Analyse de données



Description bidimensionelle et mesure de liaison entre variables

Couples de variables aléatoires

Soit 2 variables aléatoires X et Y (dans le cas discret) définies sur un espace probabilisé $(\Omega,\mathscr{C},\mathbb{P})$

- ullet Ω Univers (l'ensemble des éléments élémentaires)
- ullet $\mathscr C$ attribu tel que $\mathscr C$ inclu dans $P(\Omega)$ (== "toutes les parties de Omega")
- \mathbb{P} probabilité

Exemple:

Un évènement
$$A$$
 = $\{(i,j)/i\}+j\geq 10,$ $\mathscr{C}\in P$

$$X(\omega) = \{X_i \ / \ i \in I\}$$
 l'ensemble des valeurs de X $Y(\omega) = \{Y_j \ / \ j \in J\}$ l'ensemble des valeurs de Y

Loi conjointe (X,Y)

Définition :

On appelle loi conjointe du couple (X,Y) l'ensemble des couples $((X_i,Y_j),P_{i,j})$ avec $\forall x_i\in X_\omega, \forall y_i\in Y_\omega$

$$P_{i,j} = \mathbb{P}((X=x_i) \cap (Y=y_j))$$

$$P_{i,j}\geqslant 0$$
 et $\sum_{i,j}P_{i,j}=1$

$$I = [\![1,r]\!], J = [\![1,s]\!]$$

$$\begin{bmatrix} y_1 & \dots & y_j & \dots & y_s & \text{Loi de X} \\ x_1 & P_{1,1} & & \vdots & & P_{1,s} & P_{1,\cdot} \\ \vdots & & & \vdots & & \vdots \\ x_i & \dots & \dots & \boxed{P_{i,j}} & & & P_{i,\cdot} \\ \vdots & & & & \vdots & & \vdots \\ x_r & P_{r,1} & & & & P_{r,s} & P_{r,\cdot} \end{bmatrix}$$
 Loi de Y $P_{\cdot,1}$... $P_{\cdot,j}$... $P_{\cdot,s}$ 1

Lois marginales

Les V.A. X,Y sont appelees variables marginales des couples (X,Y)

Loi marginale de X:

$$\mathbb{P}[X=x_i] = P_{i.} = \sum_{j \in J} P_{i,j}$$

Loi marginale de Y:

$$\mathbb{P}[Y=y_j] = P_{.j} = \sum_{i \in I} P_{i,j}$$

Exemple:

$$\begin{bmatrix} & 1 & 2 & 3 & 4 & \text{Loi de X} \\ 1 & \frac{1}{16} & \frac{1}{16} & \frac{1}{16} & \frac{1}{16} & \frac{1}{4} \\ 2 & 0 & \frac{2}{16} & \frac{1}{16} & \frac{1}{16} & \frac{1}{4} \\ 3 & 0 & 0 & \frac{3}{16} & \frac{1}{16} & \frac{1}{4} \\ 4 & 0 & 0 & 0 & \frac{4}{16} & \frac{1}{4} \\ \text{Loi de Y} & \frac{1}{16} & \frac{3}{16} & \frac{5}{16} & \frac{7}{16} & 1 \end{bmatrix}$$

Lois conditionnelles

On appelle loi conditionnelle de $X=x_i$ sachant que $Y=y_j$:

$$\mathbb{P}(X=x_i|Y=y_j) = rac{\mathbb{P}((X=x_i)\cap (Y=y_i))}{\mathbb{P}(Y=y_j)} = rac{\mathbb{P}_{ ext{ij}}}{\mathbb{P}_{.j}}$$

avec $\mathbb{P}(Y=y_j)
eq 0$

$$\mathbb{P}(X=x_i|Y=y_j) = rac{\mathbb{P}_{i,j}}{\mathbb{P}_{.j}}$$

$$\mathbb{P}(Y=y_j|X=x_i) = rac{\mathbb{P}_{i,j}}{\mathbb{P}_{i.}}$$

Exemple: (matrice précédente)

$$\mathbb{P}(X=x_i|Y=3)$$

X_i	1	2	3	4
$\mathbb{P}(X=x_i\ Y=3)$	$\frac{1}{5}$	1 5	$\frac{3}{5}$	0

$$\mathbb{P}(X=1|Y=3) = rac{\mathbb{P}((X=1)\cap(Y=3))}{\mathbb{P}(Y=3)} = rac{rac{1}{16}}{rac{5}{16}} = rac{1}{5}$$

Définition : [Indépendance]

X et Y sont indépendantes ssi

$$\mathbb{P}((X=x_i)\cap (Y=y_j))=\mathbb{P}(X=x_i)\cdot \mathbb{P}(Y=y_j)$$

 $orall x_i \in X(\omega)$, $orall y_j \in Y(\omega)$

Equivalent à :

$$\mathbb{P}_{i,j} = \mathbb{P}_{i.} \cdot \mathbb{P}_{.j}$$

Loi d'une fonction de 2 variables

Soit $g:\mathbb{R}^2\longmapsto\mathbb{R}$ et Z la variable aléatoire Z=g(X,Y) avec (X,Y) couple de valeurs aléatoires,

g est une fonction quelconque.

Les valeurs prises par $Z: g(x_i, y_i), x_i \in X(\omega), y_i \in Y(\omega)$

$$Z(\omega) = \{Z_k \ / \ k \in K\}_{K \subset \mathbb{N} ext{ ou } \mathbb{Z}}$$

$$\underbrace{[Z=z_k]}_{ ext{\'ev\'enement}} = igcup_{(i,j)} ([X=x_i] \cap [Y=y_j])$$

Evènements incompatibles : leur intersection est vide.

Soit

$$egin{aligned} A_{i,j} igcap A_{i',j'} &= \emptyset \ (i,j)
eq (i',j') \end{aligned}$$

$$\mathbb{P}(Z=z_k) = \sum_{(i,j) \: / \: g(X)_{ij} = Z_k} \mathbb{P}((X=x_i) \cap (Y=y_j))$$

Remarque:

En particulier Z = X + Y

$$\mathbb{P}(Z=x+y) = \sum_{x+y=Z} \mathbb{P}((X=x) \cap (Y=y))$$

Si
$$Z = X \cdot Y$$

$$\mathbb{P}(Z=x\cdot y)=\sum_{xy=Z}\mathbb{P}((X=x)\cap (Y=y))$$

Exemple:

X\Y	1	2	3	4
1	$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{16}$
2	0	<u>1</u> 8	$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{16}$
3	0	0	$\frac{3}{16}$	$\frac{1}{16}$
4	0	0	0	$\frac{4}{16}$

1 Déterminer la loi de S=X+Y

2 Déterminer la loi de $P = X \cdot Y$

$$S(\omega) = \{2, 3, 4, 5, 6, 7, 8\}$$

S_i	2	3	4	5	6	7	8
$P_i=P(S=S_i)$	$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{16}$	$\frac{3}{16}$	$\frac{2}{16}$	$\frac{4}{16}$	$\frac{1}{16}$	$\frac{4}{16}$

$$P = X \cdot Y$$
 (produits)

$$p(\omega) = \{1, 2, 3, 4, 6, 8, 9, 12, 16\}$$

P_i	1	2	3	4	6	8	9	12	16
$\mathbb{P}(P=P_i)$	$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{16}$	$\frac{3}{16}$	$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{16}$	$\frac{3}{16}$	$\frac{1}{16}$	$\frac{4}{16}$

Definition:

Soit Z = g(X, Y)

On appelle esperance de ${\cal Z}$

$$E(Z) = \sum_{\substack{i \in I \ j \in J}} (g(x_i, y_j) \cdot \mathbb{P}((X = x_i) \cap (Y = y_i)))$$

Remarque:

$$E(XY) = \sum_i \sum_j x_i y_j \mathbb{P}_{i,j}$$

Si 2 V.A. X et Y sont indépendantes alors

$$E(XY) = E(X)E(Y)$$

- Reciproque est fausse en général
- · Condition suffisante non necessaire

Contre-exemple:

