Optimisation convexe

Référentiel cours

Bashar Dudin

February 18, 2020

EPITA

Contexte et lexique

Les problèmes d'optimisation

Formulation mathématique

Cadre de la première UE d'OCVX

De l'optimisation en ML - un exemple type

Régression mon amie

Empathie machine

Environnement cour

Objectifs du cours

Contenus notionnels

Évaluation

Moodle



Introduction

L'optimisation fait partie des missions historiques de l'ingénierie. Elle naît avec l'ère industrielle: une fois un concept élaboré il s'agit de réduire les coups, minimiser les risques de défauts de livraisons ou étendre le scope d'action ...

¹Ou non ...

Introduction

L'optimisation fait partie des missions historiques de l'ingénierie. Elle naît avec l'ère industrielle: une fois un concept élaboré il s'agit de réduire les coups, minimiser les risques de défauts de livraisons ou étendre le scope d'action ...

Les techniques mathématiques qui permettent de résoudre une partie de ces problèmes d'optimisation balayent un large spectre des thématiques mathématiques que vous avez pu aborder jusque là¹; l'algèbre linéaire, le calcul différentielle et un peu de géométrie. Le cours d'OCVX a pour objectif de vous donner le bon degré de confort pour manipuler ces techniques.

¹Ou non ...

Voici quelques exemples qu'on pourrait croiser lorsqu'on s'intéresse à l'optimisation.

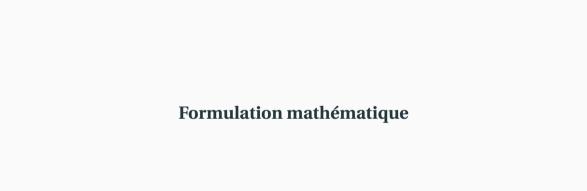
• Chercher le plus court/rapide chemin entre deux coordonnées GPS.

- Chercher le plus court/rapide chemin entre deux coordonnées GPS.
- Décider des meilleures routes aériennes qui minimisent le prix d'approvisionnement en kérosène.

- Chercher le plus court/rapide chemin entre deux coordonnées GPS.
- Décider des meilleures routes aériennes qui minimisent le prix d'approvisionnement en kérosène.
- Identifier des images d'IRM qui correspondent à des malformations du cerveau.

- Chercher le plus court/rapide chemin entre deux coordonnées GPS.
- Décider des meilleures routes aériennes qui minimisent le prix d'approvisionnement en kérosène.
- Identifier des images d'IRM qui correspondent à des malformations du cerveau.
- Chercher des patterns dans la population d'étudiants intégrants Epita.

- Chercher le plus court/rapide chemin entre deux coordonnées GPS.
- Décider des meilleures routes aériennes qui minimisent le prix d'approvisionnement en kérosène.
- Identifier des images d'IRM qui correspondent à des malformations du cerveau.
- Chercher des patterns dans la population d'étudiants intégrants Epita.
- Décider d'achat/vente d'assets prenant en compte l'historique disponible.



On écrit en général un problème d'optimisation (P) sous la forme standard

minimiser
$$f_0(x)$$
 sujet à
$$f_i(x) \leq 0, \quad \forall i \in \{1,\dots,p\}$$

$$h_i(x) = 0, \quad \forall j \in \{1,\dots,m\}$$

où f_0 , les f_i et les h_j sont des applications de \mathbb{R}^n vers \mathbb{R} . La fonction f_0 est dite **fonction objectif**; suivant le contexte ce sera une fonction de **coût** ou d'**erreur**. Les inégalités sont qualifiées de **contraintes d'inégalités** et les égalités de **contraintes d'inégalités**.

Question

Vous pouvez chercher à formuler les problèmes précédents sous forme d'un problème d'optimisation, ce n'est pas toujours évident.

Un problème d'optimisation du type de (P) est dit

• différentiable si toutes les fonctions en jeux le sont ;

Un problème d'optimisation du type de (P) est dit

- différentiable si toutes les fonctions en jeux le sont ;
- non-contraint s'il n'a aucune contraintes d'inégalités ou égalités ;

Un problème d'optimisation du type de (P) est dit

- différentiable si toutes les fonctions en jeux le sont ;
- non-contraint s'il n'a aucune contraintes d'inégalités ou égalités ;
- *convexe* si l'ensemble des fonctions en jeu sont convexes, les contraintes d'égalités étant de plus affines.

