

SISTEMAS ELECTRÓNICOS PARA AUTOMATIZACIÓN

Práctica 4

Álvaro Calvo Matos
Damián Jesús Pérez Morales

Índice

1. Introducción	2
2. Ejercicio 1	3
3. Ejercicio 2	9
4. Comentarios acerca de la práctica	15

1. INTRODUCCIÓN

En la cuarta práctica de la asignatura, se pretende aprender a manejar la pantalla VM800 con el microcontrolador TM4C1294CLP y se hará, para ello, un par de ejercicios:

- Primer ejercicio: Se hará una interfaz en la pantalla en la que se pueda interactuar a través de la pantalla con los LEDs del microcontrolador; y poder interaccionar con la pantalla gracias a los botones del microcontrolador, indicando a través de la pantalla si se está pulsando el botón 1 o el botón 2. La interfaz indicada es personalizada y se mostrará el aspecto que tiene más adelante.
- Segundo ejercicio: Se diseñará gracias a la pantalla un cronómetro que contenga en ella un reloj de aguja y un reloj digital, pudiendo presionar un botón de RESET dentro de ella para reiniciar el contador y empleando los dos botones del microcontrolador para hacer el inicio de la cuenta y la parada de la misma. La interfaz del cronómetro es personalizada y se mostrará más adelante.



Ilustración 1. Pantalla VM800

2. EJERCICIO 1

En el ejercicio 1, como se ha comentado en la introducción de la memoria de la práctica, se programa la interfaz de un entorno en el que la pantalla interactúa directamente con el microcontrolador: si se pulsa un botón del MC se muestra un mensaje en la pantalla del microcontrolador indicando qué botón se ha pulsado y, si se pulsa uno de los botones de la pantalla, se hará notar haciendo encender uno de los LEDs del microcontrolador. La interfaz es la siguiente:



Ilustración 2. Pantalla de inicio del apartado 1.