X\Y	0	1	2	Loi de X
0	$\frac{1}{20}$	$\frac{1}{4}$	0	$\frac{3}{10}$
1	$\frac{17}{60}$	$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{6}$	$\frac{7}{10}$
Loi de Y	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{6}$	1

$$E(X \cdot Y) = \sum_{i=0}^1 \sum_{j=0}^2 x_i \cdot y_j \ P_{i,j} = rac{1}{4} imes 1 + rac{1}{6} imes 2$$

$$E(X) = \sum_{i=0}^1 x_i \; P_i = rac{7}{10}$$

$$E(Y) = \sum_{j=0}^2 j \, P_j = rac{1}{2} + rac{2}{6} = rac{5}{6}$$

$$E(X)E(Y) = \frac{35}{60} = \frac{7}{12} = E(XY)$$

 $E(X \cdot Y) = E(X)E(Y)$

$$E(X \cdot Y) = E(X)E(Y)$$

Mais X et Y sont dépendantes car

$$\mathbb{P}((X=0)\cap (Y=2))=0
eq \mathbb{P}((X=0)\mathbb{P}(Y=2))=rac{1}{20}$$

Définition: [Covariance]

Soit 2 V.A. X,Y discrètes

On appelle covariance de x,y l'espérance de xy - le produit des espérances respectives.

$$Cov(X,Y) = E(XY) - E(X)E(Y)$$

$$V(X+Y) = V(X) + V(Y) + 2Cov(XY)$$

Si X et Y sont indépendantes $\Longrightarrow Cov(X,Y)=0$

$$\boxed{V(X+Y)=V(X)+V(Y)}$$

Corrélation linéaire

Défintion :

On appelle coefficient de corrélation entre X et Y,

$$ho(X,Y) = rac{Cov(X,Y)}{\sigma_X \sigma_Y} \ ext{_{\'ecart-type}} = \sqrt{V(X)}, \sigma_Y = \sqrt{V(Y)}$$

Remarque:

$$oldsymbol{\cdot} \sigma_x = ||X - E(X)|| \ , \sigma_y = ||Y - E(Y)||$$

$$ullet \underbrace{\langle X - E(X), Y - E(Y)
angle}_{ ext{produit scalaire}} = Cov(X,Y)$$

$$m{\cdot}\;
ho(X,Y) = rac{\langle X - E(X), Y - E(Y)
angle}{||X - E(X)||||Y - E(Y)||}$$

•
$$\cos heta = rac{\langle u,v
angle}{||u||||v||}$$

•
$$|\rho(X,Y)| \leqslant 1$$

$$ullet |
ho(X,Y)|=1\longrightarrow X, V$$
 colinéaire

$$ullet |
ho(X,Y)|=0\longrightarrow X, V$$
 perpendiculaire

Exercice d'application :

"À préparer pour la prochaine fois" :

X_i	-2	-1	0	1	2
$\mathbb{P}(X=X_i)$	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{6}$

Soit
$$Y = X^2$$
.

- 1. Donner la loi conjointe de (X,Y)
- 2. Loi marginale de Y
- 3. Indépendance?
- 4. Calculer Cov(X,Y)

La loi conjointe de (X,Y)

•
$$P_{i,j} = \mathbb{P}((X=i) \cap (Y=j)) = 0$$
 si $j \neq i^2$

$$ullet P_{i,j}=\mathbb{P}(\underbrace{(X=i)\cap (Y=i^2)}_{\{X=i\}\subset \{Y=i^2\}})=\mathbb{P}(X=i)$$
 si $j=i^2$

Xackslash Y	0	1	4	Loi de \boldsymbol{X}
-2	0	0	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{6}$
-1	0	$\frac{1}{4}$	0	$\frac{1}{4}$
0	$\frac{1}{6}$	0	0	$\frac{1}{6}$
1	0	$\frac{1}{4}$	0	$\frac{1}{4}$
2	0	0	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{6}$
Loi de Y	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{3}$	1

Loi marginale de ${\cal Y}$

D'aprés le tableau de la loi conjointe

i	0	1	4
$\mathbb{P}(Y=Y_i)$	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{3}$

Indépendance

$$\begin{array}{l} P_{ij}=\mathbb{P}((X=x_i)\cap (Y=y_j))=^? \mathbb{P}(X=x_i)\cdot \mathbb{P}(Y=y_j) \ \forall (i,j) \\ \text{Or } P_{ij}=\mathbb{P}((X=0)\cap (Y=1))=0 \neq \mathbb{P}(X=0)\cdot \mathbb{P}(Y=1)=\frac{1}{6}\cdot \frac{1}{2}=\frac{1}{12} \\ \Rightarrow X \text{ et } Y \text{ ne sont pas indépendants} \end{array}$$

La covariance

$$egin{aligned} Cov(X,Y) &= E(X\cdot Y) - E(X)E(Y) \ E(X\cdot Y) &= \sum_{i,j} x_i y_j \mathbb{P}_{i,j} = \sum_i x_i \sum_j y_j \mathbb{P}_{i,j} \ \mathrm{avec} \ P_{i,j} &= \mathbb{P}((X=x_i) \cap (Y=y_j)) \ E(XY) &= -\frac{8}{6} - \frac{1}{4} + \frac{1}{4} + \frac{8}{6} = 0 \end{aligned}$$

$$E(Y) = \sum y_i \mathbb{P}(Y = y_i) = rac{1}{2} + rac{4}{3} = rac{11}{6}$$

$$E(X) = \sum x_i \mathbb{P}(X = x_i) = -rac{1}{3} - rac{1}{4} + rac{1}{4} + rac{1}{3} = 0$$

$$Cov(X, Y) = 0$$

On peut noter que lorsque **X** et **Y** sont indépendante la covariance est nulle. Cependant la réciproque n'est pas vrai.

La preuve dans cet exercice X et Y sont dépendante et leur covariance est nulle.

Exercice 2

On a n boîtes numérotées de 1 à n

La boîte n°k contient k boules numérotées de 1 à k.

On choisit au hasard une boîte puis une boule dans cette boîte.

X V.A le numéro de la boîte

Y V.A le numéro de la boule

- 1. Déterminer la loi conjointe
- 2. Calculer $\mathbb{P}(X=Y)$
- 3. Déterminer la loi marginale de Y
- 4. Calculer E(Y)

$$X(\omega)=\{1,2,\ldots,n\}$$
 $Y(\omega)=\{1,2,\ldots,n\}$ Loi de couple (X,Y) ? $\mathbb{P}((X=i)\cap(Y=j))$

$$orall i \in \llbracket 1, n
rbracket \ orall j \in \llbracket 1, n
rbracket$$

Loi conjointe

Soit
$$j > i$$

$$P_{ij}=\mathbb{P}((X=x_i)\cap (Y=y_j))=0$$

Soit
$$j <= i$$

$$egin{aligned} P_{ij} &= \mathbb{P}((X=x_i) \cap (Y=y_j)) \ &= \mathbb{P}(Y=y_j|X=x_i) \cdot \mathbb{P}(X=x_i) \ &= rac{1}{i} \cdot rac{1}{n} \end{aligned}$$

$$\mathbb{P}(X=Y)$$

$$(X=Y)=igcup_{i=1}^n(X=x_i)\cap (Y=y_i)$$

évènements indépendants donc

$$\mathbb{P}(X = Y) = \sum_{i=1}^{n} P_{ii} = \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{i} \cdot \frac{1}{n} = \frac{1}{n} \cdot \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{i}$$

Loi marginale de Y

$$egin{aligned} \mathbb{P}(Y=j) &= \sum_i^n \left((X=x_i) \cap (Y=y_j)
ight) \ &= \sum_{i=j}^n rac{1}{i \cdot n} = rac{1}{n} \sum_{i=j}^n rac{1}{i} \end{aligned}$$

Espérance de Y

$$E(Y) = \sum_{j=1}^n j \cdot \mathbb{P}(Y=y_j)$$

$$E(Y) = \sum_{j=1}^n j \cdot rac{1}{n} \sum_{i=j}^n rac{1}{i}$$

$$E(Y) = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^{n} j \sum_{i=j}^{n} \frac{1}{i}$$

$$E(Y)=rac{1}{n}\sum_{i=1}^nrac{1}{i}\sum_{j=1}^i j$$

$$E(Y) = rac{1}{n} \sum_{i=1}^n rac{1}{i} \cdot rac{i(i+1)}{2}$$

$$E(Y)=rac{1}{2n}\sum_{i=1}^n i+1$$

$$E(Y) = rac{1}{2n}(rac{n(n+1)}{2} + n) \ E(Y) = rac{1}{2}(rac{n+1}{2} + 1) \ E(Y) = rac{n+3}{4}$$

$$E(Y) = \frac{1}{2}(\frac{n+1}{2} + 1)$$

$$E(Y) = \frac{n+3}{4}$$

Exercice 3

On dispose d'un dé équilibré à 6 faces

et d'une pièce truquée telle que la probabilité d'obtenir pile vaut $p\in]0,1[$

Soit $N\in\mathbb{N}^*$ (fini). On effectue N lancés de dé. Si n est le nombre de six obtenu, on lance alors n fois la pièce.