Un problème d'optimisation du type de (*P*) est dit

- différentiable si toutes les fonctions en jeux le sont ;
- *non-contraint* s'il n'a aucune contraintes d'inégalités ou égalités ;
- *convexe* si l'ensemble des fonctions en jeu sont convexes, les contraintes d'égalités étant de plus affines.

Sous la première hypothèse on a une série d'outils mathématiques qui nous permettront d'apporter un éclairage riche sur (*P*).

Un problème d'optimisation du type de (*P*) est dit

- différentiable si toutes les fonctions en jeux le sont ;
- *non-contraint* s'il n'a aucune contraintes d'inégalités ou égalités ;
- *convexe* si l'ensemble des fonctions en jeu sont convexes, les contraintes d'égalités étant de plus affines.

Sous la première hypothèse on a une série d'outils mathématiques qui nous permettront d'apporter un éclairage riche sur (*P*). Si l'on rajoute la seconde on est en mesure de construire des procédés itératifs efficaces en état de *résoudre* ces problèmes.

Un problème d'optimisation du type de (P) est dit

- différentiable si toutes les fonctions en jeux le sont ;
- non-contraint s'il n'a aucune contraintes d'inégalités ou égalités ;
- *convexe* si l'ensemble des fonctions en jeu sont convexes, les contraintes d'égalités étant de plus affines.

Sous la première hypothèse on a une série d'outils mathématiques qui nous permettront d'apporter un éclairage riche sur (*P*). Si l'on rajoute la seconde on est en mesure de construire des procédés itératifs efficaces en état de *résoudre* ces problèmes. La dernière nous garantie de trouver *la* solution optimale.

Un problème d'optimisation du type de (P) est dit

- différentiable si toutes les fonctions en jeux le sont ;
- non-contraint s'il n'a aucune contraintes d'inégalités ou égalités ;
- *convexe* si l'ensemble des fonctions en jeu sont convexes, les contraintes d'égalités étant de plus affines.

Sous la première hypothèse on a une série d'outils mathématiques qui nous permettront d'apporter un éclairage riche sur (P). Si l'on rajoute la seconde on est en mesure de construire des procédés itératifs efficaces en état de *résoudre* ces problèmes. La dernière nous garantie de trouver la solution optimale.

Fake News

Les éléments en italiques sont là pour marquer le fait que nos assertions à ce stade sont encore un peu fausses. L'image est un peu moins idyllique.

Étant donné un problème d'optimisation (*P*) on appelle:

• *point admissible* de (P) tout point de \mathbb{R}^n satisfaisant toutes les contraintes. L'ensemble de tous les points admissibles est appelé *lieu admissible* de (P).

Étant donné un problème d'optimisation (*P*) on appelle:

- *point admissible* de (P) tout point de \mathbb{R}^n satisfaisant toutes les contraintes. L'ensemble de tous les points admissibles est appelé *lieu admissible* de (P).
- *valeur objectif* d'un point admissible la valeur que prend la fonction objectif en celui-ci.

Étant donné un problème d'optimisation (*P*) on appelle:

- *point admissible* de (P) tout point de \mathbb{R}^n satisfaisant toutes les contraintes. L'ensemble de tous les points admissibles est appelé *lieu admissible* de (P).
- valeur objectif d'un point admissible la valeur que prend la fonction objectif en celui-ci.
- *valeur optimale* de (*P*) la meilleure borne inférieure sur la fonction objectif.

Étant donné un problème d'optimisation (*P*) on appelle:

- *point admissible* de (P) tout point de \mathbb{R}^n satisfaisant toutes les contraintes. L'ensemble de tous les points admissibles est appelé *lieu admissible* de (P).
- valeur objectif d'un point admissible la valeur que prend la fonction objectif en celui-ci.
- *valeur optimale* de (*P*) la meilleure borne inférieure sur la fonction objectif.
- *point optimale* de (*P*) tout point admissible dont la valeur objectif est la valeur optimale.

Comme est le cas de tout système d'équations, il est utile de se poser le type de questions suivantes:

Comme est le cas de tout système d'équations, il est utile de se poser le type de questions suivantes:

• y a-t-il au moins une solution?

