Projekt: MSS54 Modul:

MSS54

Katheizen über Zündwinkelwirkungsgrad

	Abteilung	Datum	Name	Filename
Bearbeiter			Name	84

Modulbeschreibung



Projekt: MSS54 Modul:

Seite 2 von 3

1. ZÜNDWINKELEINGRIFF KATHEIZFUNKTION

Der Zündwinkeleingriff für Katheizen wird vom Kathheizmodul über die Bedingung B_KATH_AKTIV_TZ (Bit 1 = 1 in der Variablen kath_st) gesteuert.

Die Zündwinkelspätziehung erfolgt über die Vorgabe einer Wirkungsgradverschlechterung, welche betriebspunktabhängig über den Momentenmanager in eine ZW-Spätziehung umgesetzt wird. Gleichzeitig wird die Momenteneinbuße durch die Spätziehung über eine Erhöhung der Füllung kompensiert, so daß das abgegebene Motormoment weiterhin der Fahrervorgabe entspricht.

Die Wrikungsgradverschlechterung setzt sich wie folgt zusammen:

tz_kath_eta_offset

KF_TZ_KATH_ETAKL_TZ_KATH_ETA_LLTL/VL Wirkungsgradverschlechterungbzw. LL Wirkungsgradverschlechterung

* KF_TZ_KATH_FAKTOR VL/TL Gewichtungsfaktor = f(tmot, t_ml) KF_TZ_KATH_LLFAKTOR LL Gewichtungsfaktor = f(tmot, t_ml)

* tz_kath_faktor Gewichtungsfaktor Auf-/Abreglung

Die Bestimmung des Gewichtungsfaktors tz_kath_faktor selbst läßt sich in fünf Bereiche unterteilen:

Bereich 1: Start oder Nachstart (bis Abregelung Startmoment beendet)
Gewichtungsfaktor = K_TZ_KATH_START

Bereich 2: Aufregeln des Gewichtungsfaktors der Gewichtungsfaktor wird vom Startwert linear mit der Schrittweite K_TZ_KATH_T_AUFREG auf den Wert 1,0 aufgeregelt

Bereich 3: Zündwinkeleingriff voll aktiv Gewichtungsfaktors = 1,0

Bereich 4: Abregeln des Gewichtungsfaktors
Nach Wegnahme der Bdingung B_KATH_AKTIV_TZ wird der Gewichtungsfaktor
linear mit der Schrittweite K_TZ_KATH_T_ABREG auf Null abgeregelt.

Bereich 5: Zündwinkeleingriff inaktiv Gewichtungsfaktors = 0

Der Zündwinkeleingriff für Katheizen kann über die Konstante K_TZ_KATH_CONTROL gesperrt werden.

gleich Null: gesperrt ungleich Null: freigegeben

Über den Kontrollparameter K_TZ_KATH_RF_CONTROL kann eingestellt werden, ob die Kennfelder mit der HFM-Meßgröße oder mit dem rf-Ersatzwert berechnet werden.

gleich Null: rf-Eingangswert = rf gemessen ungleich Null: rf-Eingangswert = rf_ersatz

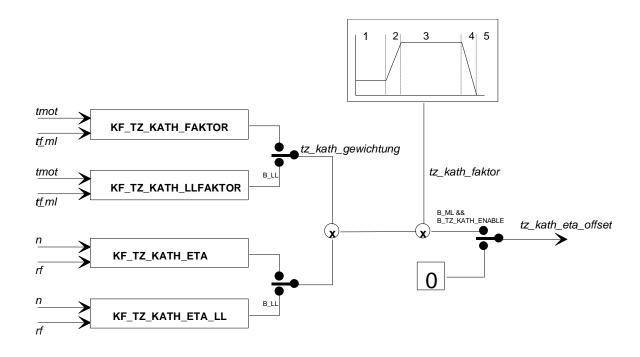
	Abteilung	Datum	Name	Filename
Bearbeiter			Name	84



Projekt: MSS54 Modul:

Seite 3 von 3

Bild: Übersicht globaler Zündwinkeleingriff bei Katheizen



	Abteilung	Datum	Name	Filename
Bearbeiter			Name	84