#### Университет ИТМО

#### Физико-технический мегафакультет



#### Физический факультет

| Группа <u>3220</u>                 | К работе допущен |  |  |
|------------------------------------|------------------|--|--|
| Студент <u>Гафурова Ф. Ф.</u>      | Работа выполнена |  |  |
| Преподаватель <u>Пулькин Н. С.</u> | Отчет принят     |  |  |

# Рабочий протокол и отчет по лабораторной работе №1.05

## «Исследования колебаний физического маятника»

#### 1. Цели работы.

1. Изучение характеристик затухающих колебаний физического маятника.

#### 2. Задачи, решаемые при выполнении работы.

- 1. Измерение периода затухающих колебаний.
- 2. Определение зависимости амплитуды затухающих колебаний физического маятника от времени.
- 3. Определение зависимости периода колебаний от момента инерции физического маятника.
- 4. Определение преобладающего типа трения.
- 5. Определение экспериментальной и теоретической приведенных длин маятника при его разных конфигурациях.

#### 3. Объект исследования.

Физический маятник

#### 4. Метод экспериментального исследования.

- Измерение периода N числа колебаний маятника с разными положениями груза, параллельно отмечая время, когда амплитуда отклонения маятника от равновесного положения будет равна 25, 20, 15, 10 и 5.
- Построение графиков зависимостей амплитуды колебаний от времени и квадрата периода от момента инерции.

- Определение, какой тип трения играет главную роль в затухании колебаний: сухое трение или вязкое.
- Вычисление экспериментальной и теоретической приведенной длины маятника при разных его конфигурациях.

#### 5. Рабочие формулы и исходные данные.

Зависимость логарифма отношения амплитуд от времени

$$ln\frac{A}{A_0} = -\beta t,$$

Зависимость амплитуды колебаний от ширины зоны застоя

$$A(t = nT) = A_0 - 4n\Delta\varphi_3$$
.

Расстояния центров грузов от оси вращения

$$R = l_1 + (n-1)l_0 + b/2$$

Момент инерции грузов

$$I_{\rm rp} = m_{\rm rp} (R_{\rm Bepx}^2 + R_{\rm HMK}^2 + 2R_{\rm fok}^2).$$

Период колебаний маятника от момента инерции

$$T=2\pi\sqrt{rac{I}{mgl}}.$$

Приведенная длина маятника от момента инерции

$$l_{\rm np} = \frac{I}{ml} = \frac{I_0}{ml} + l.$$

#### 6. Измерительные приборы.

Таблица 1. Характеристики средств измерения

| Nº<br>⊓/⊓ | Наименование средства<br>измерения | Предел<br>измерений | Цена деления | Погрешность<br>прибора |
|-----------|------------------------------------|---------------------|--------------|------------------------|
| 1         | Секундомер                         | 500c                | 0.01 c       | 5 MC                   |
| 2         | Шкала                              | 60°                 | 1°/дел.      | 1°                     |

Таблица 5. Параметры установки

|    | Параметры установки               |                  |  |  |  |
|----|-----------------------------------|------------------|--|--|--|
| 1. | Масса каретки                     | (47,0 ± 0,5) г   |  |  |  |
| 2. | Масса шайбы                       | (220,0 ± 0,5) r  |  |  |  |
| 3. | Масса грузов на крестовине        | (408,0 ± 0,5) г  |  |  |  |
| 4. | Расстояние от оси до первой риски | (57,0 ± 0,5) мм  |  |  |  |
| 5. | Расстояние между рисками          | (25,0 ± 0,2) MM  |  |  |  |
| 6. | Диаметр ступицы                   | (46,0 ± 0,5) MM  |  |  |  |
| 7. | Диаметр груза на крестовине       | (40,0 ± 0,5) MM  |  |  |  |
| 8. | Высота груза на крестовине        | (40,0 ± 0,5) MM  |  |  |  |
| 9. | Расстояние, проходимое грузом (h) | (700,0 ± 0,1) мм |  |  |  |

### 7. Схема установки (перечень схем, которые составляют Приложение 1).

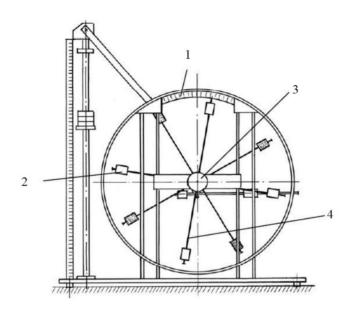


Рис. 1. Стенд лаборатории механики (общий вид)

