پروژه دوم برنامه نویسی موازی

کسرا نوربخش ۸۱۰۱۰۰۲۳۰

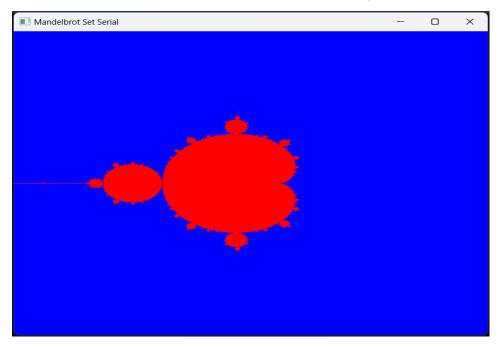
شهنام فيضيان 810100197

مقدمه

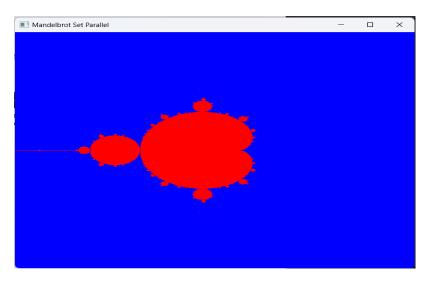
در این پروژه در دو ســوال اول به دنبال پیدا کردن مرز های واگرایی و هم گرایی داده ها، با انجام دادن عملیات مجذور آن ها و اضافه کردن 1 یا 2 عدد ثابت رفتیم. در سوال آخر هم با استفاده از تکنیک Monte Carlo به تخمین عدد π پرداختیم. ابتدا پیاده سازی در حالت سریال انجام دادیم و سپس پیاده سازی موازی با استفاده از OpenMP. همچنین در بخش مربوط به هر سوال میزان speedup (که با استفاده از کتابخانه ipp صورت گرفت) و همچنین خروجی، گزارش شد. برای نشان دادن اشکال ایجاد شده در دو سوال اول از کتابخانه SFML استفاده گردید.

Mandelbrot Set

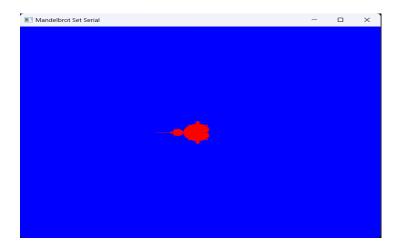
ابتدا به مشاهده خروجی ها و میزان تسریع می پردازیم:



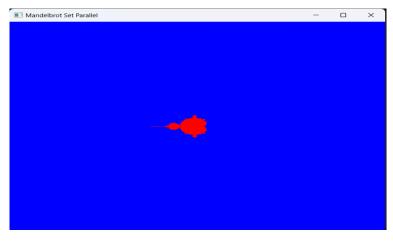
عکس 1: خروجی Mandelbrot سریال، برای c = 4j



c=4j موازی، برای Mandelbrot عکس 2: خروجی



عکس 3: خروجی Mandelbrot سریال، برای c = 16j



عکس 4: خروجی Mandelbrot موازی، برای c = 16j

Serial Calculation Run time = 25146902568 cycles Parallel Calculation Run time = 7839497293 cycles Calculation Speedup = 3.20772

Serial Rendering Run time = 362039998 cycles Parallel Rendering Run time = 1502483351 cycles Rendering Speedup = 0.240961

Total Speedup = 2.73057

عکس 5: میزان تسریع Mandelbrot، برای نمایشگر با 8 thread

Serial Calculation Run time = 22382608810 cycles Parallel Calculation Run time = 6571405736 cycles Calculation Speedup = 3.40606

Serial Rendering Run time = 690120922 cycles Parallel Rendering Run time = 748145567 cycles Rendering Speedup = 0.922442