Comme est le cas de tout système d'équations, il est utile de se poser le type de questions suivantes:

- y a-t-il au moins une solution?
- s'il y a au moins une solution combien?

Comme est le cas de tout système d'équations, il est utile de se poser le type de questions suivantes:

- y a-t-il au moins une solution?
- s'il y a au moins une solution combien?
- peut-on toujours décrire l'ensemble des solutions?

Comme est le cas de tout système d'équations, il est utile de se poser le type de questions suivantes:

- y a-t-il au moins une solution?
- s'il y a au moins une solution combien?
- peut-on toujours décrire l'ensemble des solutions?
- y a-t-il moyen d'approcher des solutions?

Question

Chercher un problème d'optimisation qui:

- a un lieu admissible est vide;
- a plus d'un seul point optimal;
- n'a pas de valeur optimale mais a un lieu admissible non vide ;
- a une valeur optimale mais pas de point optimal.



On se limite au cours du premier semestre de majeure au cas des problèmes d'optimisations *sans contraintes*.

²Support Vector Machines.

On se limite au cours du premier semestre de majeure au cas des problèmes d'optimisations *sans contraintes*.

 C'est un cadre suffisant pour les premières applications des techniques d'optimisations à un premier niveau de ML; il recouvre le cas des différentes régressions, de l'entraînement d'un réseau de neurones ainsi que les cas des algos de classification standards.

²Support Vector Machines.

On se limite au cours du premier semestre de majeure au cas des problèmes d'optimisations *sans contraintes*.

- C'est un cadre suffisant pour les premières applications des techniques d'optimisations à un premier niveau de ML; il recouvre le cas des différentes régressions, de l'entraînement d'un réseau de neurones ainsi que les cas des algos de classification standards.
- Il représente un premier niveau à atteindre qui permet de fixer votre attitude vis-à-vis d'un problème d'optimisation, sans s'encombrer de concepts plus abstraits à concevoir.

²Support Vector Machines.

On se limite au cours du premier semestre de majeure au cas des problèmes d'optimisations *sans contraintes*.

- C'est un cadre suffisant pour les premières applications des techniques d'optimisations à un premier niveau de ML; il recouvre le cas des différentes régressions, de l'entraînement d'un réseau de neurones ainsi que les cas des algos de classification standards.
- Il représente un premier niveau à atteindre qui permet de fixer votre attitude vis-à-vis d'un problème d'optimisation, sans s'encombrer de concepts plus abstraits à concevoir.
- Il ne recouvre pas le cas des SVM².

²Support Vector Machines.

Contexte et lexique

Les problèmes d'optimisation

Formulation mathématique

Cadre de la première UE d'OCVX

De l'optimisation en ML - un exemple type

Régression mon amie

Empathie machine

Environnement cours

Objectifs du cours

Contenus notionnels

Évaluation

Moodle



Map Fitting

Définition

Une famille différentiable d'applications $f_{\alpha}: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ indexées par $\alpha \in \mathbb{R}^k$ est une famille de fonctions pour laquelle l'application $\phi: \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ qui envoie (α, x) sur $f_{\alpha}(x)$ est différentiable.

Map Fitting

On considère un ensemble de couples $(X_i, y_i) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}$ pour $i \in \{1, ..., p\}$ et une famille différentiable d'applications $\{f_\alpha\}_{\alpha \in \mathbb{R}^k}$. Le problème de *map fitting* relatif aux données précédentes consiste à trouver les meilleurs paramètres α^* tels que f_{α^*} approche *au mieux*^a les (X_i, y_i) .

^aPour une métrique pré-choisie.