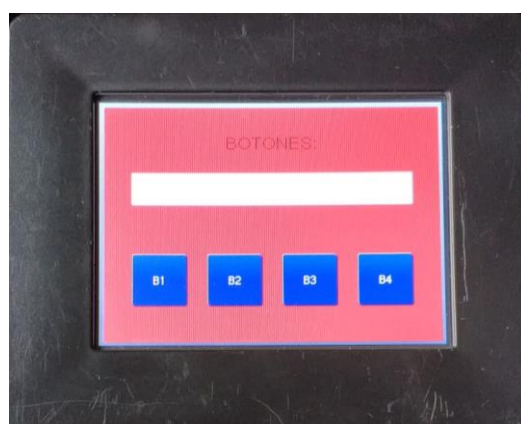


Ilustración 3. Pantalla principal del apartado 1 en reposo

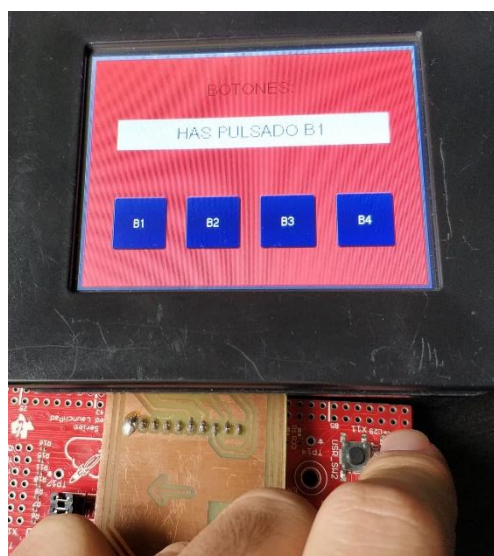


Ilustración 4. Comportamiento de la pantalla cuando se pulsa un botón del MC

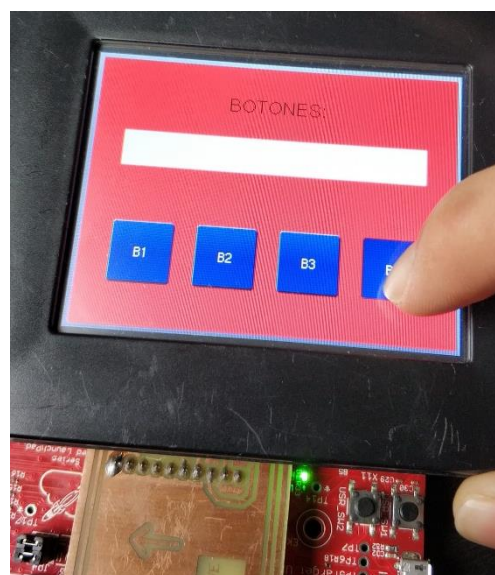


Ilustración 5. Encendido de los leds cuando se pulsa un botón de la pantalla

A continuación, se mostrará el código implementado para su funcionamiento, que está comentado paso por paso:

```
#include <stdint.h>

#include <stdbool.h>
#include "inc/hw_types.h"
#include "inc/hw_memmap.h"
#include "inc/hw_gpio.h"
#include "driverlib/ssi.h"
#include "driverlib/sysctl.h"
#include "driverlib/pin_map.h"
#include "driverlib/rom_map.h"
#include "driverlib/gpio.h"
#include "FT800_TIVA.h"

#include "driverlib2.h"

//Definiciones para facilitar la lectura de los pulsadores
#define B1_OFF GPIOPinRead(GPIO_PORTJ_BASE,GPIO_PIN_0)
#define B1_ON !(GPIOPinRead(GPIO_PORTJ_BASE,GPIO_PIN_0))
#define B2_OFF GPIOPinRead(GPIO_PORTJ_BASE,GPIO_PIN_1)
#define B2_ON !(GPIOPinRead(GPIO_PORTJ_BASE,GPIO_PIN_1))

#define dword long
#define byte char

#define MSEC 40000

// Variables para el uso de la pantalla tactil
char chipid = 0; // Holds value of Chip ID read from the FT800

unsigned long cmdBufferRd = 0x00000000; // Store the value read from the REG_CMD_READ register
unsigned long cmdBufferWr = 0x00000000; // Store the value read from the REG_CMD_WRITE register
unsigned int t=0;

int Fin_Rx = 0;
char Buffer_Rx;
unsigned long POSX, POSY, BufferXY;
unsigned long POSYANT = 0;
unsigned int CMD_Offset = 0;
unsigned long REG_TT[6];
const unsigned long REG_CAL[6]={21959,177,4294145463,14,4294950369,16094853};

#define NUM_SSI_DATA 3

int RELOJ;

// Variables auxiliares para los botones
```

```

volatile int B1press = 0, B2press = 0;

// Rutina de interrupcion de los botones
void rutina_interrupcion(void)
{
    if(B1_ON){ //Si se pulsa B1 -> Max_pos
        SysCtlDelay(10*MSEC);
        B1press = 1;
        GPIOIntClear(GPIO_PORTJ_BASE, GPIO_PIN_0);
    }
    else if(B2_ON){ //Si se pulsa B2 -> Min_pos
        SysCtlDelay(10*MSEC);
        B2press = 1;
        GPIOIntClear(GPIO_PORTJ_BASE, GPIO_PIN_1);
    }
}

int main(void)
{
    int i;

    RELOJ = SysCtlClockFreqSet((SYSCTL_XTAL_25MHZ | SYSCTL_OSC_MAIN |
SYSCTL_USE_PLL | SYSCTL_CFG_VCO_480), 120000000);

    HAL_Init_SPI(2, RELOJ); //Boosterpack a usar, Velocidad del MC

    SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_GPIOJ);
    SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_GPION);
    SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_GPIOF);

    // Configuracion de los leds
    GPIOPinTypeGPIOOutput(GPIO_PORTF_BASE, GPIO_PIN_0 |GPIO_PIN_4); //F0 y
F4: salidas
    GPIOPinTypeGPIOOutput(GPIO_PORTN_BASE, GPIO_PIN_0 |GPIO_PIN_1); //N0 y
N1: salidas

    // Ponemos resistencias de pull-up en los pulsadores
    GPIOPinTypeGPIOInput(GPIO_PORTJ_BASE, GPIO_PIN_0|GPIO_PIN_1);

    GPIOPadConfigSet(GPIO_PORTJ_BASE,GPIO_PIN_0|GPIO_PIN_1,GPIO_STRENGTH_2MA,GPIO
_PIN_TYPE_STD_WPU);

    // Configuracion de las interrupciones en los pulsadores
    GPIOIntEnable(GPIO_PORTJ_BASE, GPIO_PIN_0|GPIO_PIN_1); //Habilitar pines
de interrupción J0, J1
    GPIOIntRegister(GPIO_PORTJ_BASE, rutina_interrupcion); //Registrar
(definir) la rutina de interrupción
    IntEnable(INT_GPIOJ); //Habilitar
interrupción del pto J
    IntMasterEnable(); //Habilitar
globalmente las ints

    Inicia_pantalla();
    // Note: Keep SPI below 11MHz here

