат *Helgrind* ради на истом овом принципу. Он прати сваки приступ меморијској локацији. Ако се локација, у овом примеру *var*, приступа из две нити,

```
---Thread-Announcement-----
Thread #3 was created
   at 0x5157FBE: clone (clone.S:74)
   by 0x4E43199: do_clone.constprop.3 (createthread.c:75) by 0x4E448BA: create_thread (createthread.c:245)
   by 0x4E448BA: pthread_create@@GLIBC_2.2.5 (pthread_create.c:611)
   by 0x4C3167A: pthread_create_WRK (hg_intercepts.c:427)
   by 0x4C32758: pthread_create@* (hg_intercepts.c:460)
   by 0x400960: main (tc21_pthonce.c:87)
---Thread-Announcement------
Thread #2 was created
   at 0x5157FBE: clone (clone.S:74)
  by 0x4E43199: do_clone.constprop.3 (createthread.c:75)
by 0x4E448BA: create_thread (createthread.c:245)
by 0x4E448BA: pthread_create@@GLIBC_2.2.5 (pthread_create.c:611)
   by 0x4C3167A: pthread_create_WRK (hg_intercepts.c:427)
   by 0x4C32758: pthread_create@* (hg_intercepts.c:460)
   by 0x400960: main (tc21_pthonce.c:87)
Possible data race during read of size 4 at 0x601084 by thread #3
Locks held: none
   at 0x4008CF: child (tc21_pthonce.c:74)
   by 0x4C3186E: mythread_wrapper (hg_intercepts.c:389)
   by 0x4E44183: start_thread (pthread_create.c:312)
   by 0x5157FFC: clone (clone.S:111)
This conflicts with a previous write of size 4 by thread #2
Locks held: none
   at 0x4008D8: child (tc21_pthonce.c:74)
   by 0x4C3186E: mythread_wrapper (hg_intercepts.c:389)
  by 0x4E44183: start_thread (pthread_create.c:312)
by 0x5157FFC: clone (clone.S:111)
 Location 0x601084 is 0 bytes inside global var "unprotected2"
 declared at tc21_pthonce.c:51
Possible data race during write of size 4 at 0x601084 by thread #3
Locks held: none
   at 0x4008D8: child (tc21_pthonce.c:74)
   by 0x4C3186E: mythread_wrapper (hg_intercepts.c:389)
   by 0x4E44183: start_thread (pthread_create.c:312) by 0x5157FFC: clone (clone.S:111)
This conflicts with a previous write of size 4 by thread #2
Locks held: none
   at 0x4008D8: child (tc21_pthonce.c:74)
   by 0x4C3186E: mythread_wrapper (hg_intercepts.c:389)
   by 0x4E44183: start_thread (pthread_create.c:312)
by 0x5157FFC: clone (clone.S:111)
 Location 0x601084 is 0 bytes inside global var "unprotected2"
```

Слика 3.17: Пример излаза из *Helgrind*-a

Helgrind проверава да ли су ти приступи повезани са "десило се пре" везом. Ако нису, алат пријављује грешку о приступу променљивој без синхронизације.

Ако је приступ дељеној променљивој из две или више програмерске нити повезан са "десило се пре" везом, значи да постоји синхорнизациони ланац између програмских нити које обезбеђује да се сам приступ одвија по тачно одређеном редоследу, без обзира на стварне стопе напредка појединачних нити.

Стандардне примитиве нити креирају "десило се пре" везу:

