Systemy komputerowe

Lista zadań nr 5

Na zajęcia zdalne 6 – 9 kwietnia 2020

Zadanie 1. Zdefiniuj pojęcie wyrównania danych w pamięci (ang. data alignment). Dlaczego dane typów prostych (np. short, int, double) powinny być w pamięci odpowiednio wyrównane? Jaki związek z wyrównywaniem danych mają wypełnienia (ang. padding) w danych typu strukturalnego. Odpowiadając na powyższe pytanie podaj przykład struktury, której rozmiar w bajtach (wyliczony przez operator sizeof) jest większy niż suma rozmiaru pól składowych. Czemu służy wypełnienie wewnętrzne (ang. internal padding) a czemu wypełnienie zewnętrzne (ang. external padding)?

Zadanie 2. Dana jest funkcja o sygnaturze «int16_t you(int8_t index)» i fragmencie kodu podanym poniżej. Funkcja ta została skompilowana z flagą -00, a jej kod asemblerowy również jest podany. Nieznana jest natomiast funkcja «int16_t set_secret(void)». Jaki argument należy podać wywołując you, by odkryć wartość sekretu?

```
1 int16_t you(int8_t index) {
                                              4 you:
                                                       pushq
                                                                %rbp
                                                                %rsp, %rbp
2 struct {
                                                       movq
   int16_t tb1[5];
                                                                $24, %rsp
                                                        subq
   int8_t tmp;
                                                       movl
                                                                %edi, %eax
                                                                %al, -20(%rbp)
    int16_t secret;
                                                       movb
6 } str;
                                             9
                                                        call
                                                                set_secret
                                                                %ax, -2(%rbp)
                                             10
                                                       movw
8 str.secret = set_secret();
                                             11
                                                        . . .
                                                       movsbl -20(%rbp), %eax
                                             12
10 return str.tbl[index];
                                                       cltq
                                             13
                                                       movzwl -14(\%rbp,\%rax,2), %eax
                                             14
                                                       leave
                                             15
```

Wskazówka: Instrukcja cltq rozszerza rejestr %eax do %rax zachowując znak. Pamiętaj, że zadeklarowane zmienne muszą być odpowiednio wyrównane.

Zadanie 3 (2pkty). Przeczytaj poniższy kod w języku C i odpowiadający mu kod w asemblerze, a następnie wywnioskuj jakie są wartości stałych «A» i «B».

```
1 typedef struct {
                                          18 set_val:
   int32_t x[A][B];
                                          movslq 8(%rsi),%rax
                                               addq
                                                     32(%rsi),%rax
3
   int64_t y;
                                          21
                                               movq
                                                      %rax,184(%rdi)
4 } str1;
                                          22
                                               ret
6 typedef struct {
   int8_t array[B];
   int32_t t;
8
   int16_t s[A];
9
10 int64_t u;
11 } str2:
12
13 void set_val(str1 *p, str2 *q) {
int64_t v1 = q->t;
int64_t v2 = q->u;
   p->y = v1 + v2;
16
17 }
```

Wskazówka: Deklaracja int $32_t \times [A][B]$ powoduje, że x będzie A-elementową tablicą wartości typu int $32_t = [B]$. Pamiętaj o wyrównaniu pól w strukturach.

Zadanie 4 (2pkty). Przeczytaj poniższy kod w języku C i odpowiadający mu kod w asemblerze, a następnie wywnioskuj jaka jest wartość stałej «CNT» i jak wygląda definicja struktury «a_struct».

```
1 typedef struct {
                                            1 test:
                                                     0x120(%rsi),%ecx
   int32_t first;
                                            2 movl
2
    a_struct a[CNT];
                                            3 addl
                                                     (%rsi),%ecx
                                                     (%rdi,%rdi,4),%rax
   int32_t last;
                                            4 leaq
                                            5 leaq
                                                     (%rsi,%rax,8),%rax
5 } b_struct;
                                            6 movq
                                                     0x8(%rax),%rdx
7 void test (int64_t i, b_struct *bp) {
                                            7 movslq %ecx,%rcx
                                                     %rcx,0x10(%rax,%rdx,8)
8 int32_t n = bp->first + bp->last;
                                          8 movq
   a_struct *ap = &bp->a[i];
                                            9 retq
   ap->x[ap->idx] = n;
10
11 }
```

Wiadomo, że jedynymi polami w strukturze «a_struct» są «idx» oraz «x», i że obydwa te pola są typu numerycznego ze znakiem.

