









ข้อสอบแข่งขันคอมพิวเตอร์โอลิมปิกระดับชาติ ครั้งที่ 13 ณ โรงเรียนมหิดลวิทยานุสรณ์และคณะเทคโนโลยีสารสนเทศและการสื่อสาร มหาวิทยาลัยมหิดล ข้อสอบข้อที่ 2 จากทั้งหมด 3 ข้อ

วันพุธที่ 14 มิถุนายน 2560 เวลา 9.00-12.00 น.



หุ่นยนต์ (Robot)

ทุเรียน จิงโจ้ และอีกาดำ เป็นนักเรียนโรงเรียนวิทยาศาสตร์แห่งหนึ่ง ในภาคเรียนนี้เขาทั้งสามคนลงทะเบียน เรียนรายวิชาความคิดสร้างสรรค์และนวัตกรรมซึ่งจะต้องสร้างชิ้นงานนวัตกรรมส่งคุณครู วันหนึ่งขณะที่ทั้งสาม กำลังเรียนรายวิชาบูรณาการความรู้ ภายในชั้นเรียนมีการอภิปรายเกี่ยวกับสังคมผู้สูงอายุ (aging society) ซึ่ง ทำให้ทั้งสามคนสนใจเป็นอย่างมาก และรวมกลุ่มกันคิดสร้างชิ้นงานสำหรับส่งคุณครูในรายวิชาแรกได้ นั่นคือ หุ่นยนต์ช่วยผู้สูงอายุเก็บสิ่งของ

ทุเรียน จิงโจ้ และอีกาดำ ช่วยกันออกแบบการทำงานของหุ่นยนต์จำนวน K ตัวให้สามารถทำงานได้ ดังนี้

- หุ่นยนต์แต่ละตัวสามารถเคลื่อนที่ไปได้ 4 ทิศทางเท่านั้น คือ เคลื่อนที่ไปทางด้านซ้าย ด้านขวา ด้านหน้า และด้านหลังของหุ่นยนต์
- $^{\square}$ หุ่นยนต์สามารถเคลื่อนที่ในแนวระนาบตามแผนที่ข้อมูลซึ่งอยู่ในรูปของตารางขนาด $N\times M$ โดยที่ $1\leq N\leq 2{,}000$ และ $1\leq M\leq 2{,}000$
- สำหรับแผนที่ข้อมูลนั้น ภายในแต่ละช่องของตารางจะประกอบไปด้วยตัวอักขระซึ่งบอกว่าช่องนั้น
 เป็นตำแหน่งเริ่มต้น พื้นที่ว่าง สิ่งกีดขวาง หรือสิ่งของเป้าหมาย โดย
 - lacktriangle X หมายถึง ตำแหน่งเริ่มต้นของหุ่นยนต์ ซึ่งมีเป็นจำนวน K ตำแหน่งที่ไม่ซ้ำกัน
 - E หมายถึง พื้นที่ว่าง
 - พ หมายถึง สิ่งกีดขวาง
 - A หมายถึง สิ่งของเป้าหมาย ซึ่งอาจมีมากกว่า 1 ชิ้นได้
- หุ่นยนต์สามารถเคลื่อนที่ผ่านพื้นที่ว่าง (E) สิ่งของเป้าหมาย (A) และตำแหน่งเริ่มต้น (X) ได้ แต่ไม่
 สามารถเคลื่อนที่ผ่านสิ่งกิดขวาง (W) ได้ และจะต้องเคลื่อนที่ภายในขอบเขตของแผนที่ข้อมูลที่
 กำหนดให้เท่านั้น
- การเคลื่อนที่จากช่องใด ๆ ไปยังช่องถัดไป จะนับเป็น 1 ก้าว
- หุ่นยนต์จะเก็บสิ่งของเป้าหมายแต่ละชิ้นได้สำเร็จ ก็ต่อเมื่อหุ่นยนต์สามารถเคลื่อนที่ไปอยู่ภายในช่องที่ ระบุว่าเป็นสิ่งของเป้าหมาย A และได้เคลื่อนที่กลับมายังตำแหน่งเริ่มต้นของหุ่นยนต์ตัวนั้น โดย หุ่นยนต์สามารถหยิบและบรรทุกสิ่งของเป้าหมายได้ครั้งละ 1 ชิ้นเท่านั้น นั่นคือ หลังจากหุ่นยนต์หยิบ สิ่งของเป้าหมายได้แล้ว หุ่นยนต์ต้องบรรทุกสิ่งของเป้าหมายนั้นกลับไปยังตำแหน่งเริ่มต้น และวาง สิ่งของเป้าหมายก่อนที่จะเคลื่อนที่ไปหยิบสิ่งของเป้าหมายชิ้นถัดไปได้ (ในกรณีที่มีสิ่งของเป้าหมาย หลายชิ้น)