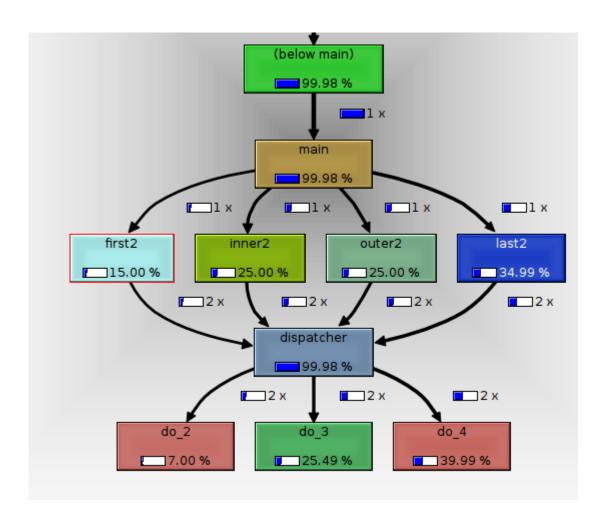
- Ако је мутекс откључан од стране нити T1, а касније или одмах закључан од стране нити T2, онда се приступ меморији у функцији T1 дешава пре него што нит T2 откључа мутекс да би приступила меморији.
- Иста идеја се односи и на reader-writer закључавање променљивих.
- Ако је кондициона промељива сигнализирана у фукнцији нити Т1 и ако друга нит Т2 чека на тај сигнал, да би наставила са радом, онда се меморијски приступ у Т1 дешава пре сигнализације, док нит Т2 врши приступ меморији након што изађе из стања чекања на сигнал који шаље нит Т1.
- Ако нит Т2 наставља са извршавањем након што нит Т1 ослободи семафор, онда кажемо да постоји "десило се пре" релација између програмских нити Т1 и Т2.

Helgrind пресреће све горе наведене догађаје и креира граф који представља све "десило се пре" релације у програму. Такође, он прати све приступе меморији у програму. Ако постоји приступ некој меморијској локацији у програму од стране две нити и Helgrind не може да нађе путању кроз граф од једног приступа до другог, генерише податак о грешци у програму који анализира.

Helgrind не проверава да ли постоји приступ меморијској локацији без синхорнизације уколико се сви приступи тој локацији односе на читање садржаја те локације. Два приступа су у "десило се пре" релацији, иако постоји призвољно дугачак ланац синхронизације догађаја између та два приступа. Ако нит Т1 приступа локацији М, затим сигнализира нит Т2, која касније сигнализира нит Т3 која приступа локацији М, кажемо да су ова два приступа између нити Т1 и Т3 у "десило се пре" релацији, иако између њих не постоји директна веза.

Helgrind алгоритам за детекцију приступа меморији без синхорнизације прикупљене информације приказује у форми приказаној на слици 3.17. На слици 3.17 можемо да приметимо да *Helgrind* најпре исписује податке где су нити које узрокују грешку направљене. Главни података о грешци почиње са "*Possibal data race during read*". Затим се исписује адреса где се несинхорни приступ меморији дешава, као и величина меморије којој се приступа. У наставку *Helgrind* исписује где друга нит приступа истој локацији. На крају, *Helgrind* покренут са опцијом --read-var-inof=yes исписује и само име променљиве којој се приступа, као и где у програму је та променљива декларисана [?].

#### 3.5 Callgrind



Слика 3.18: Пример визуелизације функција

Callgrind је алат који генерише листу позива функција корисничког програма у виду графа. У основним подешавањима сакупљени подаци састоје се

од броја извршених инструкција, њихов однос са линијом у извршном коду, однос позиваоц/позван између функција, као и број таквих позива. Додатна подешавања омогућавају анализирање кода током изршавања.

Подаци који се анализирају се записују у фајл након завршетка рада програма и алата. Подржане команде су:

callgrind\_annotate - на основу генерисаног фајла приказује листу функција. Пример визуелизације листе функција приказан је на слици 3.18. За графичку визуелизацију препоручују се додатни алати (KCashegrind), који олакшава навигацију уколико Callgrind направи велику количину података.

callgrind\_control - ова команда омогућава интерактивну контролу и надгледање програма приликом извршавања. Могу се добити информације о стању на стеку, може се такође у сваком тренутку генерисати профил [?].

