Universitat Politècnica de Catalunya Facultat d'Informàtica de Barcelona

Cognoms, Nom	D.N.I.

Titulació: Grau en Enginyeria Informàtica Assignatura: Programació 2 (PRO2) Duració: Curs: Q1 2018–2019 (2n Parcial)

Data: 14 de Gener de 2019

1. (50%) Considerem la següent classe Llista:

```
template <class T>
class Llista {
public:
  void splice(const T& x, Llista& 12);
  . . .
private:
  struct node_llista {
    T info;
    node_llista* ant;
    node_llista* seg;
  };
  int longitud;
  node_llista* primer_node;
  node_llista* ultim_node;
  node_llista* act;
  void nullify();
  static node_llista* search(node_llista* p, const T& x);
};
```

que representa una llista d'Ts mitjançant una cadena doblement enllaçada de nodes. Els apuntadors primer_node i ultim_node apunten al primer i últim nodes de la llista, respectivament. Si la llista és buida llavors primer_node == ultim_node == act == nullptr. Per a una llista no buida, el predecessor del primer element és nul (primer_node -> ant == nullptr) i el sucessor de l'últim element és nul (ultim_node -> seg == nullptr). L'apuntador act apunta al punt d'interès. L'atribut longitud és el nombre d'elements de la llista.

(a) (10%) Implementa el mètode privat

```
// Pre: si no està buida, la cadena de nodes del
// p.i. està compartida amb una altra llista
// Post: el p.i. representa a una llista buida
void nullify();
```

Com que la cadena de nodes de la llista implícita està compartida (si no és buida) i no volem efectes secundaris sobre altres llistes, aquesta operació **no** ha de destruir la cadena de nodes.

(b) (15%) Implementa el mètode privat

```
// Pre: cert
// Post: retorna un apuntador al primer node que conté x
// en la cadena de nodes que comença a p, o nullptr
// si no hi ha cap node a partir de p que contingui x
static node_llista* search(node_llista* p, const T& x);
```

(c) (25%) Implementa el mètode públic

```
// Pre: cert
// Post: insereix la llista l2 just davant de la primera
// aparició de l'element x en el p.i. si x està present,
// o al final del p.i. si x no està present; en qualsevol cas
// la llista l2 queda buida, i el punt d'interès del p.i.
// queda inalterat
void splice(const T& x, Llista& 12);
```

Per exemple, si tenim les llistes l1 = [3, 7, -2, 5, 0, 7] i l2 = [3, 4, 3, 4] llavors després de la crida 11.splice(7, 12) tindrem l1 = [3, 3, 4, 3, 4, 7, -2, 5, 0, 7] i l2 = []. Si la crida hagués estat 11.splice(8,12) llavors, un cop acabada la crida, tindríem l1 = [3, 7, -2, 5, 0, 7, 3, 4, 3, 4] i l2 = []. Si l1 = [] i l2 = L2 aleshores després de la crida 11.splice(x, 12) tindrem l1 = L2 i l2 = [], siguin quins siguin el valor de x i els continguts de l2.

Es valorarà l'eficiència de la solució proposada. La teva solució no pot utilitzar memòria extra (a part de variables auxiliars senzilles com ara booleans o apuntadors) i no ha de crear ni destruir nodes. Pots suposar que els operadors Booleans == i != entre objectes de la classe T estan definits.

Vigila que la teva solució tracti adequadament, a més dels que ja apareixen en els exemples, la resta dels casos extrems, com ara que la llista l2 sigui una llista buida, o que la llista l2 s'hagi de transferir just davant del primer element de la llista implícita.

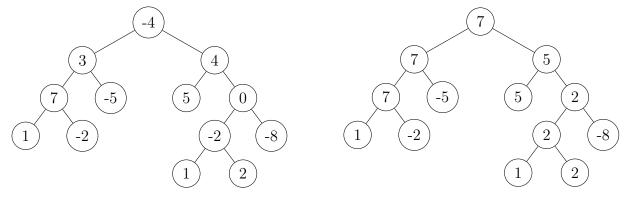
SOLUCIÓ:

2. (50%) Considerem la següent classe Arbre:

```
template <class T>
class Arbre {
public:
// Pre: el p.i. no és buit i tot node té exactament zero
        o 2 fills no buits.
// Post: retorna l'arbre de màxims corresponent al p.i.
         (s'explica a continuació)
Arbre arbre_maxims();
private:
   struct node_arbre {
     T info;
     node_arbre* segE;
     node_arbre* segD;
   };
   node_arbre* primer_node;
   // altres operacions que pots afegir com a auxiliars
   // d'arbre_maxims
};
```

que representa a un arbre binari d'Ts, mitjançant un únic apuntador (primer_node) a l'arrel de l'arbre.

Implementa el mètode arbre_maxims que torna un Arbre amb idèntica estructura que el paràmetre ímplicit i ón cada node conté el màxim dels nodes del subarbre corresponent en l'arbre original. Per exemple si a és l'arbre a la part esquerra de la figura, aleshores a.arbre_maxims() retorna l'arbre de la part dreta.



Es valorarà l'eficiència de la teva solució. El mètode arbre_maxims ha de tenir cost lineal respecte al nombre de nodes de l'arbre implícit. Pots assumir que tots els operadors Booleans de comparació (<,<=,>,...) entre objectes de la classe T estan definits.

SOLUCIÓ: