## Sprawozdanie - Laboratorium 5

## Wyznaczanie wartości i wektorów własnych macierzy symetrycznej metodą potęgową z redukcją Hotellinga

Karolina Kotłowska, 31 marzec 2021

## 1 Wstęp teoretyczny

## 1.1 Metoda potęgowa wyznaczania wartości i wektorów własnych macierzy

#### 1.1.1 Wektor własny

Wektorem własnym macierzy  $A_{[nxn]}$  nazywamy każdy niezerowy wektor V, który zachowuje kierunek po wykonaniu mnożenia przez tę macierz:

$$A \cdot V = \lambda \cdot V \tag{1}$$

Wielkość  $\lambda$  jest wartością własną macierzy A odpowiadającą wektorowi własnemu V.

#### 1.1.2 Metoda potęgowa

Metoda potęgowa polega na wykonaniu ciągu mnożeń przyjętego wektora startowego przez macierz, której dominującej wartości własnej i odpowiadającego wektora własnego poszukujemy. Należy ona do metod iteracyjnych, gdzie w każdym kolejnym kroku iteracji obliczane jest dokłądniej każde rozwiązanie.

Załłóżmy że istnieje n liniowo niezależnych wektorów własnych macierzy A, które stanowią bazę przestrzeni liniowej:  $x_1, x_2 \cdots x_n$ .

Wówczas dla dowolnego wektora  $v_0$  zachodzi równość:

$$\mathbf{v}_0 = \sum_{i=1}^n a_i \mathbf{x}_i \tag{2}$$

Jeżeli  $\lambda_i$  stanowią wartości własne macierzy, to:

$$\mathbf{A}\mathbf{v}_0 = \sum_{i=1}^n a_i \lambda_i \mathbf{x}_i$$

$$\mathbf{v}_m = \mathbf{A}^m \mathbf{v}_0 = \sum_{i=1}^n a_i \lambda_i^m \mathbf{x}_i$$
(3)

gdzie zakładamy, że wartości własne tworzą ciąg:  $\lambda_1|\geqslant |\lambda_2|\geqslant |\lambda_3|\geqslant \cdots \geqslant |\lambda_n|$ . Jeśli  $\lambda_1$  jest wartością dominującą oraz  $v_0$  ma składową w kierunku  $x_1$  wówczas zachodzi:

$$\lim_{m \to \infty} \frac{\mathbf{A}^m \mathbf{v}_0}{\lambda_1^m} = a_1 \mathbf{x}_1 \tag{4}$$

Z czego można obliczyć wartość własną, korzystając rónoczesnie z równania (3). Ma to sens dla dowolnego wektora y, który jest nieortogonalny względem  $x_1$ 

$$\lambda_1 = \lim_{m \to \infty} \frac{\mathbf{y}^T \mathbf{v}_{m+1}}{\mathbf{y}^T \mathbf{v}_m} \tag{5}$$

W celu wyznaczenia wektora własnego korzystamy z przybliżenia:

$$\boldsymbol{v}_m \approx \lambda_1^m a_1 \boldsymbol{x}_1 \tag{6}$$

Więc, aby wyznaczyć wektor własny  $x_1$ , liczymy unormowany wektor własny:

$$x = \frac{v_m}{|v_m|} \tag{7}$$

### 1.2 Redukcja Hottelinga

Za wektor v przyjmujemy lewy wektor własny przynależny do wartości własnej  $\lambda_1$ . Ale na ogół nie znamy lewych wektorów.