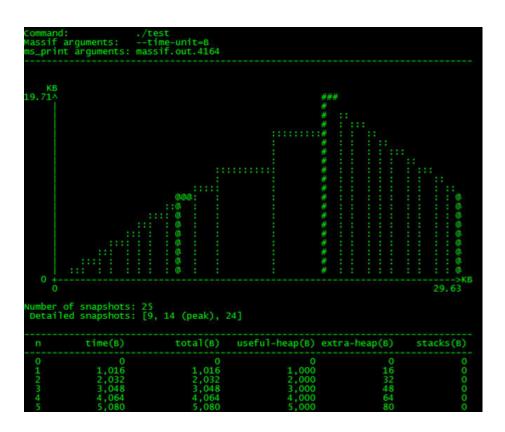
Алат *Cachgrind* сакупља податке, односно броји догађаје који се дешавају директно у једној функцији. Овај механизам сакупљања података се назива ексклузивним.

Алат *Callgrind* проширује ову фукнционалност тако што пропагира цену функције до њених граница. На пример, ако фукнција *foo* позива фукнцију *bar*, цена функције *bar* се додаје фукнцији *foo*. Када се овај механизам примени на целу функцију, добија се слика такозваних инклузивних позива, где цена сваке функције укључује и цене свих фукнција које она позива, директно или индиректно.

Захваљујући графу позива, може да се одреди, почевши од *main* функције, која фукнција има највећу цену позива. Позиваоц/позван цена је изузетно корисна за профилисање фукнција која имају више позива из разних функција, и где имамо прилику за оптимизацију нашег програма мењајући ко̂д у функцији која је позиваоц, тачније редуковањем броја позива.

Могућност детектовања свих позива функција, као и завистно инструкција алата *Callgrind* зависи од платформе на којој се извршава. Овај алат најбоље ради на *x86* и *amd64*, али нажалост не даје најтачније резултате на следећим платформама *PowerPc*, *ARM* и *MIPS*. Разлог томе је што код наведених платформи не постоји експлицитан позив или инструкција у скупу инструкција, па *Callgrind* мора да се ослања на хеуристике да би детектовао позиве или инструкције [?].

#### 3.6 Massif



Слика 3.19: Приказ оптерећења хипа коришћењем Massif алата

Massif је алат за анализу хип меморије корисничког програма. Обухвата, како меморију којој корисник може да приступи, тако и меморију која се користи за помоћне концепте као што су book-keeping бајтова и простор за поравнање. Може да израчуна величину стек меморије програма, али ова опција није подразумевана, већ мора експлицитно да се наведе.

Анализа програмског хипа, на модерним рачунарима који користе виртуалну меморију, доноси предност у виду убрзавања програма, јер мањи програми имају бољу искоришћеност кеша и избегавају страничење. Код програма који захтевају велику количину меморије, добра искоришћеност хипа смањује шансу за изгладљивање простора за размену (енг. swap space) корисничке машине.

Постоје одређена цурења меморије која не спадају у класичне проблеме цурења меморије, такве пропусте не могу детектовати алати као што је *Memcheck*. Ово се дешава зато што меморија није заправо изгубљена, показивач на њу и даље постоји, али она се више не користи. Програми који имају овакав тип

цурења меморије могу непотребно повећати количину меморије која им је потребна током извршавања. Massif помаже у откриваљу баш оваквих цурења меморије.

Massif не даје само информацију о томе колико хип меморије се користи, већ и детаљне информације које упућују на то који део програма је одговоран за алоцирање те меморије [?].

#### Коришћење *Massif-*a

Програм који се извршава под алатом Massif ради веома споро. Након завршетка рада, све статистике су исписане у фајл. Подразумевани фајл у који се пише је massif.out.<pid>, где <pid> представља јединстевену ознаку процеса. Може се променити фајл у коме ће се исписивати командом --massif.out.file.

Да би информације које је Massif сакупио могли да видимо у читљивом формату, користимо  $ms\_print$ . Ако имамо фајл massif.out.1234:

#### ms\_print massif.out.1234

ms\_print прозводи граф који показује на трошење меморије током извршавања програма, као и детаљне информације о различитим тачкама програма које су одговорне о алокацији меморији. Коришћење различитих скрипти за презентацију резултата је намерно, јер одваја сакупљање података од презентације, као и да је могуће додати нов начин приказа података у сваком тренутку.

