

МИНОБРНАУКИ РОССИИ
САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
«ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)
Кафедра САПР

ОТЧЕТ
по лабораторной работе 1
по дисциплине «Алгоритмы и структуры данных»
Тема: Ассоциативный массив

Студент гр. 0302

Касаткин А.А.

Преподаватель

Тутуева А.В.

Санкт-Петербург

2022

Задача: Реализовать шаблонный ассоциативный массив (map) на основе красно-черного дерева.

Описание методов:

insert(ключ, значение) // добавление элемента с ключом и значением

Если в дереве есть элементы, то двигаемся до null(элемент дерева которые имеет ключ 0 и значение 0 и является висящими вершинами). Если ключ больше, то вправо, иначе - влево. Вместо null ставит новый элемент с ключем, значением и красным цветом. И все его дети становятся null.

Потом происходит восстановление дерева.

1. Выполняем следующие действия, пока родитель p узла newNode красный

2. Если p является левым потомком grandParent для newNode, то выполняем действия в соответствии с 3 разными случаями

1 случай:

а) Если цвет правого потомка grandParent узла newNode красный, перекрашиваем обоих потомков grandParent в

черный, а цвет grandParent меняем на красный

б) Обозначаем за newNode узел grandParent

Случай-II: проверяем условие из п.1. Если условие НЕ выполняется, то переходим к п. 4.

в) если newNode является правым потомком p. Если да, то назначаем p в качестве newNode

г) выполняем левый поворот для newNode

Случай-III: проверяем условие из п.1. Если условие НЕ выполняется, то переходим к п. 4.

д) устанавливаем цвет p как черный, а grandParent перекрашиваем в красный

е) выполняем правый поворот для grandParent

3. Иначе (если p является правым потомком grandParent для newNode) выполняем следующее:

а) Если цвет левого потомка grandParent узла newNode - красный, то устанавливаем цвет обоих

потомков grandParent как черный, а цвет grandParent - как красный (симметрично случаю

I). Назначаем grandParent в

качестве newNode

б) Иначе, если newNode является левым потомком p, то назначаем p в качестве newNode и выполняем правый поворот для newNode

с) Перекрашиваем p в черный, а grandParent в красный

д) Выполняем левый поворот grandParent

4. Этот шаг выполняется после выхода из цикла п. 1-3 устанавливаем цвет корня дерева как черный

remove(ключ) // удаление элемента по ключу

Если в дереве есть элементы, то двигаемся до нужного элемента. Если ключ больше, то вправо,

иначе - влево.

1. Пусть узел nodeToBeDeleted будет удаляться из дерева

2. Сохраняем цвет nodeToBeDeleted в originalColor

3. Если левый потомок nodeToBeDeleted равен NULL

а) Обозначаем правый потомок nodeToBeDeleted за x

б) Перемещаем x на место nodeToBeDeleted

4. Иначе если правый потомок nodeToBeDeleted равен NULL (левый потомок nodeToBeDeleted

не равен NULL, а правый равен NULL):

а) Обозначаем за x левого потомка nodeToBeDeleted

б) Перемещаем `x` на место `nodeToBeDeleted`

5. Иначе (оба потомка `nodeToBeDeleted` не равны `NULL`)

а) Обозначаем за `y` минимальное значение из правого поддерева `nodeToBeDeleted` (самый левый элемент в правом поддереве)

б) Сохраняем цвет `y` в `originalColor`

в) Обозначаем за `x` правого потомка `y`

г) если `y` это ребенок `nodeToBeDeleted`, тогда устанавливаем `y` родителем `x`

д) иначе (`y` не ребенок `nodeToBeDeleted`) перемещаем правого потомка `y` на место `y`

е) перемещаем `y` на место `nodeToBeDeleted`

ж) устанавливаем для `y` цвет `originalColor`

6. Если цвет `originalColor` черный, то вызываем алгоритм восстановления свойств после удаления

1. Выполняем следующие действия, пока `x` не станет корнем дерева, а цвет `x` станет черным
2. Если `x` - левый потомок, то
 - а) Обозначаем за `w` брата `x`
 - б) Если `w` красный

Случай-I:

 - Перекрашиваем `w` в черный
 - Перекрашиваем родителя `x` в красный
 - Выполняем левый поворот для родителя `x`
 - Обозначаем `rightChild` родителя `x` за `w`
 - с) Если цвет правого и левого потомка `w` черный

Случай-II:

