# 模式识别

特征归一化 Fisher线性判别分析 应用:人脸识别

吴建鑫 南京大学计算机系 & 人工智能学院, 2020

### 目标

- ✓掌握并能应用常见的特征归一化方法
- ✓能应用FLD,并能掌握其推导过程
- ✓能将PCA和FLD应用到人脸识别当中去
- ✓提高目标
  - 进一步能将本章方法应用到实际研究问题中去(研究生、部分本科生)
  - 对线性判别在不同条件下的变化,有兴趣的可以进一步阅读

# 特征归一化

Feature normalization

# 1. 每维度归一

- ✓ per-dimension normalization
  - 虚拟的例子(判别性别)
    - ■假设用两个特征:身高和体重
    - 如果1. 身高单位毫米,体重单位吨,那么?
    - 如果2. 身高单位公里,体重单位克,那么?
  - 很多时候,不同的维度需要统一到同样的取值范围!
- ✓ 训练集:  $x_1, ..., x_n, x_i = (x_{i1}, x_{i2}, ..., x_{id})$

$$\mathbf{x}_i = (x_{i1}, x_{i2}, ..., x_{id})$$

- 对每一维j,其数据为 $x_{1i}, x_{2i}, ..., x_{ni}$
- 取其最小值  $x_{min,i}$ 和最大值 $x_{max,i}$
- 对这一维的任何数据  $x_{ij} \leftarrow \frac{x_{ij} x_{min,j}}{x_{max,i} x_{min,j}}$

### 稀疏数据

- ✔新数据的范围是?各维度统一了吗?
  - [0 1]
  - 若某一维 $x_{max,j} = x_{min,j}$ ?
  - 也可以统一到[-1 1]

$$x_{ij} \leftarrow 2 \times \left(\frac{x_{ij} - x_{min,j}}{x_{max,j} - x_{min,j}} - 0.5\right)$$

- ✓稀疏数据sparse data:数据中很多维度值为0
  - 如果所有数据≥ 0,在两种归一化中,原来是0的会变成什么?

# $2. \ell_2$ 或 $\ell_1$ 归一化

- ✓ 若各维度取值范围的不同是有意义的,但是不同数据点之间的大小(如向量长度norm)应保持一致
  - 对每个数据 $x_i = (x_{i1}, x_{i2}, ..., x_{id})$

$$x_{ij} \leftarrow \frac{x_{ij}}{\|\boldsymbol{x}_i\|_{\ell_2}} \qquad \|\boldsymbol{x}_i\|_{\ell_2} = \sqrt{\boldsymbol{x}_i^T \boldsymbol{x}_i}$$

- ✔ℓ1归一化
  - 适用于非负的特征,即 $x_{ij} \geq 0$ 总成立
  - 若数据 $x_i$ 是直方图(histogram)时,经常是最佳的

$$x_{ij} \leftarrow \frac{x_{ij}}{\|\mathbf{x}_i\|_{\ell_1}} \qquad \|\mathbf{x}_i\|_{\ell_1} = \sum_{j=1}^{d} |x_{ij}|$$

### 3. zero-norm, unit variance

- ✓ 有时候有理由相信每一个维度是服从高斯分布的
  - 希望每一个维度归一化到N(0,1)
- ✓对每一维j,其数据为 $x_{1j}, x_{2j}, ..., x_{nj}$ 
  - 计算其均值 $\hat{\mu}_j$ 和方差 $\hat{\sigma}_j^2$
  - 对每一个特征值

$$x_{ij} \leftarrow \frac{x_{ij} - \hat{\mu}_j}{\hat{\sigma}_i}$$

### 归一化测试数据

- ✓怎样归一化测试数据?
  - 从测试集寻找最大值、最小值、均值?
- ✔除了在测试的时候,永远不要使用测试数据!
  - 测试集和训练集应该使用相同的归一化方法
    - 还记得吗?训练和测试集应该从相同的p(x)取样
    - 同样的归一化会保持这个限定!
  - 这个原则同样适用于交叉验证!
- ✓那么,怎样做?
  - 保存从训练集上取得的归一化参数(parameter)
  - 使用同样的公式和保存的参数来归一化测试集

### 归一化小结

- ✓归一化的方法应该是根据数据的特点来选择的
  - 在做任何机器学习之前,先搞清你的数据的特点
    - ■稀疏?
    - 每一维有没有含义?
    - ■每一维里面值的分布情况? Gauss?
    - ■看你的数据! Do visualization!
- ✓ 归一化可能对准确度有极大的影响!
  - 在有些例子里,正确的归一化能大幅度提高accuracy
- ✓不同的归一化方法可以混合使用

