

LABORATORIO DE ROBÓTICA

4º CURSO GRADO INGENIERÍA ELECTRÓNICA, ROBÓTICA Y MECATRÓNICA

PRÁCTICA 2.

El objetivo es la utilización de diferentes tipos de sensores y la elaboración de un proyecto final.

Ejercicio 1: Sensores.

Se conectarán distintos tipos de sensores al Scrobot y se analizarán sus propiedades para la detección de piezas según tipo, distancias, precisión,... Asimismo se utilizarán para la detección de piezas en una cinta transportadora.

Ejercicio 2: Trabajo libre.

Se realizará un trabajo libre de programación del Scrobot en el que se apliquen las técnicas aprendidas anteriormente.

NOTA: El alumno deberá entregar una memoria de los ejercicios. Esta memoria debe contener una explicación de funcionamiento de cada ejercicio y los programas en cada caso.