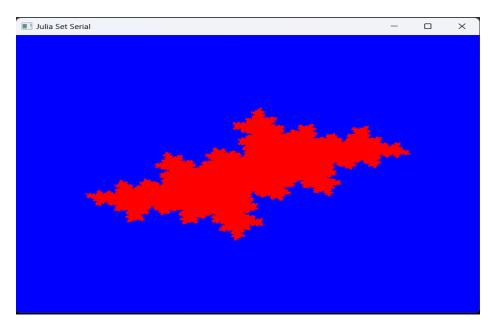
Total Speedup = 3.15221

عکس 6: میزان تسریع Mandelbrot، برای نمایشگر با 2 thread

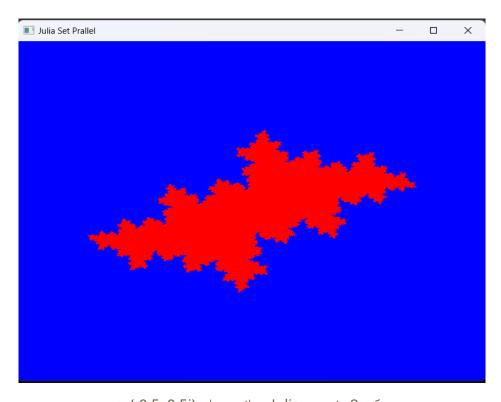
در این سوال، 2 تابع محاسبه گر (سربیال و موازی) و 2 تابع نمایشگر (سربیال و موازی) نوشتیم، که تابع محاسبه گر بر روی یک board دو بعدی مشخص می کنند که کدام اعداد بعد از به توان رسیدن به تعداد maxIterations واگرا شده اند و کدام همگرا، سپس، تابع نمایشگر این نقاط را با رنگ آبی و قرمز، مطابق با صورت پروژه نمایش می دهد. ابتدا ما برای تابع نمایشگر به صورت پیش فرض، یعنی Thread 8 ، داشتیم که چون پردازش بسیار کمی داشت، سربار مدیریت، ایجاد و هماهنگی این Thread 8 بیش فرض، یعنی کمتر شدن تسریع موازی از سربیال می شد که به همین منظور (num_threads(2) قرار دادیم که باز هم موجب افزایش سرعت نشد ولی وضعیت بهتری از حالت قبل داشت. چون مشخص نیست که هر عدد بعد از چند بار به توان رسیدن، احتمالاً واگرا خواهد شد، از را Schedule (dynamic) استفاده کردیم.

Julia Set

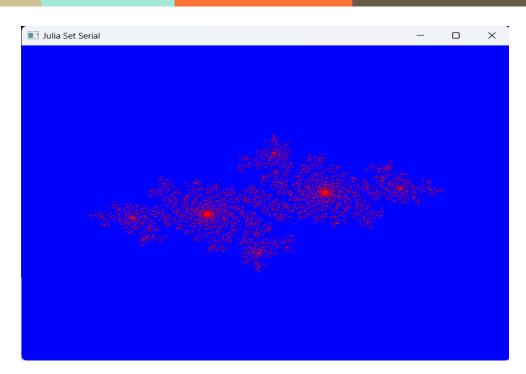
ابتدا به مشاهده خروجی ها و میزان تسریع می پردازیم:



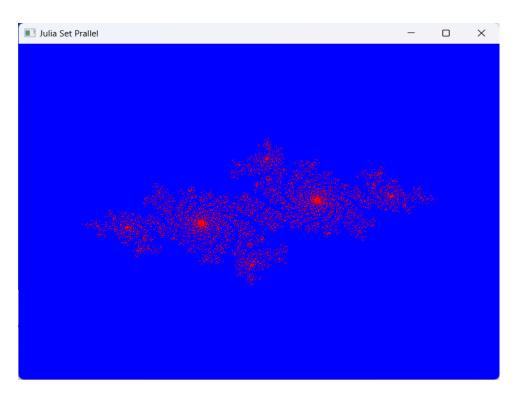
عکس 7: خروجی Julia سریال، برای (c=(-0.5, 0.5j)