Z V.A nombre de six obtenus

X V.A nombre de pile

Y V.A nombre de face

$$Z = X + Y$$

$$Z=0$$
 si $X=Y=0$

- 1. déterminer la loi de Z, E(Z), V(Z)
- 2. $\forall k \in \mathbb{N}, \forall n \in \mathbb{N}$ déterminer $\mathbb{P}(X=k|Z=n)$
- 3. $\forall 0 \leq k \leq n < N$ calculer $\mathbb{P}((X = k) \cap (Z = n))$
- 4. calculer P(X=0)
- 5. Montrer que $\forall 0 \leq k \leq n \leq \mathbb{N}, \binom{n}{k}\binom{N}{n} = \binom{N}{k}\binom{N-k}{n-k}$

Pour cette 5è question il s'agit de prouver une égalité de deux combinaisons de type k parmi n, cette égalité servira pour la question 6. Elle est facile à prouver car il suffit de développer LHS et RHS en utilisant la formule (k parmi n) = n!/k!(n-k)! puis de simplifier des deux côtés

- 6. En déduire P(X=k)Reconnaître la loi de X
- 7. Loi de Y ?
- 8. Calculer Cov(X,Y), X et Y sont-ils indépendants ?
- 9. Loi de (X,Y) ?

1.
$$Z\hookrightarrow B(N,rac{1}{6})$$
 $E(Z)=rac{N}{6},V(Z)=N\cdotrac{1}{6}rac{5}{6}=rac{5N}{36}$ 2.

Soit k>n

$$\mathbb{P}(X = k | Z = n) = 0$$

Soit
$$0 \leq k \leq n$$

$$\mathbb{P}(X=k|Z=n)=inom{n}{k}p^k(1-p)^{n-k}$$

Donc
$$X|Z=n\hookrightarrow B(n,p)$$

3.
$$\mathbb{P}((X=k)\cap(Z=n))=\mathbb{P}(X=k|Z=n)\mathbb{P}(Z=n)$$
 $orall 0\leq k\leq n\leq \mathbb{N}$ $\binom{n}{k}p^k(1-p)^{n-k}\binom{N}{n}(rac{1}{6})^n(rac{5}{6})^{N-n}$

4. **
$$P(X = k) = 0$$
 **

$$\mathbb{P}(x=0) = igcup_{n=0}^N (X=0) \cap (Z=n)$$

évènements incompatible donc

$$egin{aligned} \mathbb{P}(x=0) &= \sum_{n=0}^{N} P((X=0) \cap (Z=n)) \ \mathbb{P}(x=0) &= \sum_{n=0}^{N} (1-p)^n inom{N}{n} rac{1}{6}^n rac{5}{6}^{N-n} \ \mathbb{P}(x=0) &= \sum_{n=0}^{N} (1-p)^n inom{N}{n} rac{5^{N-n}}{6^N} \ \mathbb{P}(x=0) &= rac{1}{6^N} \sum_{n=0}^{N} inom{N}{n} (1-p)^n 5^{N-n} \ \mathbb{P}(x=0) &= rac{1}{6^N} (6-p)^N \ \mathbb{P}(x=0) &= (1-rac{p}{6})^N \end{aligned}$$

Formule du binôme de Newton

$$(a+b)^N = \sum_{n=0}^N inom{N}{n} a^n b^{N-n}$$

5.
$$\binom{n}{k}\binom{N}{n} = ?\binom{N}{k}\binom{N-k}{n-k}$$

$$\frac{n!}{k!(n-k)!} \frac{N!}{n!(N-n)!} = \frac{N!}{k!(N-k)!} \frac{(N-k)!}{(n-k)!(N-n)!}$$

les deux expressions se simplifient en

$$\frac{N!}{k!(n-k)!(N-n)!}$$

6)
$$\mathbb{P}(X=k)=inom{N}{k}rac{p^k}{6^N}\sum_{n=k}^Ninom{N-k}{n-k}(1-p)^{n-k}5^{N-n}$$

Posons i = n - k

$$egin{aligned} \mathcal{P}(X=k) &= inom{N}{k} rac{p^k}{6^N} \sum_{i=0}^{N-k} inom{N-k}{i} (1-p)^i 5^{N-k-i} \ &= inom{N}{k} rac{p^k}{6^N} (1-p+5)^{N-k} = inom{N}{k} (rac{p}{6})^k (1-rac{p}{6})^{N-k} \ X &\hookrightarrow \mathcal{B}(N,p/6) \end{aligned}$$

7. Même raisonnement pour la loi de ${\it Y}$

$$Y \hookrightarrow \mathcal{B}(N,q/6)$$
 où $q=1-p$

8.
$$Cov(X, Y) = ?$$

Rappel: Covariance d'une somme dans le cas general

$$Var(Z) = Var(X + Y) = Var(X) + Var(Y) + 2Cov(X, Y)$$

$$Z \hookrightarrow \mathcal{B}(N, 1/6)$$

$$X \hookrightarrow \mathcal{B}(N, p/6)$$

$$Y \hookrightarrow \mathcal{B}(N,q/6)$$

$$egin{aligned} X &\hookrightarrow \mathcal{B}(n,p) \ E(X) &= np \ V(X) &= npq &= np(1-p) \end{aligned}$$

$$\begin{array}{l} Cov(X,Y) = \frac{1}{2}(V(Z) - V(X) - V(Y)) \\ Cov(X,Y) = \frac{1}{2}(\frac{5N}{36} - \frac{Np}{6}(1 - \frac{p}{6}) - \frac{Nq}{6}(1 - \frac{q}{6})) \\ Cov(X,Y) = \frac{1}{2} \times \frac{1}{36}(5N - NP(6-p) - Nq(6-q)) \\ Cov(X,Y) = \frac{1}{2} \times \frac{1}{36}(5N - 6Np + Np^2 - 6Nq + Nq^2) \\ Cov(X,Y) = \frac{1}{2} \times \frac{1}{36}(5N - 6Np + Np^2 - 6N(1-p) + N(1-2p+p^2)) \\ Cov(X,Y) = \frac{1}{2} \times \frac{1}{36}(2Np^2 - 2Np) \\ Cov(X,Y) = \frac{1}{36}(Np(p-1)) \neq 0 \text{ car } p \neq 0, p \neq 1 \\ \Rightarrow X \text{ et } Y \text{ ne sont pas indépendants} \end{array}$$

9. Loi du couple (X,Y)

$$egin{aligned} Z \in \llbracket 0,N
Vert \ Z &= i ext{et } Y = j \ Z &= i+j \ \mathbb{P}((X=i) \cap (Y=j)) = \mathbb{P}((X=i) \cap (Z=i+j)) \ &= inom{n}{i}inom{N}{i+j}p^i(1-p)^{n-i}(rac{5}{6})^{N-(i+j)}(rac{1}{6})^{i+j} \end{aligned}$$

Exercice 4

Une urne contient une boule blanche et une boule noire. On y prélève une boule, chaque boule ayant la même probabilité d'être tirée.