На слици 3.19 приказан је пример излаза из алата *Massif*. Величина графа може бити промењена коришћењем  $ms_print$  опција --x и --y. Свака вертикала представља пресек стања искоришћености меморије у одређеном тренутку времена. Текст на дну слике 3.19 показује да смо имали 25 пресека. *Massif* почиње тако што одради пресек за сваку алокацију и деалокацију хипа, али ако се програм извршава дуже *Massif* све ређе врши пресеке. У случају сложених програма, који се извршавају дуже *Massif* не чува почетне пресеке када достигне максималну вредност пресеке. Подразумевана количина пресека коју алат *Massif* чува је 100, ово се може променити коришћењем опције --max-snapshots. Ово значи да је одговарајући број пресека стања сачуван у сваком тренутку рада програма.

Одређени пресеци су детаљније обрађени. Обрађени пресеци су представљени у графу знаком '@'. На дну слике 3.19 је наглашено да постоје три

стања која су детаљније обрађена (стање 9, 14 и 24). Подразумевано је да се свако десето стање обрађује детаљније, али и ово се може променити опцијом --detailed-freq.

Детањније обрађени пресеци могу бити представљени и знаком '#', али у том случају значи да је искоришћеност меморије у том тренутку била највећа. Овакав пресека мора да се појави барем једном у графу. На слици 3.19 се види да је такав пресек, пресек број 14.

Утврђивање који од пресека је пресек са најискоришћенијом меморијом није увек тачан. Разлог томе је да Massif узима у обзир само пресеке код којих се десила деалокација, овим се избегава обрађивање многих непотребних пресека, али значи да ако програм никада не деалоцира меморију, неће бити обрађених пресека са најискоришћенијом меморијом. Још један разлог јесте да обрађивање пресека са најискоришћенијом меморјим одузима доста времана. Због тога Massif чува само она стања чија је величина износи 1% од величине пресека где је искоришћеност меморије била највећа [?].

#### Мерење целокупне меморије

Треба нагласити да алат *Massif* мери само хип меморију, односно меморију која је алоцирана *malloc*, *calloc*, *realloc*, *memalign*, *new*, *new*[] и пар других сличних функција. Ово значи да *Massif* не мери меморију која је алоцирана системским позивима као што су *mmap*, *mremap* и *brk*. Такође, у програму могу да постоје системски позиви за алоцирање меморије, *Massif* неће узети у обзир ту меморију током анализе програма.

Уколико нам је од великог значаја да се узме у обзир сва алоцирана меморија у нашем програму, потребно је укључити опцију --pages-as-heap=yes. Укључивањем ове опције, Massif неће профајлирати хип меморију, већ странице у меморији [?].

#### 3.7 DRD

DRD је алат за детекцију грешака у C и C++ програмима који користе више нити. Алат ради за сваки програм који користи нити POSIX стандарда или који користе концепте који су надограђени на овај стандард.

Проблеми који се могу јавити приликом коришћења *POSIX* нити у програму су:

- **Трка за подацима (енг.** *Data races*) Једна или више нити приступа истој меморијској локацији без одговарајућег закључавања. Овакви проблеми су програмерске грешке и узрок су грешака који се тешко проналазе.
- Задржавање катанаца (енг. *Lock contention*) Једна нит блокира напредак других нити задржавајући катанац предуго.
- **Неправилно коришћење интерфејаса за програмирање нити** *POSIX* **(енг.** *Improper use of the POSIX threads API*) Многе имплементације интерфејса су оптимизоване ради бржег времена извршавања. Такве имплементације се неће бунити на одређене грешке (ако мутекс откључа нека друга нит, а не она која га је закључала).
- **Мртве петље (енг.** *Deadlock*) Јавља се уколико две нити чекају једна на другу да заврше, па самим тим ни једна од њих не ради.
- **Лажно дељење (енг.** *False sharing*) Ако нити које се извршавају на различитим језгрима процесора приступају различитим променљивама које су лоциране у истим кеш линијама, често за последицу може имати успорење тих нити због размењивања кеш меморије [?].

Алат DRD може да отркије прва три типа грешака.