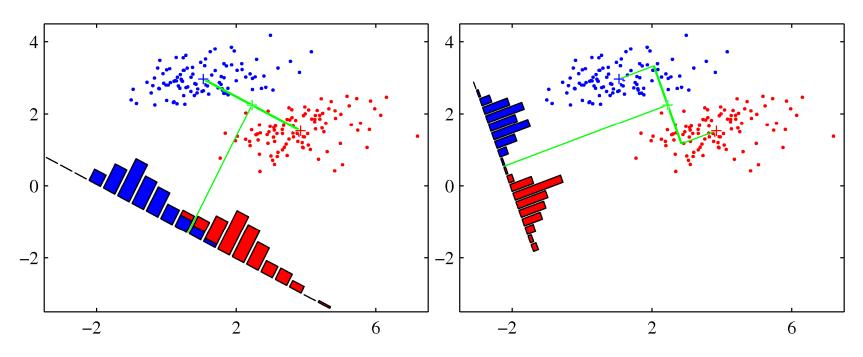
# Fisher线性判别分析

Fisher's Linear Discriminant analysis (FLD, 或有时候LDA)

### 为什么需要FLD?

- ✓理论上可以证明,PCA在数据是单个高斯分布是最 佳
  - PCA有利于表示数据,但和分类无关
- ✓ 分类问题中,不同类别的分布p(x|y=i)不能相同
- ✓如何提取特征(extract feature),最有利于分类?
  - FLD是某些限制条件下最佳的线性特征提取方法 optimal linear feature extraction method under certain assumptions

# Idea: FLD的动机 (motivation)



Bad linear feature (projection) Good linear feature (projection)

Image courtesy of Christopher M. Bishop, author of PRML http://research.microsoft.com/enus/um/people/cmbishop/prml/webfigs.htm

### 用数学形式表示formalize

- ✓ 两个类别 $y_i \in \{1,2\}$ , 数据 $x_i$ , 两类各有 $N_1,N_2$ 个点
- ✓希望寻找一个投影方向projection direction,  $u = w^T x$ ,使得两个类别的数据在投影以后容易被分开separate
- ✓ 两个类各自的均值为

• 
$$\mu_1 = \frac{1}{N_1} \sum_{y_i=1} x_i$$
,  
 $\mu_2 = \frac{1}{N_2} \sum_{y_i=2} x_i$ 

• 投影以后的均值为 $m_1 = \mathbf{w}^T \boldsymbol{\mu}_1$ ,  $m_2 = \mathbf{w}^T \boldsymbol{\mu}_2$ 

### Objective: Fisher's Criterion

- ✓怎样描述"分开"的程度(separation)?
- ✓ Maximize  $(m_2 m_1)^2$ ? 问题?
  - 这个值可以无限大。怎么解决?
  - 加限制条件 $\mathbf{w}^T\mathbf{w} = 1$
  - 看前面的图,这个值不是越大越好。怎么解决?

#### ✓Fisher准则

• 在要求 $|m_2 - m_1|$ 尽量大的同时,要求两类在投影以后尽量集中,或者不分散。怎么度量分散程度?

$$J(\mathbf{w}) = \frac{(m_2 - m_1)^2}{s_1^2 + s_2^2}$$

# 分散程度的度量

✓对一维数据,自然的度量是方差或散度 (k=1,2)

$$s_{\mathbf{k}}^2 = \sum_{y_i = \mathbf{k}} (u_i - m_{\mathbf{k}})^2$$

- 称为类内散度within class scatter
- $✓ s_1^2 + s_2^2$ : 总的类内散度
  - total within-class scatter

$$s_k^2 = \sum_{y_i = k} (u_i - m_k)^2 = \sum_{y_i = k} (w^T (x_i - \mu_k))^2 = w^T \sum_{y_i = k} (x_i - \mu_k) (x_i - \mu_k)^T w$$

$$(m_2 - m_1)^2 = \mathbf{w}^T (\mu_2 - \mu_1) (\mu_2 - \mu_1)^T \mathbf{w}$$

### 散布矩阵

- $\checkmark S_k = \sum_{v_i = k} (x_i \mu_k)(x_i \mu_k)^T$  是什么?
- ✓ 类内散布矩阵within-class scatter matrix  $S_W = S_1 + S_2$
- ✓ 类间散布矩阵between-class scatter matrix  $S_B = (\mu_2 \mu_1)(\mu_2 \mu_1)^T$
- ✓ Fisher准则的矩阵形式(为什么要有矩阵形式?)
  - $\max J(\mathbf{w}) = \frac{\mathbf{w}^T S_B \mathbf{w}}{\mathbf{w}^T S_W \mathbf{w}}$ ,  $s.t. \mathbf{w}^T \mathbf{w} = 1$
  - 这种形式称为广义瑞利商generalized Rayleigh quotient

### Optimization: 如何求解?

- ✓ (Simplification/transformation) 练习:用拉格朗日乘子法,证明(记得查表)最优时必须满足 $S_B w = \lambda S_W w$
- ✓ 该问题称为广义特征值generalized eigenvalue问题
  - 得到 " $S_B$  和 $S_W$ " 的广义特征值和广义特征向量
  - ullet Generalized eigenvalue (eigenvector) of  $\mathcal{S}_B$  and  $\mathcal{S}_W$
- ✓但是我们不用去解这个问题
  - $S_B \mathbf{w} = (\mu_2 \mu_1)(\mu_2 \mu_1)^T \mathbf{w} \propto (\mu_2 \mu_1)$
  - $\bullet (\mu_2 \mu_1) = \lambda S_W w!$

