

Introduction au traitement du signal

Retour sur le cours de math du signal de l'année d'ing1. (RIP: Siarry)

Comme vous allez voir, il y a deux facettes à ce cours. Il y a un volet assez théorique, scolaire (on va essayer de démystifier la transformée de Fourier), ainsi qu'une série d'exemples un peu simplistes, concrets, avec lesquels on va jouer.

Support de cours (<http://www.lrde.epita.fr/~gtochon/MASI/>)

Introduction

Qu'est ce qu'un signal ?

Ce sont des **phénomènes physiques** mesurables par un capteur, transportant de l'information dans l'espace et le temps.

Exemple :

- C'est une fonction
- Une onde (électromagnétique / lumière)
- Courant / tension
- Pression / température

Nous faisons la distinction entre continu et discret.

Signal analogique :

Dépend continuellement de ses variables.

Signal numérique :

Un signal discret est capturé par un capteur, il devient numérique.

Le traitement du signal est né durant la seconde guerre mondiale. Un de ses pères fondateurs est Claude Shannon. Il a fondé d'un point de vue mathématique la théorie du signal.
ex: un téléphone utilise continuellement des algorithmes de traitement de signal.

Si l'on s'arrête aux images, (classe restreinte) on peut voir des applications médicales, militaires, etc...

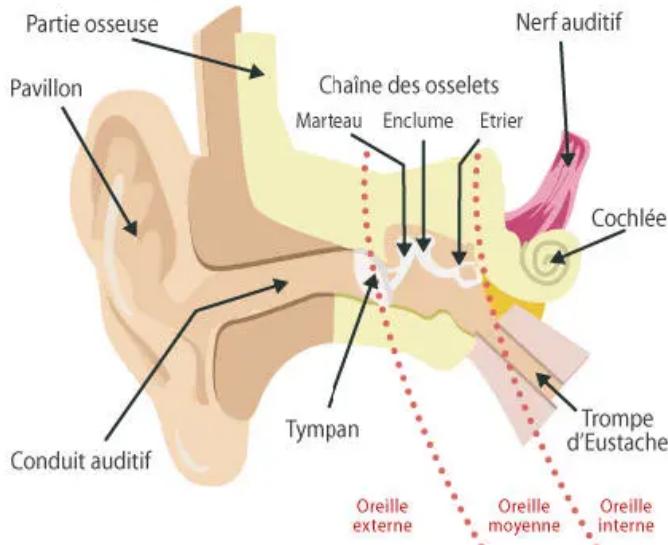
Question : Pourquoi le son est échantilloné 44.1kHz ?

Théorème de Shannon: il faut que le signal soit échantillonné à une fréquence deux fois plus importante que la fréquence maximale cible (l'oreille humaine entend jusqu'à 20kHz, donc on échantillonne le son à 44kHz).

Comment fonctionne une oreille ?

Explication ouïe e-penser <3 (<https://www.youtube.com/watch?v=i2bKuw011nk>)

L'oreille : trois entités complémentaires



Les vibrations mécaniques du son sont transformées en impulsions électriques par la cochlée. En fonction de la fréquence de l'onde, des cellules ciliées différentes vont être activées.

Donc l'oreille fait une transformée de Fourier...

Signal

La manière générale de définir un signal, c'est 3 variables de position et 1 variable de temps, mais pour les besoins de ce cours, on ne travaillera qu'avec 1 seule dimension spatiale.

Signal :

Fonction dépendant d'une seule variable de temps t (avec $t \in \mathbb{R}$)

On mesure une certaine quantité unidimensionnelle à valeur dans \mathbb{R} ou \mathbb{C}

Rappel sur les complexes:

$$|z|^2 = z * \bar{z}$$

Le signal est un module borné.

$$\bar{\mathbb{R}} = \mathbb{R} \cup \{+\infty; -\infty\}$$

On va autoriser potentiellement des discontinuités.

x est continu ou possède un nombre fini / indénombrable de discontinuités.

Si x_1 est un signal et x_2 est un signal et $\lambda \in \mathbb{R}/\mathbb{C}$ alors $x_1 + \lambda x_2$ est un signal.

C'est un espace vectoriel.

En pratique dans cet espace vectoriel on va pouvoir définir:

- une base
- un produit scalaire
- une norme

Fonctionnement du radar

Une onde se propage puis va buter contre un obstacle et refléchi un signal vers l'émetteur.

L'opération qui mesure la ressemblance entre 2 éléments est le produit scalaire.

Produit scalaire

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

$$\langle x, y \rangle = x_1 \times y_1 + x_2 \times y_2 = \|x\| \cdot \|y\| \cdot \cos(\theta)$$

Si $x, y \in \mathbb{R}^n$ c'est pareil.

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$$y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

$$\langle x, y \rangle = x_1 \times y_1 + \dots + x_n \times y_n = \sum_{i=1}^n x_i y_i = x^T y = (x - x_n) \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

Si $x, y \in \mathbb{C}^n$.

Produit hermitien (équivalent complexe du produit scalaire):

$$\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i \bar{y}_i = x^T \bar{y}$$

Définition: Soit E un espace vectoriel sur \mathbb{R}

$$\begin{aligned} \langle \cdot, \cdot \rangle : E \times E &\rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) &\rightarrow \langle x, y \rangle \end{aligned}$$

1. Symétrie

$$\forall x, y \in E, \langle x, y \rangle = \langle y, x \rangle$$

2. Bilinearité $\forall x_1, x_2, y \in E, \langle x_1 + \lambda x_2, y \rangle = \langle x_1, y \rangle + \lambda \langle x_2, y \rangle$

3. Positivité: $\forall x \in E, \langle x, x \rangle \geq 0$

4. Définition: $\langle x, x \rangle = 0 \iff x = 0_E$

Si produit hermitien

- Symétrie hermitienne: $\langle x, y \rangle = \overline{\langle y, x \rangle}$

- Semilinéarité:

$$\langle x_1 + \lambda x_2, y \rangle = \langle x_1, y \rangle + \lambda \langle x_2, y \rangle$$

$$\langle x, y_1 + \lambda y_2 \rangle = \langle x, y_1 \rangle + \bar{\lambda} \langle x, y_2 \rangle$$

Norme sur E :

$$\begin{aligned} ||\cdot|| : E &\rightarrow \mathbb{R}^+ \\ x &\mapsto ||x|| \end{aligned}$$

1. Séparation: $||x|| = 0 \leftrightarrow x = 0_E$

2. Homogénéité $\forall \lambda \in \mathbb{R}$ (ou \mathbb{C}), $||\lambda x|| = |\lambda| \cdot ||x||$

3. Inégalité triangulaire: $\forall x, y \in E, ||x + y|| \leq ||x|| + ||y||$

On peut définir une norme à partir d'un produit scalaire: $||x|| = \sqrt{\langle x, x \rangle}$

Inégalité de Cauchy Schwarz: $|\langle x, y \rangle| \leq ||x|| \cdot ||y||$

On peut définir une distance à partir d'une norme :

$$d(x, y) = ||y - x|| = \sqrt{\langle x - y, x - y \rangle}$$

On veut définir un produit scalaire entre signaux / fonctions

$$\langle x, y \rangle = x^T y = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n$$

Avec des éléments continus, \sum va devenir \int

Une fonction $x : I \rightarrow \mathbb{R}$ (ou \mathbb{C}) est dite:

- intégrable sur I ssi $\int_I |x(t)| dt < +\infty$
- p-intégrable sur I ssi $\int_I |x(t)|^p dt < +\infty$

On définit donc:

- $\mathcal{L}^1(I)$ = espace des fonctions intégrables sur I
- $\mathcal{L}^P(I)$ = espace des fonctions p-intégrables sur I

$\mathcal{L}^2(\mathbb{R})$ = espace des fonctions de carré intégrable ($I = \mathbb{R}$ et $p = 2$)

Ensemble des signaux d'énergie finie :

$$x \in \mathcal{L}^2(\mathbb{R}) \iff \int_{\mathbb{R}} |x(t)|^2 dt < +\infty \text{ (énergie du signal)}$$

Dans \mathcal{L}^2 , $\langle x, y \rangle = \int_{\mathbb{R}} x(t)y(t)dt$

Si x, y à valeurs réelles

$$\begin{aligned} \langle x, y \rangle &= \int_{\mathbb{R}} x(t)y(t)dt \\ E_x &= \int_{\mathbb{R}} |x(t)|^2 dt = \int_{\mathbb{R}} x(t)\overline{x(t)}dt = \langle x, x \rangle \end{aligned}$$

