# JAD Lab03 LIDAR

January 29, 2021

# 1 Lab 3 - Dane Lidar - LAS

#### 1.1 Zadanie 1

Za pomocą poznanych bibliotek dokonaj interpolacji pliku LAS (swidwie\_dense\_cloud\_crop.las), do rozdzielczości 10 cm. Zapisz plik w formacie GeoTIF w układzie współrzędnych UTM-33N (EPS:32633)

```
[1]: import whitebox
import os
import matplotlib.pyplot as plt
import imageio
from rasterio.plot import show
%matplotlib inline
wbt = whitebox.WhiteboxTools()
data_dir = "C:\Dev\jad3\lab3"
```

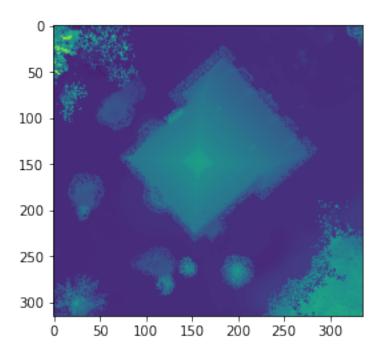
## 1.1.1 Interpolacja

Wybrano interpolację lidar\_nearest\_neighbour\_gridding, która polega na metodzie najbliższych sasiadów.

```
wbt.set_working_dir(data_dir)
wbt.verbose = False
las = "swidwie_dense_cloud_crop.las"
resolution = 0.1
# funkcje whiteboxtool https://rdrr.io/rforge/whitebox/man/
→lidar_nearest_neighbour_gridding.html
wbt.lidar_nearest_neighbour_gridding(las, "las_grid_10cm.tif", parameter =
→"elevation", returns = "all", resolution = resolution,
radius = 2.5)
```

[2]: 0

```
[4]: raster = imageio.imread(os.path.join(data_dir, 'las_grid_10cm.tif'))
    plt.imshow(raster)
    plt.show()
```



# 1.1.2 Zapisanie w formacie GeoTif w zadanym układzie współrzędnych

```
[22]: from osgeo import gdal
      from osgeo import osr
      gdal.AllRegister()
[26]: nmt = gdal.Open('C:\Dev\jad3\lab3\las_grid_10cm.tif')
      srs = osr.SpatialReference()
      srs.ImportFromEPSG(32633)
      nmt.SetProjection(srs.ExportToWkt())
      band = nmt.GetRasterBand(1)
      arr = band.ReadAsArray()
      [cols, rows] = arr.shape
      driver = gdal.GetDriverByName("GTiff")
      outdata = driver.Create("C:\Dev\jad3\lab3\las_grid_10cm_EPSG-32633.tif", rows,_

¬cols, 1, gdal.GDT_Float32)
      outdata.SetGeoTransform(nmt.GetGeoTransform())
      outdata.SetProjection(srs.ExportToWkt())
      outdata.GetRasterBand(1).WriteArray(arr)
      outdata.GetRasterBand(1).SetNoDataValue(-9999)
      outdata.FlushCache()
      nmt=None
```

#### 1.2 Zadanie 2

Pobierz plik LAX ze strony internetowej geoportal.gov.pl, obszaru metropolitarnego miasta Szczecin. Dokonaj wyboru punktów w klasach => ground, water, buildings, vegetation. Użyj do tego wybranej biblioteki PYTHON. Dane zwizualizuaj w postaci mapy za pomocą, np. matplotlib, folium lub innej wybranej biblioteki. Wyświetl legendę.

```
[3]: import whitebox
import matplotlib.pyplot as plt
import imageio
import laspy as lp
import pylas
import os
import numpy as np
from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D
import matplotlib.pyplot as plt
```

## 1.3 Konwersja do LAS

```
[5]: laz_filename = 'szczecin.laz'
las_filename = 'szczecin.las'
las = pylas.read(laz_filename)
las = pylas.convert(las)
las.write(las_filename)
```

#### 1.4 Wczytanie Lidar

# 1.5 Dokonaj wyboru punktów w klasach => ground, water, buildings, vegetation"

```
[8]: wbt.filter_lidar_classes(las_filename, outFile, exclude_cls = ∪ → "0,1,7,8,10,11,12,13,14,15,16,17,18")
```

### 1.6 Konwersja do rastra

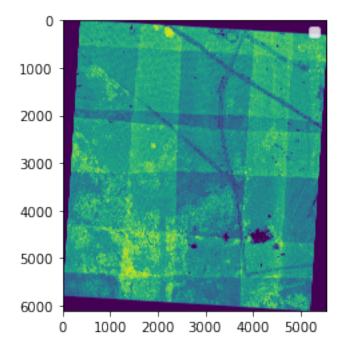
```
[9]: wbt.lidar_nearest_neighbour_gridding(outFile, gridFile, parameter = u control = 0.1, radius = 0.1)
```

[9]: 0

# 1.7 Wizualizacja

```
[10]: raster = imageio.imread(os.path.join(data_dir, gridFile))
    plt.figure()
    plt.imshow(raster)
    plt.legend()
    plt.show()
```

No handles with labels found to put in legend.



#### 1.8 Zadanie 3

Na podstawie rastra z zadania 1 dokonaj przecięcia linią zdefiniowaną w postaci WKT: LineString (192958.61605744 641545.91446278, 192990.84074139 641570.17557541)

Pamiętaj o konwersji linii lub pliku rastrowego do układu współrzędnych PL1992 (epsg:2180). Pobierz wartości wszystkich pikseli znajdujących się wzdłuż przecięcia linią do pliku csv. Stworzony w ten sposób przekrój terenu zwizualizuj w za pomocą matplotlib.