Le plus simple des problèmes de map fitting est celui de la régression linéaire. Dans le cas de dimension 1 (on cherche à approcher une fonction de $\mathbb R$ dans $\mathbb R$) il se décline comme ceci:

Le plus simple des problèmes de map fitting est celui de la régression linéaire. Dans le cas de dimension 1 (on cherche à approcher une fonction de $\mathbb R$ dans $\mathbb R$) il se décline comme ceci:

• la famille différentiable à laquelle on s'intéresse est indexées par \mathbb{R}^2 : $f_{\alpha}(x) = \alpha_1 x + \alpha_0$ pour $\alpha = (\alpha_0, \alpha_1)$;

Le plus simple des problèmes de map fitting est celui de la régression linéaire. Dans le cas de dimension 1 (on cherche à approcher une fonction de $\mathbb R$ dans $\mathbb R$) il se décline comme ceci:

- la famille différentiable à laquelle on s'intéresse est indexées par \mathbb{R}^2 : $f_{\alpha}(x) = \alpha_1 x + \alpha_0$ pour $\alpha = (\alpha_0, \alpha_1)$;
- la métrique standard utilisée est la $\it MSE$ pour $\it Mean \, Square \, Error$ donnée pour un $\it f_{\alpha}$ par

$$\mathscr{E}(\alpha) = \sum_{i=1}^{p} \frac{1}{p} (f_{\alpha}(X_i) - y_i)^2$$

c'est une estimation moyenne de la variance des prédictions de f_{α} .

Le plus simple des problèmes de map fitting est celui de la régression linéaire. Dans le cas de dimension 1 (on cherche à approcher une fonction de $\mathbb R$ dans $\mathbb R$) il se décline comme ceci:

- la famille différentiable à laquelle on s'intéresse est indexées par \mathbb{R}^2 : $f_{\alpha}(x) = \alpha_1 x + \alpha_0$ pour $\alpha = (\alpha_0, \alpha_1)$;
- la métrique standard utilisée est la $\it MSE$ pour $\it Mean \, Square \, Error$ donnée pour un $\it f_{\alpha}$ par

$$\mathscr{E}(\alpha) = \sum_{i=1}^{p} \frac{1}{p} (f_{\alpha}(X_i) - y_i)^2$$

c'est une estimation moyenne de la variance des prédictions de f_{α} .

Le but est de trouver un paramètre $\alpha = (\alpha_1, \alpha_0)$ tel que $\mathscr{E}(\alpha)$ est minimal, autrement dit de résoudre le problème d'optimisation sans contraintes

minimiser
$$E(\alpha)$$
.



Le problème de régression linéaire a une solution *analytique* ; càd une solution donnée par une expression explicite en fonction des entrées.

Cette solution implique cependant l'inversion d'une matrice de taille équivalent à celle des données en entrée. Chose particulièrement coûteuse.



Il est rare qu'un problème d'optimisation ait une solution analytique. Même quand cela est le cas il est souvent plus efficace de chercher une solution approchée.

Un processus itératif qui résout un problème d'optimisation (P) est

Il est rare qu'un problème d'optimisation ait une solution analytique. Même quand cela est le cas il est souvent plus efficace de chercher une solution approchée.

Un processus itératif qui résout un problème d'optimisation (*P*) est

• un choix initial d'un point de départ (de préférence) admissible x_0 ;

Il est rare qu'un problème d'optimisation ait une solution analytique. Même quand cela est le cas il est souvent plus efficace de chercher une solution approchée.

Un processus itératif qui résout un problème d'optimisation (P) est

- un choix initial d'un point de départ (de préférence) admissible x_0 ;
- un processus itératif qui construit un point admissible x_{n+1} à partir de x_n et de données locales ayant une valeur objectif plus petite que celle de x_n .

Il est rare qu'un problème d'optimisation ait une solution analytique. Même quand cela est le cas il est souvent plus efficace de chercher une solution approchée.

Un processus itératif qui résout un problème d'optimisation (*P*) est

- un choix initial d'un point de départ (de préférence) admissible x_0 ;
- un processus itératif qui construit un point admissible x_{n+1} à partir de x_n et de données locales ayant une valeur objectif plus petite que celle de x_n .

Cette démarche ne nous offre en général qu'une approximation d'une solution. Elle a cependant l'avantage de pouvoir se dérouler en temps raisonnable. Il faut par ailleurs prendre en compte que l'implémentation des flottants en machines nous contraint déjà à approcher les grandeurs qu'on manipule.