Donc

$$E_x = \|x\|^2$$

Définition de la fonction d'inter corrélation entre x_{ref} et y

$$\Gamma_{x_{ref}y}(\tau) = \langle x_{ref}(t), y(t - \tau) \rangle = \int_{\mathbb{R}} x_{ref}(t)\overline{y(t - \tau)}dt$$

$y(t - \tau) = y(t)$ retardé d'un facteur τ

$y_\tau(t) = y(t - \tau)$

$y_\tau(0) = y(-\tau) \iff y(0) = y_\tau(\tau)$

Autocorrélation de x :

$$x \in \mathcal{L}^2(\mathbb{R}), \Gamma_{xx}(\tau) = \langle x(t), x(t - \tau) \rangle = \int_{\mathbb{R}} x(t)\overline{x(t - \tau)}dt$$

• 1^{er} propriété

◦ Γ_{xx} est maximale pour $\tau = 0$

◦ $\Gamma_{xx}(0) = \langle x(t), x(t) \rangle = \int_{\mathbb{R}} (x(t))^2 dt = \|x\|^2 = \bar{\tau}_x$ car $\sqrt{\langle x(t), x(t) \rangle} = \|x\|$

• 2^{ème} propriété

◦ $\Gamma_{xx}(\tau) = \overline{\Gamma_{xx}(\tau)}$ symétrie hermitienne

◦ Si x est à valeurs réelles : $\Gamma_{xx}(-\tau) = \Gamma_{xx}(\tau)$: l'autocorrélation est paire

• 3^{ème} propriété

◦ $\forall \tau \in \mathbb{R}, |\Gamma_{xx}(\tau)| \leq \Gamma_{xx}(0)$

- Si x est T-périodique : $x(t - T) = x(t)$
 $\Gamma_{xx}(T) = \langle x(t), x(t - T) \rangle = \langle x(t), x(t) \rangle = \Gamma_{xx}(0)$
 Γ_{xx} est périodique

Intercorrélation

On va peu faire d'autocorrélation, on va travailler avec de l'**intercorrélation**.

Au lieu de comparer la ressemblance entre x et x retardé, on va comparer x et y .

Intercorrelation de 2 signaux $x, y \in \mathcal{L}^2(\mathbb{R})$, $y(t) = x(t - t_0)$:

$$\begin{aligned}\Gamma_{xy}(\tau) &= \langle x(t), y(t - \tau) \rangle = \int_{\mathbb{R}} x(t) \overline{y(t - \tau)} dt \\ &= \langle x(t), y(t - \tau) \rangle \\ &= \langle x(t), x((t - t_0) - \tau) \rangle \\ &= \underbrace{\langle x(t), x(t - (t_0 + \tau)) \rangle}_{\Gamma_{xx}(t_0 - \tau)}\end{aligned}$$

$O_x \Gamma_{xx}$ est maximale en $0 = t_0 + \tau$
 $\tau = -t_0$

Donc Γ_{xy} est maximale en $-t_0$

$$y(t) = x(t) + \eta(t) \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$$

$$\begin{aligned}\Gamma_{xy}(\tau) &= \langle x(t), y(t - \tau) \rangle \\ &= \langle x(t), x(t - \tau) + \eta_\sigma(t - \tau) \rangle \\ &= \langle x(t), x(t - \tau) \rangle + \langle x(t), \eta_\sigma(t - \tau) \rangle \\ &= \Gamma_{xx}(\tau) \\ &= E[X\eta_\sigma] = E[X]E[\eta_\sigma] = 0\end{aligned}$$

Si x et y sont 2 variables indépendantes alors $E[xy] = E[x]E[y]$

Convolution

C'est l'opération mathématique derrière tous les filtrages.

— Tochon

Soit $f, g \in \mathcal{L}^1(\mathbb{R})$.

On appelle produit de la convolution de f et de g l'opération :

$$(f * g)(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x)g(t - x)dx = \int_{-\infty}^{+\infty} g(x)f(t - x)dx$$

La convolution c'est "juste" une moyenne pondérée glissante généralisée

— Tochon

Propriétés :

1. Existence du produit de convolution :

Pour que $x * y$ existe, il suffit que $x, y \in \mathcal{L}^1(\mathbb{R})$

Auquel cas, $(x * y) \in \mathcal{L}^1(\mathbb{R})$

Rappel: $x \in \mathcal{L}^1(\mathbb{R}) \Leftrightarrow \int_{\mathbb{R}} |x(t)| dt < +\infty$

2. Le produit de convolution est commutatif : $(x * y) = (y * x)$

3. Le produit de convolution est bilinéaire : $x * (y + \lambda z) = (x * y) + \lambda(x * z)$

4. Le produit de convolution est associatif : $(x * y) * z = x * (y * z)$

5. Le produit de convolution admet un élément neutre. Le delta de Dirac :

$$\delta : t \rightarrow \begin{cases} +\infty & \text{si } t = 0 \\ 0 & \text{si } t \neq 0 \end{cases}$$
$$\int_{\mathbb{R}} \delta(t) dt = 1$$

$\mathcal{L}^1(\mathbb{R})$ munit du produit de convolution forme donc un monoïde commutatif.

Symétrie :

Si x et y sont des signaux soit pairs soit impairs. $(x * y)$ est paire ssi x et y sont de même parité.

$(x * y)$ est impaire ssi x et y sont de parité opposées.

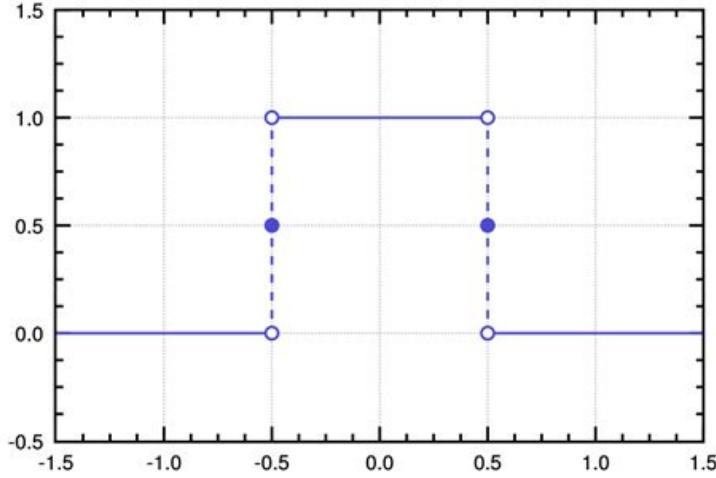
Dérivée:

Si $x, y \in \mathcal{L}^1(\mathbb{R})$ et sont derivables avec $x', y' \in \mathcal{L}^1(\mathbb{R})$

$$(x * y)' = x' * y = x * y'$$

Fonction porte

$$\Pi_T(t) = \begin{cases} 1 & \forall t \in [-\frac{T}{2}; \frac{T}{2}] \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$



[Elle est fausse, la notre vaut 1 aux bornes. TODO]

$$\begin{aligned}
 (\Pi_T * \Pi_T)(t) &= \int_{\mathbb{R}} \underbrace{\Pi_T(x)}_{0 \text{ si } x \notin [-\frac{T}{2}; \frac{T}{2}]} \Pi_T(t-x) dx \\
 &= \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \Pi_T(t-x) dx
 \end{aligned}$$

- Pas de chevauchement $\Leftrightarrow |t| > T$
- Chevauchement max $t = 0$

$$(\Pi_T * \Pi_T)(0) = \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} 1 dx = T$$

- Si $0 < t < T$

$$(\Pi_T * \Pi_T)(t) = \int_{t-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} dx = \frac{T}{2} - (t - \frac{T}{2}) = T - t$$

- Si $-T < t < 0$

$$(\Pi_T * \Pi_T)(t) = \int_{-\frac{T}{2}}^{t+\frac{T}{2}} dx = t + \frac{T}{2} + \frac{T}{2}$$

Ca a été donné au partielle de MASI des Ing1. Donc ca sera potentiellement à notre partielle.

$$\begin{aligned}
 \Gamma_{xy}(\tau) &= \langle x(t), y(t-\tau) \rangle = \int_{\mathbb{R}} x(t) \overline{y(t-\tau)} dt \\
 (x * y)(\tau) &= \int_{\mathbb{R}} x(t) y(t-\tau) dt \\
 y^-(t) &= y(-t)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 (x * y^-)(\tau) &= \int_{\mathbb{R}} x(t)y^-(\tau - t)dt \\
 &= \int_{\mathbb{R}} x(t)y(\tau - t)dt \\
 (x * \bar{y})(\tau) &= \int_{\mathbb{R}} x(t)\overline{y^-(\tau - t)}dt = \int_{\mathbb{R}} x(t)\overline{y(\tau - t)}dt = \Gamma_{xy}(\tau)
 \end{aligned}$$

$$\Gamma_{xy} = (x * \bar{y})$$

Convolution filtrage : opération mathématique produit de convolution

Corrélation : motif dans un signal

On ne peut pas faire pire qu'un cours de Siarry

—  Tochon

Série de Fourier

Né au milieu du 18ème siècle, doit son nom à Fourier pour résoudre une équation de la chaleur (comment la chaleur se propage dans une barre)

Travaux début 1800, les premiers résultats mathématiques sont en 1830.