Общий вид экспериментальной установки изображен на Рис. 1. В состав установки входят:

- 1. Шкала
- 2. Груз
- 3. Рукоятка сцепления

#### 4. Передняя крестовина

# 8. Результаты прямых измерений и их обработки (*таблицы*, *примеры расчетов*).

Замеры времени 10 колебаний маятника

| t <sub>1</sub> | 18,20 |
|----------------|-------|
| t <sub>2</sub> | 18,01 |
| t <sub>3</sub> | 18,26 |

$$\bar{t} = \frac{t_1 + t_2 + t_3}{3} = \frac{18,20 + 18,01 + 18,26}{3} = 18,16 \text{ c.}$$

$$N = 10$$

$$T = \frac{\bar{t}}{N} = \frac{18,16}{10} = 1,816 \text{ c.}$$

#### Таблица 2

| Амплитуда отклонения | 25°   | 20°   | 15°   | 10°    | 5°     |
|----------------------|-------|-------|-------|--------|--------|
| Время                |       |       |       |        |        |
| t <sub>1</sub> , c   | 35,12 | 65,97 | 89,09 | 120,8  | 153,47 |
| t <sub>2</sub> , c   | 35,91 | 62,92 | 95,78 | 126,65 | 161,79 |
| t <sub>3</sub> , c   | 34,11 | 64,06 | 91,86 | 122,83 | 155,78 |
| <i>ī</i> , c         | 35,25 | 64,32 | 92,24 | 123,43 | 158,35 |

#### Таблица 3

| Положение боковых | t <sub>1</sub> | t <sub>2</sub> | t <sub>3</sub> | $\bar{t}$ | T     |
|-------------------|----------------|----------------|----------------|-----------|-------|
| грузов            |                |                |                |           |       |
| 1 риска           | 15,23          | 15,36          | 15,35          | 15,31     | 1,531 |
| 2 риски           | 16,27          | 16,15          | 16,25          | 16,22     | 1,622 |
| 3 риски           | 17,35          | 17,25          | 17,44          | 17,35     | 1,735 |
| 4 риски           | 18,7           | 18,63          | 18,7           | 18,68     | 1,868 |
| 5 рисков          | 19,93          | 20,14          | 20,09          | 20,05     | 2,005 |
| 6 рисков          | 21,32          | 21,07          | 21,35          | 21,25     | 2,125 |

$$T(1 \text{ риска}) = \frac{\bar{t}}{N} = \frac{15,31}{10} = 1,531$$

#### 9. Расчет результатов косвенных измерений (таблицы, примеры расчетов).

| t, c  | A,° | ln(A/A₀) |
|-------|-----|----------|
| 0     | 30  | 0,000    |
| 35,25 | 25  | -0,092   |
| 64,32 | 20  | -0,198   |
| 92,24 | 15  | -0,320   |

| 123,43 | 10 | -0,463 |
|--------|----|--------|
| 158,35 | 5  | -0,633 |

Ширина зоны застоя равна:

$$\Delta_{\varphi 3} = \frac{A_0 - A(t = nT)}{4n} = \frac{A_0 - A(\bar{t}_{25^{\circ}})}{4 * \frac{\bar{t}_{25^{\circ}}}{T}} = 0.06^{\circ}$$

Колебания прекратятся через  $n_{max}$  периодов колебаний:

$$n_{max} = \frac{A_0}{4\Delta_{\omega 3}} \approx 125$$

$$\beta = \frac{\sum_{i=1}^{5} t_i A_i}{\sum_{i=1}^{5} t_i^2} = 0.041 c^{-1}$$

$$\theta = \frac{1}{\beta} = 245 c$$

Среднее значение всех экспериментальных значений  $T^2$ и I:

$$\overline{T^2} = \frac{1}{N} \sum T_i^2 = 3.34 \ c^2$$

$$\bar{I} = \frac{1}{N} \sum I_i = 4.4 \text{ Kp} * \text{M}^2$$

Таблица 4

| Риски             | 1     | 2     | 3     | 4     | 5     | 6     |
|-------------------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| $R_{ m Bepx}$     |       |       | 0,077 |       |       |       |
| $R_{\text{ниж}}$  |       |       | 0,202 |       |       |       |
| $R_{ m fok}$      | 0,077 | 0,102 | 0,127 | 0,152 | 0,177 | 0,202 |
| $I_{ m rp}$       | 0,024 | 0,028 | 0,032 | 0,037 | 0,045 | 0,052 |
| I                 | 0,032 | 0,035 | 0,04  | 0,046 | 0,05  | 0,06  |
| $l_{ m пр эксп}$  | 0,6   | 0,67  | 0,76  | 0,88  | 1,02  | 1,14  |
| $l_{ m np\ Teop}$ | 0,5   | 0,56  | 0,64  | 0,73  | 0,84  | 0,96  |