Contexte et lexique

Les problèmes d'optimisation

Formulation mathématique

Cadre de la première UE d'OCVX

De l'optimisation en ML - un exemple type

Régression mon amie

Empathie machine

Environnement cours

Objectifs du cours

Contenus notionnels

Évaluation

Moodle



Objectifs du cours

• Savoirs

- Une compréhension des éléments composants un problème d'optimisation et des éléments nécessaires à son étude qualitative.
- Une connaissance du panel d'outils à disposition pour résoudre un problème d'optimisation et des hyperparamètres qui déclinent et gouvernent ceux-ci.
- Une familiarité avec les problèmes numériques qui apparaissent dans toute implémentation.

Objectifs du cours

• Savoirs

- Une compréhension des éléments composants un problème d'optimisation et des éléments nécessaires à son étude qualitative.
- Une connaissance du panel d'outils à disposition pour résoudre un problème d'optimisation et des hyperparamètres qui déclinent et gouvernent ceux-ci.
- Une familiarité avec les problèmes numériques qui apparaissent dans toute implémentation.

• Savoir-faire

- Une capacité à implémenter des algorithmes d'optimisation sans contraintes.
- Une capacité à *benchmarker* des implémentations d'algorithmes d'optimisation et à analyser les performances de ces derniers.

Objectifs du cours

• Savoirs

- Une compréhension des éléments composants un problème d'optimisation et des éléments nécessaires à son étude qualitative.
- Une connaissance du panel d'outils à disposition pour résoudre un problème d'optimisation et des hyperparamètres qui déclinent et gouvernent ceux-ci.
- Une familiarité avec les problèmes numériques qui apparaissent dans toute implémentation.

• Savoir-faire

- Une capacité à implémenter des algorithmes d'optimisation sans contraintes.
- Une capacité à *benchmarker* des implémentations d'algorithmes d'optimisation et à analyser les performances de ces derniers.

• Attitude - Analyse de risque

- Un questionnement fin quant à la validité et limites des algorithmes implémentés.
- Un test n'est pas une statistique et une statistique ne vient pas sans variabilité.



Tables des matières

1. Pré-requis techniques.

- Des éléments de géométries
 - Interprétation géométrique du produit scalaire.
 - Courbes de niveau et epigraphes de fonctions.
 - Parties et fonctions convexese en dimension finie.
- Des éléments de topologie
 - Comment calculer des distances et définir des voisinanges dans \mathbb{R}^n
 - Approcher et comparer des fonctions à plusieurs variables.
- Des éléments de calcul différentiel
 - Approcher localement une fonction multivariées par une fonction affine.
 - Écriture en base ; jacobienne et gradient.
 - Interprétation géométrique du gradient.
 - Approximation locale de second ordre : la hessienne.

Tables des matières

- 2. Étude qualitative des problèmes d'optimisation.
 - Le lieu critique d'une fonction objectif.
 - Apport de la convexité au contexte de l'optimisation.
 - Études du cas quadratique.
- 3. Méthodes de résolutions itératives.
 - Descentes de gradients et Méthodes de Newton.



Évaluation

Deux modes d'évaluations vont intéragir dans le cadre de ce cours

- des évaluations automatisées via *moodle*, ce qui est suffisant pour garantir le fait que vous consacrez suffisamment de temps à comprendre les éléments de cours et l'intérioriser
- 2. des évaluations sur soutenances de TP afin d'avoir un regard sur l'ensemble des éléments que vous aurez pu mobiliser pour atteindre les objectifs de cours.

Évaluation

Deux modes d'évaluations vont intéragir dans le cadre de ce cours

- des évaluations automatisées via *moodle*, ce qui est suffisant pour garantir le fait que vous consacrez suffisamment de temps à comprendre les éléments de cours et l'intérioriser
- 2. des évaluations sur soutenances de TP afin d'avoir un regard sur l'ensemble des éléments que vous aurez pu mobiliser pour atteindre les objectifs de cours.

On attend de vous de faire preuve *d'autonomie* lors du suivi de ce cours. Les participations actives des étudiants au maintien et à la création de contenus seront des éléments d'appréciation dans la notation finale.



Moodle

L'ensemble des contenus de cours, d'annonces, de bibliographies de travail à rendre et des tests d'évaluation seront disponibles sur un cours moodle auquels vous serez inscrit bientôt.

Vous y trouverez également un *glossaire* et un *wiki* collaboratifs sur lesquels on vous invite à résumer les éléments de cours ou de thématiques autour de l'optimisation convexe que vous souhaitez.