สมมติให้แผนที่ข้อมูลมีขนาด 5×5 (N=5, M=5) และภายในแต่ละช่องของตารางจะประกอบไปด้วยตัว อักขระ ดังรูปที่ 1

E	E	E	E	E
A	E	A	E	W
M	E	E	M	M
W	E	E	x	E
W	W	E	x	A

รูปที่ 1

จะเห็นว่ามีสิ่งของเป้าหมายทั้งสิ้น 3 ชิ้น และหุ่นยนต์ 2 ตัว ดังนั้นหุ่นยนต์แต่ละตัวอาจเคลื่อนที่จากตำแหน่ง เริ่มต้น (X) ไปหยิบและบรรทุกสิ่งของเป้าหมาย (A) กลับมายังตำแหน่งเริ่มต้นได้ดังรูปที่ 2 รูปที่ 3 และรูปที่ 4 โดยมีจำนวนก้าวรวมทั้งหมด 18 ก้าว ซึ่งเป็นจำนวนก้าวรวมที่น้อยที่สุดที่หุ่นยนต์ทั้ง 2 ตัวต้องใช้ในการเก็บ สิ่งของเป้าหมายได้สำเร็จทั้งหมด 3 ชิ้น

E	E	E	E	E
A	E	A	E	W
M	E	E	M	W
W	E	E	x	E
M	W	E	x (1) (2)	<u>→</u> A

E	E	E	E	E
A	E	A	E	W
W	E	E S	W	W
W	E	E	X	E
W	W	E	X	A

รูปที่ 3

รูปที่ 2

E	E	E	E	E
A 6	_ E → #	A	E	W
W	⑦ ↓ E 8 3	E	M	W
M		∀ E © \ 9	① X	E
M	W	E	x	A

รูปที่ 4

และเพื่อให้หุ่นยนต์สามารถทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพ ทุเรียน จิงโจ้ และอีกาดำ จึงต้องการให้หุ่นยนต์ใช้ จำนวนก้าวรวมที่น้อยที่สุดที่หุ่นยนต์จะต้องใช้ในการเก็บสิ่งของเป้าหมายให้ได้มากชิ้นที่สุด ทั้งนี้อาจไม่ จำเป็นต้องใช้หุ่นยนต์ทุกตัวในการเก็บสิ่งของเป้าหมาย เนื่องจากเวลาส่งชิ้นงานใกล้เข้ามาทุกที ทั้งสามจึงมอง หาสมาชิกเพิ่มเติมที่จะสามารถช่วยเขียนโปรแกรมเพื่อหาจำนวนก้าวที่น้อยที่สุดที่หุ่นยนต์จะต้องใช้ในการเก็บ สิ่งของเป้าหมายได้สำเร็จให้ได้มากชิ้นที่สุด

งานของคุณ

จงเขียนโปรแกรมที่มีประสิทธิภาพเพื่อช่วย ทุเรียน จิงโจ้ และ อีกาดำ หา<u>จำนวนก้าวรวม</u>ที่น้อยที่สุดที่หุ่นยนต์ จะต้องใช้ในการเก็บสิ่งของเป้าหมายได้สำเร็จให้ได้มากชิ้นที่สุด

ข้อมูลนำเข้า

มีจำนวน N+1 บรรทัด ดังนี้

บรรทัดที่ 1	มีจำนวนเต็มสองจำนวน คั่นแต่ละจำนวนด้วยช่องว่างหนึ่งช่อง	
	จำนวนแรก คือ \emph{N} ระบุจำนวนแถวของตารางแผนที่ข้อมูล และ	
	จำนวนที่สอง คือ M ระบุจำนวนคอลัมน์ของตารางแผนที่ข้อมูล	
	กำหนดให้ $1 \leq N \leq 2{,}000$ และ $1 \leq M \leq 2{,}000$	
N บรรทัดต่อมา	แต่ละบรรทัดประกอบด้วยสตริงขนาด M ตัวอักขระ แต่ละอักขระแสดงข้อมูล	
	ภายในตารางแผนที่แต่ละช่อง โดยกำหนดให้	
	■ X แทนตำแหน่งเริ่มต้น	
	■ E แทนพื้นที่ว่าง	
	■ W แทนสิ่งกีดขวาง	
	■ A แทนสิ่งของเป้าหมาย	