Un phénomène vibratoire peut se séparer en superposition de phénomène vibratoire.

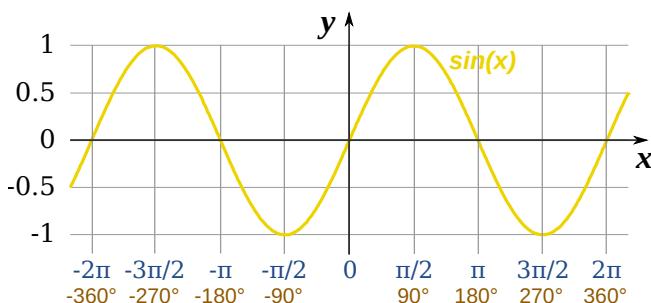
Exemple: la lumière blanche qui se décompose en beaucoup de longueurs d'ondes différentes.

Principe de superposition:

Décomposition d'un phénomène vibratoire complexe en une superposition de phénomènes vibratoires simples.

- Système vibratoire complexe: Signal périodique de période T.
- Système vibratoire simple: Onde sinusoïdale $A \sin(2\pi ft + \phi)$

$\sin(x) \rightarrow$ période 2π



Calcul de période:

- $\sin(\frac{2\pi}{T}x) \Rightarrow T$
- $\sin(2\pi\frac{n}{T}x) \Rightarrow \frac{T}{n}$
- $\sin(2\pi x) \Rightarrow 1$
- $\sin(x) \Rightarrow 2\pi$

$$x(t) = \sum_{n=1}^N A_n \sin(2\pi \frac{n}{T} t + \phi_n)$$

$$= A_1 \sin(\underbrace{\frac{2\pi}{T}}_{\text{fréquence fondamentale } f=\frac{1}{T}} t + \phi_1) + \cdots + A_N \sin(2\pi \frac{N}{T} t + \phi_N)$$

Notations :

- $w = \frac{2\pi}{T} =$ pulsation
- $f =$ fréquence
- $T = \frac{1}{f} =$ période

Rappels :

$$\begin{aligned}\sin(a+b) &= \sin a \cos b + \cos a \sin b \\ \cos(a+b) &= \cos a \cos b - \sin a \sin b\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}x(t) &= a_0 + \sum_{n=1}^N A_n [\sin(2\pi \frac{n}{T} t) \cos(\phi_n) + \cos(2\pi \frac{n}{T} t) \sin(\phi_n)] \\ &= a_0 + \sum_{n=1}^N A_n \sin(\phi_n) \cos(2\pi \frac{n}{T} t) + A_n \cos(\phi_n) \sin(2\pi \frac{n}{T} t) \\ &= a_0 + \sum_{n=1}^N a_n \cos(2\pi \frac{n}{T} t) + b_n \sin(2\pi \frac{n}{T} t)\end{aligned}$$

Decomposition des termes

$$S_n = \sum_{n=1}^{+\infty} a_n \cos(2\pi \frac{n}{T} t) + b_n \sin(2\pi \frac{n}{T} t)$$

$$\begin{aligned}S_1 &= a_1 \cos(2\pi \frac{1}{T} t) \\ S_2 &= a_1 \cos(2\pi \frac{1}{T} t) + a_2 \cos(2\pi \frac{2}{T} t)\end{aligned}$$

$$x(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} a_n \cos(2\pi \frac{n}{T} t) + b_n \sin(2\pi \frac{n}{T} t)$$

Comment déterminer ces coefficients : $a_0, \{a_n, b_n\}_{n \geq 1}$?

Lemme #1

Soit x une fonction T -périodique

$$\begin{aligned}\int_0^T x(t)dt &= \int_a^{a+T} x(t)dt \quad \forall a \\ &= \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} x(t)dt\end{aligned}$$

Lemme #2

$$\int_0^T \cos(2\pi \frac{n}{T}t) \cos(2\pi \frac{k}{T}t) dt = \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \cos(2\pi \frac{n}{T}t) \cos(2\pi \frac{k}{T}t) dt = \begin{cases} 0 & n \neq k \\ \frac{T}{2} & n = k \end{cases}$$

Lemme #3

$$\int_0^T \sin(2\pi \frac{n}{T}t) \sin(2\pi \frac{k}{T}t) dt = \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \sin(2\pi \frac{n}{T}t) \sin(2\pi \frac{k}{T}t) dt = \begin{cases} 0 & n \neq k \\ \frac{T}{2} & n = k \end{cases}$$

Rappel :

$$\cos a \cos b = \frac{1}{2}(\cos(a+b) + \cos(a-b))$$

Preuve du lemme #2

- Si $n \neq k$:

$$\begin{aligned}\int_0^{2\pi} \cos(nt) \cos(kt) dt &= \int_0^{2\pi} \frac{1}{2}(\cos((n+k)t) + \cos((n-k)t)) dt \\ &= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \cos((n+k)t) dt + \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \cos((n-k)t) dt \\ &= \frac{1}{2} \left[\frac{1}{n+k} \sin((n+k)t) \right]_0^{2\pi} + \frac{1}{2} \left[\frac{1}{n-k} \sin((n-k)t) \right]_0^{2\pi} \\ &= \frac{1}{2} \frac{1}{n+k} \underbrace{(\sin((n+k)2\pi) - \sin((n+k)0))}_{=0} + \dots = 0\end{aligned}$$

- Si $n = k$:

$$\begin{aligned}
\cos^2(a) &= \frac{1 + \cos(2a)}{2} \\
&\int_0^{2\pi} \cos^2(nt) dt A \\
&= \int_0^{2\pi} \frac{1 + \cos(2nt)}{2} dt = \int_0^{2\pi} \frac{1}{2} dt + \int_0^{2\pi} \frac{\cos(2nt)}{2} dt \\
&\frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \cos(2nt) dt = \frac{1}{2} \left[\frac{1}{2n} \sin(2nt) \right]_0^{2\pi} = 0
\end{aligned}$$

Lemme #4

$$\int_0^T (\cos(2\pi \frac{n}{T} t) \sin(2\pi \frac{k}{T} t)) dt = 0$$

On suppose toujours que $x(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} a_n \cos(2\pi \frac{n}{T} t) + b_n \sin(2\pi \frac{n}{T} t)$

a_0 : On integre entre 0 et T

$$\begin{aligned}
\int_0^T x(t) dt &= \int_0^T [a_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} a_n \cos(2\pi \frac{n}{T} t) + b_n \sin(2\pi \frac{n}{T} t)] dt \\
&= \int_0^T a_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} \int_0^T a_n \cos(2\pi \frac{n}{T} t) + b_n \sin(2\pi \frac{n}{T} t) dt \\
&= T a_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} a_n \underbrace{\int_0^T \cos(2\pi \frac{n}{T} t) dt}_{=0} + \sum_{n=1}^{+\infty} b_n \underbrace{\int_0^T \sin(2\pi \frac{n}{T} t) dt}_{=0}
\end{aligned}$$

$a_0 = \frac{1}{T} \int_0^T x(t) dt \equiv$ valeur moyenne de x sur une periode

$\{a_n : n \geq 1\}$: On cherche a_k , $\forall k \in \mathbb{N}^*$

On multiplie par $\cos(2\pi \frac{k}{T} t)$ l'egalite puis on integre entre 0 et T.