#### Трка за подацима

DRD исписује поруку сваки пут када открије да је дошло до трке за подацима у програму. Треба имати у виду пар следећих ствари приликом тумачења исписа који нам алат DRD даје. Прво, DRD додељује свакој нити јединствени број ID. Бројеви који се додељују нитима крећу од један и никада се не користи исти број за више нити. Друго, термин сегмент се односи на секвенцу узастопних операција уписивања, читања и синхронизације које се извршавају у једној нити. Сегмент увек почиње и завршава се операцијом синхорнизације. Анализа трке за подацима се извршава између два сегмента уместо између појединачних операција читања и чувања података, искључиво због учинка. На крају, увек постоје два приступа меморији приликом трке за подацима. DRD штампа извештај о сваком приступу меморији које је довело до трке за подацима.

```
rtrk@rtrkw579-lin:/export/valgrind$ ./vg-in-place --tool=drd --read-var-info=yes drd/tests/rwlock_race
 :=17000== drd, a thread error detector
==17000== Copyright (C) 2006-2017, and GNU GPL'd, by Bart Van Assche.
==17000== Command: drd/tests/rwlock_race
==17000== Command: dro/tests/rwlock_race
==17000== Thread 3:
==17000== Conflicting load by thread 3 at 0x006010d8 size 4
==17000== at 0x40090D: thread_func (rwlock_race.c:29)
==17000== by 0x4C31074: vgDrd_thread_wrapper (drd_pthread_intercepts.c:444)
==17000== by 0x4E51183: start_thread (pthread_create.c:312)
==17000== by 0x5164FFC: clone (clone.S:111)
==17000== Location 0x6010d8 is 0 bytes inside global var "s_racy"
==17000== declared at rwlock_race.c:18
==17000== other segment start (thread 2)
==17000== at 0x4C3C187: pthread_rwlock_rdlock_intercept (drd_pthread_intercepts.c:1581)
==17000== by 0x4C3C187: pthread_rwlock_rdlock (drd_pthread_intercepts.c:1592)
==17000== by 0x4C3C187: pthread_rwlock_rdlock (drd_pthread_intercepts.c:1592)
==17000== by 0x4C3C187: vgDrd_thread_wrapper (drd_pthread_intercepts.c:444)
==17000== by 0x4C3C187: thread_rwlock_race.c:28)
==17000== by 0x4C3C187: pthread_rwlock_race.c:28)
==17000== by 0x4C3C187: pthread_rwlock_race.c:28)
==17000== by 0x4C3C187: pthread_rwlock_unlock_intercept (drd_pthread_intercepts.c:1766)
==17000== at 0x4C3C187: pthread_rwlock_unlock_intercept (drd_pthread_intercepts.c:1766)
==17000== at 0x4C3C187: pthread_rwlock_unlock_(drd_pthread_intercepts.c:1766)
==17000== by 0x4C3C187: pthread_rwlock_unlock_(drd_pthread_intercepts.c:1766)
==17000== by 0x4C3C187: pthread_rwlock_unlock_(drd_pthread_intercepts.c:1766)
==17000== by 0x4C3C187: pthread_rwlock_unlock_race.c:30)
by 0x4C3C187: pthread_rwlock_unlock_(drd_pthread_intercepts.c:1766)
==17000== by 0x4C3C187: pthread_rwlock_unlock_race.c:312)
by 0x4C3C187: pthread_rwlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unlock_unloc
   =17000==
17000==
                                                      by 0x4C31074: vgDrd_thread_wrapper (drd_pthread_intercepts.c:444)
by 0x4E51183: start_thread (pthread_create.c:312)
by 0x5164FFC: clone (clone.S:111)
    =17000==
     =17000==
      17000==
      =17000==
  Result: 2
  =17000==
     =17000==
=17000== For counts of detected and suppressed errors, rerun with: -v
=17000== ERROR SUMMARY: 2 errors from 2 contexts (suppressed: 30 from 30)
```

Слика 3.20: Пример детекције трке за подацима

На слици 3.21 је дат испис алата DRD када пронађе да је дошло до трке за подацима у програму [?].