```

```

//
=====
// Delay before we begin to display anything
//
=====

SysCtlDelay(RELOJ/3);

//
=====
=====
// PANTALLA INICIAL
//
=====
=====

// Borramos la pantalla y la rellenos del color indicado (gris)
Nueva_pantalla(0x10,0x10,0x10);

// Marco rectangular anaranjado al filo de la pantalla
ComColor(255,160,6);
ComLineWidth(5);
Comando(CMD_BEGIN_RECTS);
ComVertex2ff(10,10);
ComVertex2ff(310,230);

// Hacemos un rectangulo verde que hará las veces de fondo
ComColor(65,202,42);
ComVertex2ff(12,12);
ComVertex2ff(308,228);
Comando(CMD_END);

// Imprimimos texto informativo inicial
ComColor(0xff,0xff,0xff);
ComTXT(160,50, 22, OPT_CENTERX, "PRACTICA 4 APARTADO 1");
ComTXT(160,100, 22, OPT_CENTERX, " SEPA GIERM. 2019 ");
ComTXT(160,150, 20, OPT_CENTERX, "BOTONES");

// Pintamos cuatro rectangulos blancos para hacer un marco alrededor del
texto
Comando(CMD_BEGIN_LINES);
ComVertex2ff(40,40);
ComVertex2ff(280,40);
ComVertex2ff(280,40);
ComVertex2ff(280,200);
ComVertex2ff(280,200);
ComVertex2ff(40,200);
ComVertex2ff(40,200);
ComVertex2ff(40,40);
Comando(CMD_END);

// Comando para proceder a pintar por pantalla
Dibuja();

// Esperamos a que alguien toque la pantalla para continuar
Espera_pant();

for(i=0;i<6;i++)      Esc_Reg(REG_TOUCH_TRANSFORM_A+4*i, REG_CAL[i]);

```



```

while(1)
{
    // Lee la posicion del dedo y la escribe en dos var globales x e y
    Lee_pantalla();

    // Borramos el contenido de la pantalla y lo rellenamos de gris
    Nueva_pantalla(0x10,0x10,0x10);

    // Pintamos un gradiente de claro a oscuro en el fondo
    ComGradient(0,0,GRIS_CLARO,0,240,GRIS_OSCURO);

    // Pintamos rectangulo rojo del fondo
    ComColor(0xff,0x00,0x00);
    Comando(CMD_BEGIN_RECTS);
    ComVertex2ff(5,5);
    ComVertex2ff(315,235);
    Comando(CMD_END);

    // Pintamos el rectangulo blanco para el texto
    ComColor(0xFF,0xFF,0xFF);
    Comando(CMD_BEGIN_RECTS);
    ComVertex2ff(30,70);
    ComVertex2ff(290,100);
    Comando(CMD_END);

    // Texto "BOTONES" sobre el cuadro blanco del texto
    ComColor(0x00,0x00,0x00);
    ComTXT(160,30, 22, OPT_CENTERX,"BOTONES:");

    // Botones tactiles, apretados o no en funcion de la posicion actual
    del dedo
    ComColor(0xff,0xff,0xff);
    if(POSX>30 && POSX<80 && POSY>150 && POSY<200) // Boton 1
    {
        // Pitamos el boton apretado
        ComButton(30,150,50,50,20,256,"B1");
        // Encendemos el led 1
        GPIOPinWrite(GPIO_PORTF_BASE, GPIO_PIN_0, GPIO_PIN_0);
    }
    else
    {
        // Pintamos el boton sin pulsar
        ComButton(30,150,50,50,20,0,"B1");
        // Apagamos el led 1
        GPIOPinWrite(GPIO_PORTF_BASE, GPIO_PIN_0, 0);
    }
    if(POSX>100 && POSX<150 && POSY>150 && POSY<200) //Boton Left
    {
        // Pitamos el boton apretado
        ComButton(100,150,50,50,20,256,"B2");
        // Encendemos el led 2
        GPIOPinWrite(GPIO_PORTF_BASE, GPIO_PIN_4, GPIO_PIN_4);
    }
    else
    {
        // Pintamos el boton sin pulsar
        ComButton(100,150,50,50,20,0,"B2");
        // Apagamos el led 2
    }
}