Metoda jest więc skutecza tylko w przypadku macierzy symetrycznych, wtedy lewe wektory są identyczne z prawymi

$$\mathbf{v}^T \mathbf{x}_1 = 1 \mathbf{W}_1 = \mathbf{A} = \lambda_1 \mathbf{x}_1 \mathbf{v}^T$$
 (8)

$$\mathbf{W}_1 = \mathbf{A} - \lambda_1 \mathbf{x}_1 \mathbf{x}_1^T \tag{9}$$

lub rekurencyjnie:

$$\mathbf{W}_{0} = \mathbf{A}$$

$$\mathbf{W}_{i} = \mathbf{W}_{i-1} - \lambda_{i-1} \mathbf{x}_{i-1} \mathbf{x}_{i-1}^{T}$$

$$i = 1, 2, \dots, n-1$$

$$(10)$$

Algorytm przeprowadzający iteracyjne wyznaczenie wartości własnych przy użyciu metody potęgowej z redukcją Hotellinga wygląda następująco:

$$W_{0} = A$$

$$for (k = 0; k < K_{val}; k + +) \{$$

$$\mathbf{x}_{k}^{0} = [1, 1, \cdots, 1]$$

$$for (i = 1; i <= IT\_MAX; i + +) \{$$

$$\mathbf{x}_{k}^{i+1} = W_{k}\mathbf{x}_{k}^{i}$$

$$\lambda_{k}^{i} = \frac{(\mathbf{x}_{k}^{i+1})^{T}\mathbf{x}_{k}^{i}}{(\mathbf{x}_{k}^{i})^{T}\mathbf{x}_{k}^{i}}$$

$$\mathbf{x}_{k}^{i} = \frac{\mathbf{x}_{k}^{i+1}}{\|\mathbf{x}_{k}^{i+1}\|_{2}} \}$$

$$W_{k+1} = W_{k} - \lambda_{k}\mathbf{x}_{k}^{i} (\mathbf{x}_{k}^{i})^{T} \}$$

$$(11)$$

# 2 Zadanie do wykonania

### 2.1 Opis problemu

Zadaniem podczas laboratorium było wyznaczanie wartości i wektorów własnych macierzy symetrycznej metodą potęgową z redukcją Hotellinga dwoma sposobami. Najpierw zainicjalizowaliśmy macierz wejściową A o rozmiarze 7x7.

$$A_{ij} = \sqrt{i+j} \tag{12}$$

Zainicjalizowana macierz wyglądała następująco:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1.41421 & 1.73205 & 2 & 2.23607 & 2.44949 & 2.64575 & 2.82843 \\ 1.73205 & 2 & 2.23607 & 2.44949 & 2.64575 & 2.82843 & 3 \\ 2 & 2.23607 & 2.44949 & 2.64575 & 2.82843 & 3 & 3.16228 \\ 2.23607 & 2.44949 & 2.64575 & 2.82843 & 3 & 3.16228 & 3.31662 \\ 2.44949 & 2.64575 & 2.82843 & 3 & 3.16228 & 3.31662 & 3.4641 \\ 2.64575 & 2.82843 & 3 & 3.16228 & 3.31662 & 3.4641 & 3.60555 \\ 2.82843 & 3 & 3.16228 & 3.31662 & 3.4641 & 3.60555 & 3.74166 \end{pmatrix}$$

$$(13)$$

Następnie za pomocą znanych już z poprzednich laboratoriów procedur pochodzących z biblioteki Numerical Recipes: tred2 oraz tqli wyznaczyliśmy wartości własne. Wyniki wpisaliśmy do pliku.

Kolejnym krokiem było zaimplementowanie metody potęgowej wyznaczania wartości własnych. Użyliśmy do tego algorytmu z równania (11). W kolejnych krokach iteracyjnych wpisywaliśmy odpowiednio wektory własne do pliku.