$$x(t) \cos(2\pi \frac{k}{T} t) = a_0 \cos(2\pi \frac{k}{T} t) + \sum_{n=1}^{+\infty} a_n \cos(2\pi \frac{n}{T} t) \cos(2\pi \frac{k}{T} t) + b_n \sin(2\pi \frac{n}{T} t) \cos(2\pi \frac{k}{T} t)$$

$$\begin{aligned}
\int_0^T x(t) \cos(2\pi t \frac{k}{T}) dt &= \underbrace{a_0 \int_0^T \cos(2\pi \frac{k}{T} t) dt}_0 \\
&\quad + \underbrace{\sum_{n=1}^{+\infty} a_n \int_0^T \cos(2n \frac{n}{T} t) \cos(2n \frac{k}{T} t) dt}_{\text{tous les termes sont nuls sauf le } kh^{\text{ième}}, \text{ qui vaut } a_k \frac{T}{2}} \\
&\quad + \underbrace{\sum_{n=1}^{+\infty} b_n \int_0^T \sin(2n \frac{n}{T} t) \cos(2n \frac{k}{T} t) dt}_{\text{tous les termes sont nuls par le lemme 4}} \\
&= a_k \times \frac{T}{2}
\end{aligned}$$

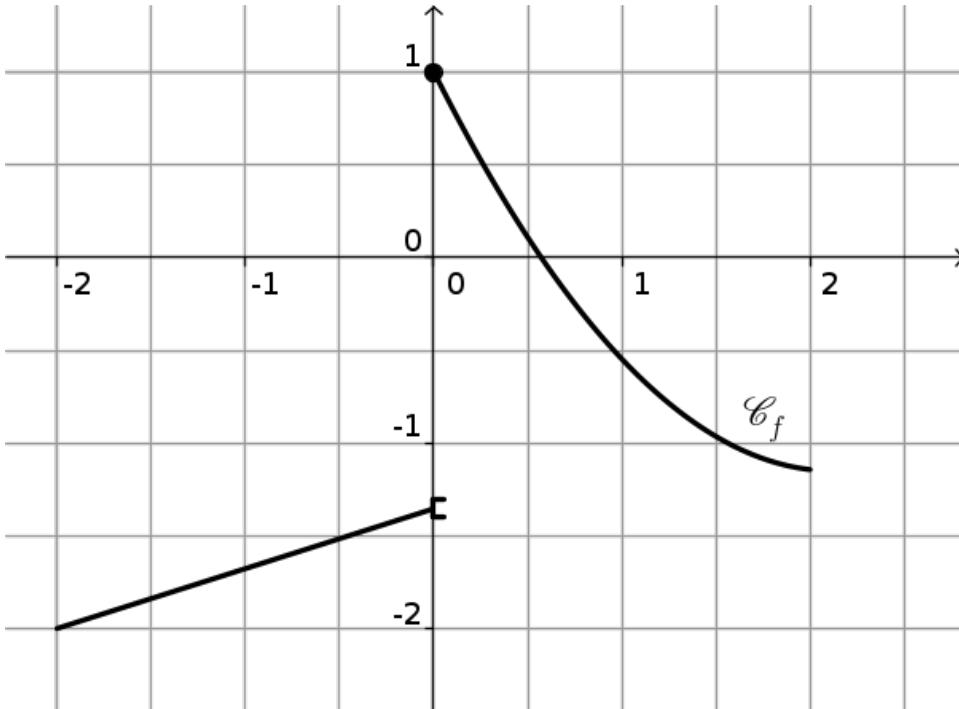
$$a_n = \frac{2}{T} \int_0^T x(t) \cos(2\pi \frac{n}{T} t) dt \quad \forall n \geq 1$$

$$\text{Et } b_n = \frac{2}{T} \int_0^T x(t) \sin(2\pi \frac{n}{T} t) dt \quad \forall n \geq 1$$

Fonction continue par morceaux sur un intervalle $[a, b]$

$x \in \mathcal{C}_{pm}^o([a, b])$ si x est continue sur $[a, b]$, sauf à un certain nombre de points de discontinuité a_i , tq $x(a_i) = \lim_{\substack{t \rightarrow a; \\ t < a;}} x(t)$

et $x(a_i^+) = \lim_{\substack{t \rightarrow a; \\ t > a;}} x(t)$ mais potentiellement $x(a_i) \neq x(a_i^-) \neq x(a_i^+)$



Fonction dérivable par morceaux (\mathcal{C}_{pm}^1) sur $[a, b]$

- x dérivable sur $[a, b]$ sauf éventuellement en un certain nombre de points pour lesquels il est possible de définir des limites à gauche et à droite de la dérivée.

Théoreme de Dirichlet

Soit un signal T -périodique et \mathcal{C}_{pm}^1 . Alors en tout point de continuité de x , on a :

$$x(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} a_n \cos(2\pi \frac{n}{T} t) + b_n \sin(2\pi \frac{n}{T} t)$$

Si x discontinue en t_0 :

$$a_0 + \sum_{n=0}^{+\infty} a_n \cos(2\pi \frac{n}{T} t_0) + b_n \sin(2\pi \frac{n}{T} t_0) = \frac{1}{2}(x(t_0^-) + x(t_0^+))$$

avec

$$\begin{aligned} a_0 &= \frac{1}{T} \int_0^T x(t) dt \\ a_n &= \frac{2}{T} \int_0^T x(t) \cos(2\pi \frac{n}{T} t) dt \\ b_n &= \frac{2}{T} \int_0^T x(t) \sin(2\pi \frac{n}{T} t) dt \end{aligned}$$

Transformee de Fourier

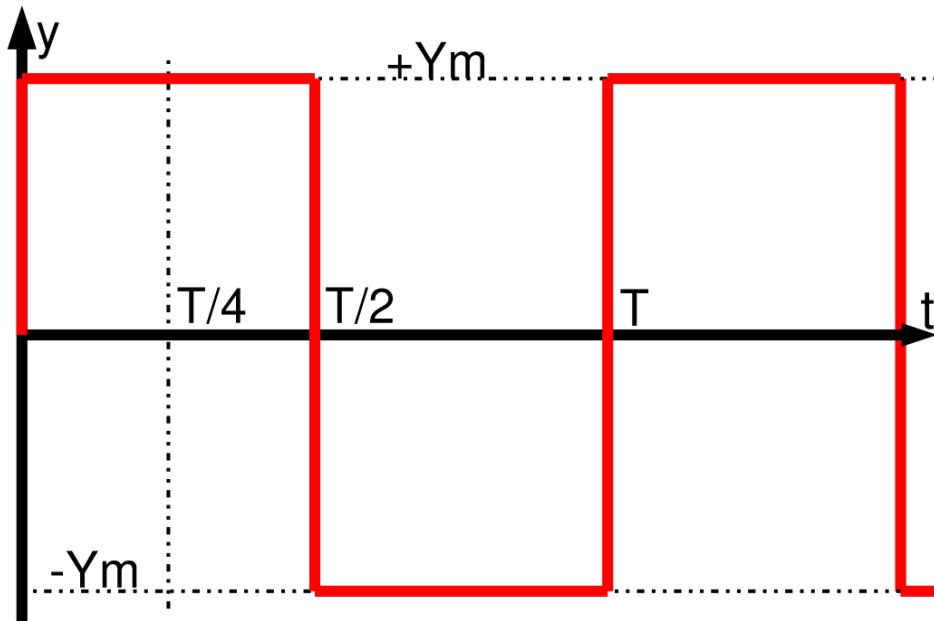
$$\underbrace{x(t)}_{\text{periode } T} \underset{\text{*cf dessous}}{=} a_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} a_n \cos(2\pi \frac{n}{T} t) + b_n \sin(2\pi \frac{n}{T} t)$$

* theoreme de Dirichlet: x doit etre \mathcal{C}^1 par morceau a tout point de continuité de x . Si discontinu en t_0 , alors la Serie de Fourier converge vers $\frac{1}{2}(x(t_0^-) + x(t_0^+))$

$$\begin{aligned} a_0 &= \frac{1}{T} \int_0^T x(t) dt \\ a_n &= \frac{2}{T} \int_0^T x(t) \cos(2\pi \frac{n}{T} t) dt, n \geq 1 \\ b_n &= \frac{2}{T} \int_0^T x(t) \sin(2\pi \frac{n}{T} t) dt, n \geq 1 \end{aligned}$$

Exercice:

Calculer les coefficients de la série de Fourier du signal en crénaux.