On note sa couleur et on la remet dans l'urne, avec C boules de la même couleur de la boule tirée. On repète cette épreuve n fois. $(n \ge 2)$

On définit:

$$X_i = egin{cases} 1 ext{ si on obtient une boule blanche au i}^{\grave{e}me}tirage \ 0 ext{ sinon} \end{cases}$$

$$Z_p = \sum_{i=1}^p X_i$$

- 1. Déterminer la loi du couple (X_1,X_2) et en déduire la loi de X_2
- 2. Déterminer la loi de Z_2
- 3. Déterminer $\mathbb{P}(X_{p+1}=1/Z_p=k)$
- 4. Montrer que $\mathbb{P}(X_{p+1}=1)=rac{1+C\mathbb{E}(Z_p)}{2+nc}$
- 5. Montrer que $\forall p; 1 \leq p \leq n$

$$\mathbb{P}(X_p=1)=\mathbb{P}(X_p=0)=rac{1}{2}$$

Récurrence sur p.

1.
$$\mathbb{P}(X_1=1)=\mathbb{P}(X_1=0)=rac{1}{2}$$

Donc $X_1\hookrightarrow \mathcal{B}(prac{1}{2})$ Bernoulli

$$\mathbb{P}((X_1=i)\cap (X_2=k))=\mathbb{P}(X_2=k|X_1=i)\widehat{\mathbb{P}(X_1=i)}$$
 1^{er} cas $i
eq k$ $\mathbb{P}(X_2=k|X_1=i)=rac{1}{2+C} o \mathbb{P}((X_1=i)\cap (X_2=k))=rac{1}{2*(2+C)}$ 2^{me} cas $i=k$ $\mathbb{P}(X_2=i|x_1=i)=rac{1+C}{2+C}$

$X_1ackslash X_2$	0	1	Loi de X_1
0	$\frac{1+C}{2(2+C)}$	$rac{1}{2(2+C)}$	$\frac{1}{2}$
1	$rac{1}{2(2+C)}$	$rac{1+C}{2(2+C)}$	$\frac{1}{2}$
Loi de X_2	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	1

$$X_2 \hookrightarrow \mathcal{B}(p=rac{1}{2}) \ 2 \leq p \leq n ext{ et } Z_p = \sum_{i=1}^p X_i$$

$$\begin{split} 2.\, Z_2 &= X_1 + X_2 \\ Z_2(\omega) &= \{0,1,2\} \\ \mathbb{P}(Z_2 = 0) &= \mathbb{P}((X_1 = 0) \cap (X_2 = 0)) = \frac{1+C}{2(2+C)} \\ \mathbb{P}(Z_2 = 1) &= \mathbb{P}((X_1 = 1) \cap (X_2 = 0)) + \mathbb{P}((X_1 = 0) \cap (X_2 = 1)) = \frac{1}{2+C} \\ \mathbb{P}(Z_2 = 2) &= \mathbb{P}((X_1 = 1) \cap (X_2 = 1)) = \frac{1+C}{2(2+C)} \end{split}$$

3.
$$\mathbb{P}(X_{p+1} = 1 | Z_p = k)$$

$$Z_p(\omega) = [[0,p]]$$

 $(Z_p = k) \Leftrightarrow$ au cours des p tirages on a obtenu k boules blanches et (p-k) boules

au $(p+1)^{i\grave{\mathrm{e}}me}$ tirage l'urne contient: 2+pc boules dont 1+kc boules blanches Donc $\mathbb{P}(X_{p+1}=1|Z_p=k)=rac{1+kc}{2+nc}$

4.
$$\mathbb{P}(X_{p+1}=1)$$
?

$$(X_{p+1}=1)=igcup_{k=0}^p \underbrace{[(X_{p+1}=1)\cap (Z_p=k)]}_{ ext{\'ev\'enements incompatibles}}$$

$$\mathbb{P}(X_{p+1}=1) = \sum_{k=0}^{p} \mathbb{P}((X_{p+1}=1) \cap (Z_p=k))$$

$$\mathbb{P}(X_{p+1} = 1) = \sum_{k=0}^{p} \mathbb{P}(rac{X_{p+1} = 1}{Z_p = k}) \mathbb{P}(Z_p = k)$$

$$=\sum_{k=0}^p (rac{1+kc}{2+pc}\mathbb{P}(Z_p=k))$$

$$=rac{1}{2+pc}(\underbrace{\sum_{k=0}^{p}\mathbb{P}(Z_p=k)}+c\underbrace{\sum_{k=0}^{p}k\mathbb{P}(Z_p=k)})_{E(Z_p)}$$

5. Raisonnement par récurrence sur p

si
$$p=1,\mathbb{P}(X_i=1)=\mathbb{P}(X_i=0)=rac{1}{2}X_1\hookrightarrow \mathcal{B}(rac{1}{2})$$
 $p=2,\mathbb{P}(X_2=1)=\mathbb{P}(X_2=0)=rac{1}{2}$ $X_2\hookrightarrow \mathcal{B}(rac{1}{2})$

$$\begin{split} Z_p &= \sum_{i=1}^p X_i \\ E(Z_p) &= \sum_{i=1}^p E(X_i) = \sum_{i=1}^p \frac{1}{2} = \frac{p}{2} \\ \Rightarrow \mathbb{P}(X_{p+1} = 1) &= \frac{1+cp/2}{2+pc} = \frac{1}{2}(\frac{2+pc}{2+pc}) = \frac{1}{2} \\ \mathbb{P}(X_{p+1} = 0) &= 1 - \frac{1}{2} = \frac{1}{2} \end{split}$$

Exercice 5

$$a\in\mathbb{R}$$

X,Y 2 variables aléatoires à valeurs dans $\mathbb N$

$$\mathbb{P}((X=k)\cap (Y=j))=rac{a}{2^{k+1}j!}$$

- 1. Déterminer la constante a
- 2. Déterminer les lois marginales de X et Y
- 3. Déterminer l'indépendance des variables X et Y
- 4. Calculer la covariance Cov(X,Y)

1. Donc il faut que
$$a \geq 0$$
 et $\sum_{k=0,j=0} P_{kj} = 1$
$$\sum_{k,j} \mathbb{P}((\mathbb{X} = \mathbb{k}) \cap (\mathbb{X} = \mathbf{j})) = 1 \Rightarrow \sum_{k,j} \frac{a}{2^{k+1}j!} = 1$$

$$\Rightarrow a \sum_{k,j=0}^{+\infty} \frac{1}{2^{k+1}j!} = 1$$

$$\Rightarrow a \sum_{j=0}^{+\infty} \frac{1}{j!} \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{1}{2^{k+1}} = 1$$

$$\Rightarrow a \cdot e = 1 \Rightarrow a = \frac{1}{e} = e^{-1}$$

Rappel :
$$e^x=\sum_0^{+\infty}rac{x^k}{k!}orall x\in\mathbb{R}$$
 $e=\sum_{k=0}^{+\infty}rac{1}{k!}(x=1)$

$$\sum_{k=0}^{+\infty} \frac{1}{2^{k+1}} = 1/2$$

Forme géométrique $\displaystyle\sum_{0}^{+\infty}a^k=rac{1}{1-a}$ avec |a|<1

$$\sum_{k=0}^{+\infty} \frac{1}{2^k} = \frac{1}{2} \frac{1}{1 - \frac{1}{2}} = 1$$

2. Loi marginal de X

$$\mathbb{P}(X=k) = \sum_{i=0}^{+\infty} \frac{a}{2^{k+1} j!}$$

 $orall k \in \mathbb{N}$, a constant et 2^{k+1} aussi donc

$$\mathbb{P}(X=k) = rac{a}{2^{k+1}} \sum_{i=0}^{+\infty} rac{1}{j!} = rac{a \cdot e}{2^{k+1}} = rac{1}{2^{k+1}}$$