# FLD的步骤

- 1. 计算 $\mu_2$ , $\mu_1$
- 2. 计算 $S_W$
- 3. 计算 $\mathbf{w} = S_W^{-1}(\boldsymbol{\mu}_2 \boldsymbol{\mu}_1)$
- 4. 归一化:

$$w \leftarrow \frac{w}{\|w\|}$$

### 如果不可逆怎么办?

- $\checkmark$ 如果数据很少或者维度很高, $S_W$ 很可能不可逆
  - •广义逆矩阵generalized inverse matrix
- $✓ S_W$ 是实对称的,而且至少是半正定的
  - $S_W = E\Lambda E^{\mathrm{T}}, \quad \lambda_{ii} \geq 0$
- ✓ Moore Penrose伪逆pseudoinverse
  - 若 $\lambda_{ii} > 0$ ,定义 $\lambda_{ii}^+ = 1/\lambda_{ii}$ ,否则定义 $\lambda_{ii}^+ = 0$
  - $\Lambda$ 的M-P伪逆为:  $\Lambda^+ = \text{diag}(\lambda_{11}^+, \lambda_{22}^+, ..., \lambda_{dd}^+)$
  - $S_W$ 的伪逆为

$$S_W^+ = E \Lambda^+ E^T$$

# 如果大于2类怎么办?

- $\checkmark C$ 类问题
  - $\mu_i$ ,  $N_i$ ,  $m_i$ ,  $S_i$ 和2类问题中一样定义
  - $S_W = \sum_{i=1}^C S_i$ ,很容易从2类问题推广
  - 定义 $N = \sum_{i=1}^{C} N_i$
  - 定义总均值 $\mu = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{C} N_i \mu_i = \frac{1}{N} \sum_{x} x$
- $\checkmark S_B$ 没有定义,无法直接从2类问题推广
  - 总散布矩阵total scatter matrix,  $S_T = \sum_x (x \mu)(x \mu)^T$
  - $S_T = S_W + \sum_{i=1}^C N_i (\mu_i \mu) (\mu_i \mu)^T = S_W + S_B$
  - 定义多类的  $S_B = \sum_{i=1}^C N_i (\mu_i \mu) (\mu_i \mu)^T$
  - 练习:证明,当C=2时,有 $S_T=S_W+S_B$

# 更多的投影方向

$$\max J(\mathbf{w}) = \frac{\mathbf{w}^T S_B \mathbf{w}}{\mathbf{w}^T S_W \mathbf{w}}$$

✓求解广义特征值问题

$$S_B \mathbf{w}_i = \lambda_i S_W \mathbf{w}_i$$

- ✓ 最多能得到C-1个有效的投影方向
  - 为什么?
- ✓ 利用Matlab来获得解

# 应用: 人脸识别

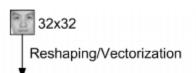
Application: face recognition

### 人脸

- ✓为什么人脸数据特别适合PCA和FLD?
- ✓用什么分类器?
- ✓ ORL人脸数据集:
  <a href="http://www.cl.cam.ac.uk/research/dtg/attarch">http://www.cl.cam.ac.uk/research/dtg/attarch</a>
  ive/facedatabase.html
- ✓ OpenCV人脸识别tutorial <a href="http://docs.opencv.org/modules/contrib/doc/f">http://docs.opencv.org/modules/contrib/doc/f</a> acerec/facerec\_tutorial.html
- ✓准备作业: 首先需要在windows/linux/mac下安装 OpenCV

# 张量Tensor:深度学习的基石

- ✓ 标量(scalar, 纯量):  $x \in \mathbb{R}$
- ✓ 向量 (vector):  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d$
- ✓ 矩阵 (matrix):  $X \in \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d$
- ✓进一步推广?
  - 如果 $\mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d$
  - 称为张量tensor,上例是3阶张量
  - •标量、向量、矩阵分别是0、1、2阶张量
- ✓ 张量的操作,最基本的是向量化vectorize
  - 将矩阵的各行堆积stack起来



# 人脸识别有哪些可以做的简单实验?

**√**??

# 进一步的阅读

- ✓不同条件或要求下的线性特征抽取
  - 如<u>http://cs.nju.edu.cn/wujx/paper/icm12005.pdf</u>
- ✓ 张量和多线性特征抽取
  - Multilinear Subspace Learning: Dimensionality Reduction of Multidimensional Data <a href="http://www.crcpress.com/product/isbn/978143985">http://www.crcpress.com/product/isbn/978143985</a>
     7243
  - 人脸图像向量化的图来自该书
- ✓ 关于特征值和特征向量
  - Golub & van Loan, Matrix Computation, 3<sup>rd</sup> ed. http://www.cs.cornell.edu/courses/cs621/Books/GVL/index.htm