```



```

        GPIOPinWrite(GPIO_PORTF_BASE, GPIO_PIN_4, 0);
    }
    if(POSX>170 && POSX<220 && POSY>150 && POSY<200) //Boton Left
    {
        // Pintamos el boton apretado
        ComButton(170,150,50,50,20,256,"B3");
        // Encendemos el led 3
        GPIOPinWrite(GPIO_PORTN_BASE, GPIO_PIN_0, GPIO_PIN_0);
    }
    else
    {
        // Pintamos el boton sin pulsar
        ComButton(170,150,50,50,20,0,"B3");
        // Apagamos el led 3
        GPIOPinWrite(GPIO_PORTN_BASE, GPIO_PIN_0, 0);
    }
    if(POSX>240 && POSX<290 && POSY>150 && POSY<200) //Boton Left
    {
        // Pintamos el boton apretado
        ComButton(240,150,50,50,20,256,"B4");
        // Encendemos el led 4
        GPIOPinWrite(GPIO_PORTN_BASE, GPIO_PIN_1, GPIO_PIN_1);
    }
    else
    {
        // Pintamos el boton sin pulsar
        ComButton(240,150,50,50,20,0,"B4");
        // Apagamos el led 4
        GPIOPinWrite(GPIO_PORTN_BASE, GPIO_PIN_1, 0);
    }

    // Si estamos pulsando un boton fisico, mostramos el mensaje
    if(B1_OFF)        B1press = 0;
    if(B2_OFF)        B2press = 0;
    if(B1press)
    {
        ComColor(0x00,0x00,0x00);
        ComTXT(160,75, 22, OPT_CENTERX,"HAS PULSADO B1");
    }
    if(B2press)
    {
        ComColor(0x00,0x00,0x00);
        ComTXT(160,75, 22, OPT_CENTERX,"HAS PULSADO B2");
    }

    // Damos la orden para que se pinte todo lo anterior por pantalla
    Dibuja();
}
}

```

3. EJERCICIO 2

En este ejercicio se pretende hacer un cronómetro tanto con reloj de agujas como digital que se mostrará a través de la pantalla VM800 y, para su funcionamiento, se ha empleado un timer a 120MHz. Para poder interactuar con el cronómetro, se hace uso de los botones del microcontrolador para iniciar y para parar de cronometrar; y se inserta un botón adicional en la pantalla para poder reiniciar la cuenta. La interfaz resultante es la siguiente:

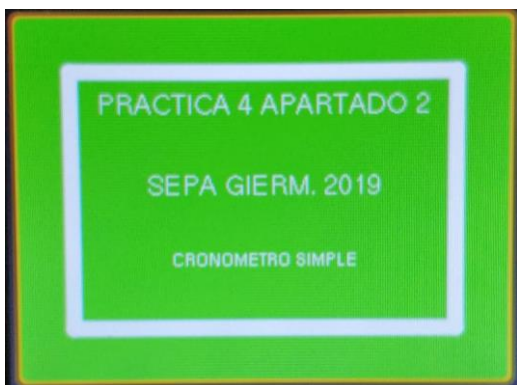


Ilustración 6. Pantalla de inicio del apartado 2.