signal centré en $\frac{1}{2}$ et avec $Y_m = 1$ et $-Y_m = 0$

- $a_0 = \frac{1}{T} \int_0^T x(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^{\frac{T}{2}} dt = \frac{1}{2}$
- $a_n = \frac{2}{T} \int_0^T x(t) \cos(2\pi \frac{n}{T} t) dt = \frac{2}{T} \int_0^{\frac{T}{2}} \cos(2\pi \frac{n}{T} t) dt$
 $= \frac{2}{T} \frac{T}{2\pi n} [\sin(2\pi \frac{n}{T} t)]_0^{\frac{T}{2}} = \frac{1}{\pi n} (\sin(\pi n) - \sin(0)) = 0 \quad \forall n \geq 1$
- $b_n = \frac{2}{T} \int_0^T x(t) \sin(2\pi \frac{n}{T} t) dt = \frac{2}{T} \int_0^{\frac{T}{2}} \sin(2\pi \frac{n}{T} t) dt$
 $= -\frac{2}{T} \frac{T}{2\pi n} [\cos(2\pi \frac{n}{T} t)]_0^{\frac{T}{2}} = -\frac{1}{\pi n} (\cos(n\pi) - \cos(0)) = \frac{1}{\pi n} (1 - \cos(n\pi))$
 $b_n = \frac{1}{\pi n} (1 - (-1)^n) = \begin{cases} 0 & \text{si } n \text{ pair} \\ \frac{2}{\pi n} & \text{si } n \text{ impair} \end{cases}$

$$\begin{aligned}
 x(t) &= a_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} a_n \cos(2\pi \frac{n}{T} t) + b_n \sin(2\pi \frac{n}{T} t) \\
 &= \frac{1}{2} + \sum_{\substack{n=1 \\ n \text{ impair}}}^{+\infty} b_n \sin(2\pi \frac{n}{T} t) \\
 &= \frac{1}{2} + \sum_{k=0}^{+\infty} b_{2k+1} \sin(2\pi \frac{(2k+1)}{T} t) \\
 &= \frac{1}{2} + \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{2}{\pi(2k+1)} \sin(2\pi \frac{2k+1}{T} t) \text{ en tout point de continuité de } x.
 \end{aligned}$$

Et en $\frac{T}{2}$?

- $x(\frac{T}{2}) = 1$
- $x(\frac{T^t}{2}) = 0$
- $\sin(2\pi(\frac{2k+1}{T})\frac{T}{2}) = \sin((2k+1)\pi) = \sin(2k\pi + \pi) = \sin(2k\pi + pi) = \sin(\pi) = 0$

$$S_N(A) = a_0 + \sum_{n=1}^N a_n \cos(2\pi \frac{n}{T} t) + b_n \sin(2\pi \frac{n}{T} t)$$

x discontinu en t_0

$|\Delta x(t_0)|$ hauteur de la discontinuité:
hauteur du sursaut $\rightarrow \approx 0.09 |\Delta x(t_0)|$

On a les coefficients on va doucement se rapprocher de la série de fourrier.

On va admettre que l'écriture $x(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} (a_n \cos(2\pi \frac{n}{T} t) + b_n \sin(2\pi \frac{n}{T} t))$ est équivalente à $x(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} C_n e^{i2\pi \frac{n}{T} t}$
avec $C_n = \frac{1}{T} \int_0^T x(t) e^{-i2\pi \frac{n}{T} t} dt$

$$e^{i\theta} = \cos \theta + i \sin \theta \rightarrow [e^{i\pi} + 1 = 0] \text{ est stylé car il y a toute les maths}$$

$$\cos \theta = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2}$$

$$\sin \theta = \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i}$$

Si x est pair $\rightarrow b_n = 0 \forall n \geq 1$

Si x est impair $\rightarrow a_n = 0 \forall n \geq 1$

$\{|a_n|, n \in \mathbb{Z}\}$: spectre du signal

Si le signal est à valeurs réelles ($x(t) \in \mathbb{R}$)

$$C_{-n} = \overline{C_n} \rightarrow |C_{-n}| = |C_n|$$

On peut étudier uniquement les C_n pour $n \geq 0$

$$\forall n \geq 1 \left\{ \begin{array}{l} a_n = C_n + C_{-n} \\ b_n = i(C_n - C_{-n}) \end{array} \right. \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} C_n = \frac{1}{2}(a_n - ib_n) \\ C_{-n} = \frac{1}{2}(a_n + ib_n) \end{array} \right.$$

Soit $u = \{u_1, \dots, u_n\}$ une base de \mathbb{R}^n et $\langle \cdot, \cdot \rangle$ un produit scalaire sur \mathbb{R}^n
 u est une base orthonormée de \mathbb{R}^n ssi

$$\left\{ \begin{array}{l} \langle u_i, u_j \rangle = 0 \quad i \neq j \\ \|u_i\| = 1 \end{array} \right.$$

cas en 2 dimensions

$$\begin{aligned}\vec{x} &= x_1 \vec{u}_1 + x_2 \vec{u}_2 \\ &= \langle \vec{x}_1, \vec{u}_1 \rangle \vec{u}_1 + \langle \vec{x}_1, \vec{u}_2 \rangle \vec{u}_2\end{aligned}$$

$\langle \vec{x}, \vec{u}_1 \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle = x_1 x_1 = \langle \vec{x}_1, \vec{u}_1 \rangle$ = projection de \vec{x} sur l'axe des engendre par

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \text{ dans } u$$

$$\vec{x} = \sum_{i=1}^n x_i \vec{u}_i \quad , x_i = \langle \vec{x}_i, \vec{u}_i \rangle$$

$$\boxed{\vec{x} = \sum_{i=1}^n \langle \vec{x}, \vec{u}_i \rangle \vec{u}_i}$$

$$x(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} C_n e^{i2\pi \frac{n}{T} t}$$

$$C_n = \frac{1}{T} \int_0^T x(t) e^{-i2\pi \frac{n}{T} t} dt$$

$$\langle x(t), y(t) \rangle = \frac{1}{T} \int_0^T x(t) \overline{y(t)} dt$$

$$\langle x(t), y(t) \rangle = \int_{\mathbb{R}} x(t) \overline{y(t)} dt$$

On va admettre que $\{U_n : t \rightarrow e^{i2\pi \frac{n}{T} t}, n \in \mathbb{Z}\}$ forme une base de $L^2([0, T])$ et on va vérifier qu'elle est orthonormée pour $\langle \cdot, \cdot \rangle$

$$\begin{aligned}\langle u_n(t), u_m(t) \rangle &= \frac{1}{T} \int_0^T u_n(t) \overline{u_m(t)} dt \\ &= \frac{1}{T} \int_0^T e^{i2\pi \frac{n}{T} t} \overline{e^{i2\pi \frac{m}{T} t}} dt \\ &= \frac{1}{T} \int_0^T e^{i2\pi \frac{n-m}{T} t} dt \\ &= \frac{1}{T} \int_0^T e^{i2\pi \frac{k}{T} t} dt \\ &= \frac{1}{T} \frac{T}{2k\pi} [e^{i2\pi \frac{k}{T} t}]_0^T \\ &= \frac{T}{2ik\pi} (e^{i2k\pi} - e^0) = 0\end{aligned}$$

$$\langle x, x \rangle = \|x\|^2$$

$$\begin{aligned}\langle u_n(t), u_n(t) \rangle &= \frac{1}{T} \int_0^T u_n(t) \overline{u_n(t)} dt \\ &= \frac{1}{T} \int_0^T e^{i2\pi \frac{n}{T} t} \overline{e^{i2\pi \frac{n}{T} t}} dt \\ &= \frac{1}{T} \int_0^T 1 dt\end{aligned}$$

VOIR PHOTO DESSOUS

$$\langle x, x \rangle = \|x\|^2$$

$$\begin{aligned} \langle u_n(t), u_n(t) \rangle &= \frac{1}{T} \int_0^T u_n(t) \overline{u_n(t)} dt \\ &= \frac{1}{T} \int_0^T e^{i\theta_n t} e^{-i\theta_n t} dt = \frac{1}{T} \int_0^T dt = 1 = \|u_n(t)\|^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} e^{i\theta} e^{i\alpha} &= e^{i(\theta+\alpha)} \\ \alpha = -\theta &\vee e^{i\theta} = 1 \end{aligned}$$

$$x = \sum_{i=1}^n \langle x, u_i \rangle u_i$$

Donc pour $x \in \mathcal{L}^2([0, T])$

$$x(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \langle x(t), u_n(t) \rangle u_n(t)$$

$$= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \underbrace{\langle x(t), u_n(t) \rangle}_{\sim} e^{i\theta_n t}$$

$$\frac{1}{T} \int_0^T x(t) e^{-i\theta_n t} dt = [C_n]$$

L'énergie d'un signal

$$E_x = \int_{\mathbb{R}} |x(t)|^2 dt < +\infty$$

$$= \langle x(t), x(t) \rangle$$

Avec $x \in \mathcal{L}^2([0, T])$

L'énergie de x devient $\underbrace{E_x}_{\text{Energie temporelle}} = \langle x(t), x(t) \rangle = \frac{1}{T} \int_0^T |x(t)|^2 dt$

