Soluciones del primer parcial de PRO2 (7/5/2018)

Profesores de PRO2

9 de Mayo de 2018

1 Problema 1

1.1

En primer lugar veremos una posible solución que recorre "en paralelo" las dos listas a fusionar. Cuando el elemento en curso x (apuntado por it2) en t2 es menor que el elemento en curso y (apuntado por it1) entonces se elimina x de t2 y se inserta en t1. Si quedan elementos en t2 al acabar el primer bucle, eso quiere decir que todos ellos son mayores que cualquier elemento de t1, y el segundo bucle los va eliminando de t2 e insertando en t1.

```
void fusio_ord(list<int>& t1, list<int>& t2) {
  if (not t2.empty()) {
     if (t1.empty()) t1 = t2;
     else {
        It i1 = t1.begin();
        It i2 = t2.begin();
        // Invariante (ver apartado 1.2)
        while (i1 != t1.end() and i2 != t2.end()) {
           if (*i1 <= *i2) ++i1;</pre>
           else {
               t1.insert(i1, *i2);
               i2 = t2.erase(i2);
        }
        while (i2 != t2.end()) {
           t1.insert(t1.end(), *i2);
           i2 = t2.erase(i2);
     }
 }
}
```

En vez de eliminar elementos de t2 e insertarlos en t1 podemos utilizar splice bien para "transferir" un solo elemento de t2 a t1, bien para "transferir" en bloque a t1 todos los elementos que resten en t2 después del primer bucle.

```
void fusio_ord(list<int>& t1, list<int>& t2) {
  if (not t2.empty()) {
     if (t1.empty()) t1.splice(t1.end(), t2);
     else {
        It i1 = t1.begin();
        It i2 = t2.begin();
        // Invariante (ver apartado 1.2)
        while (i1 != t1.end() and i2 != t2.end()) {
           if (*i1 <= *i2) ++i1;</pre>
           else {
              ++i2;
              t1.splice(i1, t2, t2.begin());
           }
        }
        if (i2 != t2.end()) t1.splice(t1.end(), t2);
     }
 }
}
```

1.2

Para describir el invariante del bucle principal de nuestra solución del apartado anterior (sirve para las dos soluciones que hemos presentado) empezaremos con algunas definiciones previas:

- 1. Dada una lista T y un iterador it sobre listas diremos que it itera en T si it apunta a un elemento de T o it = T.end().
- 2. Dada una lista T y un iterador it que itera sobre T, denotamos por $\mathtt{prefix}(T,it)$ la sublista de T que comienza en $T.\mathtt{begin}()$ y termina en el elemento anterior al que apunta it, si $it \neq T.\mathtt{end}()$; en otro caso, si $it = T.\mathtt{end}()$, entonces $\mathtt{prefix}(T,it) = T$.
- 3. Dada una lista T y un iterador it que itera sobre T, denotamos por $\mathtt{suffix}(T,it)$ la sublista de T que comienza en el elemento al que apunta it (inclusive) y termina en $T.\mathtt{end}()$.

El invariante del bucle principal es entonces la conjunción de las siguientes propiedades

- 1. i1 itera en t1 e i2 itera en t2.
- 2. t1 es la fusión ordenada de las listas T1 y prefix(T2, i2).
- 3. t2 = suffix(T2, i2).

- 4. Para todo par de elementos x y z tales que x es un elemento de prefix(t1, i1) y z es un elemento de t2 se tiene que $x \leq z$.
- 5. Para todo par de elementos x y z tales que x es un elemento de $\mathtt{prefix}(t1,i1)$ y z es un elemento de $\mathtt{suffix}(T1,i1)$ se tiene que $x \leq z$. Esta parte del invariante se deduce de la propiedad #2 (t1 es la fusión ordenada ...) y podría omitirse; aquí hemos optado por explicitarla al

ser la homóloga de la propiedad #4 anterior,

1.3

Cuando el bucle termina la propiedad #2 del invariante nos dice que t1 es la fusión ordenada de las listas T1 y $\mathtt{prefix}(T2,i2)$ y la propiedad #3 que $t2 = \mathtt{suffix}(T2,i2)$. Ambas propiedades implicarán la postcondición de $\mathtt{fusion_ord}$ si y sólo $\mathtt{prefix}(T2,i2) = T2$ y t2 es vacía. Esto se cumple si y sólo si $i2 = t2.\mathtt{end}()$. En efecto, para cualquier T, $\mathtt{prefix}(T,T.end()) = T$ y $\mathtt{suffix}(T,T.end())$ es la lista vacía.

1.4

Recordemos que el método de ordenación por fusión ordena recursivamente una lista T como sigue: si la lista contiene 0 ó 1 elementos, no hay que hacer nada, ya que la lista está ordenada; en caso contrario, se subdivide la lista T en dos sublistas T1 y T2 (de manera que T sería la concatenación de T1 y T2), se ordenan recursivamente T1 y T2, y finalmente se fusionan las dos sublistas ordenadas mediante la función fusio_ord del apartado 1.1.

Aunque la partición de la lista T en dos sublistas puede hacerse de cualquier modo que se desee con tal de que cada una de ellas tenga al menos un elemento (T tiene al menos 2) y garantizar así que la recursividad termina, lo más eficiente es dividir T en dos sublistas de igual o aproximadamente igual longitud. En la solución que presentamos a continuación usamos un iterador p sobre t, lo hacemos avanzar sobre la lista $\lfloor n/2 \rfloor - 1$ veces y transferimos—en bloque—los $n - \lfloor n/2 \rfloor$ elementos finales de t a otra lista t2 mediante splice. Se hacen las llamadas recursivas sobre t y t2 y por último se hace la fusión ordenada de t y t2, que deja el resultado final sobre la lista t (y deja vacía la lista t2):

```
typedef list<int>::iterator It;

void ordena(list<int>& t) {
   if (t.size() > 1) {
      int m = int(t.size())/2;
      It p = t.begin();
      for (int i = 0; i < m; ++i) ++p;
      list<int> t2;
      t2.splice(t2.end(), t, p, t.end());
      ordena(t); // ordena la primera mitad de T
```

```
ordena(t2); // ordena la segunda mitad de T
  fusio_ord(t, t2);
}
```

2 Problema 2

2.1

```
int nivell(const BinTree < int > & t, int k) {
   if (t.empty()) return 0;
   else if (k == 0) return 1;
   else return nivell(t.left(),k-1) + nivell(t.right(), k-1);
}
```

2.2

Utilizaremos la siguiente función de inmersión:

```
// Pre: prof = P \land 0 \leq k < \text{altura}(T) \land prof. \text{size}() = k + \text{altura}(T) void profile_i(const BinTree<int>& T, int k, vector<int>& prof); // Post: Para todo i, si 0 \leq i < k entonces prof[i] = P[i] y si k \leq i < prof. \text{size}() entonces prof[i] = P[i] + N_{i-k}(T)
```

Entonces la función profile que se nos pide se implementa así:

```
vector < int > profile(const BinTree < int > & T, int h) {
    vector < int > prof(h, 0);
    profile_i(T, 0, prof);
    return prof;
}
```

En efecto, con k=0 y el vector prof de tamaño igual a la altura de T e inicializado a 0, la postcondición de profile_i implica que $prof[i] = N_i(T)$ para toda $i, 0 \le i < h = \mathtt{altura}(T)$. La función de inmersión hace un recorrido en preorden del árbol; en cada llamada recursiva T es el subárbol que estamos visitando y k es el nivel de la raíz de T dentro del árbol que nos dan en la llamada inicial a profile_i. Por lo tanto los nodos del nivel i-k de T están en el nivel i del árbol inicial.

```
}
```

2.3

Si T es un árbol vacío, obviamente $\mathtt{nsat}(T)=0$; ningún nivel está saturado. Por otro lado si T no es vacío, supongamos que su subárbol izquierdo tiene n_1 niveles saturados y que el subárbol derecho tiene n_2 niveles saturados. Entonces T tiene un nivel saturado (el nivel 0) más el mínimo entre n_1 y n_2 pues para que un cierto nivel j esté saturado en T es necesario que el nivel j-1 tanto en el subárbol izquierdo como en el derecho estén **ambos** saturados. Con esta observación, la implementación recursiva de \mathtt{nsat} , satisfaciendo todos los requisitos del enunciado, resulta simple:

```
int nsat(const BinTree < int > & T) {
   if (T.empty()) return 0;
   // not T.empty()
   int n1 = nsat(T.left());
   // si n1 = 0 entonces min(n1, n2) = 0
   if (n1 == 0) return 1;
   else {
      int n2 = nsat(T.right());
      if (n1 < n2) return 1 + n1;
      else return 1 + n2;
   }
}</pre>
```

La solución que os proponemos arriba emplea una pequeña "optimización": si en $T.\mathtt{left}()$ no hay ningún nivel saturado entonces no hace falta hacer la llamada recursiva a \mathtt{nsat} en el subárbol derecho. Una solución alternativa dada más abajo, sin la optimización anterior, y usando la función "auxiliar" \mathtt{min} también se considerará válida:

```
int nsat(const BinTree < int > & T) {
  if (T.empty())
    return 0;
  else
    return 1 + min(nsat(T.left()), nsat(T.right()));
}
```