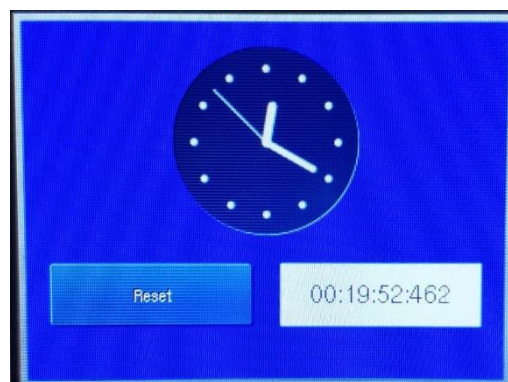


Ilustración 7. Interfaz principal del apartado 2.

El código del funcionamiento es el siguiente:

```
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <stdint.h>
#include <stdbool.h>
#include "inc/hw_types.h"
#include "inc/hw_memmap.h"
#include "inc/hw_gpio.h"
#include "driverlib/ssi.h"
#include "driverlib/sysctl.h"
#include "driverlib/pin_map.h"
#include "driverlib/rom_map.h"
#include "driverlib/gpio.h"
#include "FT800_TIVA.h"

#include "driverlib2.h"

//Definiciones para facilitar la lectura de los pulsadores
#define B1_OFF GPIOPinRead(GPIO_PORTJ_BASE,GPIO_PIN_0)
#define B1_ON  !(GPIOPinRead(GPIO_PORTJ_BASE,GPIO_PIN_0))
#define B2_OFF GPIOPinRead(GPIO_PORTJ_BASE,GPIO_PIN_1)
#define B2_ON  !(GPIOPinRead(GPIO_PORTJ_BASE,GPIO_PIN_1))

#define dword long
#define byte char
```

```

#define MSEC 40000

// Variables para el uso de la pantalla tactil
char chipid = 0; // Holds value of Chip ID read from
the FT800

unsigned long cmdBufferRd = 0x00000000; // Store the value read from
the REG_CMD_READ register
unsigned long cmdBufferWr = 0x00000000; // Store the value read from
the REG_CMD_WRITE register
unsigned int t=0;

int Fin_Rx = 0;
char Buffer_Rx;
unsigned long POSX, POSY, BufferXY;
unsigned long POSYANT=0;
unsigned int CMD_Offset = 0;
unsigned long REG_TT[6];
const unsigned long REG_CAL[6]={21959,177,4294145463,14,4294950369,16094853};

#define NUM_SSI_DATA 3

int RELOJ;

// La variable estado indica el estado del cronometro
// estado = 1 -> cronometro encendido
// estado = 0 -> cronometro apagado
volatile int estado = 0;

// Variables para el tiempo del cronometro
volatile int horas = 0, minutos = 0, segundos = 0, milisegundos = 0;
char cadena[24];

// Rutina de interrupcion de los botones
void rutina_interrupcion(void)
{
    if(B1_ON){ //Si se pulsa B1 -> Max_pos
        SysCtlDelay(10*MSEC);
        estado = 1;
        GPIOIntClear(GPIO_PORTJ_BASE, GPIO_PIN_0);
    }
    else if(B2_ON){ //Si se pulsa B2 -> Min_pos
        SysCtlDelay(10*MSEC);
        estado = 0;
        GPIOIntClear(GPIO_PORTJ_BASE, GPIO_PIN_1);
    }
}

// Rutina de interrupcion del timer0
void IntTimer0(void)
{
    // Variables que contabilizan el tiempo del sistema
    // Actualizamos segundos, minutos y horas segun corresponda
    if(estado == 1)
    {