#### Задржавање катанаца

Приликом рада нити непожељно је да једна нит не може да ради због блокирања других нити. Дешава се да нит мора да чека да мутекс или синхорнизациони reader-write објекат буду откључани од стране друге нити. Овакви

```
aleksandrak@ntpssupport-xlp01:-/master$ ./vg-in-place --tool=drd --exclusive-threshold=10 drd/tests/hold_lock -i 500
==26629== drd, a thread error detector
==26629== Using Valgrind-3.14.0.GIT and LibVEX; rerun with -h for copyright info
==26629== Command: drd/tests/hold_lock -i 500
==26629== Acquired at:
==26629== Acquired at:
==26629== at 0x4860AE0: pthread_nutex_lock_intercept (drd_pthread_intercepts.c:898)
by 0x4860AE0: pthread_nutex_lock (drd_pthread_intercepts.c:898)
by 0x4860AE0: pthread_nutex_unlock_intercept (drd_pthread_intercepts.c:978)
==26629== at 0x486E624: pthread_nutex_unlock_(drd_pthread_intercepts.c:978)
by 0x486E8624: pthread_nutex_unlock_(drd_pthread_intercepts.c:978)
by 0x486E8624: pthread_nutex_unlock_(drd_pthread_intercepts.c:991)
by 0x101274: main (hold_lock.c:55)
==26629== at 0x486E8624: pthread_nutex_unlock_(drd_pthread_intercepts.c:821)
by 0x101274: main (hold_lock.c:49)
by 0x1011160: nath (hold_lock.c:49)
by 0x1011160: nath (hold_lock.c:49)
by 0x1011261: main (hold_lock.c:49)
by 0x1011262: main (hold_lock.c:49)
by 0x101262: pthread_nutex_unlock_unlock_(drd_pthread_intercepts.c:1624)
by 0x101262: main (hold_lock.c:61)
by 0x101262: main (hold_lock.c:61)

==26629== Acquired at:
==26629== Acquired at:
==26629== Lock on rwlock 0x1fff00f348 was held during 502 ms (threshold: 10 ms).
==26629== by 0x1012362: main (hold_lock.c:61)

==26629== Lock on rwlock 0x1fff00f348 was held during 502 ms (threshold: 10 ms).
==26629== Lock on rwlock 0x1fff00f348 was held during 502 ms (threshold: 10 ms).
==26629== by 0x1012362: main (hold_lock.c:61)

==26629== by 0x1012362: main (hold_lock.c:60)

==26629== by 0x1012362: main (hold_lock.c:
```

Слика 3.21: Пример детекције трке за подацима

проблеми се називају задржавање катанаца.

Задржавање катанаца ствара кашњења, која би требало да буду што је могуће краћа. Опције --exclusive-threshold=< n > и --shared-threshold=< n > омогућавају да DRD открије претерано задржавање катанца, тако што ће пријавити свако задржавање катанца које је дуже од задатог прага [?].

#### Неправилно коришћење интерфејаса за програмирање нити *POSIX*

DRD може да детектује и пријави неколико неправиности приликом коришћења интерфејса за програмирање нити POSIX. Откључавање мутекса који није закључан или је закључан од стране друге нити, покушај уништавања или деалокација закључаног мутекса или закључавање мутекса типа PTHREAD\_- MUTEX\_NORMAL спадају у грешке које алат DRD детектује. Слање сигнала условној променљивој док не постоји мутекс који држи катанац над том условом променљивом, позивање функције pthread\_cond\_wait за мутекс који није закључан, који је закључан од стране друге нити или који је закључан рекур-

зивно. Уништавање или деалокација условне променљиве која се још увек користи или закључан је од стране reader-writer објекта. Покушаји закључавања reader-writer објекта који није закључан од стране позивајуће нити је још једна од неправилности које овај алат детектује. Реиницијализација мутекса, условне променљиве, reader-writer катанца или семафора се врло лако детектују помоћу алата DRD.

### Глава 4

### FPXX

### Глава 5

Закључак

## Биографија аутора