 - Перекрашиваем `w` в красный
 - Назначаем в качестве `x` родителя `x`
 - д) Иначе, если цвет `rightChild` узла `w` черный

Случай-III:

 - Перекрашиваем `leftChild` узла `w` в черный
 - Перекрашиваем `w` в красный
 - Выполняем правый поворот для `w`
 - Обозначаем `rightChild` родителя `x` за `w`
 - е) Если из вышеперечисленных случаев не происходит ни один случай, то выполняем

Случай-IV:

 - Перекрашиваем `w` в цвет родителя `x`
 - Перекрашиваем родителя `x` в черный
 - Перекрашиваем правого потомка `w` в черный
 - Выполняем левый поворот для родителя `x`
 - Обозначаем за `x` корень дерева

3. Иначе к п.2. (`x` - правый потомок) выполняем все те же действия (начиная со слайда 35), что

и в предыдущих пунктах, только изменяем направление вращений левое на правое и наоборот

4. Перекрашиваем `x` в черный

find(ключ) // поиск элемента по ключу

Если в дереве есть элементы, то двигаемся до нужного элемента. Если ключ больше, то вправо,

иначе - влево.

Если искомый элемент `null`, то ошибка, иначе возвращает значение искомого элемента.

clear // очищение ассоциативного массива

Пока голова есть и не равна `null`, то удаляем ключ головы.

get_keys // возвращает список ключей

Производит метод обхода в глубину и каждый раз, когда указатель спускается его ключ добавляется в список

get_values // возвращает список значений

Производит метод обхода в глубину и каждый раз, когда указатель спускается его значение

добавляется в список

print // вывод в консоль

Выводит в консоль ключ и значение.

Оценка временной сложности:

insert(ключ, значение)	добавление элемента с ключом и значением	$O(\log n)$
remove(ключ)	удаление элемента по ключу	$O(\log n)$
find(ключ)	поиск элемента по ключу	$O(\log n)$
clear	очищение ассоциативного массива	$O(n)$
get_keys	возвращает список ключей	$O(n^2)$
get_values	возвращает список значений	$O(n^2)$
print	Вывод в консоль	$O(n^2)$

Описание unit-тестов:

Test_insert

Просто добавляет элемент.

Пытается добавить уже существующий.

Проверяет все элементы с помощью метода find.

Test_remove

Просто удаляет.

И пытается удалить элемент с пустого дерева.

Test_find

Находит существующий элемент.

И пытается найти несуществующий.

Test_getvalues

Создает дерево с одинаковыми ключом и значением.

И смотрит есть ли они в списке.

Результат работы программы:

```
Red-Black Tree:
(Key: 16, Value: 5)
(Key: 7, Value: 2)
(Key: 6, Value: 4)
(Key: 10, Value: 8)
(Key: 15, Value: 10)
(Key: 27, Value: 1)
(Key: 26, Value: 9)
(Key: 47, Value: 3)
(Key: 36, Value: 6)
(Key: 56, Value: 7)

List of keys: 16 7 6 10 15 27 26 47 36 56

List of values: 5 2 4 8 10 1 9 3 6 7

Tree after removing keys: 27, 15:
(Key: 16, Value: 5)
(Key: 7, Value: 2)
(Key: 6, Value: 4)
(Key: 10, Value: 8)
(Key: 36, Value: 6)
(Key: 26, Value: 9)
(Key: 47, Value: 3)
(Key: 56, Value: 7)

D:\4_STUDY\АИСД\Lab_1\LR_1-4\Debug\LR_1-4.exe (процесс 9300) завершил работу с кодом 0.
```

ЛИСТИНГ:

Main.cpp

```
#include <iostream>
#include "RBTTree.h"

using namespace std;

int main() {
    RedBlackTree<int, int> tree;

    tree.insert(27, 1);
    tree.insert(7, 2);
    tree.insert(47, 3);
    tree.insert(6, 4);
    tree.insert(16, 5);
    tree.insert(36, 6);
    tree.insert(56, 7);
    tree.insert(10, 8);
    tree.insert(26, 9);
    tree.insert(15, 10);

    cout << "Red-Black Tree:\n";
    tree.printTree();

    cout << "\nList of keys: ";
    Element_List<int>* temp = tree.getKeys()->head;
    while (temp != NULL) {
        cout << temp->data << " ";
        temp = temp->next;
    }
    cout << endl;

    cout << "\nList of values: ";
    temp = tree.getValues()->head;
    while (temp != NULL) {
        cout << temp->data << " ";
        temp = temp->next;
    }
    cout << endl;

    cout << "\n Tree after removing keys: 27, 15:\n";
    tree.remove(27);
    tree.remove(15);
    tree.printTree();

    tree.clear();
}
```