```

```

        milisegundos ++;
        if (milisegundos >= 1000)
        {
            milisegundos = 0;
            segundos ++;
            if (segundos == 60)
            {
                segundos = 0;
                minutos ++;
                if (minutos == 60)
                {
                    minutos = 0;
                    horas ++;
                }
            }
        }
    }
    // Limpiamos la interrupcion del timer
    TimerIntClear(TIMER0_BASE, TIMER_TIMA_TIMEOUT);
}

// Definicion de la funcion que pinta el reloj por pantalla
void cmd_clock(int16_t x, int16_t y, int16_t r, uint16_t options, uint16_t h,
uint16_t m, uint16_t s, uint16_t ms)
{
    EscribeRam32(CMD_CLOCK);
    EscribeRam16(x);
    EscribeRam16(y);
    EscribeRam16(r);
    EscribeRam16(options);
    EscribeRam16(h);
    EscribeRam16(m);
    EscribeRam16(s);
    EscribeRam16(ms);

    PadFIFO();
}

int main(void)
{
    int i;

    RELOJ = SysCtlClockFreqSet((SYSCTL_XTAL_25MHZ | SYSCTL_OSC_MAIN |
SYSCTL_USE_PLL | SYSCTL_CFG_VCO_480), 120000000);

    HAL_Init_SPI(2, RELOJ); //Boosterpack a usar, Velocidad del MC

    // Configuracion de los perifericos
    SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_GPIOJ);
    SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_GPION);
    SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_GPIOF);

    // Configuracion de los leds
    GPIOPinTypeGPIOOutput(GPIO_PORTF_BASE, GPIO_PIN_0 |GPIO_PIN_4); //F0 y
F4: salidas
    GPIOPinTypeGPIOOutput(GPIO_PORTN_BASE, GPIO_PIN_0 |GPIO_PIN_1); //N0 y
N1: salidas

    // Ponemos resistencias de pull-up en los pulsadores

```

```

    GPIOPinTypeGPIOInput(GPIO_PORTJ_BASE, GPIO_PIN_0|GPIO_PIN_1);

    GPIOPadConfigSet(GPIO_PORTJ_BASE,GPIO_PIN_0|GPIO_PIN_1,GPIO_STRENGTH_2MA,GPIO
_PIN_TYPE_STD_WPU);

    // Configuración de las interrupciones de los botones
    GPIOIntEnable(GPIO_PORTJ_BASE, GPIO_PIN_0|GPIO_PIN_1); //Habilitar pines
de interrupción J0, J1
    GPIOIntRegister(GPIO_PORTJ_BASE, rutina_interrupcion); //Registrar
(definir) la rutina de interrupción
    IntEnable(INT_GPIOJ); //Habilitar
interrupción del pto J

    // Configuración del TIMER
    SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_TIMER0); //Habilita T0

    TimerClockSourceSet(TIMER0_BASE, TIMER_CLOCK_SYSTEM); //T0 a 120MHz
    TimerConfigure(TIMER0_BASE, TIMER_CFG_PERIODIC); //T0 periodico y
conjunto (32b)
    TimerLoadSet(TIMER0_BASE, TIMER_A, 120000 - 1); //Para cada ms

    TimerIntRegister(TIMER0_BASE,TIMER_A,IntTimer0);
    IntEnable(INT_TIMER0A); //Habilitar las interrupciones globales de los
timers
    TimerIntEnable(TIMER0_BASE, TIMER_TIMA_TIMEOUT); // Habilitar las
interrupciones de timeout
    IntMasterEnable(); //Habilitación global de interrupciones
    TimerEnable(TIMER0_BASE, TIMER_A); //Habilitar Timer0, 1A

    IntMasterEnable(); //Habilitar
globalmente las ints

    Inicia_pantalla();
    // Note: Keep SPI below 11MHz here

    //
    =====
    // Delay before we begin to display anything
    //
    =====

    SysCtlDelay(RELOJ/3);

    //
    =====
    =====
    // PANTALLA INICIAL
    //
    =====
    =====

    // Borramos la pantalla y la rellenamos del color indicado (gris)
    Nueva_pantalla(0x10,0x10,0x10);

    // Marco rectangular anaranjado al filo de la pantalla
    ComColor(255,160,6);

```

```

ComLineWidth(5);
Comando(CMD_BEGIN_RECTS);
ComVertex2ff(10,10);
ComVertex2ff(310,230);

// Hacemos un rectangulo verde que hará las veces de fondo
ComColor(65,202,42);
ComVertex2ff(12,12);
ComVertex2ff(308,228);
Comando(CMD_END);

// Imprimimos texto informativo inicial
ComColor(0xff,0xff,0xff);
ComTXT(160,50, 22, OPT_CENTERX,"PRACTICA 4 APARTADO 2");
ComTXT(160,100, 22, OPT_CENTERX," SEPA GIERM. 2019 ");
ComTXT(160,150, 20, OPT_CENTERX,"CRONOMETRO SIMPLE");

// Pintamos cuatro rectangulos blancos para hacer un marco alrededor del
texto
Comando(CMD_BEGIN_LINES);
ComVertex2ff(40,40);
ComVertex2ff(280,40);
ComVertex2ff(280,40);
ComVertex2ff(280,40);
ComVertex2ff(280,200);
ComVertex2ff(280,200);
ComVertex2ff(40,200);
ComVertex2ff(40,200);
ComVertex2ff(40,40);
Comando(CMD_END);

// Mandamos la orden a la pantalla para que pinte lo anterior
Dibuja();

// Esperamos a que alguien toque la pantalla para continuar
Espera_pant();

for(i=0;i<6;i++)      Esc_Reg(REG_TOUCH_TRANSFORM_A+4*i, REG_CAL[i]);

while(1)
{
    // Lee la posicion del dedo y la escribe en dos var globales x e y
    Lee_pantalla();

    // Borramos el contenido de la pantalla y lo rellenamos de gris
    Nueva_pantalla(0x10,0x10,0x10);

    // Pintamos un gradiente de claro a oscuro en el fondo
    ComGradient(0,0,GRIS_CLARO,0,240,GRIS_OSCURO);

    // Pintamos un rectangulo azul en el fondo
    ComColor(0x00,0x00,0xaa);
    Comando(CMD_BEGIN_RECTS);          //Pintar rectángulo del fondo
    ComVertex2ff(5,5);
    ComVertex2ff(315,235);
    Comando(CMD_END);

    //Pintamos el rectángulo del cronometro digital
    ComColor(0xFF,0xFF,0xFF);
    Comando(CMD_BEGIN_RECTS);

```

```

ComVertex2ff(170,160);
ComVertex2ff(300,200);
Comando(CMD_END);

// Pintamos el boton tactil de reset
ComColor(0xff,0xff,0xff);
if(POSX>20 && POSX<150 && POSY>160 && POSY<200) //Boton Left
{
    // Pitamos el boton apretado
    ComButton(20,160,130,40,20,256,"Reset");

    // Reestablecemos el tiempo a cero
    horas = 0;
    minutos = 0;
    segundos = 0;
    milisegundos = 0;

}
else
{
    // Pitamos el boton sin pulsar
    ComButton(20,160,130,40,20,0,"Reset");
}

// WIDGET RELOJ. Pintamos el cronómetro analógico
cmd_clock(160, 80, 60, 0, horas, minutos, segundos, milisegundos);

// Mostramos el texto del cronometro digital por pantalla
sprintf(cadena,"%02d:%02d:%02d:%03d",horas, minutos, segundos,
milisegundos);
ComColor(0x00,0x00,0x00);
ComTXT(235, 180, 22, OPT_CENTER,cadena);

// Damos la orden para pintar todo lo anterior en la pantalla
Dibuja();
}
}

```


4. COMENTARIOS ACERCA DE LA PRÁCTICA

En cuanto a la realización de la práctica, se ha tenido el inconveniente de que no se ha dispuesto de la pantalla para ir comprobando los resultados obtenidos e ir corrigiéndolos con prueba y error, sino que se ha programado para una posterior comprobación.

La elección de los colores también merece una mención especial, ya que no es sencillo, con una codificación RGB, elegir exactamente el color que uno quiere. Para agilizar pues este proceso, teniendo en cuenta que la mayor parte del tiempo no se ha dispuesto de la pantalla para mostrar el color que se estaba eligiendo, se ha optado por colores primarios y secundarios, dejando de lado las mezclas de colores intermedias.