$|C_n|^2$ énergie de l'harmonique de rang n

\rightarrow énergie du spectre = somme des énergies des harmoniques $\rightarrow \sum_{n=-\infty}^{+\infty} |C_n|^2$

théorème de Parseval

$$\frac{1}{T} \int_0^T \underbrace{|x(t)|^2}_{\text{énergie temporelle}} dt = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \underbrace{|C_n|^2}_{\text{énergie fréquentielle}}$$

$$= a_0^2 + \sum_{n=1}^{+\infty} \left(\frac{a_n^2 + b_n^2}{2} \right)$$

exemple

$$a_0 = \frac{1}{2}$$

$$a_n = 0 \forall n \geq 1$$

$$b_n = \begin{cases} 0 & \text{si } n \text{ pair} \\ \frac{2}{\pi n} & \text{si } n \text{ impair} \end{cases}$$

$$C_n = \frac{1}{2}(a_n - b_n) = \begin{cases} 0 & \text{si } n \text{ pair} \\ \frac{-i}{\pi n} & \text{si } n \text{ impair} \end{cases} \quad n \geq 1$$

$|C_n| \underset{n \rightarrow \infty}{\sim} \frac{1}{n}$ pour tous les signaux avec une discontinuité

- Si $x^{(0)}, x^{(1)}, x^{(2)}, x^{(k-1)}$ sont des signaux continus, et $x^{(k)}$ a des discontinuités, alors

$$|C_n| \underset{n \rightarrow +\infty}{\sim} \frac{1}{n^{k+1}}$$

$$x(t) = \sum_{n=1}^{+\infty} C_n e^{i2\pi \frac{n}{T} t}$$

T périodique

C_n coef du n^e harmonique \rightarrow fréquence $\frac{n}{T}$

C_{n+1} coef du $(n+1)^e$ harmonique \rightarrow fréquence $\frac{n+1}{T}$

"gap" en fréquence $\frac{n+1}{T} - \frac{n}{T} = \frac{1}{T}$

Signal non périodique

signal périodique de période infinie ($T = \infty \rightarrow \text{gap nul entre deux fréquences successives}$)
 → étude par la transformée de Fourier ≡ généralisation des séries de Fourier aux signaux non périodiques

Série de Fourier

Définition : Sous réserve d'existence, la transformée d'un signal x est la fonction :

$$X : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$$

$$\nu \rightarrow \int_{\mathbb{R}} x(t) e^{-i2\pi\nu t} dt$$

$$C_n = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2} \rightarrow +\infty}^{\frac{T}{2} \rightarrow +\infty} x(t) e^{-i2\pi \frac{n}{T} t} dt$$

$$\mathcal{F}(x(t)) = x(f) = X(\nu)$$

$$X(\nu) \text{ existe} \Leftrightarrow |X(\nu)| < \infty$$

$$\begin{aligned} \forall \nu \in \mathbb{R}, |X(0)| &= \left| \int_{\mathbb{R}} x(t) e^{-i2\pi\nu t} dt \right| \\ &\leq \int_{\mathbb{R}} |x(t)| \underbrace{|e^{-i2\pi\nu t}|}_{=1} dt \\ &\leq \int_{\mathbb{R}} |x(t)| dt \end{aligned}$$

Condition d'existence de la TF:

Si $x \in L^1(\mathbb{R})$, alors X existe.

Th de Dirichlet : $x(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} X(\nu) e^{i2\pi\nu t} d\nu$

Transformée de Fourier inverse : Sous réserve d'existence, on peut inverser la

$$\text{transformée de Fourier : } x(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} X(\nu) e^{i2\pi\nu t} d\nu$$

Transformée de Fourier d'une porte

$$\mathcal{F}(\Pi_T(t)) = \widehat{\Pi}_T(\nu) = \int_{\mathbb{R}_{+\infty}} \Pi_T(t) e^{-i2\pi\nu t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} \Pi_T(t) e^{-i2\pi\nu t} dt$$

$$\begin{aligned}
\widehat{\Pi}_T(\nu) &= \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} e^{-i2\pi\nu t} dt \\
&= -\frac{1}{i2\pi\nu} [e^{-i2\pi\nu t}]_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \\
&= -\frac{1}{i2\pi\nu} (e^{-i2\pi\nu \frac{T}{2}} - e^{i2\pi\nu \frac{T}{2}}) \\
&= \frac{e^{i\pi\nu T} - e^{-i\pi\nu T}}{i2\pi\nu} \\
&= \frac{1}{\pi\nu} * \frac{e^{i\pi\nu T} - e^{-i\pi\nu T}}{2i} \\
&= \frac{\sin(\pi\nu T)}{\pi\nu}
\end{aligned}$$

Sinus cardinal :

$$sinc : x \mapsto \begin{cases} \frac{\sin(x)}{x} & x \neq 0 \\ 1 & x = 0 \end{cases}$$

$$\mathcal{F}(\Pi_T(t) = T \underbrace{sinc}_{\substack{\text{sinus cardinal} \\ *schema*}} (\pi\nu T))$$

$$\begin{aligned}
\text{dirac} \\
\delta(\nu) &= \\
&\quad \begin{cases} \inf & \nu = 0 \\ 0 & \nu \neq 0 \end{cases}
\end{aligned}$$

$$\int_{\mathbb{R}} \delta(\nu) d\nu = 1$$

$$\begin{aligned}
\delta(t) &= \begin{cases} \inf & t = 0 \\ 0 & t \neq 0 \end{cases} \quad et \int_{\mathbb{R}} \delta(t) dt = 1 \\
&\equiv \delta(t - t_0) = \begin{cases} \inf & t = t_0 \\ 0 & t \neq t_0 \end{cases} \\
\alpha \delta_{t_0}(t) &= \begin{cases} \inf & t = t_0 \\ 0 & t \neq t_0 \end{cases} \quad \int_{\mathbb{R}} \alpha \delta_{t_0}(t) dt = \alpha \int_{\mathbb{R}} \delta_{t_0}(t) dt = \alpha
\end{aligned}$$

$$x(t)\delta(t - t_0) = x(t_0)\delta(t - t_0) = \begin{cases} \inf & t = t_0 \\ 0 & t \neq t_0 \end{cases}$$