Zadanie 5. Zdefiniuj semantykę operatora «?:» z języka C. Jakie zastosowanie ma poniższa funkcja.

```
1 int32_t cread(int32_t *xp) {
2   return (xp ? *xp : 0);
3 }
```

Używając serwisu godbolt.org (kompilator x86-64 gcc 8.2) sprawdź, czy istnieje taki poziom optymalizacji (-00, -01, -02 lub -03), że wygenerowany dla cread kod asemblerowy nie używa instrukcji skoku. Jeśli nie, to zmodyfikuj funkcję cread tak, by jej tłumaczenie na asembler spełniało powyższy warunek.

Wskazówka: Dążysz do wygenerowania kodu używającego instrukcji cmov. Końcowej instrukcji ret nie uważamy w tym zadaniu za instrukcję skoku.

Zadanie 6. W języku C struktury mogą być zarówno argumentami funkcji, jak i wartościami zwracanymi przez funkcje¹. Za pomocą serwisu godbolt.org zapoznaj się z tłumaczeniem do asemblera funkcji przyjmujących pojedynczy argument każdego z poniższych typów strukturalnych. Następnie zapoznaj się z tłumaczeniem funkcji zwracających wartość każdego z tych typów. Jakie reguły dostrzegasz?

¹ Konwencja przekazywania/zwracania argumentów takich typów jest częścią ABI: https://github.com/hjl-tools/x86-psABI/wiki/x86-64-psABI-1.0.pdf, strony 19-25

```
1 struct first {
                                    1 struct fourth {
                                                                          1 struct sixth {
                                    2 int32_t val4;
                                                                          2 int32_t val7;
2 int32_t val1;
                                     3 int32_t val3;
                                                                          3 int32_t val4;
3 };
                                                                          4 int32_t val3;
                                     4 int32_t val2;
4 struct second {
                                    5 int32_t val1;
                                                                          5 int32_t val2;
5 int32_t val2;
                                     6 };
6 int32_t val1;
                                                                           6 int32_t val1;
                                     7 struct fifth {
7 };
                                                                           7 };
                                    8 int16_t val6;
8 struct third {
                                                                           8 struct seventh {
9 int32_t val3;
                                     9 int16_t val5;
                                                                           9 int32_t val8[10000];
                                   10 int32_t val3;
                                                                         10 int32_t val4;
10 int32_t val2;
11 int32_t val1;
                                     11 int32_t val2;
                                                                          11 int32_t val3;
12 };
                                     12 int32_t val1;
                                                                          12 int32_t val2;
                                     13 };
                                                                           13 int32_t val1;
                                                                           14 };
```

Czy przekazywanie/zwracanie dużych struktur funkcjom jest dobrym pomysłem?

Zadanie 7. W poniższej funkcji zmienna field jest polem bitowym typu int32_t o rozmiarze 4. Jaką wartość wypisze ta funkcja na ekranie i dlaczego? Co się stanie, gdy zmienimy typ pola field na uint32_t? Na obydwa te pytania odpowiedz analizując tłumaczenia tej funkcji na język asemblera.

```
1 void set_field(void) {
2 struct {
3    int32_t field : 4;
4 } s;
5    s.field = 10;
6    printf("Field value is: %d\n", s.field);
7 }
```

Wskazówka: Użyj poziomu optymalizacji «-00». Dla wyższych poziomów optymalizacji kompilator zauważy, że deklaracja zmiennej «s» jest niepotrzebna i obliczy wartość wypisywaną przez «printf» podczas kompilacji.

Zadanie 8. Język C dopuszcza deklaracje tablic wielowymiarowych z opuszczonym rozmiarem pierwszego wymiaru. Taka deklaracja może wystąpić w nagłówku funkcji, np. «void process(int32_t A[][77], size_t len)». Nie można natomiast opuszczać rozmiarów innych wymiarów, np. «void bad(int32_t A[77][], size_t len)» nie jest poprawną deklaracją. Wyjaśnij, dlaczego tak jest odwołując się do sposobu, w jaki kompilator tłumaczy odwołania do tablic z C na asembler.