

นาย คากาพัท ศุภเมธีกุลวัฒน์ 62120501001

MDT 112 Computer Programming for Media

Remote Control Car With Application

คือ รถบังคับอัตโนมัติโดยใช้การควบคุมด้วยแอปพลิเคชันผ่านสัญญาณ Bluetooth สามารถควบคุมได้ทุกทิศทาง และมีระบบการป้องกันการชนจากสิ่งกีดขวางด้านหน้าในระยะที่กำหนดไว้ รวมถึงสามารถบอกระยะทางจากสิ่งกีดขวางได้ด้วย

ที่มาและความสำคัญ

เราได้เลือกเห็นถึงความอันตรายจากการขับรถในถนนที่ต้องมีการระวังตัวในตลอดเวลา หรือการเข้าไปในพื้นที่เสี่ยงที่อาจจะพบเจอกับอันตรายรอบด้าน เราเลยสร้างรถบังคับอัตโนมัติจากแอปพลิเคชั่น ที่สามารถบังคับจากระยะไกลได้ และยังมีระบบป้องกันสิ่งกีดขวางจากด้านหน้า ทำให้เราสามารถป้องกันอุบัติเหตุจากการชน หรืออันตรายจากการเข้าไปในพื้นที่เสี่ยงได้

กลุ่มเป้าหมาย

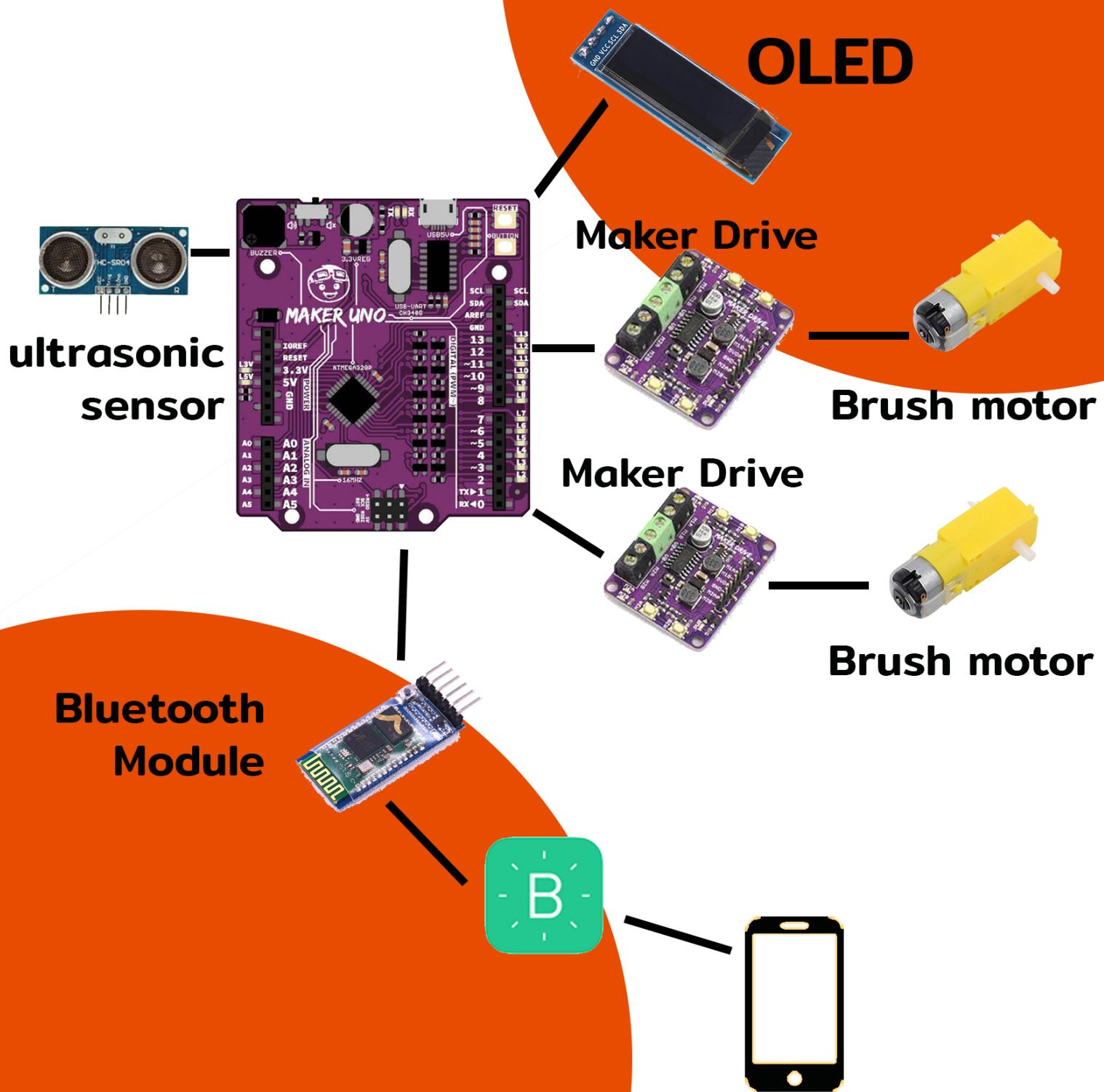
- ผู้ที่สนใจเกี่ยวกับเทคโนโลยีรถบังคับระยะไกล
- บริษัทขนส่งสินค้า
- บริษัทรถยนต์ที่ต้องการสร้างรถอัตโนมัติไร้คนขับ
- หน่วยงานที่ต้องทำงานในพื้นที่เสี่ยง