Loi marginal de Y

$$\mathbb{P}(Y=j) = \sum_{k=0}^{\infty} rac{a}{2^{k+1} j!} = rac{a}{j!} \sum_{k=0}^{\infty} rac{1}{2^{k+1}}$$
 $\mathbb{P}(Y=j) = rac{a}{j!} rac{1}{2} \sum_{k=0}^{\infty} (1/2)^k$

$$= \frac{a}{j!} \frac{1}{2} \frac{1}{1 - \frac{1}{2}} = \frac{a}{j!} = \frac{e^{-1}}{j!}$$

$$\mathbb{P}(Y=j)=rac{e^{-1}}{j!} \quad orall j \in \mathbb{N}$$

3. Indépendance ?

$$orall (j,k)\in \mathbb{N}^2, \mathbb{P}((X=k)\cap (Y=j))\stackrel{?}{=}\mathbb{P}(X=k)\mathbb{P}(Y=j)$$
 $\mathbb{P}((X=k)\cap (Y=j))=rac{a}{2^{k+1}j!}=rac{1}{2^{k+1}}rac{a}{j!}$ avec $a=e^{-1}$ donc oui

4.
$$Cov(X,Y)=E(XY)-E(X)E(Y)=0$$
 car X et Y sont indépendants. Rq $ho(X,Y)=rac{Cov(X,Y)}{\sigma_X\sigma_Y}=0$

5) Statistique multidimensionnelle

a) Tableau des données

Les observations de p variables sur n individus sont rassemblées en une matrice X à n lignes et p colonnes

$$X = egin{pmatrix} X_1^{(1)} & \cdots & dots & \cdots \ X_2^{(1)} & \cdots & dots & \cdots \ X_i^{(1)} & \cdots & X_i^{(j)} & \cdots \ dots & \ddots & dots & \cdots \ X_n^{(1)} & \cdots & X_n^{(j)} & \cdots \end{pmatrix}$$

$$X^{(j)} = egin{pmatrix} X_1^{(j)} \ X_2^{(j)} \ dots \ X_n^{(j)} \end{pmatrix}$$

$$i^{\grave{\mathrm{e}}me}$$
 individu : ${}^te^i=(X_i^{(1)},X_i^{(2)},\ldots,X_i^{(p)})$

Ligne numéro i de X :

$$l_i = egin{pmatrix} X_i^{(1)} \ dots \ X_i^{(p)} \end{pmatrix}$$

b) Matrice des poids

On associe à chaque individu un poids $p_i \geq 0$ (p_i : de choisir l'individu numero i) $\sum_{i=1}^n p_i = 1$

$$D=egin{pmatrix} p_1 & 0 & \cdots & \cdots & 0 \ 0 & P_2 & 0 & \cdots & 0 \ dots & 0 & \ddots & \cdots & 0 \ 0 & \cdots & \cdots & 0 & p_n \end{pmatrix}$$

matrice de poids

Si
$$P_i=rac{1}{n}$$
 $D=rac{1}{n}I_n$ (avec I_n la matrice identite)

c) Centre de gravité

Vecteur g de moyenne arithmétique de chaque variable :

$$^tg=(\overline{X^{(1)}},\overline{X^{(2)}},\ldots,\overline{X^{(p)}})$$

Moyenne de $X^{(j)}$:

$$\overline{X^{(j)}} = \sum_{i=1}^n P_i X_i^{(j)}$$

Le tableau des données centrées est Y:

$$orall (i,j), y_i^{(j)} = X_i^{(j)} - \overline{(X^{(j)})}$$

d) Matrice variance-covariance et matrice de corrélation

Déf. : On appelle matrice de variance-covariance la matrice V tq:

$$V_{ij} = Cov(X^{(i)}, X^{(j)})$$

$$V_{ii} = V(X^{(i)})$$
 variance de $X^{(i)}$

$$V(X^{(i)}) = \sum_{j=1}^n P_j(y_j^{(i)})^2$$

Une matrice de variance-covariance est toujours symétrique, ie. ${}^tV=V$.

$$\sigma(X^{(i)}) = \sqrt{\sum_{j=1}^n P_j(y_j^{(i)})^2}$$
 écart-type de $X^{(i)}$

On note $D_{1/S}$ la matrice diagonale des inverses des écarts-types

$$D_{1/S} = egin{pmatrix} 1/S_1 & 0 & \cdots & 0 \ 0 & \ddots & 0 & dots \ dots & 0 & \ddots & 0 \ 0 & \cdots & 0 & 1/S_p \end{pmatrix}$$

$$S_j = \sigma(X^{(j)}) \ Z = YD_{1/S}$$

Z : matrice des données ${f centrées}$ et ${f r\'eduites}$

$$Z_i^{(j)} = rac{X_i^j - ar{X}^{(j)}}{S_i} = rac{y_i^{(j)}}{S_j}$$

La matrice de corrélation

$$R = D_{1/S}VD_{1/S} \ = \underbrace{D_{1/S}{}^tY}_Z\underbrace{D_{1/S}Y}_Z \ R = {}^tZDZ$$
 symétrique

6) Espace des individus et espace des variables

Chaque individu etant un vecteur defini par p coordonnees.

On note F l'espace des individus de dimension p. Les n individus forment un nuage de points dans F et q en est le centre de gravite.

La distance entre 2 individus l_i et l_j est définie par:

$$\langle e_i, e_j \rangle = {}^t e_i M e_j$$

où ${\cal M}$: matrice symétrique definie positive.

$$egin{aligned} ({}^tM &= M\langle M_u,u
angle > 0, orall u
eq 0) \ ||u|| &= \sqrt{\langle u,u
angle} = \sqrt{{}^t_u M_u} \ d^2(e_i,e_j) &= ||e_i-e_j||^2 = {}^t(e_i-e_j) M(e_i-e_j) \ d(e_i,e_j) &= \sqrt{{}^t(e_i-e_j) M(e_i-e_j)} \end{aligned}$$

Si M=I on retrouve le produit scalaire canonique

Si $M=D_{1/S^2}$ ce qui revient à diviser chaque caractère par son écart-type

Définition :

On appelle inertie totale du nuage de points la moyenne pondérée des carrés des distances des points au centre de gravité.

$$egin{aligned} I_g &= \sum_{i=1}^n {p_i}^t (e_i - g) M(e_i - g) \ I_g &= \sum_{i=1}^n {p_i} ||e_i - g||^2 \end{aligned}$$

7) Espace des variables

$$X^{(j)} = egin{pmatrix} X_1^{(j)} \ dots \ X_n^{(j)} \end{pmatrix} ext{Variable num\'ero } j$$

Soit E l'espace des variables dim E=n

Pour étudier la proximité des variables il faut ?préciser? cet espace d'une métrique M ici M=D (matrice des poids)

$$\langle Y^{(j)}, Y^{(k)} \rangle = {}^tY^{(j)}DY^{(k)}$$

$$Cov(X^{(j)}, X^{(k)}) = \langle Y^{(j)}, Y^{(k)}
angle \ ||Y^{(j)}|| = \sqrt{{}^tY^{(j)}DY^{(j)}} = S_j$$

$$\rho(X^{(j)},X^{(k)}) = \frac{Cov(X^{(j)},X^{(k)})}{S_jS_k} = \frac{\langle Y^{(j)},Y^{(k)}\rangle}{||Y^{(j)}||||Y^{(k)}||}$$

$$ho(X^{(j)},X^{(k)}) = rac{\langle Y^{(j)},Y^{(k)}
angle}{||Y^{(j)}||||Y^{(k)}||} = \mathrm{Cos}\Theta_{j,k} \ |
ho(X^{(j)},X^{(k)})| \leq 1$$

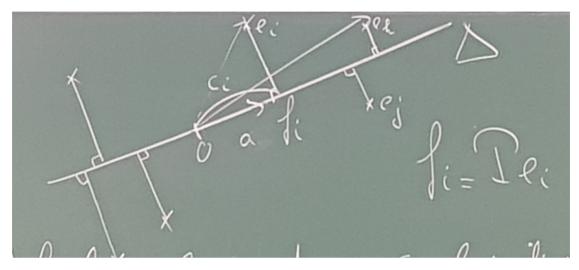
A une variable $X^{(j)}$ on peut associer un axe de l'espace des individus F et un vecteur de l'espace des variables.