List.h

```
#pragma once
#include <iostream>
using namespace std;

template<class T>
class Element_List {
public:
    T data;
    Element_List* prev;
    Element_List* next;

    Element_List() {
        this->data = 0;
        this->prev = nullptr;
        this->next = nullptr;
    }
};

template<class T>
class List {
public:
    Element_List<T>* head;
    Element_List<T>* tail;

    List() {
        this->head = nullptr;
        this->tail = nullptr;
    }
};
```

```

    }

    bool isEmpty();
    void pushback(T data);
    void pushfront(T data);
    void popback();
    void popfront();
    void clear();
};

template<class T>
inline bool List<T>::isEmpty()
{
    if (head == nullptr && tail == nullptr)
        return true;
    else if (head != nullptr && tail != nullptr)
        return false;
    else
        throw logic_error("Error");
}

template<class T>
inline void List<T>::pushback(T data)
{
    if (isEmpty()) {
        Element_List<T>* Node = new Element_List<T>();
        Node->data = data;
        head = Node;
        tail = Node;
    }
    else {
        Element_List<T>* Node = new Element_List<T>();
        Node->data = data;
        tail->next = Node;
        Node->prev = tail;
        tail = Node;
    }
}

template<class T>
inline void List<T>::pushfront(T data)
{
    if (isEmpty()) {
        Element_List<T>* Node = new Element_List<T>();
        Node->data = data;
        head = Node;
        tail = Node;
    }
    else {
        Element_List<T>* Node = new Element_List<T>();
        Node->data = data;
        head->prev = Node;
        Node->next = head;
        head = Node;
    }
}

template<class T>
inline void List<T>::popback()
{
    if (isEmpty())
        throw logic_error("List is empty.");
    else {
        if (tail->prev != nullptr) {
            tail = tail->prev;
            delete tail->next;
            tail->next = nullptr;
        }
        else {
            delete tail;
            head = nullptr;
            tail = nullptr;
        }
    }
}

template<class T>

```

```

inline void List<T>::popfront()
{
    if (isEmpty())
        throw logic_error("List is empty.");
    else {
        if (head->next != nullptr) {
            head = head->next;
            delete head->prev;
            head->prev = nullptr;
        }
        else {
            delete head;
            head = nullptr;
            tail = nullptr;
        }
    }
}

template<class T>
inline void List<T>::clear()
{
    Element_List<T>* Node = head;
    while (Node != nullptr) {
        Node = Node->next;
        delete head;
        head = Node;
    }
}

```

RBTree.h

```

#pragma once
#include<iostream>
#include "List.h"
#include "Stack.h"

using namespace std;

enum class RBColor {
    RED,
    BLACK
};

template<class T1, class T2>
class Element_RBtree {
public:
    RBColor color;
    T1 key;
    T2 value;
    Element_RBtree* parent;
    Element_RBtree* left;
    Element_RBtree* right;

    Element_RBtree() {
        this->color = RBColor::RED;
        this->key = 0;
        this->value = 0;
        this->parent = nullptr;
        this->left = nullptr;
        this->right = nullptr;
    }
};

template<class T1, class T2>
class RedBlackTree {
public:
    Element_RBtree<T1, T2>* root;
    Element_RBtree<T1, T2>* nil;

    RedBlackTree() {
        nil = new Element_RBtree<T1, T2>();
        nil->color = RBColor::BLACK;
        root = nil;
        root->left = nil;
        root->right = nil;
    }

    void leftTurn(Element_RBtree<T1, T2>* xNode);
    void rightTurn(Element_RBtree<T1, T2>* yNode);
}