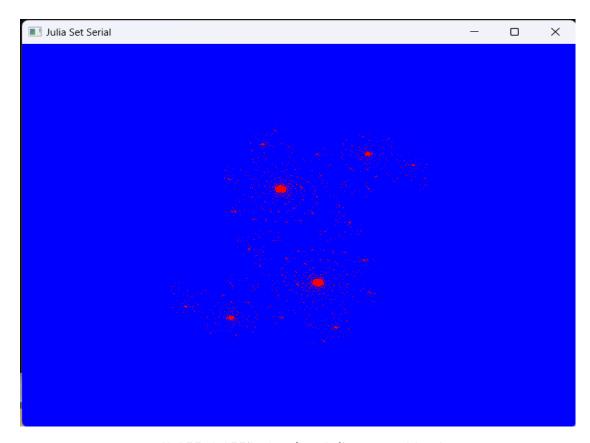
عکس 8: خروجی Julia موازی، برای (c=(-0.5, 0.5j



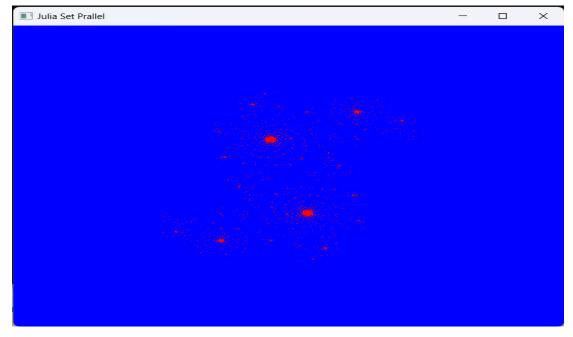
عكس 9: خروجي Julia سريال، براي (c=(-0.7, 0.27015j)



عکس 10: خروجی Julia موازی، برای (c=(-0.7, 0.27015j



عكس 11: خروجى Julia سريال، براى (c=(0.355, 0.355j



عکس 12: خروجی Julia موازی، برای (c=(0.355, 0.355j

Serial Calculation Run time = 26788063677 cycles Parallel Calculation Run time = 7594628796 cycles Calculation Speedup = 3.52724

Serial Rendering Run time = 649903586 cycles Parallel Rendering Run time = 767271846 cycles Rendering Speedup = 0.847032

Total Speedup = 3.28131

عکس 13: میزان تسریع Julia

در این سوال هم، 2 تابع محاسبه گر (سربیال و موازی) و 2 تابع نمایشگر (سربیال و موازی) نوشتیم، مابقی کد هم مشابه بخش اول می باشد. برای خروجی در c های متفاوت، نیاز بود تا مقدار maxIterations را عوض کنیم تا شبیه به شکل های صورت پروژه باشد.

Monte Carlo

ابتدا به مشاهده خروجی ها و میزان تسریع می پردازیم:

Serial Run time = 31106101 cycles Estimated value of pi: 3.13544

Parallel Run time = 29416094 cycles Estimated value of pi: 3.12608

Speedup = 1.05745

عكس 14: خروجي و ميزان تسريع وقتي كه 50000 عدد تصادفي داريم

Serial Run time = 422859447 cycles <u>Estimated value of pi: 3.14302</u>

Parallel Run time = 211461786 cycles Estimated value of pi: 3.13554

Speedup = 1.9997

عكس 15: خروجي و ميزان تسريع وقتي كه 100000 عدد تصادفي داريم

Serial Run time = 3958205118 cycles Estimated value of pi: 3.14131

Parallel Run time = 1994448263 cycles Estimated value of pi: 3.13397

Speedup = 1.98461

عكس 16: خروجي و ميزان تسريع وقتي كه 1000000 عدد تصادفي داريم

برای این سوال حلقه را با استفاده از OpenMP موازی کردیم و برای اینکه تعداد نقطه هایی که داخل دایره قرار می گیرد درست محاسبه شود، از directive، (directive:+)points_inside_circle استفاده شد. وقتی که تعداد اعداد تصدادفی کمی(50000) داریم، هم نقریب مناسبی برای عدد π نداریم و هم چون محاسبات کم است، سربار مدیریت، ایجاد و هماهنگی Thread ها باعث کم بودن میزان تسریع می شود.