On peut également déduire de $X^{(1)}, X^{(2)}, \cdots, X^{(p)}$ de nouvelles variables par combinaison linéaire.

ce qui revient à projeter les individus sur de nouveaux axes de F.

Soit Δ un axe de l'espace des individus, engendré par un vecteur unitaire a (M normé à 1; $||a||={}^t a M a=1$ M métrique).

cf : projection des individus sur un axe (Projection M_orthogonale)



La liste des coordonnées C_i des individus sur Δ forme une nouvelle variable (variable artificielle)

$$C = egin{pmatrix} C_1 \ C_2 \ dots \ C_i \ dots \ C_n \end{pmatrix}$$

$$C_i = \langle l_i, a
angle = {}^t e_i M a \ C = X M a$$

Mat S.D.P (on suppose que les variables $X^{(j)}$ sont centrés Y=X)

$$C=X \underbrace{Ma}_{u}=Xu=\sum_{j=1}^{p}u_{j}X^{(j)}$$

$$u=Ma$$
 $(\operatorname{Si} M=I\Rightarrow u=a)$ $^taMa=1$ $^tuMu=^ta^tMM^{-1}Ma$ $=^ta\underbrace{MM^{-1}}_IMa$ $=^taMa=1$ $\Rightarrow \underbrace{^tuM^{-1}u=1}_I$ on dit que u et M^{-1} normé à 1 u : facteur $V(C)=^tCDC$ $=^t(Xu)D(Xu)$ $=^tu\underbrace{^tXDXu}_V$ $V(C)=^tuVu$

Remarque:

si u est un vecteur propre de V $Vu=\lambda u$ (λ valeure propre de V) $V(c)={}^tu\lambda u=\lambda\,{}^tuu=\lambda$ si $(M=I\Rightarrow||u||=1)$ $\boxed{V(c)=\lambda}$

 tuMu correspond à la norme M de U, au carré en effet, $\langle u,v
angle = {^tu}Mv$

8) Analyse des Composantes principales

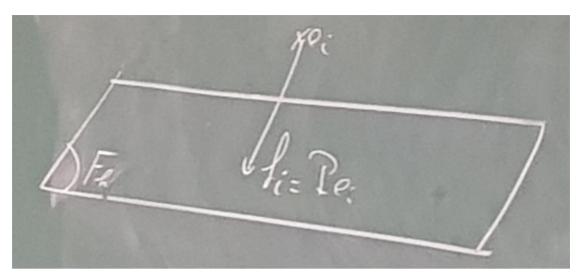
Le principe de la méthode est d'obtenir une **représentation approchée** du **nuage** des n individus dans un **S.E.V** de dimension faible. Ceci s'effectue par projection.

$$\langle u,v
angle = \sum_{i=1}^n u_i v_i = lpha$$
 (produit scalaire canonique) M symétrique définie positif $\langle u,v
angle = {}^tuMv$
$$||u|| = \sqrt{\$\langle u,u
angle} = \sqrt{{}^tuMu}$$

Le choix de l'espace de projection s'effectue selon le critère suivant qui revient à déformer le moins possible les distances en projections.

Il faut que l'inertie du nuage projeté sur le S.E.V F_k $\underbrace{(dim F_k = k)}_{ ext{h faible par rapport à p}}$ soit maximale

P: Projection M_orthogonale sur F_k $P^2=P$ et $\ ^tPM=MP$ (M métrique)



Le nuage projeté sur F_k est associé au tableau X^tP Matrice de Var-Cov de nuage projeté

On applique P à la transposée de X: $X^{\,t}P = \,^t(P^{\,t}X)$

$$t(X^{t}P)D(X^{t}P)$$

$$P\underbrace{tXdX}_{V}^{t}P = \underbrace{PV^{t}P}$$

Remarque

$$(1){
m Trace}(A) = \sum_{i=1}^n a_{ii} = \sum_{i=1} \lambda_i \ (\lambda_i \ {
m valeurs \ propres \ de \ } A)$$

 $(2)\operatorname{Trace}(AB) = \operatorname{Trace}(BA)$

$$(3)I(inertie) = \operatorname{Trace}(VM) = \operatorname{Trace}(MV)$$

L'inertie du nuage projeté d'après (3) :

$$I_{NP} = Tr(PV^{\,t}PM) \ Tr(\underbrace{P\,VMP}_{A}) ext{ car }^{t}PM = MP \ Tr(XMP^{2}) = Tr(VMP)$$

L'inertie du nuage projeté est : $\overline{I_{NP} = Tr(VMP)}$

Le problème est donc de trouver P projection $\mathsf{M}_{\!-}$ orhtogonale de rang k maximisant la trace de VMP

ce qui déterminera F_k

Th: Soit F_k un S.E.V portant l'inertie maximale, alors le S.E.V de dimension k+1 portant l'inertie maximale est la somme directe de F_k et des S.E.V de dimension 1 M orthogonal à F_k portant l'inertie maximale

$$F_{k+1}=F_k\oplus ec{b}\mathbb{R}$$
 (Somme directe) $F_k\cap ec{b}\mathbb{R}=\{ec{0}\}$ \ et \ dim F_k+ dim $ec{b}\mathbb{R}=k+1$ \

$$ec{b}\mathbb{R}=\{\lambdaec{b},\lambda\in\mathbb{R}\}$$

Rappels (Formes quadratiques et projection sur une droite)

$$g:\mathbb{R}^n\longrightarrow\mathbb{R}$$

$$rac{dg}{du} = egin{pmatrix} rac{\partial g}{\partial u_1} \ dots \ rac{\partial g}{\partial u_p} \end{pmatrix} ext{gradient de } g$$

$$u = \left(egin{array}{c} u_1 \ dots \ u_p \end{array}
ight)$$

$$egin{aligned} {}^t au &= \sum_{i=1}^p a_i u_i = g(u) (a_i \in \mathbb{R}) \ rac{\partial g}{\partial u_i} &= a_i V_i \end{aligned}$$

$$rac{\partial (\,{}^t a u)}{\partial u} = egin{pmatrix} a_1 \ a_2 \ dots \ a_p \end{pmatrix}$$

$$A\in\mathcal{M}_p(\mathbb{R})$$

$$A \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})$$
 $egin{align*} rac{d}{du}(\underbrace{\begin{array}{c} tuAu \\ ext{forme quadratique si A est symétrique: } {}^tA=A \end{array}}) = Au + {}^tAu \ rac{d}{du}({}^tuAu) = 2Au \ \end{aligned}$

$$\frac{d}{du}({}^tuAu) = 2Au$$

Projecteur M orthogonale sur la droite Δ engendrée par a

$$P=rac{a^{\,t}aM}{^{t}aMa}$$

$$a^{\,t}a = egin{pmatrix} a_1 \ dots \ a_p \end{pmatrix} (\,a_1 \quad \cdots \quad a_p\,)$$

Inertie du nuage projeté :

$$egin{aligned} I_{NP} &= Tr(VMP) \ &= Tr(VMrac{a^{\,t}aM}{^{\,t}aMa}) \ &= rac{1}{^{\,t}aMa} Tr(VMa^{\,t}aM) ext{ avec } Tr(AB) = Tr(BA) \ &= rac{1}{^{\,t}aMa} Tr(^{\,t}aMVMa) \end{aligned}$$

$$oxed{I_{NP} = rac{{}^{t}aMVMa}{{}^{t}aMa}} rac{d}{da}(rac{{}^{t}aMVMa}{{}^{t}aMa}) = 0}$$

 $({}^taMa)2MVMa - ({}^taMVMa)2Ma$

 $({}^taMa)^{({}^taMa)^2} ({}^taMa)MVMa = ({}^taMVMa)Ma$

$$MVMa=(rac{({}^{t}aMVMa)}{({}^{t}aMa)})Ma$$

En multipliant par M^{-1}

$$ightarrow \overline{VMa = (rac{({}^t aMVMa)}{({}^t aMa)})a}$$

$$VMa = \lambda a \ ext{avec} \ \lambda = rac{({}^t a M V M a)}{({}^t a M a)}$$

a est un vecteur propre de VM associé à λ

Le S.E.V F_k de dimension k est engendré par les k valeurs propres de VM associés aux kplus grandes valeurs propres

$$\lambda_1 \ge \lambda_2 \ge \cdots \ge \lambda_k \ge \cdots$$

$$rac{\lambda_1 + \lambda_2 + \cdots + \lambda_k}{\lambda_1 + \lambda_2 + \cdots + \lambda_p} \geq 80\%$$

