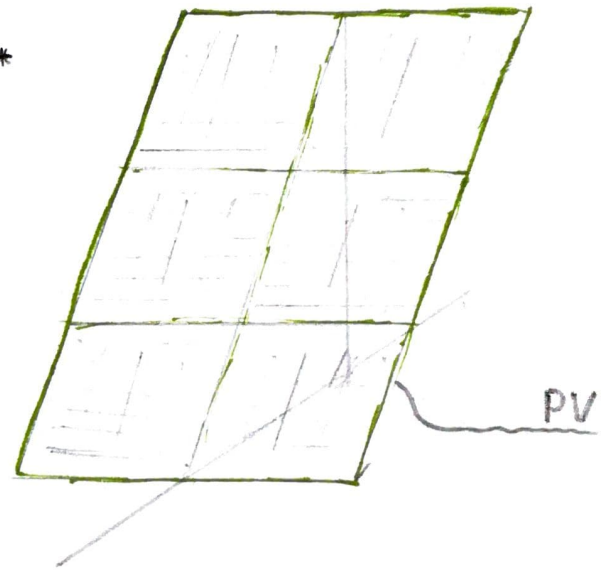


Plan pracy nad projektem:

1) Zaprojektować i przetestować poszczególne bloki ładowarki:

- ☑ Reverse current protection / reverse polarity protection for PV
- ☑ PV Voltage sensor + Batt. Voltage sensor
- ☑ Current sensor
- ☑ Feedback voltage unit
- ☑ 5V internal linear regulator
- ☑ Battery reverse polarisation protection *
- ☑ LM2576-ADJ unit
- ☑ Microcontroller unit:
 - ☑ ADC for voltage sensors
 - ☑ PWM for feedback voltage
 - ☑ UART for bluetooth connection
 - ☑ DI/DO for buzzer and LEDs



2) Stworzyć kompletny układ na płytce prototypowej

3) Przygotować pierwszą wersję oprogramowania (Arduino)

4) Przetestować cały system z zasilaczem i akumulatorem

5) Zamówić panel PV i przeprowadzić kompleksowe testy

6) Przetestować cały system PV panel → ładowarka → akumulator

7) Przygotować i przetestować układ z niezależnym mikrokontrolerem (program w Arduino)

- 8) Dopracować układ i schemat
- 9) Przygotować projekt płytki PCB i zamówić prototypy
- 10) Dopracować program i „przepisać go” na „C”
- 11) Przemysśleć sposób zabezpieczenia elektroniki i baterii - wybrać i przygotować obudowę
- 12) Zastanowić się nad zastosowaniem systemu
- 13) Przygotować okablowanie i złącza
- 14) Rozwinąć aplikację do kontroli systemu PV
- 15) Przygotować (złutować) pierwszy prototyp Tachowarki
- 16) Przeprowadzić kompleksowe testy całego systemu
- 17) Instalacja i testy użytkowe

ooo ☺