



Raport inițial - Mașini autonome _detectie pietoni

ECHIPĂ:E4

Constantin Karina Florina Grupa 1306A

Cristea Vlad Gabriel Grupa 1306A

1 Descrierea temei

Programul își propune detectarea și marcarea pietonilor. Acest lucru se face cu ajutorul unei camere, care preia imagini din mediul exterior, iar pentru fiecare imagine în parte se face detectia pietonilor. După extragerea informațiilor din imaginea preluată de cameră, în urma aplicării programului, rezultatul va fi o imagine în care se vor marca toți pietonii.

2 Modalitatea de lucru propusă

Etapele realizării proiectului sunt următoarele:

- detectia pietonilor
- eliminarea zgomotului
- marcarea pietonilor

Identificarea și alocarea task-urilor

Task ID	Descriere task	Membru echipă
documentare	Realizarea documentației	Karina, Vlad
implementare	Realizarea taskurilor menționate mai sus	Karina, Vlad
testare	Testarea programului realizat	Karina, Vlad
raportare	Raport către profesorul îndrumător de proiect	Karina, Vlad

Git repository: <https://github.com/karinaflorinac/PIM-P>