$$et \int_{\mathbb{R}} x(t)\delta(t - t_0)dt = x(t_0)$$

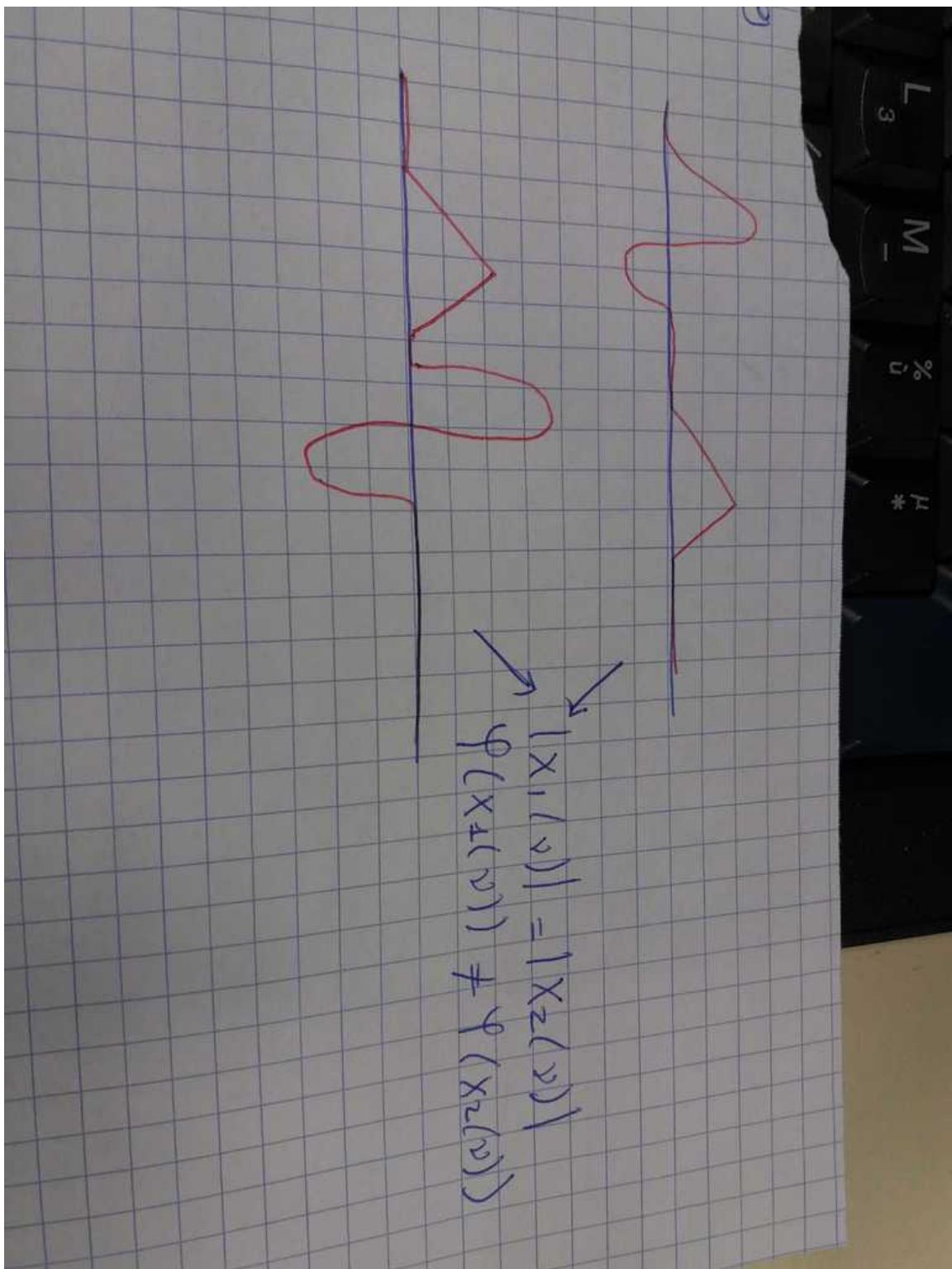
On "preleve/echantillonne" le signal de x en t_0

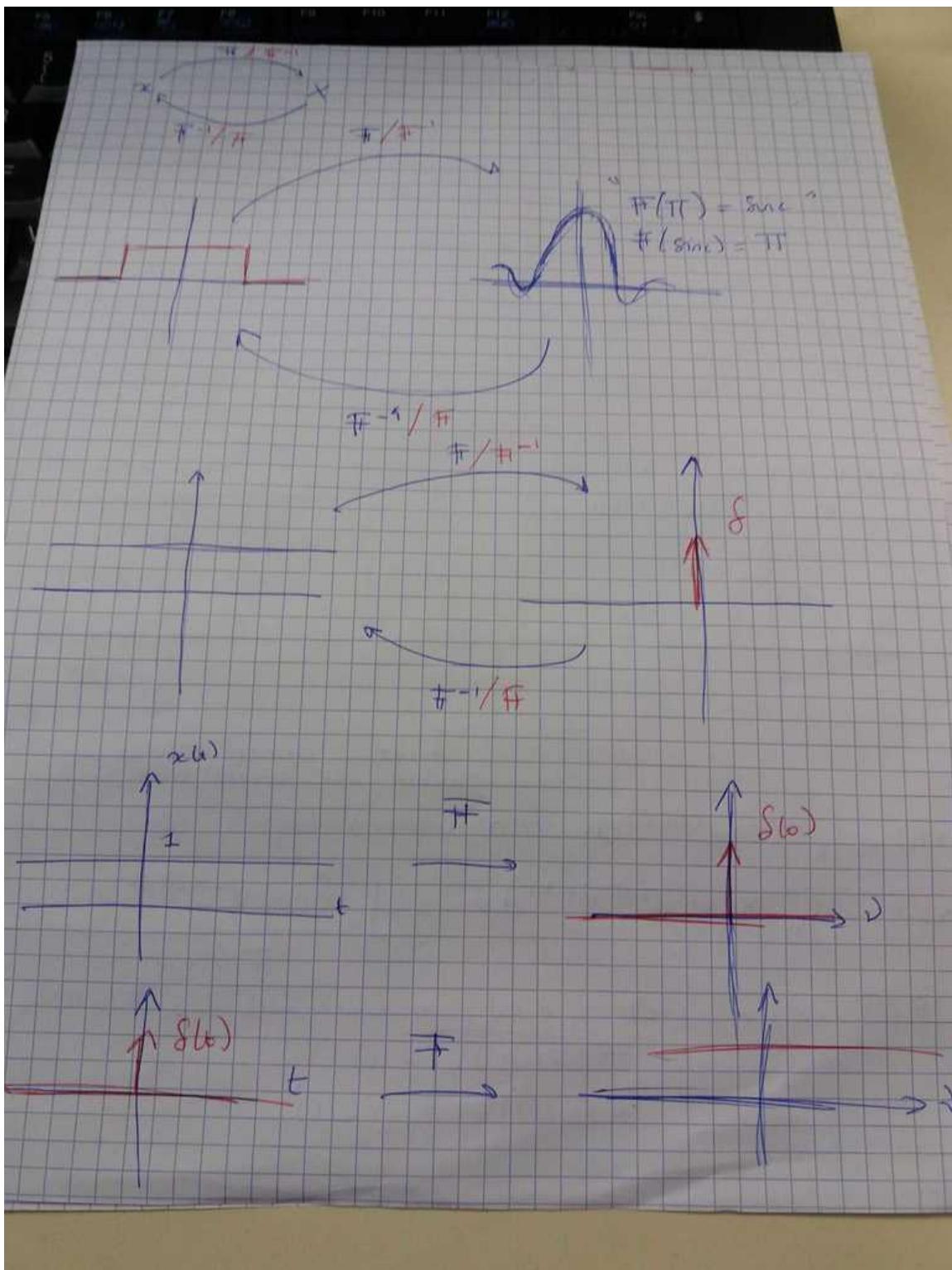
$$\begin{aligned} x(t) * \delta(t - t_0) &= x(t - t_0) \\ t_0 = 0 \rightarrow (x \circ \delta)(t) &= x(t) \end{aligned}$$

$$\mathcal{F}(1) = \delta(\nu) \quad \mathcal{F}(\alpha) = \alpha\delta(\nu)$$

$$\begin{aligned} x(t) &= \int_{\mathbb{R}} x(\nu)e^{i2\pi\nu t}d\nu \text{ (TF inverse)} \\ x(-t) &= \int_{\mathbb{R}} x(\nu)e^{i2\pi\nu(-t)}d\nu = \int_{\mathbb{R}} x(\nu)e^{-i2\pi\nu t}d\nu = \mathcal{F}(X(\nu)) = \mathcal{F}(x(t)) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \mathcal{F}(\mathcal{F}(x(t))) &= x(-t) \\ \text{si } x \text{ est pair } x(-t) &= x(t) \\ \mathcal{F}(\mathcal{F}(x(t))) &= x(t) \\ \mathcal{F}(x(t)) &= \mathcal{F}^{-1}(x(t)) \\ \mathcal{F}(\Pi) &= \text{sinc} \\ \mathcal{F}(\text{sinc}) &= \Pi \end{aligned}$$





Si x est à valeurs réelles, $X(\nu) = \int_{\mathbb{R}} x(t)e^{i2\pi\nu t} dt$

$$\begin{aligned}
\overline{\overline{X(\nu)}} &= \overline{\int_{\mathbb{R}} x(t) e^{-i2\pi\nu t} dt} \\
&= \int_{\mathbb{R}} \overbrace{x(t)}^{\overline{x(t)}} \overbrace{e^{-i2\pi\nu t}}^{e^{-i2\pi\nu t}} \\
&= \int_{\mathbb{R}} x(t) e^{i2\pi(-\nu)t} dt \\
&= X(-\nu) = \overline{X(\nu)} \\
&(\overline{C_n} = C_{-n})
\end{aligned}$$

Le spectre d'un signal réel est pair.