# 3 Wyniki

Wyniki otrzymane z procedur tred2 oraz tqli pokrywały się z wartościami z treści zadania. Natomiast wykonując iteracyjnie zadanie, otrzymaliśmy poniższe wartości własne macierzy A:

```
\lambda_2 = 19.7862

\lambda_3 = -0.712341

\lambda_4 = -0.0133172
```

 $\lambda_5 = -0.000335581$ 

 $\lambda_6 = -6.55765 = -06$ 

 $\lambda_7 = 8.71798e-07$ 

 $\lambda_8 = -5.77264 e - 08$ 

Wyniki z treści zadania:

 $\lambda_2 = 19.7862$ 

 $\lambda_3 = -0.71234$ 

 $\lambda_4 = -0.0133172$ 

 $\lambda_5 = -0.000335307$ 

 $\lambda_6 = -6.60271e - 06$ 

 $\lambda_7 = 8.49657e - 07$ 

 $\lambda_8 = -2.38169e - 07$ 

Otrzymane wyniki nieznacznie różniły się od wartości podanych w treści zadania, jednak prowadzący uznał, że mogą to być błędy zaokrągleń, gdyż obliczenia są wykonywane na bardzo małych liczbach. Rónież sama metoda nie gwarantuje nam 100 % dokładności - każda kolejność własna jest wyznaczana już mniej dokładnie.

W kolejnych iteracjach otrzymaliśmy wektory własne:

```
wektor wlasny 1: 0.000316437 0.00944702 -0.118174 0.434087 -0.703662 0.528799 -0.150814 wektor wlasny 2: 0.018107 -0.179062 0.554902 -0.605123 -0.0525201 0.489622 -0.2259 wektor wlasny 3: 0.0861851 -0.458569 0.558077 0.213581 -0.353813 -0.409538 0.36375 wektor wlasny 4: -0.280883 0.647489 0.0788781 -0.353559 -0.40785 -0.122144 0.435172 wektor wlasny 5: 0.591856 -0.257656 -0.44991 -0.362881 -0.143694 0.140693 0.45692 wektor wlasny 6: -0.688672 -0.406036 -0.181407 0.0069974 0.170418 0.315487 0.446468 wektor wlasny 7: 0.297971 0.327213 0.353722 0.378209 0.401105 0.422698 0.443198
```

Pomijając w kodzie linijkę odpowiadającą za normowanie wektora w każdej iteracji, otrzymujemy trochę inne wyniki, natomiast wektory własne pozostały bez zmian.

```
\begin{array}{l} \lambda_2 = 19.7862 \\ \lambda_3 = -0.712341 \\ \lambda_4 = -0.0133178 \\ \lambda_5 = -0.00033598 \\ \lambda_6 = -7.10793e - 06 \end{array}
```

 $\lambda_7 = 4.43579e - 07$ 

 $\lambda_8 = -4.02198e - 07$ 

Można zauważyć, że wyniki zaczynają się 'psuć' już w drugiej iteracji. Normalizacja wektora zapewnia nam zachowanie kierunku oraz zapobiega dominacji na dany kierunek. Przy braku normalizacji dlugość wektora w kolejnych krokach rosłaby do nieskończoności (jeżli wartość wektora startowego byłby wieksza do jedności) lub malała do zera (w przeciwnym przypadku). Brak normalizacji nie gwarantuje poprawności wyników.

## 4 Wnioski

Metoda potęgowa jest prosta i skuteczna, natomiast nie jest ani najszybsza, ani najpopularniejsza. Gdy potrzebujemy znaleźć tylko jedną dominującą wartość własną oraz wektor do niej przynależny jest wtedy często używana. Inne zastosowanie ma w algorytmie PageRank, wspomagającym tworzenie rankingu stron internetowych, wymyślonym przez twórców wyszukiwarki Google.

Metoda z redukcją Hotellinga pozwala na wyznaczenie wartości oraz wektorów własnych tylko dla macierzy symetrycznych. Dokładność obliczeń zależy od liczby iteracji. Dla większych powtórzeń uzyskamy dokładniejsze wyniki. Same wyniki nie gwarantują 100 % skuteczności, gdyż w metodzie z redukcją Hotellinga każda wyznaczana wartość jest wyznaczana mniej dokładnie. Błędy mogą również wynikać z niedokładności zaokrągleń kompilatora.