```

```

void insert(T1 key, T2 value);
void rebalancingTreeAfterInsertion(Element_RBtree<T1, T2>* Node);
Element_RBtree<T1, T2>* find(T1 key);
void remove(T1 key);
void rebalancingTreeAfterRemove(Element_RBtree<T1, T2>* Node);
List<Element_RBtree<T1, T2>*>* allNodesToList();
void printTree();
List<T1>* getKeys();
List<T2>* getValues();
void clear();
};

template<class T1, class T2>
inline void RedBlackTree<T1, T2>::leftTurn(Element_RBtree<T1, T2>* xNode)
{
    Element_RBtree<T1, T2>* yNode = xNode->right;
    Element_RBtree<T1, T2>* bNode = yNode->left;
    xNode->right = bNode;
    if (bNode != nil)
        bNode->parent = xNode;
    Element_RBtree<T1, T2>* pNode = xNode->parent;
    yNode->parent = pNode;
    if (pNode == nullptr)
        root = yNode;
    else {
        if (pNode->left == xNode)
            pNode->left = yNode;
        else if (pNode->right == xNode)
            pNode->right = yNode;
    }
    yNode->left = xNode;
    xNode->parent = yNode;
}

template<class T1, class T2>
inline void RedBlackTree<T1, T2>::rightTurn(Element_RBtree<T1, T2>* yNode)
{
    Element_RBtree<T1, T2>* xNode = yNode->left;
    Element_RBtree<T1, T2>* bNode = xNode->right;
    yNode->left = bNode;
    if (bNode != nil)
        bNode->parent = yNode;
    Element_RBtree<T1, T2>* pNode = yNode->parent;
    xNode->parent = pNode;
    if (pNode == nullptr)
        root = xNode;
    else {
        if (pNode->left == yNode)
            pNode->left = xNode;
        else if (pNode->right == yNode)
            pNode->right = xNode;
    }
    xNode->right = yNode;
    yNode->parent = xNode;
}

template<class T1, class T2>
inline void RedBlackTree<T1, T2>::insert(T1 key, T2 value)
{
    if (root == nil) {
        Element_RBtree<T1, T2>* Node = new Element_RBtree<T1, T2>;
        Node->key = key;
        Node->value = value;
        Node->color = RBColor::BLACK;
        Node->left = nil;
        Node->right = nil;
        root = Node;
    }
    else {
        Element_RBtree<T1, T2>* Node = root;
        while (Node->left != nil || Node->right != nil) {
            if (key == Node->key)
                throw logic_error("This key is exist.");
            else if (key < Node->key) {
                if (Node->left != nil)
                    Node = Node->left;
            }
        }
    }
}

```



```

        else break;
    }
    else {
        if (Node->right != nil)
            Node = Node->right;
        else break;
    }
}
Element_RBtree<T1, T2>* newNode = new Element_RBtree<T1, T2>;
newNode->key = key;
newNode->value = value;
newNode->left = nil;
newNode->right = nil;
newNode->parent = Node;
if (newNode->key > Node->key)
    Node->right = newNode;
else
    Node->left = newNode;
newNode->color = RBColor::RED;
rebalancingTreeAfterInsertion(newNode);
}
}

template<class T1, class T2>
inline void RedBlackTree<T1, T2>::rebalancingTreeAfterInsertion(Element_RBtree<T1, T2>* Node)
{
    while (Node->parent->color == RBColor::RED) {
        Element_RBtree<T1, T2>* Parent = Node->parent;
        Element_RBtree<T1, T2>* grandParent = Parent->parent;
        if (grandParent->left == Parent) {
            if (grandParent->right->color == RBColor::RED) {
                grandParent->left->color = RBColor::BLACK;
                grandParent->right->color = RBColor::BLACK;
                grandParent->color = RBColor::RED;
                Node = grandParent;
            }
            else {
                if (Parent->right == Node) {
                    Node = Parent;
                    leftTurn(Node);
                    Parent = Node->parent;
                    grandParent = Parent->parent;
                }
                Parent->color = RBColor::BLACK;
                grandParent->color = RBColor::RED;
                rightTurn(grandParent);
            }
        }
        else if (grandParent->right == Parent) {
            if (grandParent->left->color == RBColor::RED) {
                grandParent->left->color = RBColor::BLACK;
                grandParent->right->color = RBColor::BLACK;
                grandParent->color = RBColor::RED;
                Node = grandParent;
            }
            else {
                if (Parent->left == Node) {
                    Node = Parent;
                    rightTurn(Node);
                    Parent = Node->parent;
                    grandParent = Parent->parent;
                }
                Parent->color = RBColor::BLACK;
                grandParent->color = RBColor::RED;
                leftTurn(grandParent);
            }
        }
    }
    if (Node == root)
        break;
    root->color = RBColor::BLACK;
}

template<class T1, class T2>
inline Element_RBtree<T1, T2>* RedBlackTree<T1, T2>::find(T1 key)
{
    if (root == nil) {