Si x est réel et pair

formule d'Euler : $e^{-i\theta} = \cos(\theta) - i * \sin(\theta)$

$$\begin{aligned}
{}_{\in \mathbb{C}} X(\nu) &= \int_{\mathbb{R}} x(t) e^{i2\pi\nu t} dt \\
&= \int_{\mathbb{R}} x(t) (\cos(2\pi\nu t) - i * \sin(2\pi\nu t)) dt \\
&= \int_{\mathbb{R}} x(t) \cos(2\pi\nu t) dt - i \int_{\mathbb{R}} x(t) \sin(2\pi\nu t) dt \\
X(-\nu) &= \int_{\mathbb{R}} x(t) \cos(2\pi(-\nu)t) dt \\
&= \int_{\mathbb{R}} x(t) \underbrace{\cos(-2\pi\nu t)}_{\cos(2\pi\nu t)} dt = X(\nu)
\end{aligned}$$

La TF d'un signal réel et pair est réelle et paire.

Si x est réel et impair \rightarrow Sa TF est imaginaire pure et impaire

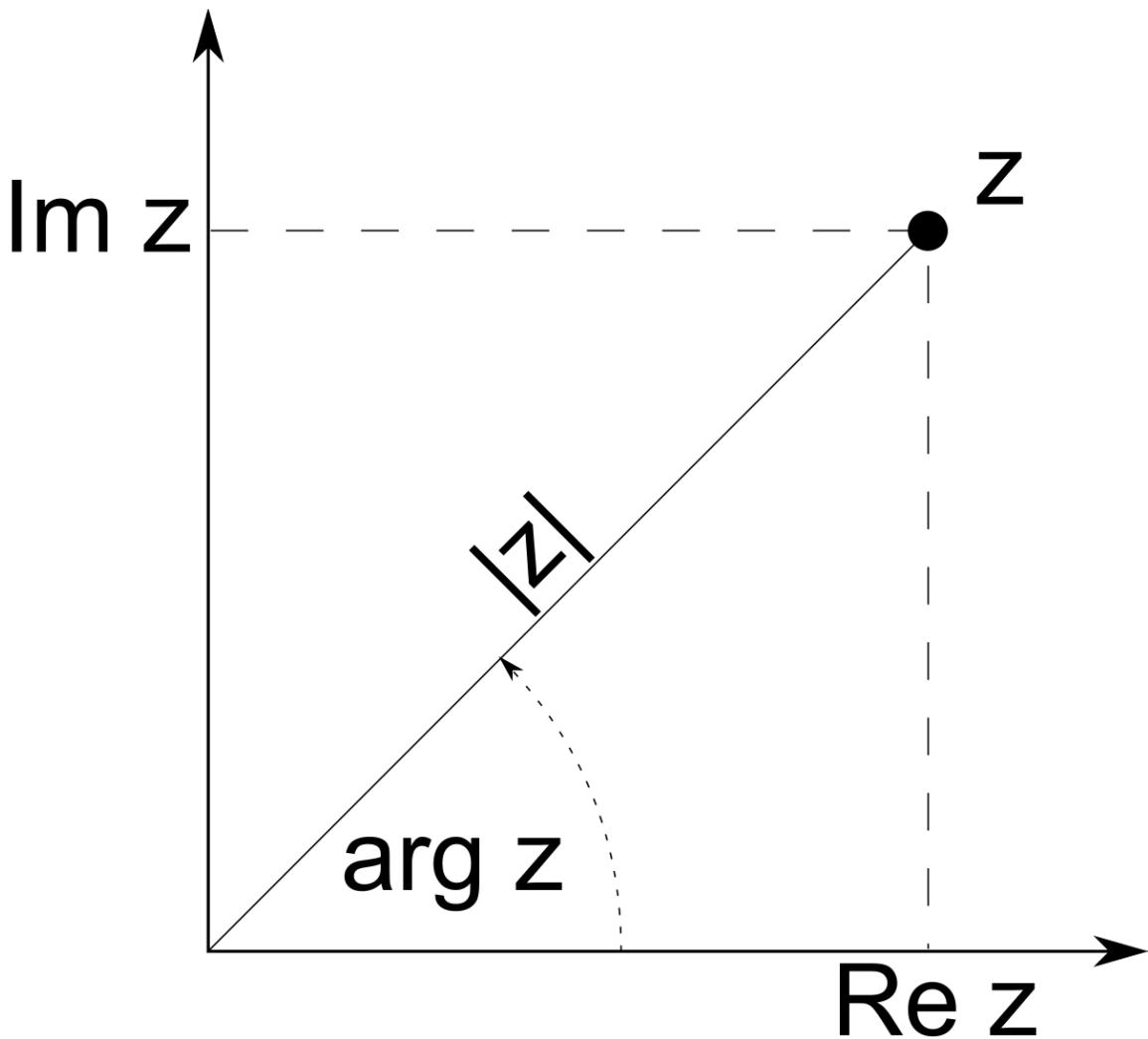
$$\begin{aligned}
X(\nu) &= -i \int_{\mathbb{R}} x(t) \sin(2\pi\nu t) dt \\
X(-\nu) &= -i \int_{\mathbb{R}} x(t) \sin(2\pi(-\nu)t) dt \\
&= -i \int_{\mathbb{R}} x(t) \underbrace{\sin(-2\pi\nu t)}_{-\sin(2\pi\nu t)} dt \\
&= i \int_{\mathbb{R}} x(t) \sin(2\pi\nu t) dt = -X(\nu)
\end{aligned}$$

Dans le cas général:

$$\begin{aligned} X(\nu) \in \mathbb{C}, \quad X(\nu) &= Re(X(\nu)) + iIm(X(\nu)) \\ &= |X(\nu)|e^{i\phi(X(\nu))} \end{aligned}$$

$|X(\nu)| \Rightarrow \text{spectre} \rightarrow \text{amplitudes des fréquences du signal}$

$$\begin{aligned} x &= |Z|\cos(\phi) \\ y &= |Z|\sin(\phi) \\ Z &= x + iy = |Z|e^{i\phi(Z)} \\ Z &= \sqrt{x^2 + y^2} \\ \phi(Z) &= \arctan\left(\frac{y}{x}\right) \end{aligned}$$



$$\begin{aligned}
x &\xrightarrow{\mathbb{F}} X \\
x(t - t_0) &\xrightarrow{\mathbb{F}} \int_{\mathbb{R}} x \underbrace{(t - t_0)}_{u=t-t_0|t=t_0+u} e^{-i2\pi\nu t} dt = du \\
&= \int_{\mathbb{R}} x(u) e^{-i2\pi\nu(t_o+u)} du \\
&= \int_{\mathbb{R}} x(u) e^{-i2\pi\nu u} e^{-i2\pi\nu t_0} du
\end{aligned}$$

$$\mathbb{F}(x(t - t_0)) = e^{i2\pi\nu t} \underbrace{\int_{\mathbb{R}} x(u) e^{-i2\pi\nu t} du}_{X\nu}$$

$$\mathbb{F}(x(t - t_0)) = X(\nu) e^{-i2\pi\nu t_0}$$

$$|\mathbb{F}(x(t - t_0))| = |X(\nu) e^{-i2\pi\nu t_0}| = |X(\nu)|$$

Le module n'a pas changé

$$\begin{aligned}
\phi(\mathbb{F}(x(t - t_0))) &= \phi(X(\nu) e^{-i2\pi\nu t_0}) \\
&= \phi(X(\nu)) + \phi(e^{-i2\pi\nu t_0}) \\
&= \phi(X(\nu)) - 2\pi\nu t_0
\end{aligned}$$

La phase a changé

⇒ position/localisation des fréquences dans le signal

module → amplitude des fréquences
 phase → position des fréquences

$$\cos(2\pi \underbrace{f_0}_{fréquence} t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{2}(\delta(\nu + f_0) + \delta(\nu - f_0))$$

$$\sin(2\pi f_0 t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{2}(\delta(\nu + f_0) - \delta(\nu - f_0))$$

la transformée de Fourier d'une gaussienne est une gaussienne

$$\begin{aligned}
x_N &= x_\infty * \Pi_N \\
\mathbb{F}(x_N) &= \mathbb{F}(x_\infty * \Pi_N) \\
&= \mathbb{F}(x_\infty) \times (\Pi_N)
\end{aligned}$$

HACKMD part 2 (<https://hackmd.io/kMSgN3tNTeyI3GJmyzt6IA#>)