ขอบเขตของโปรเจค

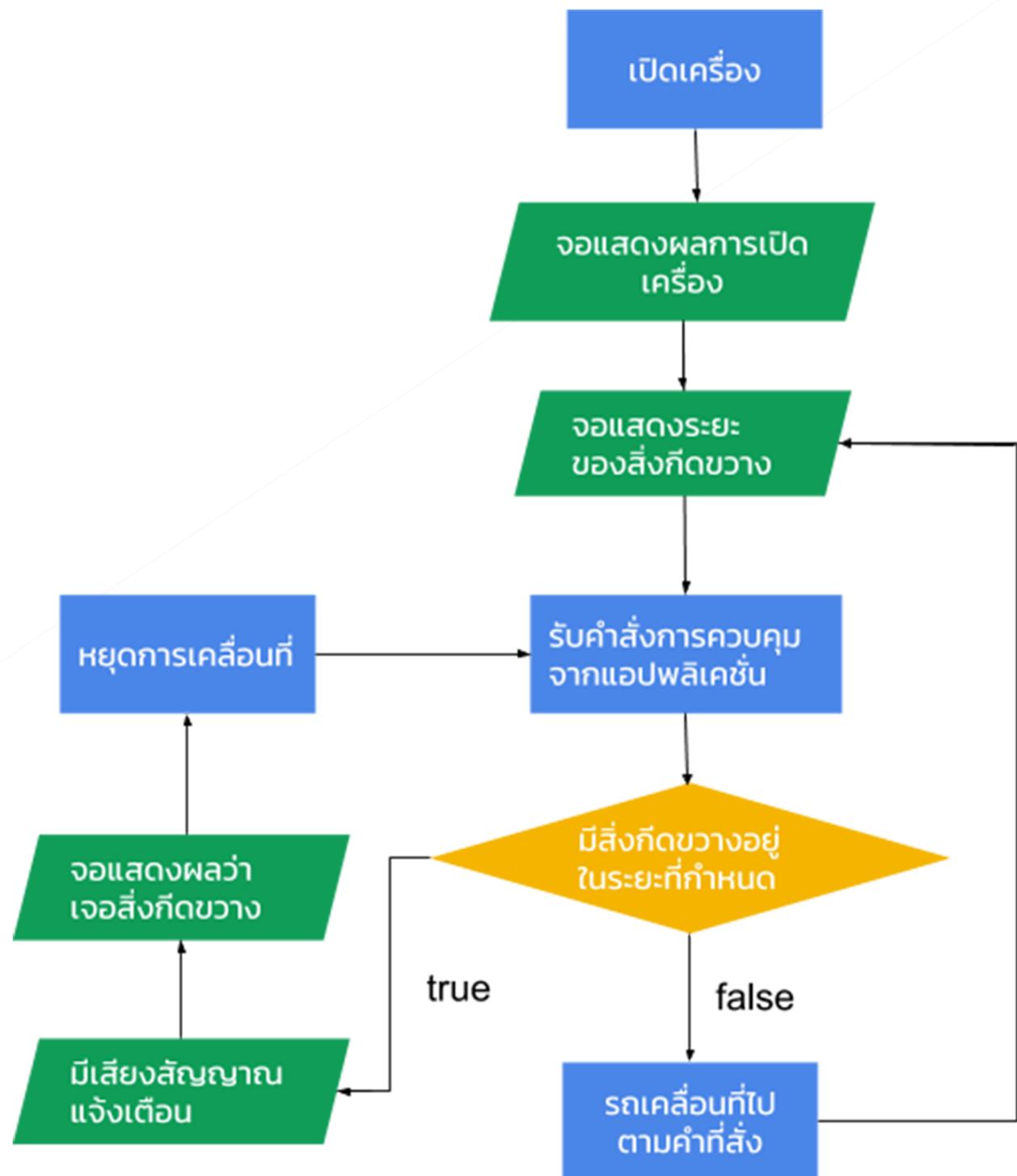
- สามารถควบคุมรถบังคับด้วยแอพพลิเคชั่น Blink ผ่านสัญญาณ Bluetooth
- Buzzer จะส่งสัญญาณดังขึ้นเมื่อรถเข้าหากล้าสีงกีดขวางในระยะ 20 ซม.
- จวการแสดงผลระยะห่างจากสีงกีดขวางและสถานะต่างๆของรถ เช่น เปิด พบรสีงกีดขวาง เป็นต้น