```

```

        throw logic_error("Tree is empty.");
    }
    else {
        Element_RBtree<T1, T2>* Node = root;
        bool check = 0;
        while (Node != nil) {
            if (key == Node->key) {
                check = 1;
                break;
            }
            else if (key < Node->key)
                Node = Node->left;
            else
                Node = Node->right;
        }
        if (check == 0)
            throw invalid_argument("Key doesn't exist in the tree.");
        else
            return Node;
    }
}

template<class T1, class T2>
inline void RedBlackTree<T1, T2>::remove(T1 key)
{
    if (root == nil)
        throw logic_error("Tree is empty.");
    else {
        Element_RBtree<T1, T2>* Node = find(key);
        Element_RBtree<T1, T2>* xNode;
        RBColor originalColor = Node->color;
        if (Node->left == nil) {
            delete Node->left;
            xNode = Node->right;
            if (Node->parent->left == Node) {
                Node->parent->left = xNode;
            }
            else if (Node->parent->right == Node) {
                Node->parent->right = xNode;
            }
            xNode->parent = Node->parent;
        }
        else if (Node->right == nil) {
            delete Node->right;
            xNode = Node->left;
            if (Node->parent->left == Node) {
                Node->parent->left = xNode;
            }
            else if (Node->parent->right == Node) {
                Node->parent->right = xNode;
            }
            xNode->parent = Node->parent;
        }
        else {
            Element_RBtree<T1, T2>* yNode = Node->right;
            while (yNode->left != nil) {
                yNode = yNode->left;
            }
            if (yNode == Node->right) {
                originalColor = Node->color;
            }
            else {
                originalColor = yNode->color;
            }
            xNode = yNode->right;
            if (yNode->parent == Node) {
                xNode->parent = yNode;
                yNode->left = Node->left;
                yNode->right = xNode;
            }
            else {
                if (yNode->parent->right == yNode) {
                    yNode->parent->right = xNode;
                }
                else if (yNode->parent->left == yNode) {
                    yNode->parent->left = xNode;
                }
            }
        }
    }
}

```

```

        yNode->left = Node->left;
        yNode->right = Node->right;
    }
    if (Node->parent->right == Node) {
        Node->parent->right = yNode;
    }
    else if (Node->parent->left == Node) {
        Node->parent->left = yNode;
    }
    yNode->parent = Node->parent;
    yNode->color = originalColor;
}
if (originalColor == RBColor::BLACK) {
    rebalancingTreeAfterRemove(xNode);
}
delete Node;
}

}

template<class T1, class T2>
inline void RedBlackTree<T1, T2>::rebalancingTreeAfterRemove(Element_RBtree<T1, T2>* Node)
{
    Element_RBtree<T1, T2>* wNode;
    while (Node != root && Node->color != RBColor::BLACK) {
        if (Node->parent->left == Node) {
            wNode = Node->parent->right;
            if (wNode->color == RBColor::RED) {
                wNode->color = RBColor::BLACK;
                Node->parent->color = RBColor::RED;
                leftTurn(Node->parent);
                wNode = Node->parent->right;
            }
            else if (wNode->left->color == RBColor::BLACK && wNode->right->color ==
RBColor::BLACK) {
                wNode->color = RBColor::RED;
                Node = Node->parent;
            }
            else if (wNode->right->color == RBColor::BLACK) {
                wNode->left->color = RBColor::BLACK;
                wNode->color = RBColor::RED;
                rightTurn(wNode);
                wNode = Node->parent->right;
            }
            else {
                wNode->color = Node->parent->color;
                Node->parent->color = RBColor::BLACK;
                wNode->right->color = RBColor::BLACK;
                leftTurn(Node->parent);
                Node = root;
            }
        }
        else if (Node->parent->right == Node) {
            wNode = Node->parent->left;
            if (wNode->color == RBColor::RED) {
                wNode->color = RBColor::BLACK;
                Node->parent->color = RBColor::RED;
                rightTurn(Node->parent);
                wNode = Node->parent->left;
            }
            else if (wNode->left->color == RBColor::BLACK && wNode->right->color ==
RBColor::BLACK) {
                wNode->color = RBColor::RED;
                Node = Node->parent;
            }
            else if (wNode->left->color == RBColor::BLACK) {
                wNode->right->color = RBColor::BLACK;
                wNode->color = RBColor::RED;
                leftTurn(wNode);
                wNode = Node->parent->left;
            }
            else {
                wNode->color = Node->parent->color;
                Node->parent->color = RBColor::BLACK;
                wNode->left->color = RBColor::BLACK;
                rightTurn(Node->parent);
                Node = root;
            }
        }
    }
}