Composantes principales

$$C^{(i)} = Yu^{(i)}$$
 $i = 1 - - - k$

 $u^{(i)} = Ma^{(i)}$ facteur axes factoriels si $M = I => u^{(i)} = a^{(i)} orall i$

Corrélations entre $C^{(i)}$ et $X^{(i)}$

$$ho(X^{(i)},C^{(j)}) = rac{Cov(X^{(i)},C^{(j)})}{\sigma(X^{(i)})\sigma(C^{(j)})}$$

Exercice 1 (ACP)

Soit
$$X = \begin{pmatrix} 3 & 8/5 & 5 \\ 4 & 2 & 6 \\ 3 & 9/5 & 6 \end{pmatrix}$$

$$p_i = rac{1}{3} orall i$$

 $p_i = rac{1}{3} orall i \ M = I_3$ (Métrique de l'espace des individus)

- 1. Déterminer le centre de gravité
- 2. Calculer Y (données centrées)
- 3. Calculer la matrice V
- 4. Diagonaliser $V\left(M=I_{3}\right)$
- 5. Déterminer les facteurs primitives
- 6. calculer les cœfficients de corrélation
- 1. Déterminer le centre de gravité de ce nuage:

$$ar{X^{(j)}} = \sum_{i=1}^3 p_i x_i^{(j)} = rac{1}{3} \sum_{i=1}^3 x_i^{(j)}$$

$$^tg=ig(ar{X^{(1)}}$$
 $ar{X^{(2)}}$ $ar{X^{(3)}}ig)$

$$egin{aligned} ar{X^{(1)}} &= rac{10}{3}, ar{X^{(2)}} = rac{9}{5}, ar{X^{(3)}} = rac{17}{3} \ ^t g = (rac{10}{3}, rac{9}{5}, rac{17}{3}) \end{aligned}$$

$$ar{X^{(j)}} = \sum_{i=1}^3 p_i x_i^j = rac{1}{3} \sum_{i=1}^3 X_i^j$$

2) La matrice de données centrées

$$Y: y_i^{(j)} = X_i^{(j)} - ar{X^{(j)}}$$

$$Y = egin{pmatrix} -rac{1}{3} & -rac{1}{5} & -rac{2}{3} \ rac{2}{3} & rac{1}{5} & rac{1}{3} \ -rac{1}{3} & 0 & rac{1}{3} \end{pmatrix}$$

3. Matrice de Var-Covariance

$$V = {}^tYDY$$
$$D = {}^1I_2$$

$$D = \frac{1}{3}I_3$$

$$D = egin{pmatrix} rac{1}{3} & 0 & 0 \ 0 & rac{1}{3} & 0 \ 0 & 0 & rac{1}{3} \end{pmatrix} ext{matrice de poids}$$

$$V=rac{1}{3}\,{}^t Y Y$$

$$V_{ii} = \mathrm{Var}(X^{(i)}) => \sigma(X^{(i)}) = \sqrt{\mathrm{Var}(X^{(i)})} orall i$$

$$V = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \\ -\frac{1}{5} & \frac{1}{5} & 0 \\ -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\frac{1}{3} & -\frac{1}{5} & -\frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{1}{5} & \frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & 0 & \frac{1}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{9} & \frac{1}{15} & \frac{1}{9} \\ \frac{1}{15} & \frac{2}{75} & \frac{1}{15} \\ \frac{1}{9} & \frac{1}{15} & \frac{2}{9} \end{pmatrix}$$

4. On doit diagonaliser $MV\ M=I_3$ donc on va diagonaliser V Le polynôme caractéristique de V

$$P_V(\lambda) = det(V - \lambda I_3)$$

 $P_V(\lambda)=0 \implies$ les racines de cette équation sont les valeurs propres de cette matrice

$$P_V(\lambda) = egin{array}{cccc} rac{2}{9} - \lambda & rac{1}{15} & rac{1}{9} \ rac{1}{15} & rac{2}{75} - \lambda & rac{1}{15} \ rac{1}{9} & rac{1}{15} & rac{2}{9} - \lambda \ \end{pmatrix}$$

$$L_1 \leftarrow L_1 - L_3$$

$$P_V(\lambda) = egin{array}{cccc} rac{1}{9} - \lambda & 0 & \lambda - rac{1}{9} \ rac{1}{15} & rac{2}{75} - \lambda & rac{1}{15} \ rac{1}{9} & rac{1}{15} & rac{2}{9} - \lambda \ \end{pmatrix}$$

$$C_3 \leftarrow C_3 + C_1$$

$$P_V(\lambda) = egin{array}{c|cccc} rac{1}{9} - \lambda & 0 & 0 \ rac{1}{15} & rac{2}{75} - \lambda & rac{2}{15} \ rac{1}{9} & rac{1}{15} & rac{1}{3} - \lambda \ \end{array} = (rac{1}{9} - \lambda)((rac{2}{75} - \lambda)(rac{1}{3} - \lambda) - rac{2}{15^2})$$

$$= (\frac{1}{9} - \lambda)(\lambda^2 - (\frac{2}{75} + \frac{1}{3})\lambda)$$

$$= (\frac{1}{9} - \lambda)(\lambda^2 - \frac{27}{75}\lambda) = 0$$

$$= (\frac{1}{9} - \lambda)\lambda(\lambda - \frac{9}{25}) = 0$$

$$= > \lambda_1 = \frac{9}{25}, \lambda_2 = \frac{1}{9}, \lambda_3 = 0$$

Remarque : $\overline{\operatorname{Trace}(V) = \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3}$

Valeur propre	$\lambda_1=0.36$	$\lambda_2=0.11$	$\lambda_3=0$
% d'inertie	$rac{\lambda_1}{\lambda_1+\lambda_2+\lambda_3}=76\%$	$rac{\lambda_2}{\lambda_1+\lambda_2+\lambda_3}=24\%$	0

Le pourcentage d'inertie apporté par le plan factoriel $rac{\lambda_1+\lambda_2}{\lambda_1+\lambda_2+\lambda_3}=100\%$

On ordonne les valeurs propres dans l'ordre décroissant, et on en prend tant que l'on a pas atteint 80%.

par exemple, dans notre cas, 76% < 80% donc on rajoute λ_2 , puis comme 100% > 80%, on s'arrete ici.

Sous-espace propre:

$$E_{\lambda_1}=E_{rac{9}{25}}=Ker(V-rac{9}{25}I_3)$$

$$orall w = egin{pmatrix} x \ y \ z \end{pmatrix} \in E_{rac{9}{25}} \Leftrightarrow (V - rac{9}{25}I_3) egin{pmatrix} x \ y \ z \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} (1): (\frac{2}{9} - \frac{9}{25})x + \frac{1}{15}y + \frac{1}{9}z = 0\\ (2): \frac{1}{15}x + (\frac{2}{75} - \frac{9}{25})y + \frac{1}{15}z = 0\\ (3): \frac{1}{9}x + \frac{1}{15}y + (\frac{2}{9} - \frac{9}{25})z = 0 \end{cases}$$

$$(1)-(3):(rac{1}{9}-rac{9}{25})x+(rac{9}{25}-rac{1}{9})z=0 \ x=z$$
 et $y=rac{2}{5}x$

$$E_{rac{9}{25}} = \mathrm{Vect} egin{pmatrix} 5 \ 2 \ 5 \end{pmatrix} droite$$

$$||w_1|| = \sqrt{(5)^2 + (2)^2 + 5^2} = \sqrt{54}$$

$$u^{(1)} = rac{1}{\sqrt{54}} egin{pmatrix} 5 \ 2 \ 5 \end{pmatrix} ext{norm\'e 1}^{ ext{er}} ext{ facteur}$$

$$E_{1/9}=Ker(V-rac{1}{9}I_3)$$

$$\begin{cases} (1): \frac{1}{9}x + \frac{1}{15}y + \frac{1}{9}z = 0\\ (2): \frac{1}{15}x + (\frac{2}{75} - \frac{1}{9})y + \frac{1}{15}z = 0\\ (3): \text{identique à (1)} \end{cases}$$

$$(1)-(2)\Rightarrow y=0$$

$$(1) \Rightarrow x = -z$$

$$E_{rac{1}{9}} = \mathrm{Vect} \left(egin{array}{c} 1 \ 0 \ -1 \end{array}
ight)$$

$$u^{(2)} = rac{1}{\sqrt{2}} \left(egin{array}{c} 1 \ 0 \ -1 \end{array}
ight) 2^e ext{ facteur}$$

 $(u^{(1)},u^{(2)})$ base orthonormées

5. Composantes principales

$$\overline{C^{(i)}=Yu^{(i)}}$$
 $i=1,2$

$$u^{(1)} = egin{pmatrix} 0,68 \ 0,27 \ 0,68 \end{pmatrix}$$

$$u^{(2)} = \left(egin{array}{c} 0,71 \ 0 \ -0,71 \end{array}
ight)$$

$$C^{(1)} = \left(egin{array}{c} -0,73 \ 0,73 \ 0 \end{array}
ight)$$

$$C^{(2)} = \left(egin{array}{c} 0,24 \ 0,24 \ -0,47 \end{array}
ight)$$

6. Cœfficient de corrélation

$$\begin{split} \rho(X^{(i)},C^{(j)}) &= \frac{\operatorname{Cov}(X^{(i)},C^{(j)})}{\sigma(X^{(i)})\sigma(C^{(j)})} \\ Cov(X^{(i)},C^{(j)}) &= \langle y^{(i)},C^{(j)} \rangle \\ Cov(X^{(1)},C^{(1)}) &= \langle y^{(1)},C^{(1)} \rangle \\ &= {}^ty^{(1)}DC^{(1)} \\ M &= D = \frac{1}{3}I \\ &= \frac{1}{3}((-\frac{1}{3})(-0,73) + (\frac{2}{3})(0,73)) \end{split}$$

$$egin{aligned} \sigma(X^{(1)}) &= \sqrt{\mathrm{Var}X^{(1)}} = 0,47 \ \sigma(C^{(1)}) &= ||C^{(1)}|| = \sqrt{(rac{1}{3})((-0,73)^2 + (0,73)^2)} = 0.59 \simeq 0.60 \
ho(X^{(1)},C^{(1)}) &= rac{\mathrm{Cov}(X^{(1)},C^{(1)})}{\sigma(X^{(1)})\sigma(C^{(1)})} = \boxed{0,87} \end{aligned}$$

	$C^{(1)}$	$C^{(2)}$
$X^{(1)}$	0,87	0,5
$X^{(2)}$	1	0
$X^{(3)}$	0,87	-0,5

Exercice 2 (ACP)

Même questions que l'exercice 1

$$X = egin{pmatrix} 16 & 2 & 0 \ 8 & 12 & 10 \ 12 & 16 & 14 \ 20 & 8 & 14 \ 16 & 4 & 10 \ 0 & 6 & 12 \ \end{pmatrix}$$

$$p_i = rac{1}{6} orall i$$

 $M=I_3$ dans l'espace des individus

1.
$$X^{(1)} = \frac{72}{6} = 12$$
 $X^{(2)} = \frac{48}{6} = 8$
 $X^{(3)} = \frac{60}{6} = 10$
 ${}^tg = (12, 8, 10)$

2.

$$Y = \left(egin{array}{cccc} 4 & -6 & -10 \ -4 & 4 & 0 \ 0 & 8 & 4 \ 8 & 0 & 4 \ 4 & -4 & 0 \ -12 & -2 & 2 \end{array}
ight)$$

3.
$$V=rac{1}{6}{}^tYY$$

$$V = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 4 & -4 & 0 & 8 & 4 & -12 \\ -6 & 4 & 8 & 0 & -4 & -2 \\ -10 & 0 & 4 & 4 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & -6 & -10 \\ -4 & 4 & 0 \\ 0 & 8 & 4 \\ 8 & 0 & 4 \\ 4 & -4 & 0 \\ -12 & -2 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{128}{3} & -\frac{16}{3} & -\frac{16}{3} & -\frac{16}{3} \\ -\frac{16}{3} & \frac{68}{3} & \frac{4}{5} \\ -\frac{16}{3} & \frac{44}{3} & \frac{6}{5} \end{pmatrix}$$

4. Diago de V

$$P_V(\lambda) = egin{array}{cccc} rac{128}{3} - \lambda & -rac{16}{3} & -rac{16}{3} \ -rac{16}{3} & rac{68}{3} - \lambda & rac{44}{3} \ -rac{16}{3} & rac{44}{3} & rac{68}{3} - \lambda \end{array}$$

$$C_1 \leftarrow C_1 + C_2 + C_3$$

$$P_V(\lambda) = egin{array}{c|cccc} 32 - \lambda & -rac{16}{3} & -rac{16}{3} \ 32 - \lambda & rac{68}{3} - \lambda & rac{44}{3} \ 32 - \lambda & rac{44}{3} & rac{68}{3} - \lambda \ \end{array} = (32 - \lambda)$$

$$L_2 \leftarrow L_2 - L_1$$

 $L_3 \leftarrow L_3 - L_1$

$$= (32-\lambda) egin{bmatrix} 28-\lambda & 20 \ 20 & 28-\lambda \end{bmatrix}$$

$$P_V(\lambda) = (32 - \lambda)((28 - \lambda)^2 - 20^2)$$

= $(32 - \lambda)(28 - \lambda - 20)(28 - \lambda + 20)$
 $P_V(\lambda) = (32 - \lambda)(8 - \lambda)(48 - \lambda)$
 $\lambda_1 = 48 > \lambda_2 = 32 > \lambda_3 = 8$

Valeur propres	λ_1	λ_2	λ_3
pourcentage d'inertie	$\frac{48}{88} = 0,54$	$\frac{32}{88} = 0,36$	$\frac{8}{88} = 0,09$

$$\boxed{\frac{\lambda_1 + \lambda_2}{\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3} = \frac{80}{88} = 90\%}$$

Axes factoriels:

$$u^{(1)}=egin{pmatrix} rac{\sqrt{6}}{3} \ -rac{\sqrt{6}}{6} \ -rac{\sqrt{6}}{6} \end{pmatrix}, u^{(2)}=egin{pmatrix} rac{\sqrt{3}}{3} \ rac{\sqrt{3}}{3} \ rac{\sqrt{3}}{3} \end{pmatrix} ext{base orthonorm\'ee}$$

Composantes principales :

$$C^{(1)} = Y u^{(1)} = egin{pmatrix} 4\sqrt{6} \ -2\sqrt{6} \ -2\sqrt{6} \ 2\sqrt{6} \ 2\sqrt{6} \ -4\sqrt{6} \end{pmatrix}$$

$$C^{(2)} = Y u^{(2)} = egin{pmatrix} -4\sqrt{3} \ 0 \ 4\sqrt{3} \ 4\sqrt{3} \ 0 \ -4\sqrt{3} \end{pmatrix}$$

6. cœfficient de covariance

	$C^{(1)}$	$C^{(2)}$
$X^{(1)}$	0,87	0,5
$X^{(2)}$	-0,59	0,69
$X^{(3)}$	-0,59	0,69

$$ho(X^{(i)},C^{(j)}) = rac{Cov(X^{(i)},C^{(j)})}{\sigma(x^{(i)})\sigma(C^{(j)})}$$

Méthode ACP

Méthode ACP = Analyse Composante Principale

On a une matrice

P variables (colonnes)

n Individus (lignes) : population de pressions, vitesses, objets, habitants...

Un élément de la matrice i,j= valeur de P_j pour l'individu i

<u>Inertie (http://jybaudot.fr/Stats/inertie.html)</u>: moyenne des distances au carré des points au **barycentre** (https://fr.wikipedia.org/wiki/Barycentre).