larger than -> numerically larger than. Skriv også hvordan de laves (skriv matematikken)

Ift. robustness.

P skal være den samme for alle pertubations (alle LMI constraints

Anom-versionen behøver ikke at indgå da den er i spacet mellem min og max perturbations.

Indsæt diagram

I forhold til test på Hi-Fi:

* Skriv at controlleren ikke vil virke i virkeligheden
* Skriv at Hi-Fi simulering ikke kan startes i steady state.
* Tidsafledt af forstyrrelse skal være en del af controller for at undertrykke en sinus forstyrrelse.
* Vis kontrol inputs (Dette skal man ALTID gøre)

Konklusion: 2 sider

Diskussion placeres helst efter hvert enkelt afsnit

Condition number: Vi er bekræftede i at states bør blive normaliseret