หมายเหตุ

- 1. ข้อมูลนำเข้าที่ใช้ทดสอบจะมีอักขระ X ได้ตั้งแต่ 1 จนถึง 100 จำนวน
- 2. ข้อมูลนำเข้าที่ใช้ทดสอบจะมีอักขระ A ได้ตั้งแต่ 1 จนถึง 100 จำนวน

ข้อมูลส่งออก

มีจำนวน 1 บรรทัด คือ

บรรทัดที่ 1	แสดงจำนวนเต็มสองจำนวน คั่นแต่ละจำนวนด้วยช่องว่างหนึ่งช่อง
	โดยจำนวนแรกหมายถึงจำนวนชิ้นของสิ่งของเป้าหมายที่หุ่นยนต์สามารถเก็บได้
	สำเร็จ และ
	จำนวนที่สอง ระบุจำนวนก้าวรวมที่น้อยที่สุดที่หุ่นยนต์จะต้องใช้ในการเก็บ
	สิ่งของเป้าหมายสำเร็จได้มากชิ้นที่สุด

ตัวอย่างที่ 1

ข้อมูลนำเข้า	ข้อมูลส่งออก
5 5	3 18
EEEEE	
AEAEW	
WEEWW	
WEEXE	
WWEXA	

ตัวอย่างที่ 2

ข้อมูลนำเข้า	ข้อมูลส่งออก
5 5	1 6
WEEEE	
AWAEW	
WEEWW	
WEEXE	
WWEEE	

ตัวอย่างที่ 3

ข้อมูลนำเข้า	ข้อมูลส่งออก
5 9	2 64
EEEWEEEEE	
EWEWEWEEE	
AWXWEWWWE	
EWWWEWEEE	
EEEEEWAEE	

ตัวอย่างที่ 4

ข้อมูลนำเข้า	ข้อมูลส่งออก
5 5	0 0
WEEEE	
AWEEW	
WEEWW	
WEEXE	
WWEEE	

ข้อกำหนด

หัวข้อ	เงื่อนไข
ข้อมูลนำเข้า	Standard Input (คีย์บอร์ด)
ข้อมูลส่งออก	Standard Output (จอภาพ)
ระยะเวลาสูงสุดที่ใช้ในการประมวลผล	1 วินาที
หน่วยความจำสูงสุดที่ใช้ในการประมวลผล	512 MB
คะแนนสูงสุดของโจทย์	100 คะแนน
เงื่อนไขการรันโปรแกรม	โปรแกรมจะต้องคอมไพล์ผ่าน

ข้อกำหนดอื่น ๆ

ผู้เข้าแข่งขันต้องระบุชื่อแฟ้มข้อมูลและส่วนหัวของโปรแกรมให้สอดคล้องกับภาษาและคอมไพเลอร์ที่ใช้ ดังนี้

ภาษา C	ภาษา C++
/*	/*
TASK: robot.c	TASK: robot.cpp
LANG: C	LANG: C++
AUTHOR: YourName YourLastName	AUTHOR: YourName YourLastName
CENTER: YourCenter	CENTER: YourCenter
*/	*/

ข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับชุดทดสอบ ข้อมูลแนะนำที่เกี่ยวข้องกับชุดทดสอบ มีดังนี้

ระดับข้อมูล	สำหรับข้อมูล	จำนวนอักขระ	คะแนนของระดับ	เงื่อนไข
ทดสอบ	ขนาด <i>N</i> และ <i>M</i>	X และ A	ข้อมูลทดสอบนี้	
1	N หรือ M มีค่าเป็น 1	X และ A ≤ 5	10%	-
2	<i>N</i> หรือ <i>M</i> มีค่าเป็น 2	X และ A ≤ 5	10%	-
3	N และ M ≤ 2,000	X และ A ≤ 100	20%	ไม่มีอักขระ W ในข้อมูลนำเข้า
4	<i>N</i> และ <i>M</i> ≤ 2,000	X และ A ≤ 5	30%	-
5	<i>N</i> และ <i>M</i> ≤ 2,000	X และ A ≤ 100	30%	-