```

```

        }
        Node->color = RBColor::BLACK;
    }
}

template<class T1, class T2>
inline List<Element_RBtree<T1, T2>*>* RedBlackTree<T1, T2>::allNodesToList()
{
    List<Element_RBtree<T1, T2>*>* list = new List<Element_RBtree<T1, T2>*>;
    Stack<Element_RBtree<T1, T2>*>* stack = new Stack<Element_RBtree<T1, T2>*>;
    Element_RBtree<T1, T2>* temp = root;
    while (temp != nil) {
        list->pushback(temp);
        if (temp->right != nil)
            stack->push(temp->right);
        if (temp->left != nil)
            temp = temp->left;
        else {
            if (!stack->isEmpty())
                temp = stack->pop();
            else
                temp = nil;
        }
    }
    return list;
}

template<class T1, class T2>
inline void RedBlackTree<T1, T2>::printTree()
{
    if (root == nil)
        cout << "Tree is empty.";
    else {
        List<Element_RBtree<T1, T2>*>* listNode = allNodesToList();
        while (listNode->head != nullptr) {
            cout << "(Key: " << listNode->head->data->key << ", Value: " << listNode->head->data->value << ")\n";
            listNode->popfront();
        }
    }
}

template<class T1, class T2>
inline List<T1>* RedBlackTree<T1, T2>::getKeys()
{
    List<T1>* listKey = new List<T1>;
    List<Element_RBtree<T1, T2>*>* listNode = allNodesToList();
    Element_List<Element_RBtree<T1, T2>*>* temp = listNode->head;
    while (temp != nullptr) {
        listKey->pushback(temp->data->key);
        temp = temp->next;
    }
    return listKey;
}

template<class T1, class T2>
inline List<T2>* RedBlackTree<T1, T2>::getValues()
{
    List<T2>* listValue = new List<T2>;
    List<Element_RBtree<T1, T2>*>* listNode = allNodesToList();
    Element_List<Element_RBtree<T1, T2>*>* temp = listNode->head;
    while (temp != nullptr) {
        listValue->pushback(temp->data->value);
        temp = temp->next;
    }
    return listValue;
}

template<class T1, class T2>
inline void RedBlackTree<T1, T2>::clear()
{
    if (root == nil)
        throw logic_error("The tree is already empty.");
    else {
        Element_RBtree<T1, T2>* current = root;
        Stack<Element_RBtree<T1, T2>*>* stack = new Stack<Element_RBtree<T1, T2>*>;
        while (current != nil) {

```

```

        if (current->right != nil)
            stack->push(current->right);
        if (current->left != nil) {
            Element_RBtree<T1, T2>* temp = current->left;
            delete current;
            current = temp;
        }
        else if (!stack->isEmpty()) {
            delete current;
            current = stack->pop();
        }
        else {
            delete current;
            current = nil;
        }
    }
    root = current;
}
}

```

Stack.h

```

#pragma once
using namespace std;

template<class T>
class Stack {
private:
    class Element_Stack {
    public:
        T data;
        Element_Stack* next;
    };

    Element_Stack* top;
    size_t size;

public:
    Stack() {
        top = nullptr;
        size = 0;
    }

    ~Stack() = default;

    void push(T x);
    T pop();
    bool isEmpty();
    size_t getSize();
};

template<class T>
inline void Stack<T>::push(T x)
{
    if (isEmpty()) {
        Element_Stack* Node = new Element_Stack;
        Node->data = x;
        Node->next = nullptr;
        top = Node;
    }
    else {
        Element_Stack* Node = new Element_Stack;
        Node->data = x;
        Node->next = top;
        top = Node;
    }
    size++;
}

template<class T>
inline T Stack<T>::pop()
{
    if (isEmpty())
        throw runtime_error("Stack is empty.");
    else {
        Element_Stack* temp = top;
        if (temp->next == nullptr)
            top = nullptr;
    }
}

```

```

        else
            top = temp->next;
        T result = temp->data;
        delete temp;
        size--;
        return result;
    }
}

template<class T>
inline bool Stack<T>::isEmpty()
{
    if (top == nullptr)
        return true;
    else
        return false;
}

template<class T>
inline size_t Stack<T>::getsize()
{
    return size;
}

```