PROJECT DESIGN

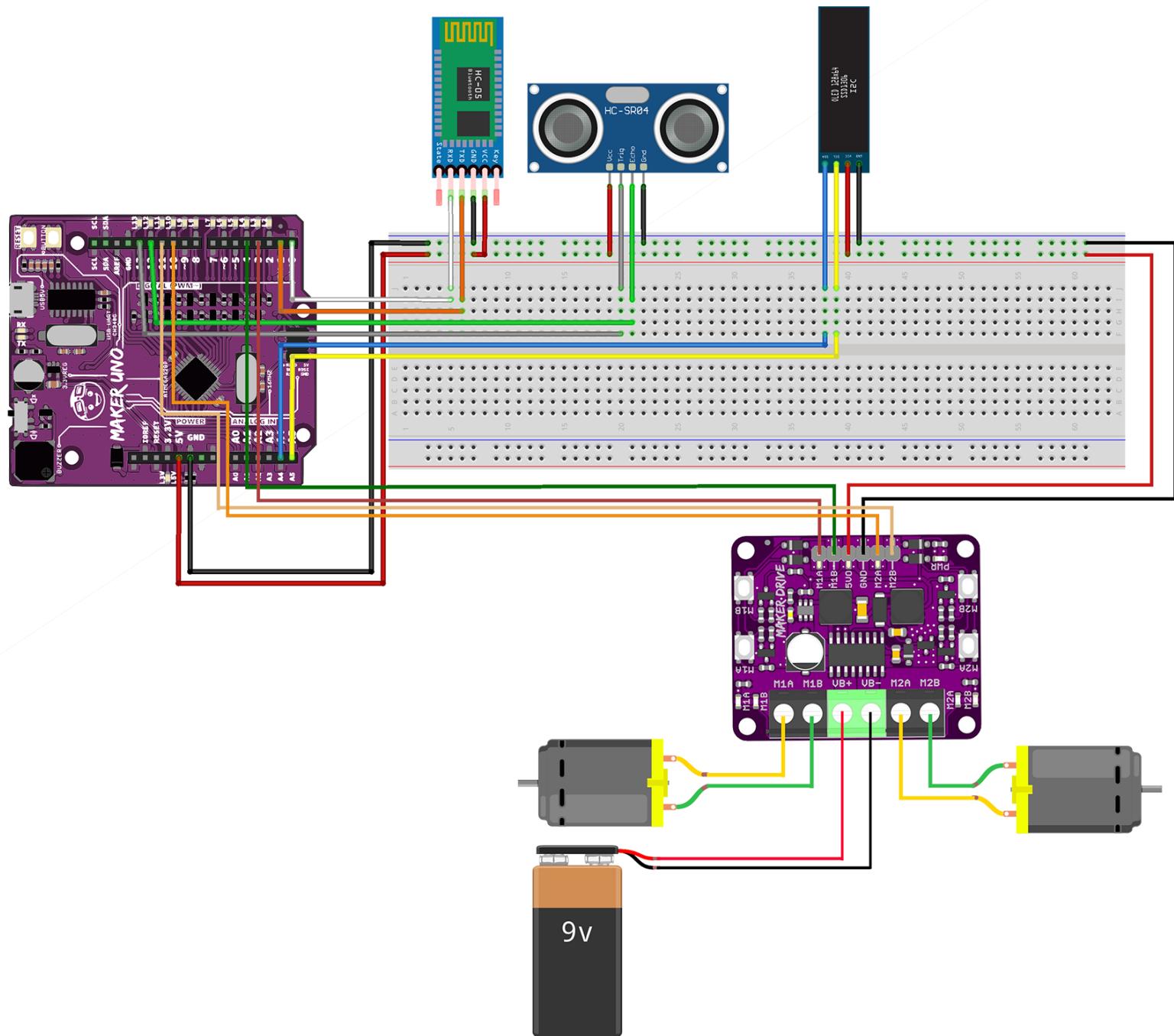
โครงสร้างพื้นฐาน



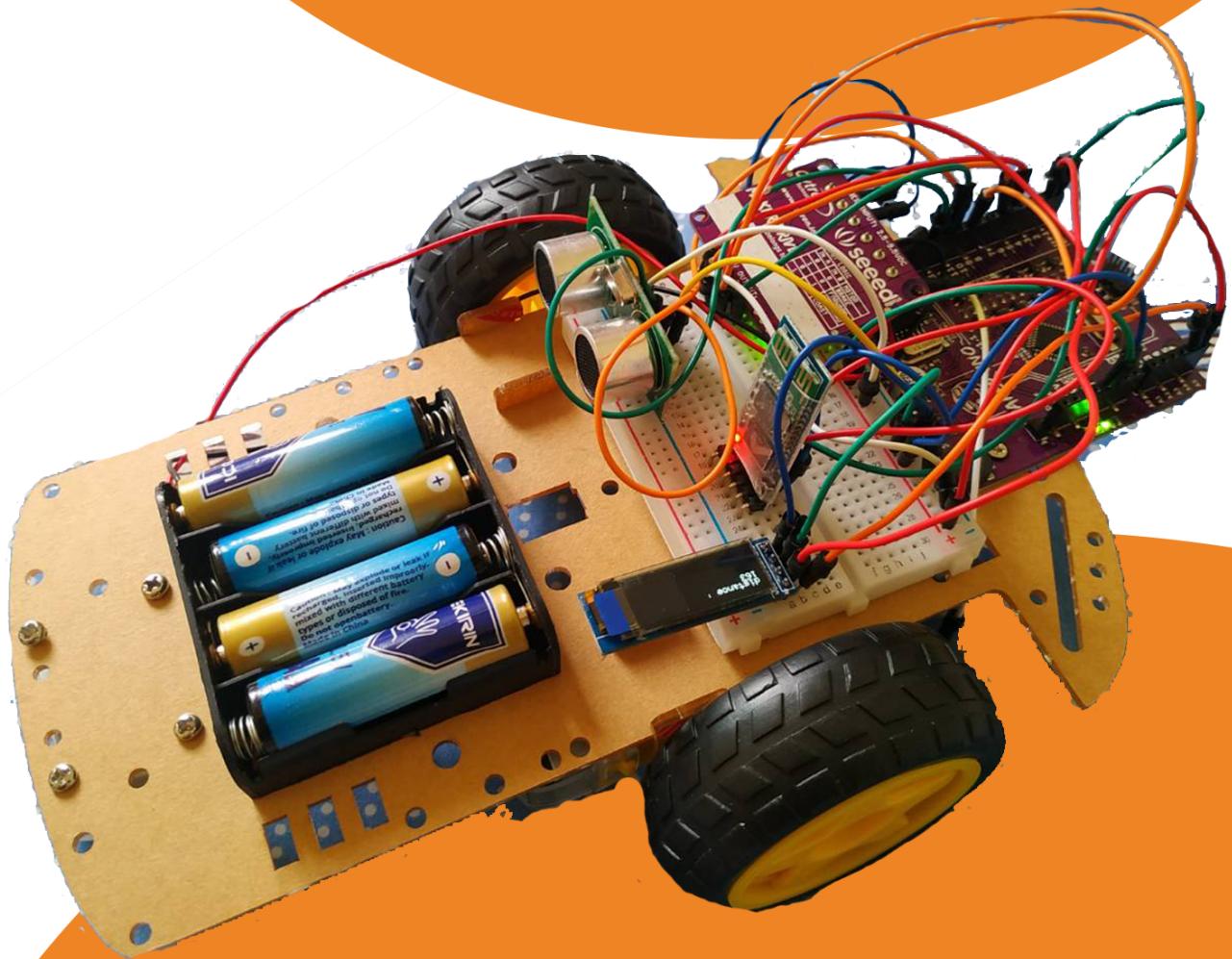
ระบบการทำงาน



การต่อสายไฟ



Remote Control Car With Application



Remote Control Car With Application

วิธีการใช้งาน

**บังคับรถไปในทิศทางต่างๆ
ดูระยะห่างจากสีงกีดขวางผ่านจอ OLED
หากได้ยินเสียงสัญญาณเตือนให้ออกห่าง
จากสีงกีดขวาง**

Remote Control Car With Application



<https://github.com/katapat/Remote-Control-Car>