$$I_{\text{rp1}} = m_{\text{rp}} \left( R_{\text{Bepx}}^2 + R_{\text{Hиж}}^2 + 2 R_{60\text{K}}^2 \right) = 0.408 * (0.077^2 + 0.202^2 + 2 * 0.077^2) \approx 0.024 \text{K} \text{G} * \text{M}^2$$

$$I_1 = I_{\text{гр1}} + I_0 = 0.024 + 0.008 = 0.032$$
кг \* м<sup>2</sup>

$$T^2 = 4\pi^2 \frac{I}{mgl} \implies ml = \frac{4\pi^2 \sum_{i=1}^6 I_i^2}{g \sum_{i=1}^6 I_i T_i^2} = 0,057 \; \mathrm{KF} \cdot \mathrm{M}$$

$$l_{\text{Teop}} = \frac{ml}{4m_{\text{FD}}} = \frac{0,057}{4*0,408} = 0,035 \text{ M}$$

$$l_{
m пр\, эксп\, 1} = rac{T_1^2 g}{4\pi^2} pprox 0,6 \, {
m M}$$

$$l_{ ext{пр теор 1}} = rac{I_1}{ml} pprox 0$$
,5 м

#### 10. Графики (перечень графиков, которые составляют Приложение 2)

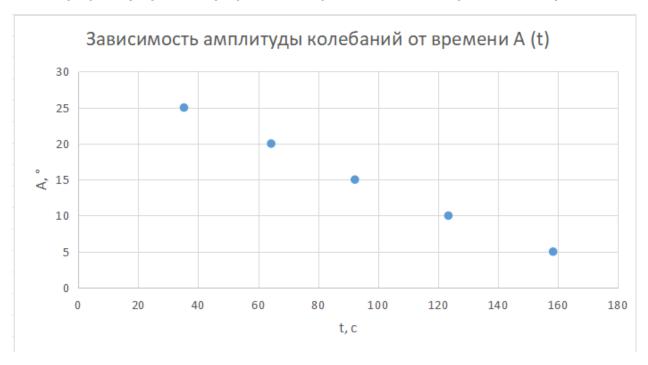


Рисунок 1 - График зависимости амплитуды от времени

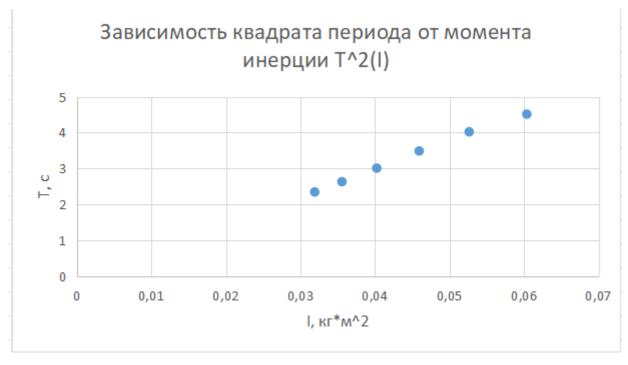


Рисунок 2 - График зависимости квадрата периода от момента инерции

#### 11. Окончательные результаты

| Риски                        | 1   | 2    | 3    | 4    | 5    | 6    |
|------------------------------|-----|------|------|------|------|------|
| $l_{ m np \;  m s\kappa cn}$ | 0,6 | 0,67 | 0,76 | 0,88 | 1,02 | 1,14 |
| $l_{\text{пр теор}}$         | 0,5 | 0,56 | 0,64 | 0,73 | 0,84 | 0,96 |

Ширина зоны застоя равна:

$$\Delta_{\phi 3} = 0.06^{\circ}$$

Колебания маятника с грузами, установленными на третьей риске, прекратятся через 125 периодов колебаний.

#### 12. Выводы и анализ результатов работы

При выполнении лабораторной работы мной были изучены затухающие колебания физического маятника и измерены периоды колебаний при разных положениях грузов на боковых спицах. При расчётах я выявила экспоненциальную зависимость амплитуды затухающих колебаний от времени, из чего можно сделать вывод, что влияние вязкого трения является очень сильным (график 1).

Экспериментальные и теоретические значения длины маятника всех положений грузов (кроме груза на первой риске) оказались схожими, с погрешностью менее 10%, следовательно точность измерений достаточно высока.